

DESARROLLO AUX 14

GRAM-SCHMIDT Y DIAGONALIZACIÓN DE MATRICES (SIMÉTRICAS)

MA1102-5

2024-2

Profesor: Pablo R. Dartnell R.
Auxiliar: Bianca Zamora Araya

P₁

P_1 Encontrar base ortonormal del espacio generado por
 $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $v_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$, $v_3 = \begin{pmatrix} -2 \\ 4 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}$.

☆☆ Base Ortonormal ☆☆ $\longrightarrow$  Gram-Schmidt



El esquema general es:

- 0°) ordenar base de la cual se quiere hallar una base ortonormal que genere el mismo espacio en una "lista" $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$
- 1°) Inicializar algoritmo con $\bar{U} = \langle \emptyset \rangle$, donde $\bar{U}$ es el espacio que se genera con los vectores ortonormalizados.
- 2°) Luego, para cada $v \in \{v_1, \dots, v_n\}$:

I) definir vector para agregar:

$$P_{\bar{U}}(v) = \langle v, \bar{u} \rangle \bar{u}$$

$$u = v - \sum_{\bar{u} \in \bar{U}} P_{\bar{u}}(v)$$

$\uparrow$ vector para agregar $\uparrow$ vector que tomé $\nwarrow$ restar la proyección de v sobre los anteriores ya agregados

II) normalizar: (primero calcular $\|u\|$)

$$\bar{u} = \frac{1}{\|u\|} u$$

III) agregar a la base:

$$\bar{U} = \langle \{u\} \rangle$$

3°) Termina cuando recorrimos toda la lista $\parallel$

Ahora se va a entender más con el ejercicios:

Usaré el orden sugerido en el enunciado: $\{v_1, v_2, v_3\}$.

Se usa la norma de los vectores harto, así que calculémosla:

Def. [norma]: $(\forall v \in \mathbb{R}^n): \|v\| = \sqrt{\langle v, v \rangle} = \sqrt{\sum_{i=1}^n v_i^2}$

$$\bullet \|v_1\| = \left\| \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\| = \sqrt{\left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle} = \sqrt{(1 \cdot 1) + (1 \cdot 1) + (0 \cdot 0) + (0 \cdot 0)} = \sqrt{2}_{//}$$

$$\bullet \|v_2\| = \left\| \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\| = \sqrt{\left\langle \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle} = \sqrt{(2 \cdot 2) + (0 \cdot 0) + (1 \cdot 1) + (1 \cdot 1)} = \sqrt{6}_{//}$$

$$\bullet \|v_3\| = \left\| \begin{pmatrix} -2 \\ 4 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} \right\| = \sqrt{\left\langle \begin{pmatrix} -2 \\ 4 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2 \\ 4 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} \right\rangle} = \sqrt{(-2) \cdot (-2) + (4 \cdot 4) + (2 \cdot 2) + (2 \cdot 2)} = \sqrt{28}_{//}$$

Ahora vamos con el algoritmo.

En virtud del Teorema de Gram-Schmidt, es posible extraer un conjunto ortonormal t.q. genera lo mismo.

$$\ast \overline{U}_0 = \langle \emptyset \rangle$$

$$\text{I}) \ast \boxed{u_1 = v_1} - \emptyset$$

como es la primera iteración, no hay vectores añadidos en el generador ortonormal, así que no hay vectores en los que proyectar

$$\text{II}) \ast \|u_1\| = \|v_1\| = \sqrt{2}$$

$$\ast \overline{u}_1 = \frac{1}{\|u_1\|} u_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}_{//}$$

$$\ast \overline{U}_1 = \langle \{\overline{u}_1\} \rangle_{//}$$

Siguiente vector:

$$\text{I)} \rightarrow u_2 = v_2 - \underbrace{P_{\bar{u}_1}(v_1)}_{\substack{\text{proyección sobre} \\ \text{vectores anteriores} \\ \text{ya en } U}}$$

$$= v_2 - \langle v_1, \bar{u}_1 \rangle \bar{u}_1$$

$$= v_2 - \langle v_1, \frac{1}{\|u_1\|} u_1 \rangle \frac{1}{\|u_1\|} \bar{u}_1$$

$$= v_2 - \frac{1}{\|u_1\|^2} \langle v_1, \boxed{u_1} \rangle u_1$$

aprovechen
factorizar!

⚠ Si factorizan la
norma, queda
 u_1 dentro, el que
no está normalizado

$$= \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{1}{(\sqrt{2})^2} \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Ej: $\bar{u}_1 \neq u_1$
(en notación)

$$= \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{1}{2} \left((1 \cdot 2) + (1 \cdot 0) + (0 \cdot 1) + (0 \cdot 1) \right) \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} - \frac{1}{2} \cdot 2 \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}_{//}$$

$$\text{II)} \rightarrow \|u_2\| = \sqrt{\langle u_2, u_2 \rangle} = \sqrt{(-1) \cdot (-1) + (1 \cdot 1) + (-1) \cdot (-1) + (-1) \cdot (-1)} = \sqrt{4} = 2$$

$$\rightarrow \bar{u}_2 = \frac{1}{\|u_2\|} u_2 = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}_{//}$$

$$\text{III)} \rightarrow \bar{u}_2 = \langle \{ \bar{u}_1, \bar{u}_2 \} \rangle_{//}$$

Siguiente y último vector:

$$I) * u_3 = v_3 - P_{\bar{u}_2}(v_3) - P_{\bar{u}_1}(v_3)$$

$$= v_3 - \langle v_3, \bar{u}_2 \rangle \bar{u}_2 - \langle v_3, \bar{u}_1 \rangle \bar{u}_1$$

$$= v_3 - \langle v_3, \frac{1}{\|u_2\|} u_2 \rangle \frac{1}{\|u_2\|} u_2 - \langle v_3, \frac{1}{\|u_1\|} u_1 \rangle \frac{1}{\|u_1\|} u_1$$

$$= v_3 - \frac{1}{\|u_2\|^2} \langle v_3, u_2 \rangle u_2 - \frac{1}{\|u_1\|^2} \langle v_3, u_1 \rangle u_1$$

reentran
v3 y
u2 y u1
<.,.>
bilineal

$$= \begin{pmatrix} -2 \\ 4 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} - \frac{1}{2^2} \left\langle \begin{pmatrix} -2 \\ 4 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\rangle \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} - \frac{1}{(\sqrt{2})^2} \left\langle \begin{pmatrix} -2 \\ 4 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$= 2 \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{1}{4} \cdot 2 \left\langle \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\rangle \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} - \frac{1}{2} \cdot 2 \left\langle \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$= 2 \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{1}{2} \left(\overbrace{((-1)(-1) + (2)(1) + (1)(-1) + (1)(-1))}^{=1} \right) \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} - \underbrace{\sqrt{-1+2}}_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$= 2 \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{1}{2} \cdot 1 \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} -2 \\ 4 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1/2 \\ -1/2 \\ 1/2 \\ 1/2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3/2 \\ 3/2 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1/2 \\ -1/2 \\ 1/2 \\ 1/2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -5/2 \\ 5/2 \\ 5/2 \\ 5/2 \end{pmatrix} = \frac{5}{2} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$II) * \|u_3\| = \sqrt{\langle u_3, u_3 \rangle} = \sqrt{\frac{5}{2} \cdot \frac{5}{2} ((-1)^2 + 1^2 + 1^2 + 1^2)} = \sqrt{\frac{25}{4} \cdot 4} = 5 //$$

$$* \bar{u}_3 = \frac{1}{\|u_3\|} u_3 = \frac{1}{5} \cdot \frac{5}{2} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$III) * \bar{u}_3 = \langle \{\bar{u}_1, \bar{u}_2, \bar{u}_3\} \rangle = \left\langle \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle$$

Es útil chequear que sea ortogonal (i.e. el producto punto es cero para todas las duplas posibles) y están normalizados.

Como ya se reconoció todo $\{v_1, v_2, v_3\}$, termina el algoritmo, y Gram-Schmidt entrega la base ortonormalizada

$$\left\{ \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}, \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$



P_{12}

P_2 $A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & -2 \\ 0 & 0 & -2 & 3 \end{pmatrix}$ } Hay que estudiarlas.
(B la dejo propuesta $\Downarrow$ pero es análogo).

a) Justificar porqué es diagonalizable

Resultado importante: matrices simétricas siempre son diagonalizables $\Downarrow$

A es diagonalizable pues es simétrica.

b) Indicar forma de la diagonalización

Continuación del resultado: la diagonalización de una matriz simétrica admite a la matriz que almacena vectores propios como una unitaria $P^{-1} = (P)^T$

Como A es simétrica $\Rightarrow A = PDP^{-1}$
 $= PDP^T$

vectores propios
ortonormales

c) Diagonalizar siguiendo el esquema:

- i) Obtener expresión de polinomio característico
- ii) Determinar valores propios de la matriz.
 - $\hookrightarrow$ Mencionar su multiplicidad geométrica
- iii) Calcular s.e.v. propio de cada v.p.
 - $\hookrightarrow$ Determinar $\vec{v.p.}$ de cada v.p.
- iv) Obtener base de $\vec{v.p.}$
 - $\hookrightarrow$ Ortonormalizarla (Gram-Schmidt)
- v) Exhibir diagonalización de la matriz

i) polinomio característico

$$\bullet p_A(\mu) = \det(A - \mu I)$$

$$\stackrel{\text{def}}{=} \begin{vmatrix} 2-\mu & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -\mu & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1-\mu & -1 \\ 0 & 0 & -1 & 1-\mu \end{vmatrix}$$

$$= (2-\mu) \begin{vmatrix} -\mu & 0 & 0 \\ 0 & 1-\mu & -1 \\ 0 & -1 & 1-\mu \end{vmatrix}$$

def. recursiva

$$= (2-\mu)(-\mu) \begin{vmatrix} 1-\mu & -1 \\ -1 & 1-\mu \end{vmatrix}$$

$$= (2-\mu)(-\mu)((1-\mu)^2 - (-1)(-1))$$

$$= \cancel{+}(\mu-2)(\cancel{+}\mu)(\mu^2 - 2\mu + \cancel{1} - \cancel{1})$$

$$= \mu(\mu-2)\mu(\mu-2)$$

$$= \mu^2(\mu-2)^2 //$$

ii) valores propios

$$\mu \text{ es valor propio de } A \Leftrightarrow p_A(\mu) = 0$$

$$\Leftrightarrow \mu^2 = 0 \vee (\mu-2)^2 = 0$$

$$\Leftrightarrow \underbrace{\mu=0}_{=: \mu_0} \vee \underbrace{\mu=2}_{=: \mu_2}$$

$$\neq \alpha(\mu_0) = 2 = \alpha(\mu_2) \leftarrow \text{multiplicidades algebraicas}$$

10) s.e.v.'s propios

El s.e.v. propio de un valor propio β es $W_\beta := \text{Ker}(A - \beta I)$
Entonces para estudiarlo y ver qué vectores lo generan
(más aún, encontrar una base), hay que caracterizar
a los objetos del conjunto.



$$\mu_0 \mid \text{Ker}(A - \mu_0 I) =: W_{\mu_0}$$

$= \text{Ker}(A)$ restar $\mu_0 = 0$ en toda la diagonal
 $\subseteq \mathbb{R}^4$ o sea queda igual (porque es restar cero)
porque la matriz tiene 4 columnas

$$\vec{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{pmatrix} \in W_{\mu_0} \Leftrightarrow \vec{x} \in \text{Ker}(A) \\ \Leftrightarrow A\vec{x} = 0$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{matrix} \textcircled{1} \\ \textcircled{2} \\ \textcircled{3} \\ \textcircled{4} \end{matrix}$$

Recordo: nos interesa principalmente caracterizar los elementos,
más que resolver el sistema de la forma más "óptima",
entonces basta en extrayendo info. de cada fila

$$\textcircled{1}: 2x + 0y + 0z + 0w = 0 \Rightarrow x = 0$$

$$\textcircled{3}: 0x + 0y + z - w = 0 \Rightarrow z = w \quad \textcircled{4} \text{ aporta la misma info.}$$

y queda libre. Entonces

$$\vec{x} \in W_{\mu_0} \Leftrightarrow \vec{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ y \\ w \\ w \end{pmatrix} = y \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + w \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow W_{\mu_0} = \left\langle \underbrace{\left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}}_{\text{además son l.i. (posición de ceros)}} \right\rangle$$

iv)

def. generador

además son l.i. (posición de ceros)

Luego: $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ son v.p. de μ_0 .

Son ortogonales: $\left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle = (0 \cdot 0) + (1 \cdot 0) + (0 \cdot 1) + (0 \cdot 1) = 0$

Pero no están normalizados, pues al ponderarlos por su norma, no quedan ellos mismos.

u es vector

$\bar{u}$ es su normalización $\Rightarrow \bar{u} = \frac{1}{\|u\|} u \Rightarrow \|\bar{u}\| = \langle \bar{u}, \bar{u} \rangle = \frac{1}{\|u\|^2} \langle u, u \rangle = \frac{1}{\|u\|^2} \|u\|^2 = 1 //$

tener norma 1

• $\left\| \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\| = \sqrt{\left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle} = \sqrt{1} = 1 \Rightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow \frac{1}{1} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

↳ ya estaba normalizado

• $\left\| \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\| = \sqrt{\left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle} = \sqrt{2} \Rightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \rightarrow \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

$\therefore \bar{B}_{\mu_0} = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$ es base ortonormal del s.e.v.p. //

μ_2 $\text{Ker}(A - \mu_2 I) \subseteq \mathbb{R}^4$
 restar $\mu_2 = 2$ a toda la diagonal

$$= \text{Ker} \begin{pmatrix} 2-2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1-2 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & 1-2 \end{pmatrix} = \text{Ker} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & -1 \end{pmatrix}$$

Nuevamente solo es de interés caracterizar a los elementos dentro:

$$\vec{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{pmatrix} \in \text{Ker}(A - \mu_2 I) \Leftrightarrow (A - \mu_2 I)\vec{x} = 0$$

$$\leadsto \left(\begin{array}{cccc|c} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & 0 \end{array} \right) \begin{matrix} (1) \\ (2) \\ (3) \\ (4) \end{matrix}$$

①: x libre
 ②: $-2y = 0 \Leftrightarrow y = 0$
 ③: $-z - w = 0 \Leftrightarrow z = -w$ ④

Luego $\vec{x} \in \text{Ker}(A - \mu_2 I) \Leftrightarrow \vec{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ 0 \\ -w \\ w \end{pmatrix} = x \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + w \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$

⚠ si usas $w = -z$ queda el vector $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ y es válido!
 También si factorizar por $-x$ y queda $\begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$, también es válido; idem para w o z .

iv)

$$\Leftrightarrow \left\langle \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} \right\rangle = \text{Ker}(A - \mu_2 I)$$

son l.i.
(ubicación de ceros)

Por las mismas razones que en el otro caso, no están normalizados. De manera similar, se calculan las normas:

$$\therefore \overline{B}_{\mu_2} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} \text{ es base ortonormal de } W_{\mu_2}$$

Ya que los $\vec{v.p.}$ de una matriz simétrica asociados a distintos $v.p.$ son ortogonales, $\overline{B_{\mu_2}} \perp \overline{B_{\mu_0}}$. Y al unirlos, se chequea que los l.i., y como efectivamente lo son, es una base ortonormal de $\mathbb{R}^2$.

→ diagonalización

En virtud de lo anterior:

$$A = PDP^{-1} = PDP^T$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1/\sqrt{2} & 0 & -1/\sqrt{2} \\ 0 & 1/\sqrt{2} & 0 & 1/\sqrt{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1/\sqrt{2} & 0 & -1/\sqrt{2} \\ 0 & 1/\sqrt{2} & 0 & 1/\sqrt{2} \end{pmatrix}^T$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1/\sqrt{2} & 0 & -1/\sqrt{2} \\ 0 & 1/\sqrt{2} & 0 & 1/\sqrt{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \end{pmatrix} \quad \text{ID}$$

P_3

P3

$$V := \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^4 \mid x+y+z+w=0 \right\}$$

Determinar base ortonormal de V y de $V^\perp$

Este ejercicio queda propuesto pero les daré algunas indicaciones:

* Base ortonormal (esta es la idea principal).

1º) Obtener base usual

2º) Usar Gram-Schmidt para obtener una ortonormal que genere al mismo espacio.

* Conjunto ortogonal: Para caracterizarlo, hay que usar su definición:

$$V^\perp := \left\{ \vec{x} \in \mathbb{R}^4 \mid \langle \vec{x}, \vec{u} \rangle = 0 \quad \forall \vec{u} \in U \right\}$$

✓ todos los vectores que son ortogonales a los de dicho conjunto.

* Puede ser útil:

Reconocer sumas como producto punto! En particular:

$$\left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{pmatrix} \right\rangle = x+y+z+w$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{pmatrix} \in V \Leftrightarrow x+y+z+w=0 \Leftrightarrow \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{pmatrix} \right\rangle = 0 \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \perp \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{pmatrix}$$

P₄

(P4)

$S \in \mathcal{M}_{33}(\mathbb{R})$ simétrica

$$\begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ v.p.}, \quad S \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = 3 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad S \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Encontrar D, P t.q. $P^{-1} = P^T$ t.q. $S = P D P^T$

Como S es simétrica, por Teorema admite la descomposición que se busca encontrar, y entonces el problema se reduce a determinar una base ortonormal de v.p.

Ya que la matriz es simétrica $\Rightarrow$ es diagonalizable, y cumple todas las caracterizaciones asociadas.

Notar que el enunciado aporta tanta información para deducir v.p. y v.p.:

i) $\begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ v.p. prop.: v.p. de v.p. distintos son ortogonales

ii) $S \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = 3 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ es v.p. de v.p. $3 =: \mu_3$

iii) $S \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = 0 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ es v.p. de v.p. $0 =: \mu_0$

Notar que $\left\langle \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle = (-1 \cdot 1) + (0 \cdot 1) + (1 \cdot 1) = 0$

$\Rightarrow \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \perp \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow$ no son del mismo s.e. v.p.

$\therefore W_{\mu_3} = \left\langle \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} \right\rangle$ y $W_{\mu_0} = \left\langle \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\} \right\rangle$.

Notar que $\overline{B} = \left\{ \underbrace{\begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}}_{=: v_1}, \underbrace{\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}}_{=: v_2}, \underbrace{\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}}_{=: v_3} \right\}$ es base!

Ahora hay que ortonormalizar. Por Gram-Schmidt:

⚠️: Hay que cerciorarse de que sea base;

El procedimiento es: (algorítmico)

- $\overline{u}_1 = \frac{1}{\|v_1\|} v_1$; pues $\|\overline{u}_1\| = \left\| \frac{1}{\|v_1\|} v_1 \right\| = \frac{1}{\|v_1\|} \|v_1\| = 1$

↖ elemento de la base O.N.

- $\overline{U}_1 = \{\overline{u}_1\} \rightarrow$ lo que llevamos de la base O.N.

- $u_2 = v_2 - \underbrace{P_{\overline{u}_1}(v_2)}_{\substack{\text{proyección de } v_2 \text{ sobre} \\ \text{s.e.v. generado por } u_1}}$

$$= v_2 - \langle v_2, \overline{u}_1 \rangle \overline{u}_1$$

- $\overline{u}_2 = \frac{1}{\|u_2\|} u_2 \leftarrow$ ortonormalizar

- $\overline{U}_2 = \{\overline{u}_1, \overline{u}_2\}$

⋮

Conviene primero calcular las normas! (se usan bastante)

$$\bullet \|v_1\| = \left\| \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\| = \sqrt{\left\langle \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle} = \sqrt{\sum_{i=1}^3 v_{1i}^2} = \sqrt{2}$$

$$\bullet \|v_2\| = \left\| \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\| = \sqrt{\left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\rangle} = \sqrt{\sum_{i=1}^3 v_{2i}^2} = \sqrt{2}$$

$$\bullet \|v_3\| = \left\| \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\| = \sqrt{\left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle} = \sqrt{\sum_{i=1}^3 v_{3i}^2} = \sqrt{3}$$

Por tanto:

$$\bullet u_1 = v_1$$

$$\bullet \|u_1\| = \|v_1\| = \sqrt{2}$$

$$\bullet \overline{u}_1 = \frac{1}{\|v_1\|} v_1$$

$$\Rightarrow \overline{u}_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}_{//}$$

$$\bullet \overline{u}_1 = \langle \{\overline{u}_1\} \rangle.$$

- o -

- $$\begin{aligned}
 u_2 &= v_2 - P_{\bar{u}_1}(v_2) \\
 &= v_2 - \langle v_2, \bar{u}_1 \rangle \bar{u}_1 \\
 &= \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} - \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} - \frac{1}{\sqrt{2}} \frac{1}{\sqrt{2}} \left\langle \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} - \frac{1}{2} (-1) \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -1/2 \\ 0 \\ 1/2 \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} -1/2 \\ 1 \\ -1/2 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} //
 \end{aligned}$$

- $$\begin{aligned}
 \|u_2\| &= \sqrt{\langle u_2, u_2 \rangle} = \sqrt{\left\langle \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}, \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} \right\rangle} \\
 &= \sqrt{\frac{1}{4} \left\langle \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} \right\rangle} \\
 &= \frac{1}{2} \sqrt{1+4+1} \\
 &= \frac{1}{2} \sqrt{6} = \sqrt{\frac{6}{4}} = \sqrt{\frac{3}{2}}
 \end{aligned}$$

- $$\bar{u}_2 = \frac{1}{\|u_2\|} u_2 = \frac{2}{\sqrt{6}} \cdot \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} //$$

- $$\mathcal{U}_2 = \langle \{\bar{u}_1, \bar{u}_2\} \rangle //$$

$$\bullet u_3 = v_3 - P_{\bar{u}_2}(v_3) - P_{\bar{u}_1}(v_3)$$

$$= v_3 - \langle v_3, \bar{u}_2 \rangle \bar{u}_2 - \langle v_3, \bar{u}_1 \rangle \bar{u}_1$$

$$= v_3 - \left\langle v_3, \frac{1}{\|u_2\|} u_2 \right\rangle \frac{1}{\|u_2\|} u_2 - \left\langle v_3, \frac{1}{\|u_1\|} u_1 \right\rangle \frac{1}{\|u_1\|} u_1$$

$$= v_3 - \frac{1}{\|u_2\|^2} \langle v_3, u_2 \rangle u_2 - \frac{1}{\|u_1\|^2} \langle v_3, u_1 \rangle u_1$$

$$= \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{1}{\left(\frac{\sqrt{6}}{2}\right)^2} \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} \right\rangle \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} - \frac{1}{(\sqrt{2})^2} \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{4}{6} \underbrace{(-1+2-1)}_{=0} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} - \frac{1}{2} \underbrace{(-1+1)}_{=0} \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}_{//}$$

$$\bullet \|u_3\| = \sqrt{\langle u_3, u_3 \rangle} = \sqrt{3}$$

$$\bullet \bar{u}_3 = \frac{1}{\|u_3\|} u_3 = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\bullet \bar{u}_3 = \langle \{\bar{u}_1, \bar{u}_2, \bar{u}_3\} \rangle_{//}$$

- 0 -

Como ya se nombraron todos los vectores de la lista:

$$\overline{U}_3 = \left\langle \left\{ \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}, \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} \right\rangle$$

es base ortonormal de vectores propios de S .

En virtud de lo comentado antes: $S = PDP^T$, $P^{-1} = P^T$
de modo que:

$$S = \begin{pmatrix} -1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{6} & 1/\sqrt{3} \\ 0 & 2/\sqrt{6} & 1/\sqrt{3} \\ 1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{6} & 1/\sqrt{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1/\sqrt{2} & 0 & 1/\sqrt{2} \\ -1/\sqrt{6} & 2/\sqrt{6} & -1/\sqrt{6} \\ 1/\sqrt{3} & 1/\sqrt{3} & 1/\sqrt{3} \end{pmatrix}$$

⚠ recuerden incluir las constantes!!!

Hallando así las matrices pedidas. ▣



Así finaliza el curso! ☺

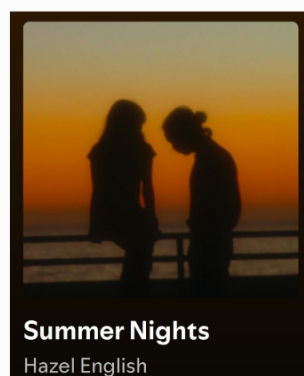
Ha sido un gran camino, el cual disfruté compartir con ustedes; verles madurar los contenidos, volverse más seguros de sus argumentos y participación.

Gracias por su buena onda ☺ Sigamos así, queriendo aprender y encontrando conexiones entre lo real y el resto de teoría...

Éxito en todo! ☺



En esta época, siento
que los días vuelan así ☺



Summer Nights

Hazel English