

P2 (Refinamiento Iterativo)

Considere el problema de resolver el sistema lineal

$$Ax = b$$

en que $A \in S_+^n$

a) pruebe que este problema es equivalente a

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} \left\{ \frac{1}{2} x^T A x - b^T x \right\}$$

Sol: Si $f(x) = \frac{1}{2} x^T A x - b^T x$, entonces, ya que $A \in S_+^n$, f es convexa. Por lo tanto, el mínimo queda dado por la condición de optimalidad de primer orden

$$\nabla f(\bar{x}) = 0$$

$$\Leftrightarrow A\bar{x} - b = 0 \Leftrightarrow A\bar{x} = b \quad \square$$

b) En casos en los que la inversa de A no exista o sea inestable de calcular, nos interesa explorar métodos iterativos para encontrar una solución \bar{x} . Como vimos en clases, ~~sea~~

$$\text{prox}_A f(v) = \arg \min_{x \in \mathbb{R}^n} \left\{ f(x) + \frac{1}{2\lambda} \|x - v\|^2 \right\}$$

Sabemos que este operador está bien definido, es no expansivo y se puede probar que para $x_0 \in \mathbb{R}^n$, la iteración

$$x_{k+1} = \text{prox}_A f(x_k)$$

converge a \bar{x} tal que $\bar{x} = \text{prox}_A f(\bar{x})$. Esto implica (propuesto) que \bar{x} es el minimizador de f . Con esto en mente, describa un proceso para obtener la solución de $Ax = b$.

Sol: El operador proximal asociado a f es dado por (2)

$$\text{Prox}_{\lambda f}(x_k) = \underset{x \in \mathbb{R}^n}{\text{argmin}} \left\{ \frac{1}{2} x^T A x - \langle b, x \rangle + \frac{\lambda}{2} \|x - x_k\|^2 \right\}$$

ya que la función es convexa, obtenemos que

$$A x_{k+1} - b + \frac{1}{\lambda} (x_{k+1} - x_k) = 0$$

$$\Leftrightarrow \left(A + \frac{1}{\lambda} I \right) x_{k+1} = b + \frac{1}{\lambda} x_k$$

Note ahora que como $A \in S_{++}^n$:

$$x^T \left(A + \frac{1}{\lambda} I \right) x = x^T A x + \frac{1}{\lambda} \|x\|^2 > 0 \quad \forall x \neq 0.$$

De modo que $A + \frac{1}{\lambda} I \in S_{++}^n$ y por lo tanto es invertible. Así, obtenemos la iteración

$$x_{k+1} = \left(A + \frac{1}{\lambda} I \right)^{-1} \left(b + \frac{1}{\lambda} x_k \right)$$

la cual por propiedades del operador proximal converge a la solución. \square .

P2] (Dichidad en proyección a un poliedro)

Sea $E = \{ x \in \mathbb{R}^n \mid Ax = b, Cx \leq d \}$ un poliedro con $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$, $b \in \mathbb{R}^m$, $C \in \mathbb{R}^{p \times n}$, $d \in \mathbb{R}^p$. ③

el problema de encontrar la proyección de v sobre E puede ser visto como

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} \frac{1}{2} \|x - v\|^2$$

$$Ax = b$$

$$Cx \leq d$$

a) Escriba el Lagrangeano asociado a este problema y obtenga en $x^* \in \mathbb{R}^n$ que minimiza la función $x \mapsto L(x, v, \eta)$ dados $v \in \mathbb{R}^n$, $\eta \in \mathbb{R}_{\geq 0}^p$.

$$\text{Sol: } L(x, v, \eta) = \frac{1}{2} \|x - v\|^2 + \langle \nu, Ax - b \rangle + \langle \eta, Cx - d \rangle$$

$$= \frac{1}{2} \|x - v\|^2 + \langle A^T \nu, x \rangle - \langle \nu, b \rangle + \langle C^T \eta, x \rangle - \langle \eta, d \rangle$$

$$= \frac{1}{2} \|x - v\|^2 + \langle A^T \nu + C^T \eta, x \rangle - \langle \nu, b \rangle - \langle \eta, d \rangle$$

condición de primer orden:

$$(x^* - v) + A^T \nu + C^T \eta = 0$$

$$\Rightarrow x^* = v - A^T \nu - C^T \eta$$

Rank: Dada una solución del problema dual, esto nos permite obtener la solución x^* del problema de proyección.

b) obtenga la función Lagrangeana a minimizar y conduzca el problema dual:

sol: la función lagrangeana es

$$g(v, \eta) = L(x^*, v, \eta) = \frac{1}{2} \|A^T v + C^T \eta\|^2 \quad (4)$$
$$- \|A^T v + C^T \eta\|^2 + \langle A^T v + C^T \eta, v \rangle - \langle v, b \rangle - \langle \eta, d \rangle$$
$$= -\frac{1}{2} \|A^T v + C^T \eta\|^2 + \langle Av, v \rangle + \langle Cv, \eta \rangle + \langle b, v \rangle - \langle d, \eta \rangle$$

$$= -\frac{1}{2} \left\| \begin{bmatrix} A \\ c \end{bmatrix}^T \begin{bmatrix} v \\ \eta \end{bmatrix} \right\|^2 + \langle Av - b, v \rangle + \langle Cv - d, \eta \rangle$$

$$= -\frac{1}{2} \left\| \begin{bmatrix} A \\ c \end{bmatrix}^T \begin{bmatrix} v \\ \eta \end{bmatrix} \right\|^2 + \left(\begin{bmatrix} A \\ c \end{bmatrix} v - \begin{bmatrix} b \\ d \end{bmatrix} \right)^T \begin{bmatrix} v \\ \eta \end{bmatrix}$$

De modo que el problema dual es

$$- \max_{\substack{v \in \mathbb{R}^m \\ \eta \in \mathbb{R}_+^p}} \left\{ -\frac{1}{2} \left\| \begin{bmatrix} A \\ c \end{bmatrix}^T \begin{bmatrix} v \\ \eta \end{bmatrix} \right\|^2 + \left(\begin{bmatrix} A \\ c \end{bmatrix} v - \begin{bmatrix} b \\ d \end{bmatrix} \right)^T \begin{bmatrix} v \\ \eta \end{bmatrix} \right\}$$

□.