

# Resumen Cálculo Diferencial e Integral

Patricio Felmer

Matías Carvajal  
Nicolás Fuenzalida

## 5 Derivadas de mayor orden

### 5.1 Derivadas de orden superior

**Observación** Las derivadas de orden superior se definen inductivamente por

$$f^{[k]}(\bar{x}) := (f^{[k-1]})'(\bar{x}).$$

con la convención  $f^{[0]}(x) = f(x)$ . Notar que para que  $f$  tenga una derivada de orden  $k$  en  $\bar{x}$ ,  $f^{[k-1]}(x)$  debe existir al menos en un intervalo  $(\bar{x} - \varepsilon, \bar{x} + \varepsilon)$  y ser derivable en  $\bar{x}$ . Si  $f$  admite una derivada de orden  $k$  en todo punto de un intervalo  $(a, b)$ , entonces  $f^{[k-1]}$  (e inductivamente todas las derivadas de orden inferior a  $k$ ) son continuas en  $(a, b)$ . Diremos que  $f : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$  es de clase  $C^k(a, b)$  si es  $k$  veces derivable en todo punto del intervalo  $(a, b)$ , y la función  $f^{[k]} : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$  es continua. Si esto es cierto para todo  $k$ , diremos que  $f$  es de clase  $C^\infty$ .

### 5.2 Desarrollos limitados

**Definición 1** Diremos que  $f : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$  posee un desarrollo limitado de orden  $k$  en torno al punto  $\bar{x} \in (a, b)$  si existen constantes  $a_0, \dots, a_k \in \mathbb{R}$  tales que

$$f(x) = a_0 + a_1(x - \bar{x}) + a_2(x - \bar{x})^2 + \dots + a_k(x - \bar{x})^k + o((x - \bar{x})^k)$$

$$\text{con } \lim_{u \rightarrow 0} \frac{o(u^k)}{u^k} = 0.$$

**Teorema 1** Sea  $f : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $k$ -veces derivable en  $\bar{x} \in (a, b)$ , y sea

$$T_f^k(h) := f(\bar{x}) + f'(\bar{x})h + \frac{f''(\bar{x})}{2}h^2 + \dots + \frac{f^{[k]}(\bar{x})}{k!}h^k$$

su desarrollo de Taylor de orden  $k$  en torno a  $\bar{x}$ . Entonces

$$f(x) = T_f^k(x - \bar{x}) + o((x - \bar{x})^k)$$

$$\text{con } \lim_{h \rightarrow 0} \frac{o(h^k)}{h^k} = 0.$$

### 5.3 Caracterización de puntos críticos

**Proposición 1** Sea  $f : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $k$  veces derivable en  $\bar{x} \in (a, b)$ , con  $f'(\bar{x}) = \dots = f^{[k-1]}(\bar{x}) = 0$  y  $f^{[k]} \neq 0$ ,  $k \geq 2$ . Entonces hay 3 casos posibles:

a) Si  $k$  es par y  $f^{[k]}(\bar{x}) > 0$ ,  $\bar{x}$  es un mínimo local.

b) Si  $k$  es par y  $f^{[k]}(\bar{x}) < 0$ ,  $\bar{x}$  es un máximo local.

c) Si  $k$  es impar,  $\bar{x}$  es un punto de inflexión.

### 5.4 Fórmula de Taylor

La siguiente generalización del TVM permite calcular el error de aproximación que se comete al reemplazar una función por su desarrollo de Taylor.

**Teorema 2** Sea  $f : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $(k+1)$ -veces derivable en todo punto del intervalo  $(a, b)$ . Sea  $T_f^k(\cdot)$  el polinomio de Taylor de orden  $k$  en  $\bar{x} \in (a, b)$ . Entonces, para todo  $x > \bar{x}$  (resp.  $x < \bar{x}$ ) existe  $\xi \in (\bar{x}, x)$  (resp.  $\xi \in (x, \bar{x})$ ) tal que

$$f(x) = T_f^k(x - \bar{x}) + \frac{f^{[k+1]}(\xi)}{(k+1)!}(x - \bar{x})^{k+1}$$

### 5.5 El método de Newton

Consideremos la ecuación  $f(x) = 0$  donde  $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  es una función derivable tal que  $f(a)f(b) < 0$ . En el capítulo de continuidad vimos que existe una solución  $x^* \in (a, b)$ , la cual podemos aproximar mediante el método de bisección. Dicho método, a pesar que nos asegura converger hacia  $x^*$ , es relativamente lento.

Usando la noción de derivada podemos construir un método iterativo más eficiente. Supongamos que disponemos de una aproximación de la solución  $x_0 \sim x^*$ . Si en la ecuación  $f(x) = 0$  reemplazamos la función  $f(\cdot)$  por su aproximación afín en torno a  $x_0$ , obtenemos la ecuación lineal  $f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0) = 0$ . Si  $f'(x_0) \neq 0$ , la solución de esta ecuación linealizada es  $x_1 = x_0 - f(x_0)/f'(x_0)$ , la cual podemos considerar como una nueva aproximación de  $x^*$ , que esperamos sea más precisa.

La iteración de este procedimiento a partir de la nueva aproximación conduce a un método iterativo de la forma

$$x_{n+1} = x_n - f(x_n)/f'(x_n)$$

el cual estará definido mientras se tenga  $f'(x_n) \neq 0$ . Esta iteración se conoce como el Método de Newton (para ecuaciones).

**Teorema 3** Sea  $f : (a, b) \rightarrow \mathbb{R}$  una función de clase  $C^2$  y supongamos que  $x^* \in (a, b)$  es una solución de la ecuación  $f(x^*) = 0$  tal que  $f'(x^*) \neq 0$ . Entonces existen constantes  $\varepsilon > 0$  y  $M > 0$  tales que para todo punto de partida  $x_0 \in I_\varepsilon := (x^* - \varepsilon, x^* + \varepsilon)$  el método de Newton está bien definido y converge hacia  $x^*$  con

$$|x_{n+1} - x^*| \leq M|x_n - x^*|^2.$$