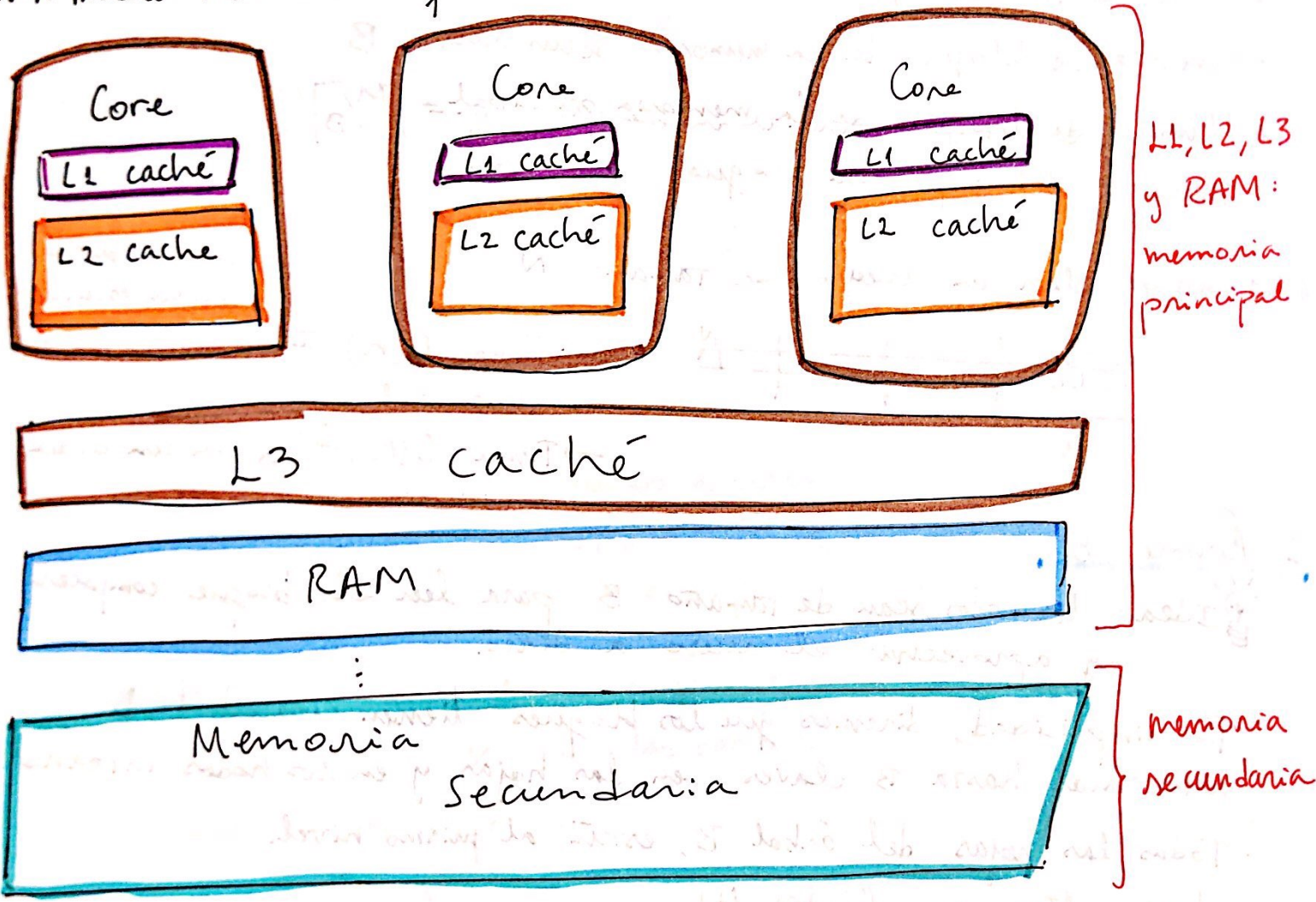


Memoria Externa : las operaciones en memoria externa (o secundaria) son mucho más lentas que en la memoria principal (o primaria)



Ojo No es importante que se sepan este diagrama, pero ayuda a visualizar por qué es más lento operar en memoria secundaria.

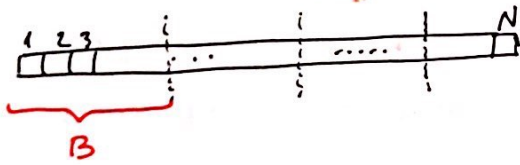
La memoria principal es más pequeña que la secundaria, por lo que cuando tratemos muchos datos estaremos obligados a usar la secundaria.

💡 Usar estructuras de datos que nos permitan acceder a la memoria secundaria EFICIENTEMENTE.

Nuestro modelo de memoria:

- Tamaño memoria principal  $M$
- input de tamaño  $N$
- Tamaño de bloques de la memoria secundaria  $B$
- Tamaño de memoria principal en bloques  $m = \lceil M/B \rceil$
- Tamaño del input en bloques  $n = \lceil N/B \rceil$

// Ejemplo: leer un arreglo de tamaño  $N$



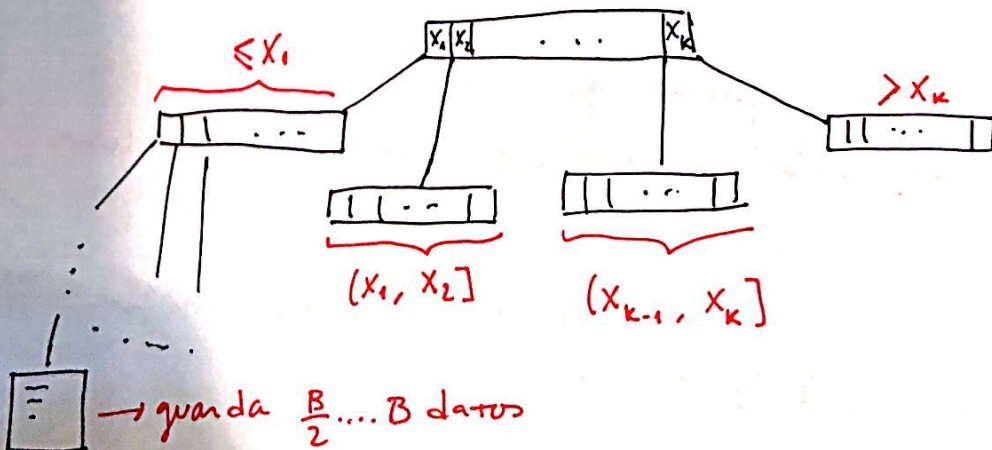
input/outputs  
lectura/escritura

- Toma  $O(n)$  I/Os cuando es secuencial.
- Toma  $O(N)$  I/Os en un orden arbitrario

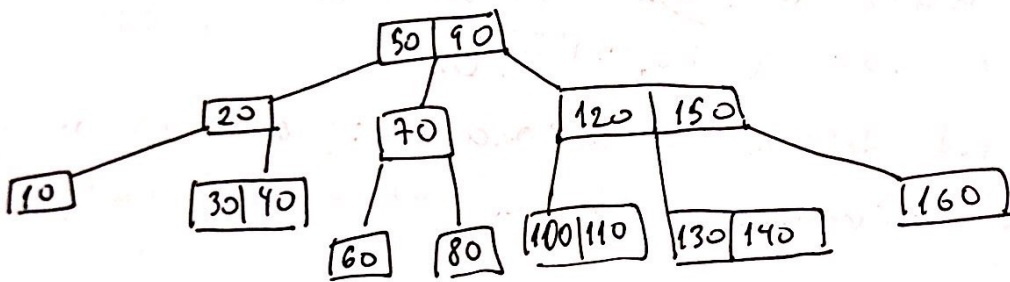
## 1. Árboles B

⊕ Idea: los nodos sean de tamaño  $B$  para leer el bloque completo y aprovechar el acceso a disco.

- Por simplicidad, diremos que los bloques tienen capacidad de almacenar hasta  $B$  claves, en las hojas y en los nodos internos.
- Todas las hojas del árbol  $B$ , están al mismo nivel.  
↳ su altura es  $O(\log_B N)$
- Cada nodo guarda de  $\frac{B}{2}$  a  $B$  datos, salvo la raíz que guarda de  $1$  a  $B$  datos.



// Ej: árbol 2-3 (wikipedia)



• Búsqueda:  $O(\log_B N)$  I/O  $\rightarrow$  la altura del árbol

$\hookrightarrow$  ¿Qué pasa si el árbol está llenado a la mitad?

El costo será  $O(\log_{B/2} N)$ .  $(O(\log_B n) \approx O(\log_{B/2} N))$

$\hookrightarrow$  ¿Cómo disminuir los accesos a disco?

Almacenando los primeros  $O(\log_B M)$  niveles en memoria principal. De esta forma, se reduce a  $O(\log_B \frac{N}{M})$  I/Os.

• Inserción / Borrado: se busca el elemento y luego se añade / borra y se hacen las operaciones correspondientes para que se mantenga la estructura del árbol B (de  $\frac{B}{2}$  a B claves por nodo).

## 2. Ordenamiento

💡 Extender algoritmo de Merge Sort a disco.

I) Dividir el arreglo en sub-arreglos de tamaño B

II) Ordenar estos sub-arreglos y reescribirlos ( $O(1)$  I/Os)

III) Unir los sub-arreglos en orden  $\rightarrow$  leer el sub-arreglo completo y reescribirlo ( $O(n)$  I/Os)

Esta unión se debe realizar hasta que se forme el arreglo completo ordenado ( $\log_2(n)$  veces)

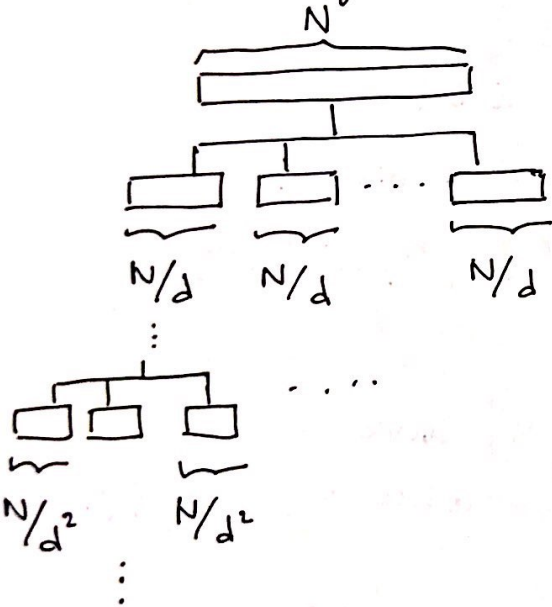
$\hookrightarrow$  Costo total =  $O(n \log_2 n)$  I/Os

¿Cómo mejorar este costo?

se lee de a bloques!

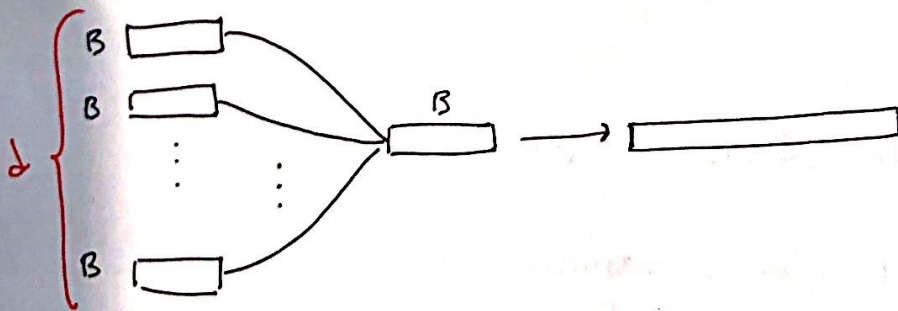
1) Ordenamos sub-arrays de tamaño  $M$  en memoria principal a costo cero.  $\rightarrow$  costo =  $O(n \log_{2M} n)$  I/Os

2) Aumentar la aridad del árbol de recursión, es decir, dividir el array recursivamente en  $d \geq 2$ .  $\rightarrow$  costo =  $O(n \log_d \frac{N}{M})$



$$\log_d \left( \frac{N}{M} \right) = \log_d \left( \frac{n}{m} \right)$$

¿"d" puede ser infinito? **NO**, pues al unir los sub-arrays necesitamos un buffer de  $B$  elementos. luego,  $(d+1) \cdot B \leq M$



$$d \leq \frac{M}{B} - 1 \rightarrow d = \frac{M}{B}$$

↓  
# bloques que caben en la memoria principal