

## Auxiliar 3

Velocidad angular y Coordenadas intrínsecas

**Profesor: Gonzalo Palma**

Auxiliares: Jou-Jin Ho Ku, Javier Huenupi, Danilo Tapia

**P1.-**

La trayectoria de un punto P, en coordenadas cilíndricas, se define con:

$$\rho(t) = \rho_0 \quad \theta(t) = ? \quad z(t) = h - B\theta(t)$$

Se sabe que  $\theta(t)$  es una función monótona,  $\theta(0) = 0$  y que  $\dot{\theta}(0) = \omega_0$  y donde  $h$ ,  $B$  y  $\omega_0$  son constantes positivas conocidas.

- (a) Obtenga las expresiones para los vectores velocidad y aceleración en este ejemplo.
- (b) Obtenga una expresión para el vector tangente  $\hat{t}$  y para la rapidez de P. Comente sobre los signos de estas cantidades.
- (c) Obtenga expresiones para las aceleraciones centrípeta y tangencial:

$$\vec{a}(t) = \vec{a}_{cent}(t) + \vec{a}_{tg}(t)$$

- (d) ¿Cuál es la función  $\theta(t)$  si se sabe que la aceleración apunta todo el tiempo perpendicular al eje Z?

**P2.-**

Una barra rígida de largo  $L$  se mueve apoyada en dos paredes rígidas que forman un ángulo recto entre ellas. Suponer que el ángulo  $\theta = \theta(t)$  es una función arbitraria del tiempo. A partir de esto se pide:

- (a) Demostrar que la distancia del centro de la barra con respecto al punto de intersección de las paredes es constante en todo el movimiento.
- (b) Encontrar:  $\vec{r}(t)$ ,  $\dot{\vec{r}}(t)$  y  $\ddot{\vec{r}}(t)$  en coordenadas polares. Siendo  $\vec{r}(t)$  la posición del centro de la barra con respecto al origen.
- (c) Encontrar el radio de curvatura e interpretar el resultado.

- (d) Si la barra parte desde una posición vertical y el extremo inferior se mueve a una rapidez  $v_0$  alejándose de la pared, encontrar  $\theta(t)$ .

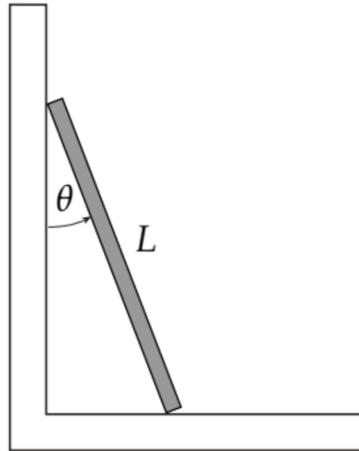


Figura 1: Pregunta 2

**P3.-**

Un disco de radio  $R$  rueda sin resbalar por un suelo horizontal. Su centro  $C$  tiene velocidad constante  $\vec{v} = v_0\hat{x}$ , y parte desde el reposo.

- Calcule  $\vec{v}(t)$  y  $\vec{r}(t)$  de cualquier punto  $P$  sobre el borde del disco con respecto a  $C$ , en la base de coordenadas cilíndricas.
- Calcule  $\vec{v}(t)$  y  $\vec{r}(t)$  de  $P$  con respecto a  $O$ .
- Calcule la velocidad angular de  $P$ , con respecto a  $O$ .

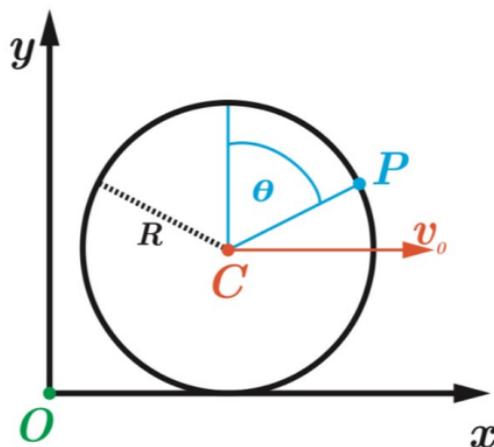


Figura 2: Pregunta 3

## Formulario

### Velocidad angular

Se define la **rapidez angular** como el ángulo barrido por  $\vec{r}$  por unidad de tiempo, con respecto al origen de un sistema de coordenadas  $O$ , esto es:

$$\omega_O \equiv \frac{\|\vec{r}(t) \times \vec{v}(t)\|}{\|\vec{r}(t)\|^2}$$

A partir de aquello, se define el vector **velocidad angular**, desde el origen de un sistema de coordenadas  $O$  como:

$$\vec{\omega}_O \equiv \frac{\vec{r}(t) \times \vec{v}(t)}{\|\vec{r}(t)\|^2}$$

donde  $\vec{r}(t)$  y  $\vec{v}(t)$  son los vectores posición y velocidad, respectivamente.

De forma general, se define el vector velocidad angular para un vector  $\vec{A}(t)$  como:

$$\vec{\omega}_A \equiv \frac{1}{\|\vec{A}\|^2} \vec{A} \times \frac{d\vec{A}}{dt}$$

Del cual, se puede llegar como resultado a una expresión general sobre cambio del vector  $\vec{A}$  en el tiempo:

$$\frac{d\vec{A}}{dt} = \hat{A} \frac{d}{dt} \|\vec{A}\| + \vec{\omega}_A \times \vec{A}$$

donde  $\hat{A} = \frac{\vec{A}}{\|\vec{A}\|}$  es el vector unitario que apunta en la dirección  $\vec{A}$ . De esta manera, el primer término nos describe cómo cambia el largo de  $\vec{A}$ , mientras que el segundo término describe el ritmo de giro de  $\vec{A}$ .

## Coordenadas intrínsecas

Se definen los **vectores tangente**  $\hat{t}$  y **normal**  $\hat{n}$  a la trayectoria como:

$$\hat{t} \equiv \frac{\vec{v}}{\|\vec{v}\|} \quad \hat{n} \equiv \left\| \frac{d\hat{t}}{dt} \right\|^{-1} \frac{d\hat{t}}{dt}$$

La velocidad angular del vector tangencial queda dada por:

$$\vec{\omega}_t \equiv \left\| \frac{d\hat{t}}{dt} \right\| \hat{t} \times \hat{n}$$

Luego, la **velocidad** y **aceleración** expresada en este sistema de coordenadas intrínsecas, es:

$$\vec{v} = v\hat{t} \quad \vec{a} = \dot{v}\hat{t} + \frac{v^2}{\rho_c}\hat{n}$$

donde  $v = \|\vec{v}\|$  y  $\rho_c = \frac{v}{\omega_t}$  es el llamado **radio de curvatura**, y denota el radio de la circunferencia con centro C, alrededor de la cual la partícula gira en el instante t.

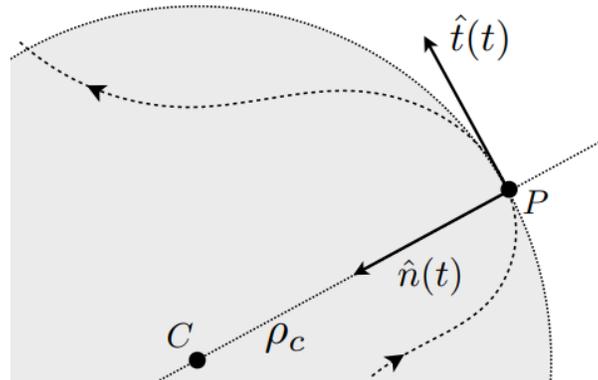


Figura 3: Coordenada intrínseca