

Problema 1

Debido a la geometría del problema resulta conveniente utilizar coordenadas esféricas con origen en el centro de la estructura circular. Las fuerzas que actúan son el peso $-mg\hat{\mathbf{z}}$, y la interacción con el tubo dada por $\mathbf{N} = N_r\hat{\mathbf{r}} + N_\phi\hat{\phi}$. Es conocido que $\hat{\mathbf{z}} = \cos\theta\hat{\mathbf{r}} - \sin\theta\hat{\theta}$ y, además, debido a la restricción geométrica de la estructura, se cumple $r = R$, y por lo tanto $\dot{r} = \ddot{r} = 0$. Por último, la rotación de la estructura se puede expresar como $\dot{\phi} = \omega_0$, y entonces $\ddot{\phi} = 0$. Con todo lo anterior, las ecuaciones de movimiento, por coordenadas, se escriben como

$$N_r - mg \cos \theta = -mR(\dot{\theta}^2 + \omega_0^2 \sin^2 \theta) \quad (1a)$$

$$g \sin \theta = R(\ddot{\theta} - \omega_0^2 \sin \theta \cos \theta) \quad (1b)$$

$$N_\phi = 2mR\omega_0\dot{\theta} \cos \theta \quad (1c)$$

Considerando que $\dot{\theta}(\theta = 0) = 0$ es posible integrar la Ec. (1b), desde donde se obtiene

$$\dot{\theta}^2 = \frac{2g}{R}(1 - \cos \theta) + \omega_0^2(1 - \cos^2 \theta). \quad (2)$$

De la Ec. (2) se obtiene directamente que

$$\left. \frac{d\theta}{dt} \right|_{\theta=\frac{\pi}{2}} = \sqrt{\frac{2g}{R} + \omega_0^2} \quad (3)$$

La velocidad, en coordenadas esféricas, en el contexto de este problema, está dada por la expresión $\mathbf{v} = R\dot{\theta}\hat{\theta} + R\omega_0^2 \sin \theta$, entonces en particular es cierto que

$$\left. \frac{d\mathbf{r}}{dt} \right|_{\theta=\frac{\pi}{2}} = \sqrt{2gR + \omega_0^2 R^2} \hat{\theta} + R\omega_0 \hat{\phi} \quad (4)$$

Para encontrar N_r usamos la Ec. (1a) junto a la Ec. (1b), ambas evaluadas en $\theta = \pi/2$, con lo que se obtiene

$$N_r(\theta = \frac{\pi}{2}) = -2m(g + R\omega^2). \quad (5)$$

De manera similar, para encontrar N_ϕ usamos la Ec. (1c) evaluada en $\theta = \pi/2$ junto a la Ec. (3), desde dónde se obtiene

$$N_\phi(\theta = \frac{\pi}{2}) = 0 \quad (6)$$

Problema 2

Usando trigonometría es directo que la posición de la partícula (x, y) está dada por

$$x = (R \sin \theta + (L - R\theta) \cos \theta), \quad (7a)$$

$$y = (R \cos \theta - (L - R\theta) \sin \theta). \quad (7b)$$

Sabiendo que $\mathbf{v} = \dot{x}\hat{\mathbf{x}} + \dot{y}\hat{\mathbf{y}}$ se sigue directamente que

$$\mathbf{v} = (L - R\theta)\dot{\theta}(\sin \theta\hat{\mathbf{x}} - \cos \theta\hat{\mathbf{y}}). \quad (8)$$

Notar que en este caso la rapidez es la expresión

$$||\mathbf{v}|| = (L - R\theta)\dot{\theta}. \quad (9)$$