

# DESARROLLO AUX 5

CURVAS, INTEGRAL DE TRABAJO  
Y TEOREMAS ASOCIADOS

MA2002-1

2024-2

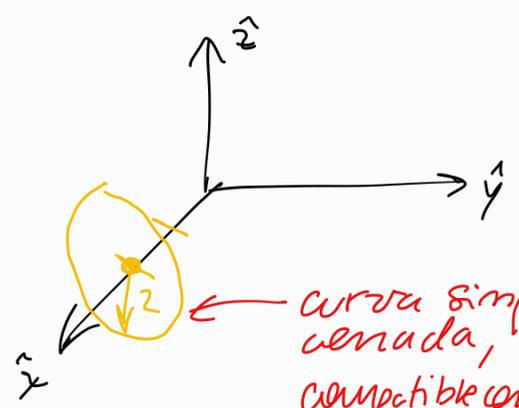
**Profesor:** Pablo Araya Zambra

**Auxiliares:** Bianca Zamora Araya y José Zamorano Recabal



P1

Ampère:  $\oint_{\Gamma} \vec{B} \cdot d\vec{\ell} = \mu_0 I_{enlazada}$



Campo magnético:  $\vec{B} = (x^3, y^2z, y^3 + yz^2)$

curva simple, cerrada, compatible con  $\vec{n}$  de la superficie, es el borde de una superficie

Calcular corriente

$\Rightarrow I_{enlazada} = \frac{1}{\mu_0} \oint_{\Gamma} \vec{B} \cdot d\vec{\ell}$

Para calcular  $\oint \vec{B} \cdot d\vec{\ell}$  se requiere parametrización  $\vec{\gamma}$  para visitar al contorno del disco, así:

$\oint_{\Gamma} \vec{B} \cdot d\vec{\ell} = \int_{\text{Dom}(\vec{\gamma})} \vec{B}(\vec{\gamma}) \cdot \frac{d\vec{\gamma}}{d\theta}$

$\left\{ \begin{array}{l} \vec{\gamma}: [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ \theta \mapsto \vec{\gamma}(\theta) = \begin{pmatrix} z \\ z \cos(\theta) \\ z \sin(\theta) \end{pmatrix} \end{array} \right\}$  *recore el círculo*

\*  $\frac{d\vec{\gamma}}{d\theta}(\theta) = \begin{pmatrix} 0 \\ -z \sin(\theta) \\ z \cos(\theta) \end{pmatrix} = z \begin{pmatrix} 0 \\ -\sin(\theta) \\ \cos(\theta) \end{pmatrix}$

\*  $\vec{B}(\vec{\gamma}(\theta)) = (8, 8 \cos^2(\theta) \sin(\theta), 8 \cos^3(\theta) + 8 \cos(\theta) \sin^2(\theta))$   
 $= 8 (1, \cos^2(\theta) \sin(\theta), \cos(\theta) (\cos^2(\theta) + \sin^2(\theta)))$   
 $= 8 (1, \cos^2(\theta) \sin(\theta), \cos(\theta))$

$$\begin{aligned}
 * \quad \vec{B}(\vec{r}(\theta)) \cdot \frac{d\vec{r}}{d\theta}(\theta) &= 16(0 - \cos^2(\theta)\sin^2(\theta) + \cos^2(\theta)) \\
 &= 16(\cos^2(\theta)(1 - \sin^2(\theta))) \\
 &= 16\cos^4(\theta)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \therefore \oint_{\Gamma} \vec{B} \cdot d\vec{r} &= \int_0^{2\pi} \vec{B}(\vec{r}(\theta)) \cdot \frac{d\vec{r}}{d\theta}(\theta) \\
 &= \int_0^{2\pi} 16\cos^4(\theta) d\theta \quad ; \quad \cos^2(\theta) = \frac{1 + \cos(2\theta)}{2} \\
 &= 16 \int_0^{2\pi} \left( \frac{1 + \cos(2\theta)}{2} \right)^2 d\theta \\
 &= \frac{16}{2^2} \int_0^{2\pi} 1 + 2\cos(2\theta) + \cos^2(2\theta) d\theta \\
 &= 4 \int_0^{2\pi} d\theta + 4 \cdot 2 \int_0^{2\pi} \cos(2\theta) d\theta + 4 \int_0^{2\pi} \cos^2(2\theta) d\theta \\
 &= 4 [\theta]_0^{2\pi} + 8 \frac{1}{2} [-\sin(2\theta)]_0^{2\pi} + 4 \int_0^{2\pi} \frac{1 + \cos(4\theta)}{2} d\theta \\
 &= 4 [2\pi - 0] + 4 \left( \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} d\theta + \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} \cos(4\theta) d\theta \right) \\
 &= 8\pi + 2 [\theta]_0^{2\pi} + 2 [-\sin(4\theta)]_0^{2\pi} \\
 &= 12\pi //
 \end{aligned}$$

P  
2

(P2)  $\gamma$  curva simple orientada  $(1,1,1) \rightarrow (7,2,4)$

Calcular  $\int_{\gamma} 2xyz dx + x^2 z dy + x^2 y dz$

Obj: cuando se da un punto inicial y final y se pide calcular una integral de camino, "dan ganas" de usar la caracterización de campos conservativos.

$$\int_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{x} = \int_a^b \vec{F}(\vec{r}(t)) \cdot \frac{d\vec{r}}{dt} dt = \begin{cases} \int_a^b \nabla \phi(\vec{r}(t)) \cdot \frac{d\vec{r}}{dt} dt = \phi(\vec{r}(b)) - \phi(\vec{r}(a)) & \vec{F} = \nabla \phi \\ \int_a^b (-\nabla \phi(\vec{r}(t))) \cdot \frac{d\vec{r}}{dt} dt = \phi(\vec{r}(a)) - \phi(\vec{r}(b)) & \vec{F} = -\nabla \phi \end{cases}$$

simple regular

simple orientada

Basado en esto, la idea es ver si este campo es conservativo! (i.e. se puede escribir como gradiente de algún campo escalar).

Sea  $\vec{F}(x,y,z) = (2xyz, x^2z, x^2y)$

Se busca  $\vec{F} = \nabla \phi$ ,

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 2xyz = \frac{\partial \phi}{\partial x} \\ x^2z = \frac{\partial \phi}{\partial y} \\ x^2y = \frac{\partial \phi}{\partial z} \end{cases}$$

por inspección:  
 $\phi(x,y,z) = x^2yz$   
lo satisface.  
más en general,  
 $\phi(x,y,z) = x^2yz + \phi_0, \phi_0 \in \mathbb{R}$

luego  $\vec{F} = \nabla\phi \Rightarrow \vec{F}$  es conservativo

$$\Rightarrow \int_{\Gamma} z^2 y^2 x^2 dx + x^2 z^2 y^2 dy + x^2 y^2 z^2 dz$$

$$= \int_{\Gamma} \begin{pmatrix} z^2 y^2 x^2 \\ x^2 z^2 y^2 \\ x^2 y^2 z^2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} dx \\ dy \\ dz \end{pmatrix}$$

$$= \int_{(1,1,1)}^{(1,2,4)} \nabla\phi \cdot \begin{pmatrix} dx \\ dy \\ dz \end{pmatrix} = \phi(1,2,4) - \phi(1,1,1)$$
$$= 1^2 \cdot 2 \cdot 4 - 1^2 \cdot 1 \cdot 1$$
$$= 8 - 1 = 7 //$$

P3

$P_3$  Determinar línea que delimita el arco de la curva cicloide dada por:

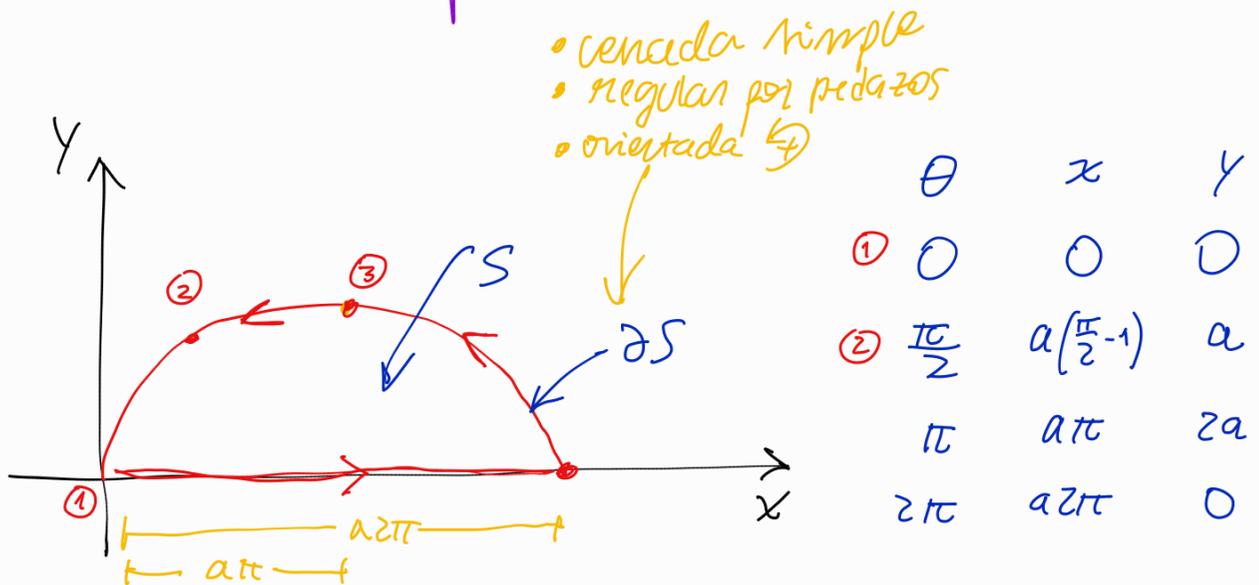
$$x = a(\theta - \operatorname{sen}(\theta)) \quad , a > 0$$

$$y = a(1 - \operatorname{cos}(\theta)) \quad , a > 0$$

$$0 \leq \theta \leq 2\pi$$

$$\underline{OX := \{(x, 0) \in \mathbb{R}^2 \mid x \in \mathbb{R}\}} \quad \leftarrow \text{eje } x$$

Siempre hay que entender la curva!  
Se va a evaluar en puntos convenientes.



Se puede parametrizar:

$$\left\{ \begin{array}{l} \vec{\gamma}: [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2 \\ \theta \mapsto \vec{\gamma}(\theta) = \begin{pmatrix} a(\theta - \operatorname{sen}(\theta)) \\ a(1 - \operatorname{cos}(\theta)) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \end{array} \right.$$

$$\frac{d\vec{\gamma}}{d\theta}(\theta) = \begin{pmatrix} a(1 - \operatorname{cos}(\theta)) \\ a\operatorname{sen}(\theta) \end{pmatrix}$$

Se quiere calcular el área dentro de esa curva:

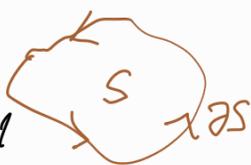
$$\iint_S dA = \text{Área}(S)$$

Para hacerlo con superficies, se requeriría parametrizar el interior de la curva. Pero hay que aprovechar que se tiene una parametrización de la curva, y que hay teoremas que lo relacionan a integrales de camino.

Aquí ya se tiene una parametrización para la curva, entonces se tiene una "forma" de visitarlo. Hay un teorema que relaciona campos en el plano y el trabajo sobre el contorno de una Región: Green:

Sea  $S \subseteq \mathbb{R}^2$  acotada + eq.  $\partial S$  es curva { cerrada simple  
superficie en el plano regular por pedazos orientada  $\curvearrowright$

Sea  $\vec{F}(x,y) = \begin{pmatrix} F_1(x,y) \\ F_2(x,y) \end{pmatrix} \in \mathcal{C}^1$



$$\begin{vmatrix} \partial_x & \partial_y \\ F_1 & F_2 \end{vmatrix}$$

Entonces  $\oint_{\partial S} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \oint_{\partial S} \begin{pmatrix} F_1 \\ F_2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} dx \\ dy \end{pmatrix} = \oint_{\partial S} F_1 dx + F_2 dy = \iint_S \left( \frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} \right) dx dy$

Teo. de Green

Entonces la idea será usar un campo adecuado t.q. por Green forme el área. En general sirve:

$$\begin{array}{ccc} \vec{F}(x,y) = \begin{pmatrix} -y \\ x \end{pmatrix} & \vec{F}(x,y) = \begin{pmatrix} 0 \\ x \end{pmatrix} \in \mathcal{F}^1 & \vec{F}(x,y) = \begin{pmatrix} -y \\ 0 \end{pmatrix} \\ \downarrow \begin{vmatrix} \partial_x & \partial_y \\ -y & x \end{vmatrix} = 1 - (-1) = 2 & \downarrow \begin{vmatrix} \partial_x & \partial_y \\ 0 & x \end{vmatrix} = 1 & \downarrow \begin{vmatrix} \partial_x & \partial_y \\ -y & 0 \end{vmatrix} = 1 \\ \text{Área}(S) & \text{Área}(S) & \text{Área}(S) \\ \iint_S 2 dx dy = 2 \iint_S dx dy & \iint_S dx dy & \iint_S dx dy \end{array}$$



para usar la parametrización  
 $x = a(\theta - \sin(\theta))$

Usando esto:

En virtud del Teorema de Green:

$$\oint_{\partial S} \begin{pmatrix} 0 \\ x \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} dx \\ dy \end{pmatrix} = \iint_S \frac{\partial}{\partial x}(x) - \frac{\partial}{\partial y}(0) dx dy$$

$$\Leftrightarrow \oint_{\partial S} x dy = \iint_S dx dy = \text{Área}(S)$$

Hay que calcularla sobre la región

Se sabe que  $x = a(\theta - \operatorname{sen}(\theta))$

$$y = a(1 - \operatorname{cos}(\theta))$$

$$\Rightarrow dy = a \operatorname{sen}(\theta) d\theta$$

$$\Rightarrow x dy = a^2 (\theta \operatorname{sen}(\theta) - \operatorname{sen}^2(\theta)) d\theta$$

$$\Rightarrow \oint_S x dy = \int_{2\pi}^0 a^2 (\theta \operatorname{sen}(\theta) - \operatorname{sen}^2(\theta)) d\theta$$

$$= a^2 \left( \underbrace{\int_{2\pi}^0 \theta \operatorname{sen}(\theta) d\theta}_{\text{I}} - \underbrace{\int_{2\pi}^0 \operatorname{sen}^2(\theta) d\theta}_{\text{II}} \right)$$

$$= a^2 (2\pi - (-\pi))$$

$$= 3a^2\pi$$

$$\Rightarrow \widehat{\text{Área}}(S) = 3a^2\pi \quad \checkmark$$

$$\begin{aligned}
 \textcircled{I} : \int_{2\pi}^0 \theta \sin(\theta) d\theta &; \quad u = \theta \Rightarrow du = d\theta \\
 &\quad dv = \sin(\theta) d\theta \Rightarrow v = -\cos(\theta) \\
 &= -[\theta \cos(\theta)]_{2\pi}^0 - (-1) \int_{2\pi}^0 \cos(\theta) d\theta \\
 &= [2\pi \cdot 1 - 0] + [-\sin(\theta)]_{2\pi}^0 \\
 &= 2\pi //
 \end{aligned}$$

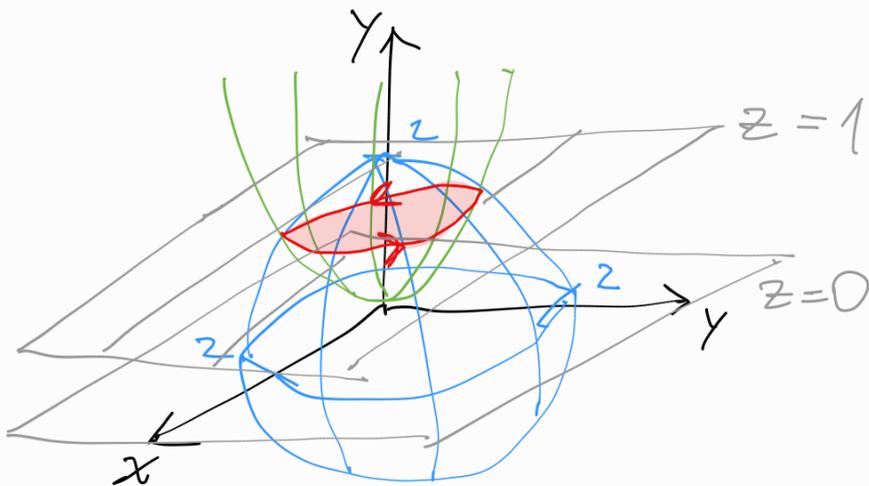
$$\begin{aligned}
 \textcircled{II} \int_{2\pi}^0 \sin^2(\theta) d\theta &; \quad \sin^2(\theta) = \frac{1 - \cos(2\theta)}{2} \\
 &= \frac{1}{2} \int_{2\pi}^0 d\theta - \frac{1}{2} \int_{2\pi}^0 \cos(2\theta) d\theta \\
 &= \frac{1}{2} [\theta]_{2\pi}^0 - \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} [-\sin(2\theta)]_{2\pi}^0 \\
 &= \frac{1}{2} [0 - 2\pi] = -\pi //
 \end{aligned}$$

P<sub>4</sub>

$\textcircled{P_4}$  a)  $\mathcal{H} := \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid \underbrace{x^2 + y^2 + z^2 = 4}_{\text{esfera}} \wedge \underbrace{x^2 + y^2 = 3z}_{\text{paraboloides}} \right\}$

Calcular  $\int_{\mathcal{H}} z y z^2 dx + x z^2 dy + 3 x y z dz$

$\textcircled{Ojo}$ : Aparece integral en camino cerrado, entonces "dar ganas" de usar el Teorema de Stokes. Esto se podría aplicar si la curva fuese el borde de una superficie; visualizando:



Estar en la curva  $\circ$   $x^2 + y^2 + z^2 = 4 \wedge x^2 + y^2 = 3z$

$$\Rightarrow 3z + z^2 = 4$$

$$\Leftrightarrow z^2 + 3z - 4 = 0$$

$$\Leftrightarrow (z + 4)(z - 1) = 0$$

$$\Rightarrow z = -4, z = 1$$

Ahora se puede usar Teorema de Stokes

$$\oint_{\partial S} \vec{F} \cdot d\vec{\ell} = \iint_S \nabla \times \vec{F} \cdot d\vec{A}$$

$\partial S$  (curva (borde de superficie))  
 • cerrada simple  
 • compatible con  $\vec{n}$  de superficie  
 • regular por pedazos

$S$  (superficie delimitada por curva)  
 • orientable  
 • regular por pedazos

$$* \nabla \times \vec{F} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \partial_x & \partial_y & \partial_z \\ 2yz^2 & xz^2 & 3xyz \end{vmatrix}$$

$$= (3xz - 2xz)\hat{i} - (3yz - 4yz)\hat{j} + (z^2 - z^2)\hat{k}$$

$$= xz\hat{i} + yz\hat{j} - z^2\hat{k} = (xz, yz, -z^2)$$

$$* \iint_S \nabla \times \vec{F} \cdot d\vec{A}$$



es solo una "escritura". Para que tenga sentido hay que visitar la superficie.

Parametrizando la superficie:

$$\begin{cases} \varphi: D \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ (p, \theta) \mapsto \varphi(p, \theta, z) = \begin{pmatrix} p \cos(\theta) \\ p \sin(\theta) \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \end{cases}$$

$$D = [0, 1] \times [0, 2\pi]$$

$$* \frac{\partial \varphi}{\partial p} = \begin{pmatrix} \cos(\theta) \\ \sin(\theta) \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$* \frac{\partial \varphi}{\partial \theta} = \begin{pmatrix} -p \sin(\theta) \\ p \cos(\theta) \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$* \frac{\partial \varphi}{\partial p} \times \frac{\partial \varphi}{\partial \theta} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \cos(\theta) & \sin(\theta) & 0 \\ -p \sin(\theta) & p \cos(\theta) & 0 \end{vmatrix} = (p \cos^2(\theta) + p \sin^2(\theta)) \hat{k} = p \hat{k}$$

$$* \nabla \times \vec{F}(\varphi(p, \theta)) = \begin{pmatrix} p \cos(\theta) \\ p \sin(\theta) \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$* \nabla \times \vec{F}(\varphi(p, \theta)) \cdot \left( \left( \frac{\partial \varphi}{\partial p} \right) \times \left( \frac{\partial \varphi}{\partial \theta} \right) \right) = \begin{pmatrix} p \cos(\theta) \\ p \sin(\theta) \\ -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ p \end{pmatrix} = -p$$

Aplicándolo a la integral de interés:

$$\therefore \iint_S \nabla \times \vec{F} \cdot d\vec{A} = \int_0^{2\pi} \int_0^1 -\rho \, d\rho \, d\theta$$

$$= - \int_0^{2\pi} d\theta \int_0^1 \rho \, d\rho = - [\theta]_0^{2\pi} \cdot \frac{1}{2} [\rho^2]_0^1 = -(2\pi) \cdot \frac{1}{2} = -\pi //$$

Por Teorema de Stokes:

$$\oint_{\pi} \vec{F} \cdot d\vec{l} = -\pi \quad \square$$

P4 d)

$$\vec{M}(x,y,z) = \begin{pmatrix} 3y \\ 4z \\ -6x \end{pmatrix}$$

2 al cuadrado  $\rightarrow$  paraboloides en el con eje parabola a variable grado 1  
1 normal

$$S := \{ (x,y,z) \in \mathbb{R}^3 \mid z = 4 - x^2 - y^2 \wedge 0 < z < 3 \}$$

Calcular  $\iint_S \nabla \times \vec{M} \cdot d\vec{S}$   
rotor

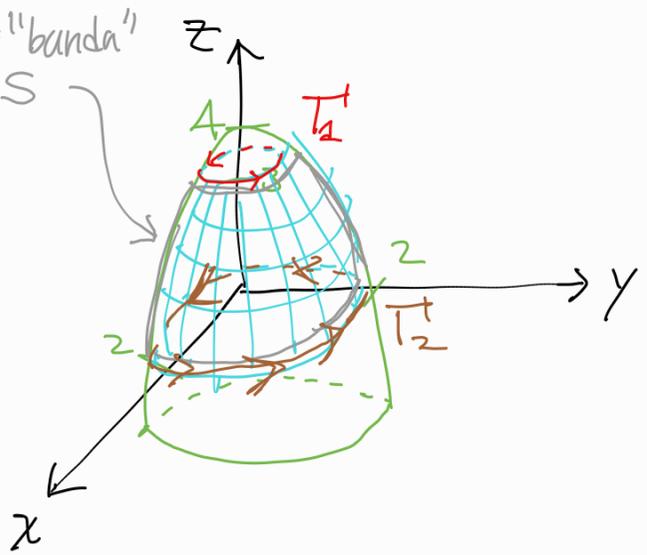
Como piden calcular el flujo del rotor a través de una superficie, se podría usar Stokes y solo calcular la integral de trabajo del campo en los bordes.

Siempre es útil visualizar la superficie: restringe altura

Sea  $p \in S \Rightarrow p = (x,y,z) \in \mathbb{R}^3$  t.q.  $z = 4 - x^2 - y^2 \wedge 0 < z < 3$

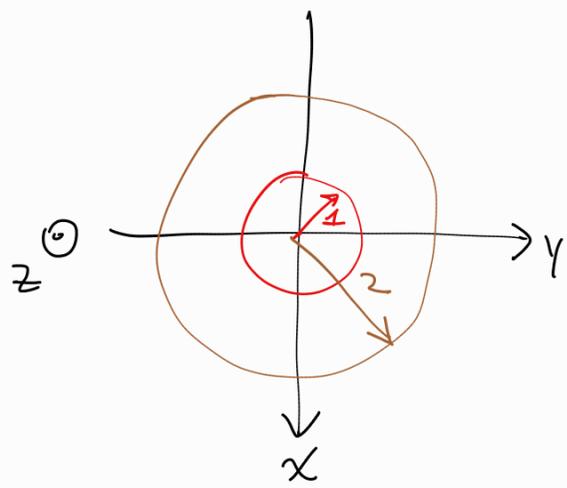
paraboloides en el eje z, altura en z=4, abierto a plano xy

esta "banda" es S



$T_1^+ \equiv$  circunferencia superior  
 $\hookrightarrow z = 3 \Rightarrow 3 = 4 - x^2 - y^2$   
 $\Rightarrow x^2 + y^2 = 1 \equiv$

$T_2^+ \equiv$  circunferencia inferior  
 $\hookrightarrow z = 0 \Rightarrow 0 = 4 - x^2 - y^2$   
 $\Rightarrow x^2 + y^2 = 4 \Leftarrow$



Notar que  $S$  es una superficie acotada, regular y orientable (pues es sección de un paraboloides).

Además notar que  $\Gamma = \Gamma_1 \cup \Gamma_2$  es una curva simple cerrada, regular por pedacitos y orientable (pues  $\Gamma_1, \Gamma_2$  lo son y como que son circunferencias).

También notar que  $\vec{M} \in \mathcal{E}^1$  (por álgebra y componentes de funciones de clase  $\mathcal{E}^1$  -polinomios-).

En virtud del Teorema de Stokes:

$$\iint_S \nabla \times \vec{M} \cdot d\vec{S} = \oint_{\partial S} \vec{M} \cdot d\vec{l} = \oint_{\Gamma_1} \vec{M} \cdot d\vec{l} + \oint_{\Gamma_2} \vec{M} \cdot d\vec{l}$$

El borde  $\partial S$  son las curvas  $\Gamma_1, \Gamma_2$

Ahora, hay que calcular el valor de cada una de las integrales de camino. Usando:

$$\left\{ \begin{array}{l} \gamma_1: [0, 2\pi] \subseteq \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ \theta \mapsto \gamma_1(\theta) = \begin{pmatrix} \cos(\theta) \\ \sin(\theta) \\ 3 \end{pmatrix} \end{array} \right.$$

visita borde de círculo de radio 1 que se forma en el plano  $z=3$

$$\left\{ \begin{array}{l} \gamma_2: [0, \pi] \subseteq \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ \theta \mapsto \gamma_2(\theta) = \begin{pmatrix} 2 \cos(\theta) \\ 2 \sin(\theta) \\ 0 \end{pmatrix} \end{array} \right.$$

visita borde de círculo de radio 2 que se forma en el plano  $z=0$

Se obtiene que  $\oint_{\Gamma_1} \vec{M} \cdot d\vec{l} = \int_{\gamma_1(P_1)} \vec{M}(\gamma_1(\theta)) \cdot \left(\frac{d\gamma_1}{d\theta}\right) d\theta = -3\pi$

y  $\oint_{\Gamma_2} \vec{M} \cdot d\vec{l} = \int_{\gamma_2(P_2)} \vec{M}(\gamma_2(\theta)) \cdot \left(\frac{d\gamma_2}{d\theta}\right) d\theta = 12\pi$

Hay que desambiguar y calcular  $\vec{M}(\gamma_i), \left(\frac{d\gamma_i}{d\theta}\right), \vec{M}(\gamma_i) \cdot \left(\frac{d\gamma_i}{d\theta}\right)$  (quedan pendiente 3)

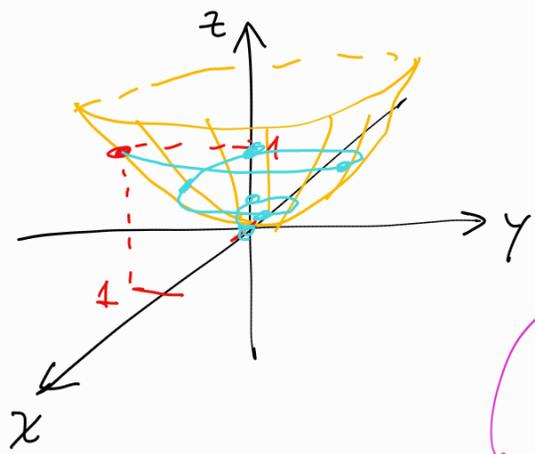
Luego  $\iint_S \nabla \times \vec{M} \cdot d\vec{S} = 9\pi$ , calculando así lo pedido.  $\square$

B5

$P_5$   $\mathcal{N} \equiv$  "urru"  $\leftarrow$  descrita por  $\rho, \theta$  porque visita la sup., pero va cambiando con el tiempo  
 $x^2 + y^2 = z \leftarrow \rho, \theta \leftarrow \frac{d^2 \rho}{d\theta^2} = \rho \wedge \rho(0) = 1 \wedge \rho'(0) = -1$

$P_5$  a) Bosquejar paraboloides donde está  $\mathcal{N} \rightarrow$  trayectoria EPO  
 Indicar partida  $\rightarrow$  punto inicial y condiciones iniciales

Para bosquejarlos, no son que los paraboloides están con eje en el eje de la variable de grado 1 y se extienden paralelo al plano de las variables al cuadrado, abriéndose hacia el lado positivo si ambas variables al cuadrado tienen signo +.



$\rho(0) = 1 \Rightarrow \theta(0) = 0$   
 bajo la idea de que en el primer instante  
 usando el nuevo sistema  
 $x = \rho \cos(\theta) \Rightarrow x_0 = 1 \cdot \cos(0) = 1$   
 $y = \rho \sin(\theta) \Rightarrow y_0 = 1 \cdot \sin(0) = 0$   
 $x^2 + y^2 = z^2 \big|_{\text{inicio}} \Rightarrow z_0 = 1$   
 Luego  $(x_0, y_0, z_0) = (1, 0, 1)$  es el punto de partida!

Ahora, sobre la trayectoria. Se sabe que si  $P \in \mathcal{N}$  i.e. un punto está en la curva, sus variables  $(\rho, \theta)$  en cilíndricas satisfacen:

$\frac{d^2 \rho}{d\theta^2} = \rho \Leftrightarrow \rho'' = \rho \Leftrightarrow \rho'' - \rho = 0 \rightarrow \beta^2 - 1 = 0 \Leftrightarrow \beta = \pm 1$   
EDO coef. constantes  $\rightarrow$  polinomio caract.

$\rightarrow \{e^\theta, e^{-\theta}\}$  base de  $\mathcal{H}$  soluciones a sist. homogéneo  $\rightarrow \rho(\theta) = Ae^\theta + Be^{-\theta}, A, B \in \mathbb{R}$

Pero  $\rho(0) = 1 \Rightarrow 1 = A + B$   
 $\rho'(0) = -1 \Rightarrow -1 = A - B$   
 $\left. \begin{array}{l} 1 = A + B \\ -1 = A - B \end{array} \right\} \Rightarrow \begin{array}{l} 0 = 2A \Rightarrow \boxed{A = 0} \\ \Rightarrow \boxed{B = 1} \end{array}$   
 $\therefore \boxed{\rho(\theta) = e^{-\theta}} ; \theta = \theta(t)$

(P5) b) Encontrar parametrización de  $\mathcal{N}$

En la parte anterior se vio que los puntos de la curva satisfacen  $f(\theta) = e^{-\theta}$ , y como la curva está inmersa en el paraboloides, es "como" si tuvieran ese "radio" en cada punto  $\rightarrow \begin{cases} x = f(\theta) \cos(\theta) \\ y = f(\theta) \sin(\theta) \end{cases}$

Usando eso en el paraboloides:  $x^2 + y^2 = z$   
 $\Leftrightarrow \rho^2 = z \Leftrightarrow (e^{-\theta})^2 = z$   
 $\Leftrightarrow e^{-2\theta} = z$

Por lo anterior, se quisiera describir a los puntos  $(x, y, z) \in \mathcal{N}$  de forma que:

$$\left\{ \begin{array}{l} \gamma: [0, 2\pi) \subseteq \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ \theta \mapsto \gamma(\theta) = \begin{pmatrix} e^{-\theta} \cos(\theta) \\ e^{-\theta} \sin(\theta) \\ e^{-2\theta} \end{pmatrix} \end{array} \right.$$

parametriza la curva 

(P5) c) Determinar potencial explícito de

$$\vec{T}(x, y, z) = \begin{pmatrix} z(1+xz)e^{xz+y} \\ xze^{xz+y} \\ x(1+xz)e^{xz+y} \end{pmatrix} \text{ escalon}$$

En el fondo, se busca  $\phi: \Omega \subseteq \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}, \phi \in \mathcal{C}^1: \vec{F} = \nabla \phi$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} z(1+xz)e^{xz+y} \\ xze^{xz+y} \\ x(1+xz)e^{xz+y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial \phi}{\partial x} \\ \frac{\partial \phi}{\partial y} \\ \frac{\partial \phi}{\partial z} \end{pmatrix} \begin{matrix} (1) \\ (2) \\ (3) \end{matrix} \left. \vphantom{\begin{pmatrix} z(1+xz)e^{xz+y} \\ xze^{xz+y} \\ x(1+xz)e^{xz+y} \end{pmatrix}} \right\} \text{ ecuaciones}$$

Ahora hay que despejar c/r a cada variable. Al integrar, aparecen constantes c/r al resto.

$$(2) \Rightarrow \frac{\partial \phi}{\partial y} = xze^{xz+y}$$

escribin dependencias de forma más explícita

$$\Leftrightarrow \frac{\partial \phi}{\partial y} = \underbrace{xze^{xz}}_{f(x,z)} \underbrace{e^y}_{f(y)}$$

$$\int dy$$

→ integrar c/r a y, lo que no depende de y se ve como "constante"

$$\Rightarrow \phi = \int xze^{xz} e^y dy$$

$xze^{xz}$  cte. c/r a y

$$= xze^{xz} \int e^y dy$$

primitiva de  $e^y$  es  $e^y$  y aparecen constantes c/r a y (i.e. depende del resto a lo más)

$$= xze^{xz} e^y + g_1(x, z)$$

(4)

$$\Rightarrow \phi = xze^{xz+y} + g_1(x, z)$$

prop. exponencial

Ahora se tiene una forma de  $\phi$ . La idea es calcular otra derivada parcial de la que no se despejó para igualarlos (pues debe satisfacer igualdad) y deducir.

Por  $(*) \Rightarrow \frac{\partial \phi}{\partial x} = z e^{xz+y} + xz^2 e^{xz+y} + \frac{\partial \xi_1}{\partial x}(x,z)$

*derivadas parciales*

$\Leftrightarrow \frac{\partial \phi}{\partial x} = z(1+xz)e^{xz+y} + \frac{\partial \xi_1}{\partial x}(x,z) \quad (1)^*$

Pero se sabe que de (1):  $\frac{\partial \phi}{\partial x} = z(1+xz)e^{xz+y}$

Así,  $(1) = (1)^* \Rightarrow z(1+xz)e^{xz+y} = z(1+xz)e^{xz+y} + \frac{\partial \xi_1}{\partial x}(x,z)$

*debe ser cierto*

*(escrituras de  $\frac{\partial \phi}{\partial x}$ )*  $\Rightarrow \frac{\partial \xi_1}{\partial x}(x,z) = 0 \rightarrow$  no depende de  $x$   
 $\rightarrow$  al derivarla en  $x$  es cero (su variación dr a  $x$  es nula)

$\Rightarrow \xi(x,z) = \xi(z)$

$\rightarrow$  o sea cte. depende a lo más de  $z$

Ahora, en la caracterización  $(*)$ :  $\phi = xze^{xz+y} + \xi(z)$ .

Ahora se quisiera comprobar dr a  $z$ . Por la construcción y (3), se tiene  $\frac{\partial \phi}{\partial z} = x(1+xz)e^{xz+y}$ .

Por  $(*) \Rightarrow \frac{\partial \phi}{\partial z} = x e^{xz+y} + x^2 z e^{xz+y} + \frac{\partial \xi}{\partial z}(z)$

$= x(1+xz)e^{xz+y} + \frac{\partial \xi}{\partial z}(z) \quad (3)^*$

Así  $(3)^* = (3) \Rightarrow x(1+xz)e^{xz+y} + \frac{\partial \xi}{\partial z}(z) = x(1+xz)e^{xz+y}$

*debe ser cierta*  
*(escrituras de  $\frac{\partial \phi}{\partial z}$ )*

$\Rightarrow \frac{\partial \xi}{\partial z}(z) = 0$

$\rightarrow$  variación de  $\xi(z)$  dr a  $z$  es nula i.e.  $\xi(z)$  es constante no depende de  $z$ ! es una constante real.

$\Rightarrow \xi = \mu, \mu \in \mathbb{R}$

*porque se puede escribir como grad. de potencial*

Finalmente, en  $(*)$ :  $\phi = xze^{xz+y} + \mu, \mu \in \mathbb{R}$

es un potencial. Luego  $\vec{T}$  es conservativa bajo la familia de potenciales  $\{\phi_0 + \mu \mid \mu \in \mathbb{R}\}$  i.e.  $\phi_0 = xze^{xz+y}$

Tomando  $\mu = 0$ , se tiene que  $\phi = xze^{xz+y}$  y  $\nabla \phi = \vec{T}$   
 $\hookrightarrow$  ejemplo. Cualquiera  $\mu \in \mathbb{R}$  sirve!

(P<sub>5</sub>) d)  $\mathcal{N}$  es recorrida por partícula sometida a una fuerza dada por campo  $\vec{T}$ .

Propuesto, Calcular  $\int \vec{T} \cdot d\vec{\ell}$

$\mathcal{N}$  que es  $z=1 \rightarrow z=4\pi$  en  $\mathcal{N}$

Idea: Como  $\vec{T}$  es conservativo, su integral de trabajo solo depende de los puntos iniciales y finales... (mediante el potencial asociado). (11)



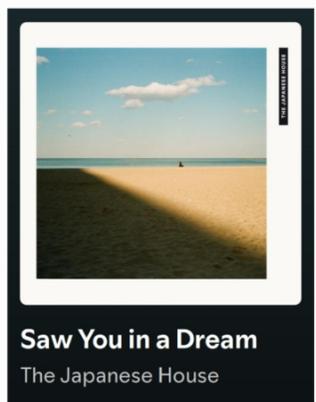
Así con las integrales de camino!

En la medida que hagan ejercicios verán que las parametrizaciones siempre siguen la misma idea 😊

Mucho ánimo en su estudio!

Dudas por correo, al foro o cuando nos veamos.

para estudiar tranquilo



**Saw You in a Dream**  
The Japanese House