

## Guía de estudio 4

**Temas:** Regla de la Cadena, Derivadas de Orden Superior,  
Ecuaciones en Derivadas Parciales

**Profesor:** Alexander Frank M.  
**Auxiliar:** Maximiliano S. Lioi

**P1** Resuelva los siguientes problemas

- (a) Sea  $g(x, y) = e^{x+y}$ ,  $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$  tal que  $f(0) = (1, -1)$  y  $f'(0) = (1, 2)$ , encontrar  $F'(0)$  donde  $t \mapsto F(t) = (g \circ f)(t)$ .
- (b) Sea  $f(x, y, z) = \text{sen}(x)$ ,  $F(t) = (\cos(t), \text{sen}(t), t)$ , encontrar  $g'(\pi)$  donde  $t \mapsto g(t) = (f \circ F)(t)$ .

**P2** Considere las funciones

$$\begin{aligned} f: \mathbb{R} \times \left(-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right) &\longrightarrow \mathbb{R}^2 \\ (u, v) &\longmapsto f(u, v) = (u \cos(v), u \text{sen}(v)) \\ g: \mathbb{R}_+ \times \mathbb{R} &\longmapsto \mathbb{R}^2 \\ (x, y) &\longmapsto g(x, y) = \left(\sqrt{x^2 + y^2}, \text{arctg}(y/x)\right). \end{aligned}$$

- (a) Calcular, cuando corresponda,  $D(g \circ f)(u, v)$  y  $D(f \circ g)(x, y)$ .
- (b) Determinar si  $\text{Dom}(f) = \text{Dom}(g \circ f)$ , y si  $\text{Dom}(g) = \text{Dom}(g \circ f)$ .

**P3** Sea  $A \in M_{m \times n}(\mathbb{R})$  y  $b \in \mathbb{R}^m$ , considere la función

$$f(x) = \frac{1}{2} \|Ax - b\|^2 \quad x \in \mathbb{R}^n$$

Considerando norma euclídeana, el objetivo de este problema es calcular  $\nabla f$ .

- (a) Haga el cálculo directo, para ello debe usar las derivadas parciales.
- (b) Defina las funciones  $\phi_1: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ ,  $\phi_2: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}$  como

$$\phi_1(x) = Ax - b \quad \phi_2(x) = \frac{1}{2} \|x\|^2$$

Componga adecuadamente y use regla de la cadena, para calcular  $\nabla f$ .

**Ind:** En esta parte use que  $\|x\|^2 = x_1^2 + \dots + x_m^2$ , para  $x \in \mathbb{R}^m$ .

**P4** Sea  $g$  la función definida por

$$\begin{aligned} g: \mathbb{R}^2 &\longmapsto \mathbb{R}_+ \\ x &\longmapsto g(x) = \|x\|_\infty. \end{aligned}$$

Estudiar la diferenciabilidad de  $g$  en  $\mathbb{R}^2$ .

**Ind:** Considere la igualdad  $\max(x, y) = \frac{x+y+|x-y|}{2}$  válida  $\forall x, y \in \mathbb{R}$ .

**P5** Sea  $\phi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  una función de clase  $C^1(\mathbb{R}^2)$ , tal que sus componentes  $\phi_1$  y  $\phi_2$  verifican

$$\frac{\partial \phi_2}{\partial y} = \frac{\partial \phi_1}{\partial x} \quad \text{y} \quad \frac{\partial \phi_2}{\partial x} = -\frac{\partial \phi_1}{\partial y}$$

Sea  $h : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  una función de clase  $C^1(\mathbb{R}^2)$ . Se define la función  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  por  $f = h \circ \phi$ . Demostrar que

$$\langle \nabla f(x, y), \nabla \phi_1(x, y) \rangle = \frac{\partial h}{\partial x}(\phi(x, y)) \cdot \|\nabla \phi_1(x, y)\|^2.$$

**Obs:** Recordar que una función  $f$  es de clase  $C^1(\mathbb{R}^2)$ , si es diferenciable en  $\mathbb{R}^2$  y sus derivadas parciales son continuas en  $\mathbb{R}^2$ . Análogamente se define  $C^1(\Omega)$  con  $\Omega$  abierto.

**P6** Sea  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  definida por

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{xy^2}{\sqrt{x^2+y^2}} & \text{si } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{si } (x, y) = (0, 0). \end{cases}$$

(a) Demostrar que existen  $\frac{\partial f}{\partial x}(0, 0)$  y  $\frac{\partial f}{\partial y}(0, 0)$ .

(b) Si  $t \mapsto g(t) = (t, t)$  con  $t \in \mathbb{R}$ , demostrar que  $f \circ g$  es diferenciable y que se tiene la igualdad  $(f \circ g)'(0) = \frac{1}{2}$ .

(c) Mostrar que  $\nabla f(0, 0) \cdot g'(0) = 0$ .

(d) Explicar por que aparentemente falla la regla de la cadena.

**P7** Considere la función  $z$  definida por

$$z : \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\} \rightarrow \mathbb{R} \\ (t, r) \mapsto z(r, t) = t^p e^{-\frac{r^2}{4t}}$$

Encontrar el valor del parámetro  $p$ , para el cual se cumple que

$$\frac{\partial z}{\partial t} = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left( r^2 \frac{\partial z}{\partial r} \right)$$

**P8** Se definen las funciones

$$(x, y) \mapsto u(x, y) = \frac{1}{2} \ln(x^2 + y^2), \quad x > 0, y \in \mathbb{R}$$

$$(x, y) \mapsto v(x, y) = \operatorname{arctg}(y/x), \quad x > 0, y \in \mathbb{R}.$$

Sea  $(x, y) \mapsto g(x, y) = f(u(x, y), v(x, y))$  donde  $(u, v) \mapsto f(u, v)$  es diferenciable en  $\mathbb{R}^2$ . Demostrar que

$$\left( \frac{\partial g}{\partial x} \right)^2 + \left( \frac{\partial g}{\partial y} \right)^2 = \frac{1}{x^2 + y^2} \left[ \left( \frac{\partial f}{\partial u} \right)^2 + \left( \frac{\partial f}{\partial v} \right)^2 \right]$$

**P9** Sea  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  de clase  $\mathcal{C}^1$  y  $g : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  de clase  $\mathcal{C}^1$ . Considere la función

$$h(\vec{x}) = \begin{cases} f(\|\vec{x}\|)g\left(\frac{\vec{x}}{\|\vec{x}\|}\right) & \text{si } \vec{x} \neq 0 \\ 0 & \text{si } \vec{x} = 0. \end{cases}$$

(a) Demostrar que si  $|f(a)| \leq a^2, \forall a \in \mathbb{R}$ , entonces  $h$  es diferenciable en  $\mathbb{R}^n$

(b) Demostrar que  $\forall \vec{x} \in \mathbb{R}^n$  se tiene que

$$\|\vec{x}\|f'(\|\vec{x}\|)g\left(\frac{\vec{x}}{\|\vec{x}\|}\right) = \langle \nabla h(\vec{x}), \vec{x} \rangle$$

(c) Demostrar que  $\forall \vec{x} \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$

$$\left| f'(\|\vec{x}\|)g\left(\frac{\vec{x}}{\|\vec{x}\|}\right) \right| \leq \|\nabla h(\vec{x})\|$$

y si  $\vec{y}$  es ortogonal a  $\vec{x}$ , entonces

$$\langle \vec{y}, \nabla h(\vec{x}) \rangle = \frac{1}{\|\vec{x}\|} f'(\|\vec{x}\|) \langle \nabla g\left(\frac{\vec{x}}{\|\vec{x}\|}\right), \vec{y} \rangle$$

**P10** Sea  $u : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  una función de clase  $\mathcal{C}^2$  que satisface la ecuación de Laplace, es decir

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0$$

A partir de  $u$  se define  $v : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  de clase  $\mathcal{C}^2$  por

$$(s, t) \mapsto v(s, t) = u\left(st, \frac{1}{2}(s^2 - t^2)\right)$$

Demostrar que  $v$  también satisface la ecuación de Laplace.

**P11** [Más cadena...]

(a) Sean  $g, k : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, f, h : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  funciones de clase  $\mathcal{C}^2$  tales que

$$f(x, y) = F(x, g(x)k(y), h(x, y)).$$

Se pide calcular  $\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}$  en términos de las derivadas parciales de  $F, g, h, k$ .

(b) Sean  $F : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  y  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  funciones de clase  $\mathcal{C}^2$  tales que

$$F(x, y) = \text{sen}(f(f(x, y), y))$$

Calcular  $\frac{\partial^2 F}{\partial x \partial y}$ .

**P12** [Polares] Sea  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  una función de clase  $\mathcal{C}^2$ , a partir de ella definimos la función  $g : \mathbb{R}^+ \times [0, 2\pi[ \rightarrow \mathbb{R}$  por  $g(r, \theta) = f(r \cos(\theta), r \sin(\theta))$ . Justifique que  $g$  es de clase  $\mathcal{C}^2$  y demuestre que

$$\frac{\partial^2 g}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial g}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 g}{\partial \theta^2} = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}$$

**P13 [Ecuación de Ondas]** Se desea encontrar una función  $\phi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  de clase  $C^2$  que sea solución de la *Ecuación de Ondas*

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \phi}{\partial t^2} = 0 \quad c \neq 0$$

Para ello se propone el cambio de variables  $\xi = x + ct, \eta = x - ct$ , de modo que  $\phi$  se obtenga como  $(x, t) \mapsto \phi(x, t) = \psi(\xi(x, t), \eta(x, t))$ , donde ahora  $\psi(\xi, \eta)$  es la incógnita.

(a) Demostrar que

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \phi}{\partial t^2} = 4 \frac{\partial^2 \psi}{\partial \eta \partial \xi}(\xi(x, t), \eta(x, t))$$

(b) Use la propiedad demostrada en la parte anterior, para probar que cualquier función  $\phi$  de clase  $C^2$  que satisface la ecuación de ondas se puede escribir de la forma  $\phi(x, t) = f(x + ct) + g(x - ct)$ , donde  $f$  y  $g$  son funciones de una variable.

**P14** Sea  $(r, s) \mapsto u(r, s)$  una función de clase  $C^2$ , que satisface la ecuación

$$\frac{\partial^2 u}{\partial r^2}(r, s) + \frac{\partial^2 u}{\partial s^2}(r, s) = \frac{1}{r^2 + s^2}$$

Considere el siguiente cambio de variables

$$(x, y) \mapsto r = e^x \cos(y), \quad (x, y) \mapsto s = e^x \sin(y)$$

y defina la función  $v$  como  $(x, y) \mapsto v(x, y) = u(e^x \cos(y), e^x \sin(y))$ . Calcular

$$\Delta v = \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2}$$

**P15** Sean  $f, g : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  dos funciones diferenciables. Se definen  $u, v : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  por

$$\begin{aligned} u(r, \varphi) &= \cos(\varphi) \cdot f(r \cos(\varphi), r \sin(\varphi)) + \sin(\varphi) \cdot g(r \cos(\varphi), r \sin(\varphi)) \\ v(r, \varphi) &= -\sin(\varphi) \cdot f(r \cos(\varphi), r \sin(\varphi)) + \cos(\varphi) \cdot g(r \cos(\varphi), r \sin(\varphi)) \end{aligned}$$

Demostrar que

$$\frac{\partial v}{\partial r} + \frac{v}{r} - \frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial \varphi} = \frac{\partial g}{\partial x}(r \cos(\varphi), r \sin(\varphi)) - \frac{\partial f}{\partial y}(r \cos(\varphi), r \sin(\varphi))$$

**P16** Considere una función  $g : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  de clase  $C^2$  en todo su dominio. Se define una nueva función  $f$  también de clase  $C^2$  cuyo dominio esta dado por el conjunto  $\Omega = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : y \neq 0\}$ , tal que:  $f(x, y) = g\left(xy, \frac{x}{y}\right)$ . Suponga que  $f$  verifica

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = 0$$

Si se definen las nuevas variables  $u = xy, v = x/y$ , demostrar que

$$\left(uv + \frac{u}{v}\right) \frac{\partial^2 g}{\partial u^2} + 2(1 - v^2) \frac{\partial^2 g}{\partial u \partial v} + \frac{v}{u}(1 + v^2) \frac{\partial^2 g}{\partial v^2} + 2 \frac{v^2}{u} \frac{\partial g}{\partial v} = 0$$

**P17** Considere  $\Sigma$  un sistema de coordenadas en reposo, de modo que la posición de un punto del espacio  $P$  en un instante del tiempo  $t$  se representa por  $P = (x, y, z, t)$ . Sea otro sistema  $\Sigma^*$  que se mueve en la dirección  $x$  respecto a  $\Sigma$ , con velocidad constante  $u$  ( $0 < u < c$ ) y que cuando  $t = 0$  coincide con  $\Sigma$ . Sea  $\phi(x, y, z, t)$  una función de clase  $C^2$  que satisface la Ecuación de Ondas

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial z^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \phi}{\partial t^2}.$$

- (a) Sea  $P$  un punto de coordenadas  $(x, y, z, t)$  respecto a  $\Sigma$ , para representar  $P$  en el sistema  $\Sigma^*$  se plantea la transformación de coordenadas Galileana que corresponde al enfoque clásico

$$x' = x - ut, \quad y' = y, \quad z' = z, \quad t' = t.$$

Deducir dicho cambio de coordenadas. Sea  $\phi_1$  una función definida por  $\phi_1(x', y', z', t') = \phi(x, y, z, t)$ , demostrar que

$$\frac{\partial^2 \phi_1}{\partial x'^2} + \frac{\partial^2 \phi_1}{\partial y'^2} + \frac{\partial^2 \phi_1}{\partial z'^2} = \frac{1}{c^2} \left[ \frac{\partial^2 \phi_1}{\partial t'^2} + u^2 \frac{\partial^2 \phi_1}{\partial x'^2} - 2u \frac{\partial^2 \phi_1}{\partial x' \partial t'} \right].$$

- (b) También se plantea la siguiente transformación de Lorentz que corresponde al enfoque relativista moderno

$$x' = \gamma_0(x - ut), \quad y' = y, \quad z' = z, \quad t' = \gamma_0 \left( t - \frac{u}{c^2} x \right)$$

Donde  $\gamma_0 = \frac{1}{\sqrt{1 - (\frac{u}{c})^2}}$  y  $c$  es la velocidad de la luz. En este caso considere la función  $\phi_2(x', y', z', t') = \phi(x, y, z, t)$ .

- (c) Demostrar que

$$\frac{\partial \phi}{\partial x} = \gamma_0 \left[ \frac{\partial \phi_2}{\partial x'} - \frac{u}{c^2} \frac{\partial \phi_2}{\partial t'} \right], \quad \frac{\partial \phi}{\partial y} = \frac{\partial \phi_2}{\partial y'}, \quad \frac{\partial \phi}{\partial z} = \frac{\partial \phi_2}{\partial z'}, \quad \frac{\partial \phi}{\partial t} = \gamma_0 \left[ \frac{\partial \phi_2}{\partial t'} - u \frac{\partial \phi_2}{\partial x'} \right].$$

- (d) Usar lo anterior para deducir que la transformada de Lorentz mantiene invariante a la ecuación de ondas. Es decir

$$\frac{\partial^2 \phi_2}{\partial x'^2} + \frac{\partial^2 \phi_2}{\partial y'^2} + \frac{\partial^2 \phi_2}{\partial z'^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \phi_2}{\partial t'^2}$$

**P18** Considere la función  $u$  definida por

$$u : ]0, \infty[ \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \\ (t, y) \mapsto u(t, y),$$

que satisface la ecuación

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial^2 u}{\partial y^2}$$

Si  $u(t, y) = g(y^2/t)$ , donde  $g : ]0, \infty[ \rightarrow \mathbb{R}$  es una función derivable, demostrar que  $g$  satisface la ecuación diferencial

$$g''(s)4s + g'(s)(2 + s) = 0 \quad s \in ]0, \infty[.$$

**P19** Sea  $T : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  una función de clase  $\mathcal{C}^2$ , dada por

$$T_i(\vec{x}) = u_i \quad \forall i = 1, \dots, n$$

es decir  $T(\vec{x}) = \vec{u}$ , donde  $T(\vec{x}) = (T_1(\vec{x}), \dots, T_n(\vec{x}))$  son las funciones coordenadas. Considere además las funciones  $g : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  dada por  $\vec{u} \mapsto g(\vec{u})$  y  $G : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ , de manera tal que  $G = g \circ T$ .

(a) Probar que

$$\frac{\partial^2 G}{\partial x_i^2} = \sum_{l=1}^n \left[ \sum_{j=1}^n \left( \frac{\partial^2 g}{\partial u_l \partial u_j} \cdot \frac{\partial T_l}{\partial x_i} \frac{\partial T_j}{\partial x_i} \right) + \frac{\partial g}{\partial u_l} \cdot \frac{\partial^2 T_l}{\partial x_i^2} \right]$$

(b) Demostrar que

$$\Delta G = \text{tr}((DT)^t \cdot H_g \cdot DT) + \Delta T \cdot \nabla g$$

**Obs:** Para este problema tenga en cuenta que

(i) Sea  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  una función de clase  $\mathcal{C}^2$  entonces el laplaciano de  $f$  está definido por

$$\Delta f = \sum_{i=1}^n \frac{\partial^2 f}{\partial x_i^2}$$

Ahora si  $T : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  es de clase  $\mathcal{C}^2$ , entonces el laplaciano de  $T$  se define como

$$\Delta T = (\Delta T_1, \dots, \Delta T_n)$$

(ii) Para  $A \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$ , se define la traza como la suma de los elementos de su diagonal, es decir

$$\text{tr}(A) = \sum_{i=1}^n a_{ii} \quad \text{donde } A = (a_{ij})$$

**P20** Para buscar  $f : \Omega \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ , función que satisface la siguiente ecuación en derivadas parciales

$$x \frac{\partial f}{\partial x} + y \frac{\partial f}{\partial y} = 0$$

se pide

(a) Determine todas las funciones de clase  $\mathcal{C}^1(\Omega)$  con  $\Omega := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x \neq 0\}$ , para ello utilice las coordenadas  $u(x, y) = x, v(x, y) = y/x$  y reescriba la ecuación original.

(b) De las soluciones encontradas en la parte anterior, determine ahora aquellas de clase  $\mathcal{C}^2(\Omega)$  tales que satisfacen además

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = \frac{y}{x^3}$$

**P21** Sea  $u : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  una función de clase  $\mathcal{C}^2(\mathbb{R}^2)$ .

(a) Dadas dos funciones  $\psi_1, \psi_2 : \Omega \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  definidas sobre un abierto y de clase  $\mathcal{C}^2(\Omega)$ , defina la función  $v : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  por

$$v(x, y) = u(\psi_1(x, y), \psi_2(x, y))$$

(1) Calcule  $\nabla v$ .

(2) Calcule  $\Delta v$ , el laplaciano de  $v$

(b) Suponga ahora que  $\Delta u = 0$  en  $\mathbb{R}^2$  y defina, para  $(x, y) \neq (0, 0)$ , la función

$$v(x, y) = u\left(\frac{x}{x^2 + y^2}, \frac{y}{x^2 + y^2}\right).$$

Pruebe que  $\Delta v = 0$  en  $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$ .

(c) Pruebe la contrarecíproca de la afirmación anterior, es decir, si se define  $v$  como arriba con  $\Delta v = 0$  entonces necesariamente  $\Delta u = 0$  en  $\mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$ .

**P22 [Conservación de la energía]** Considere una onda ondulante cuyo desplazamiento está modelado por una función  $u : \mathbb{R} \times \mathbb{R}_+ \rightarrow \mathbb{R}_+$  de clase  $\mathcal{C}^2(\mathbb{R} \times \mathbb{R}_+)$  que satisface la ecuación

$$\frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}(x, t) = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}(x, t)$$

donde  $c^2 = \tau/\rho$  y además, las derivadas  $\frac{\partial u}{\partial t}$  y  $\frac{\partial u}{\partial x}$  son  $L$ -periódicas<sup>1</sup> en la variable  $x$ . La ecuación anterior que rige el movimiento de la cuerda está sujeta a las condiciones iniciales

$$\begin{aligned} u(x, 0) &= f(x) \text{ para todo } x \in \mathbb{R} \\ \frac{\partial u}{\partial t}(x, 0) &= g(x); \text{ para todo } x \in \mathbb{R} \end{aligned}$$

donde  $f$  es de clase  $\mathcal{C}^1(\mathbb{R})$  y  $g$  es continua en  $]0, \infty[$ . La energía del sistema ondulante en función del tiempo es igual a

$$E(t) = \frac{\rho}{2} \int_0^L \left( \frac{\partial u}{\partial t}(x, t) \right)^2 dx + \frac{\tau}{2} \int_0^L \left( \frac{\partial u}{\partial x}(x, t) \right)^2 dx$$

Muestre que la energía del sistema es constante en el tiempo, y concluya que este valor es igual a

$$E = \frac{\rho}{2} \int_0^L g(x)^2 dx + \frac{\tau}{2} \int_0^L f'(x)^2 dx$$

<sup>1</sup> Una función  $h$  es  $L$ -periódica si  $h(x + L) = h(x)$  para todo  $x \in \mathbb{R}$ .

**P23** Considere la función  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  definida por

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{xy(x^2 - y^2)}{x^2 + y^2} & \text{si } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{si } (x, y) = (0, 0) \end{cases}$$

- (a) Pruebe que  $f$  es de clase  $C^1(\mathbb{R}^2)$   
 (b) Calcule las segundas derivadas parciales de  $f$  en  $(0, 0)$   
 (c) Notando que  $\partial_x \partial_y f(0, 0) \neq \partial_y \partial_x f(0, 0)$ , ¿Qué puede concluir al respecto?, explique esta aparente contradicción con el Teorema de Schwarz

**P24 [Coordenadas Cilíndricas]** Consideremos la siguiente transformación  $T : (0, \infty) \times (-\pi, \pi) \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3$  de coordenadas cilíndricas, definida por

$$T(r, \theta, z) = (r \cos \theta, r \operatorname{sen} \theta, z)$$

es decir, dada una tripleta de radio, ángulo polar y altura,  $T$  entrega el punto

$$(x(r, \theta, z), y(r, \theta, z), z(r, \theta, z))$$

asociado a estas cantidades. Considere ahora una función  $f : \mathbb{R}^3 \setminus \{(0, 0, 0)\} \rightarrow \mathbb{R}$  de clase  $C^2$  descrita en coordenadas cartesianas, es decir  $f = f(x, y, z)$ . Si consideramos  $g = f \circ T$  tenemos que  $g$  es la función  $f$  descrita en coordenadas cilíndricas. Pruebe que en tal caso

$$\begin{aligned} \Delta_{(x,y,z)} f &:= \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2} \\ &= \frac{\partial^2 g}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial g}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 g}{\partial \theta^2} + \frac{\partial^2 g}{\partial z^2} \\ &=: \Delta_{(r,\theta,z)} g. \end{aligned}$$

**P25 [Coordenadas esféricas]** Consideremos ahora la transformación  $T : (0, \infty) \times [-\pi, \pi) \times [0, \pi] \rightarrow \mathbb{R}^3$  de coordenadas esféricas, definida por

$$T(r, \theta, \varphi) = (r \cos \theta \operatorname{sen} \varphi, r \operatorname{sen} \theta \operatorname{sen} \varphi, r \cos \varphi),$$

es decir, dada una tripleta de radio, ángulo polar y ángulo zenital,  $T$  entrega el punto

$$(x(r, \theta, \varphi), y(r, \theta, \varphi), z(r, \theta, \varphi))$$

asociado a estas cantidades. Considere ahora  $f : \mathbb{R}^3 \setminus \{(0, 0, 0)\} \rightarrow \mathbb{R}$  una función de clase  $C^2$  descrita en coordenadas cartesianas: es decir  $f = f(x, y, z)$ . Si consideramos  $g = f \circ T$  tenemos que  $g$  es la función  $f$  descrita en coordenadas esféricas. Pruebe que en tal caso

$$\begin{aligned} \Delta_{(x,y,z)} f &:= \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial z^2} \\ &= \frac{1}{r} \frac{\partial^2 (r \cdot g)}{\partial r^2} + \frac{1}{r^2 \sin^2 \varphi} \frac{\partial^2 g}{\partial \theta^2} + \frac{1}{r^2 \sin \varphi} \frac{\partial}{\partial \varphi} \left( \sin \varphi \frac{\partial f}{\partial \varphi} \right) \\ &=: \Delta_{(r,\theta,\varphi)} g. \end{aligned}$$