

MA4702-1. Programación Lineal Mixta Otoño 2024.

Profesor: José Soto.

Escriba(s): Sebastián Gangas y Matías Núñez.

Editor: Christian Pulgar

Fecha: 26 de Abril de 2024



Ingeniería Matemática
FACULTAD DE CIENCIAS
FÍSICAS Y MATEMÁTICAS
UNIVERSIDAD DE CHILE

Cátedra 9

1. Continuación a partir del auxiliar

Consideremos $P = P(A, b) \subseteq \mathbb{R}^n$ un poliedro con $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ y $b \in \mathbb{R}^m$

Definición 1 (Restricción redundante). Se dice que una restricción i (fila i -ésima de matriz A) es *redundante* si:

$$P = P(A_{[m]-i}, b_{[m]-i})$$

Notar que esto alude a que el poliedro generado no cambia al eliminar la restricción de la i -ésima fila de la matriz A .

Definición 2 (Restricción irredundante). Una restricción i es *irredundante* si no es redundante.

Observación 1. Si la i -ésima restricción es irredundante tenemos que:

1. $F_i = \{x \in P : a_i^T x = b_i\}$ es faceta.
2. $act(F_i) = act(P) \cup \{i\}$.
3. $dim(F_i) = dim(P) - 1$

Definición 3 (Representación minimal de P). Sea P un poliedro de la forma anterior, decimos que P es *representación minimal* si ninguna fila es redundante, ie:

$$P = \{x \in \mathbb{R}^n : A_I x = b_I, A_J x \leq b_J\}$$

Con $I \cap J = \emptyset$ y $act(P) = I$.

Observación 2. Si tenemos un poliedro P y de forma iterativa vamos retirando las restricciones redundantes se llegará a una representación minimal de P . Además para todo P poliedro existe al menos una representación minimal.

Teorema 1. Sea $P \subseteq \mathbb{R}^n$ la representación minimal, es decir:

$$\begin{aligned} [m] &= I \cup J \\ I &= act(P) \\ J &= \overline{act}(P) \end{aligned}$$

Entonces se tienen las siguientes propiedades:

1. Si $J = \emptyset$, entonces P es espacio afín y no tiene caras propias.
2. Todas las caras minimales de P son espacios afines.
3. $\forall F$ faceta de P , $\exists ! j \in J$ tal que $F = F_j$
4. $\forall F$ faceta de P , $dim(F) = dim(P) - 1$

Demostración:

[1] Si $J = \emptyset$, entonces por definición $P = \{x \in \mathbb{R}^n : A_I x = b_I\}$ con $\text{act}(P) = I$, pero recordemos de lema visto en clase pasada que $\text{afín}(P) = \{x \in \mathbb{R}^n : A_{\text{act}(P)} x = b_{\text{act}(P)}\}$ así obtenemos que: $P = \text{afín}(P)$

Luego como $P = \text{afín}(P)$ entonces la única cara que es diferente del conjunto vacío es P , pues los espacios afines no tienen caras propias. Así concluimos que P es espacio afín y no tiene caras propias.

[3] \forall faceta F de P , $\exists ! j \in J$ tal que $F = F_j$

- (Existencia) Sea F faceta de P , como F es cara, tenemos que

$$F = F_{\text{act}(F)}, \text{ donde } \text{act}(F) = K, \text{ y notar } K \supsetneq I \text{ (recordar que } F_I = P)$$

Con ello tomamos $j \in K \setminus I$. Luego:

$$P = F_I \supsetneq F_j = F_{I \cup \{j\}} \supseteq F_K = F$$

Luego, por maximalidad podemos concluir que $F_j = F$.

- (Unicidad) Supongamos que tenemos $j, k \in J$ son tal que $F_j = F_k$, tenemos lo siguiente:

$$\text{act}(F_j) = \text{act}(F_k)$$

Ahora como ambas son representacion minimal, j y k son irreducibles, con ello tenemos que:

$$\text{act}(F_j) = I \cup \{j\}$$

$$\text{act}(F_k) = I \cup \{k\}$$

Lo cual implica que $j = k$. Con lo cual se concluye la demostración.

Antes de probar el Teorema de Hoffman-Kruskal, probemos el siguiente lema:

Lema 1. Si F es cara de P , $\text{lin}(F) = \text{lin}(P)$

Demostración: Recordando que:

$$\text{Ker}(A) = \text{lin}(P) = \{r \in \mathbb{R}^n : \forall x \in P, \forall \lambda \in \mathbb{R}, x + \lambda r \in P\}$$

Sean F una cara de P , $I = \text{act}(F)$, es decir $F = F_I = \{x \in P : A_I x = b_I\}$ y $J = \overline{\text{act}}(P)$. Escribamos:

$$F_I = \{x \in \mathbb{R}^n : A_I x = b_I, A x \leq b\} = \{x \in \mathbb{R}^n : -A_I x \leq -b_I, A_I x \leq b_I, A_J x \leq b_J\}$$

Entonces:

$$\text{lin}(F_I) = \text{Ker} \begin{pmatrix} A_I \\ -A_I \\ A_J \end{pmatrix} = \text{Ker}(A) = \text{lin}(P)$$

■

Teorema 2 (Teorema de Hoffman-Kruskal). Sea $P = P(A, b) \subseteq \mathbb{R}^n$ poliedro, y F una cara no vacía de P . F es cara minimal ssi $\text{dim}(F) = \text{dim}(\text{lin}(F)) = \text{dim}(\text{Ker}A) = n - \text{rango } A$ En particular se tiene que todas las caras minimales de P tienen igual dimensión entre ellas.

Demostración:

(\Rightarrow) Sea F cara minimal, escribamos $F = F_I$ con $I = \text{act}(F)$, entonces como F es cara minimal de P es un espacio afín, entonces:

$$\begin{aligned} \text{afín}(F_I) &= F_I \\ &= \{x \in \mathbb{R}^n : A_{\text{act}(F)}x = b_{\text{act}(F)}\} \\ &= \{\bar{x}\} + \{x : A_{\text{act}(F)}x = 0\} \\ &= \{\bar{x}\} + \text{Ker}(A_{\text{act}(F)}) \\ &= \{\bar{x}\} + \text{lin}(F_I) \\ &= \{\bar{x}\} + \text{lin}(P) \end{aligned}$$

Esta última igualdad viene del lema probado anteriormente, luego como $\text{lin}(P) = \text{Ker}(A)$ obtenemos:

$$\{\bar{x}\} + \text{lin}(P) = \{\bar{x}\} + \text{Ker}(A)$$

Finalmente:

$$\dim(F_I) = \dim(\text{lin}(P) = \dim(\text{Ker}(A)))$$

Así concluimos que todas las caras tienen la misma dimensión.

(\Leftarrow) Sea F cara no vacía de P tal que cumple la igualdad, luego $\dim(F) = \dim(\text{lin}(P)) \Rightarrow F = \{\bar{x}\} + \text{lin}(P)$

$\Rightarrow \dim(F) = \dim(\text{lin}(P)) \Rightarrow J = \emptyset$

Así, F es espacio afín por lo que no tiene caras propias, entonces necesariamente es minimal, llegando a lo pedido. ■

Observación 3. Si P tiene vértices (por definición de curso caras con dimensión 0), entonces todas sus caras minimales son vértices.

Definición 4 (Poliedro Puntigudo). Sea $P \subseteq \mathbb{R}^n$ un poliedro, decimos que P es *Poliedro Puntigudo* si tiene vértices.

Observación 4.

1. P tiene vértices ssi:

$$\begin{aligned} 0 &= \dim(\text{Ker}A) = n - \text{rango}(A) \\ &\Leftrightarrow \{0\} = \text{lin}(P) \end{aligned}$$

Con esto podemos concluir que, si $P \subseteq Q$ y Q no tiene líneas, entonces P tiene vértices.

Como ejemplo de lo anterior:

- Cualquier poliedro del tipo $P \subseteq \mathbb{R}_+^n$ es puntigudo
 - Cualquier poliedro acotado no vacío (politopo no vacío) es puntigudo
2. Otra consecuencia de Hoffman-Kruskal es que $\forall i \in [\dim(\text{lin}(P)), \dim(P)]$ existe una cara, las secuencias maximales de caras (distintas de \emptyset):

$$F^1 \subseteq F^2 \subseteq \dots \subseteq F^k$$

cubren todo $[\dim(\text{lin}(P)), \dim(P)]$.

Corolario 1 (Corolarios del Teorema de Hoffman-Kruskal). Sea $P \subseteq \mathbb{R}^n$ poliedro:

1. Toda cara propia es intersección de facetas.
2. Los únicos poliedros sin faceta son los espacios afines.

Teorema 3 (Caracterización de representación minimal). Sean $\{A_I x = b_I, A_J x \leq b_J\}$ y $\{C_K x = d_K, C_L x \leq d_L\}$ dos representaciones minimales de un poliedro P . Entonces tenemos:

1. Como $\text{afín}(P) = \{x \in \mathbb{R}^n : A_I x = b_I\} = \{\bar{x}\} + \text{Ker}(A_I)$ y $\text{afín}(P) = \{x \in \mathbb{R}^n : C_K x = d_K\} = \{\bar{x}\} + \text{Ker}(C_K)$ entonces tenemos que $\text{Ker}(A_I) = \text{Ker}(C_K)$
2. Las filas de A_I y las de C_K (como conjuntos c/u por su lado) son base del mismo espacio vectorial, luego ambos son generadores de $\text{Ker}(A_I)^\perp = \text{Ker}(C_K)^\perp$ y mas aún son minimales (son l.i. por ser restricciones irredundantes)
3. $|I| = |K| = n - \dim(P)$
4. $|J| = |L| = N^\circ$ de facetas
5. Si F es faceta definida por $A_{\{j\}} x = b_{\{j\}}$ y $C_{\{l\}} x = d_{\{l\}}$, entonces las filas de $A_{I \cup \{j\}}$ y de $C_{K \cup \{l\}}$ generan el mismo espacio vectorial.

Ejemplo 1. Veamos el siguiente ejemplo en \mathbb{R}^3 :

$$P : \begin{array}{ll} x + y = 2 & 2x + 2y = 4 \\ x + z \leq 3 & -y + z \leq 1 \end{array}$$

Aquí, ambas representaciones (izquierda y derecha) generan el mismo poliedro P . En particular, si $\dim(P) = n$ y $\text{act}(P) = \emptyset$, entonces:

$$\begin{aligned} P &= \{x \in \mathbb{R}^n : A_J x \leq b_J\} \quad (J = [m]) \\ &= \{x \in \mathbb{R}^n : C_L x \leq c_L\} \end{aligned}$$

Entonces C es una amplificación y permutación de las filas de A , y d lo mismo, con respecto a b . En particular si el poliedro tiene dimensión n y $b \in \{-1, +1, 0\}^n$, entonces esta representación es única.

Definición 5 (Punto extremo). Sea C convexo, $x \in C$ es punto extremo si $x \notin \text{conv}(C \setminus x)$.

Teorema 4. Sea P poliedro puntiagudo tal que $P = P(A, b) \subseteq \mathbb{R}^n$, los siguientes son equivalentes:

1. (Dimensional) \bar{x} es vértice (ie. $\{\bar{x}\}$ es cara de P).
2. (Rango) $\exists n$ restricciones l.i. que se activa en \bar{x} .
3. (Geometría) \bar{x} es punto extremo.
4. (Optimización) $\exists w \in \mathbb{R}^n$ tal que $\text{argmax}\{w^T y : y \in P\} = \{\bar{x}\}$.

Demostración: Sean $I = \text{act}(\bar{x})$ y $J = \overline{\text{act}(\bar{x})}$:

(1) \Leftrightarrow (2)

$$\{\bar{x}\} \text{ es cara} \Leftrightarrow \{\bar{x}\} = F_I$$

$$\Leftrightarrow \dim(\{x \in P : A_I x = b_I\}) = 0$$

Pero como $\dim(F_I) = n - \text{rango}(A_I) \Leftrightarrow \text{rango}(A_I) = n$

$$\Leftrightarrow \text{rango-fila}(A_I) = n$$

$$\Leftrightarrow \text{hay } n \text{ filas l.i. en } A_I$$

(1) \Leftrightarrow (4) $\{\bar{x}\}$ es cara $\Leftrightarrow \exists$ desigualdad válida $w^T x \leq \delta$ tal que $\{\bar{x}\} = \{x \in P : w^T x = \delta\}$

$$\Leftrightarrow \exists(w, \delta) \text{ tal que } \text{máx}\{w^T x : x \in P\} = w^T \bar{x} \Leftrightarrow \text{arg máx}\{w^T x : x \in P\} = \{\bar{x}\}$$

(3) \Rightarrow (2) Sea \bar{x} punto extremo, y $I = \text{act}(\{\bar{x}\})$.

Por contradicción supongamos que hay menos de n restricciones l.i. que se activan en \bar{x} , es decir: $\text{rango}(A_I) < n$, esto implica que $\dim(\text{Ker } A_I) \geq 1 \Rightarrow \exists y \in \text{Ker}(A_I) \Leftrightarrow A_I y = 0$.

Ahora para $\varepsilon \geq 0$ tenemos:

$$\begin{aligned} A_I(\bar{x} + \varepsilon y) &= A_I \bar{x} + \varepsilon A_I y \\ &= b_I + \varepsilon \cdot 0 = b_I \end{aligned}$$

$$\text{Si } J = \overline{\text{act}(\{\bar{x}\})}, \quad A_J(\bar{x} + \varepsilon y) = A_J \bar{x} + \varepsilon A_J y < b_J$$

Esto último tomando ε suficientemente pequeño $\Rightarrow \bar{x} + \varepsilon y \in P$.

Luego notar $\bar{x} = \frac{\bar{x} + \varepsilon y}{2} + \frac{\bar{x} - \varepsilon y}{2}$ donde $\bar{x} + \varepsilon y, \bar{x} - \varepsilon y \in P$ y además son distintos, por lo tanto \bar{x} no es punto extremo llegando a una contradicción y concluimos.

Referencias

- [1] Gallai, T. (1959). Über extreme Punkt- und Kantenmengen. Ann. Univ. Sci. Budapest, Eötvös Sect. Math. 2 (1959), 133–138.