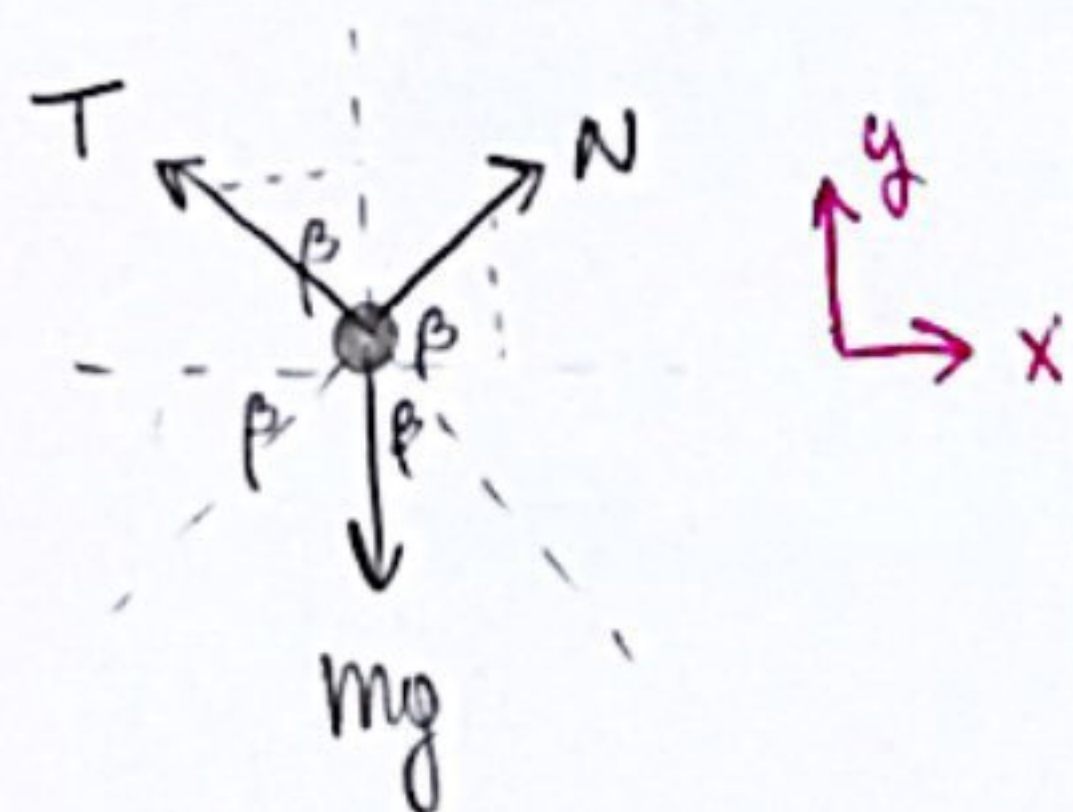


a) Magnitud de todas las fuerzas sobre la partícula.

DCL \rightarrow Ecs. de movimiento



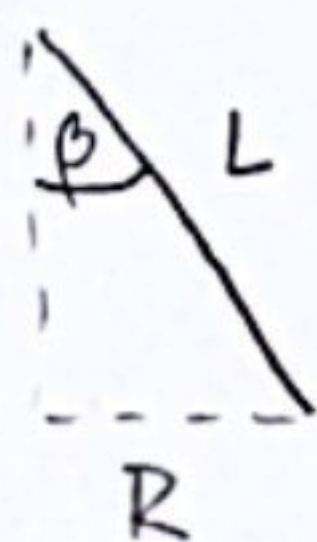
$$\sum F_x: N \cos \beta - T \sin \beta = m a_x \quad (1)$$

$$\sum F_y: N \sin \beta + T \cos \beta - mg = m a_y \quad (2)$$

¿Aceleraciones?

La masa solo describe un movimiento circular en x $\Rightarrow a_x = a_c = \omega^2 R$.

¿R?



$$\sin \beta = \frac{R}{L} \Rightarrow R = L \sin \beta \Rightarrow a_c = \omega^2 L \sin \beta$$

No se mueve en la coordenada vertical $\Rightarrow a_y = 0$.

Así: (1) $N \cos \beta - T \sin \beta = (-) m \cdot \omega^2 L \sin \beta \Rightarrow N \cos \beta = T \sin \beta - m \omega^2 L \sin \beta \Rightarrow N = \frac{T \sin \beta - m \omega^2 L \sin \beta}{\cos \beta}$
 \hookrightarrow la a_c va hacia el centro de la circunferencia y nuestro eje x va hacia fuera.

(2) $N \sin \beta = mg - T \cos \beta \Rightarrow N = \frac{mg - T \cos \beta}{\sin \beta}$

Igualemos los N de (1) y (2):

$$\frac{T \sin \beta - m \omega^2 L \sin \beta}{\cos \beta} = \frac{mg - T \cos \beta}{\sin \beta} \Leftrightarrow T \sin^2 \beta - m \omega^2 L \sin^2 \beta = mg \cos \beta - T \cos^2 \beta$$

$$T \sin^2 \beta + T \cos^2 \beta = mg \cos \beta + m \omega^2 L \sin^2 \beta$$

$$T (\sin^2 \beta + \cos^2 \beta) = m (g \cos \beta + \omega^2 L \sin^2 \beta)$$

Reemplazando T en N encontrado en (2):

$$\therefore T = m (g \cos \beta + \omega^2 L \sin^2 \beta)$$

$$N = \frac{mg}{\sin \beta} - \frac{m (g \cos^2 \beta + \omega^2 L \sin^2 \beta \cos \beta)}{\sin \beta} = \frac{mg}{\sin \beta} - \frac{mg \cos^2 \beta}{\sin \beta} - m \omega^2 L \sin \beta \cos \beta =$$

$$\therefore N = m (g \sin \beta - \omega^2 L \sin \beta \cos \beta)$$

$$\frac{mg}{\sin \beta} (1 - \cos^2 \beta) = \frac{mg}{\sin \beta} \sin^2 \beta = mg \sin \beta$$

b) ω_{max} tq. la partícula no despegue.

Como nos piden ω máximo, estamos en el caso crítico "antes que despegue"

$N=0$

(a punto de despegar)

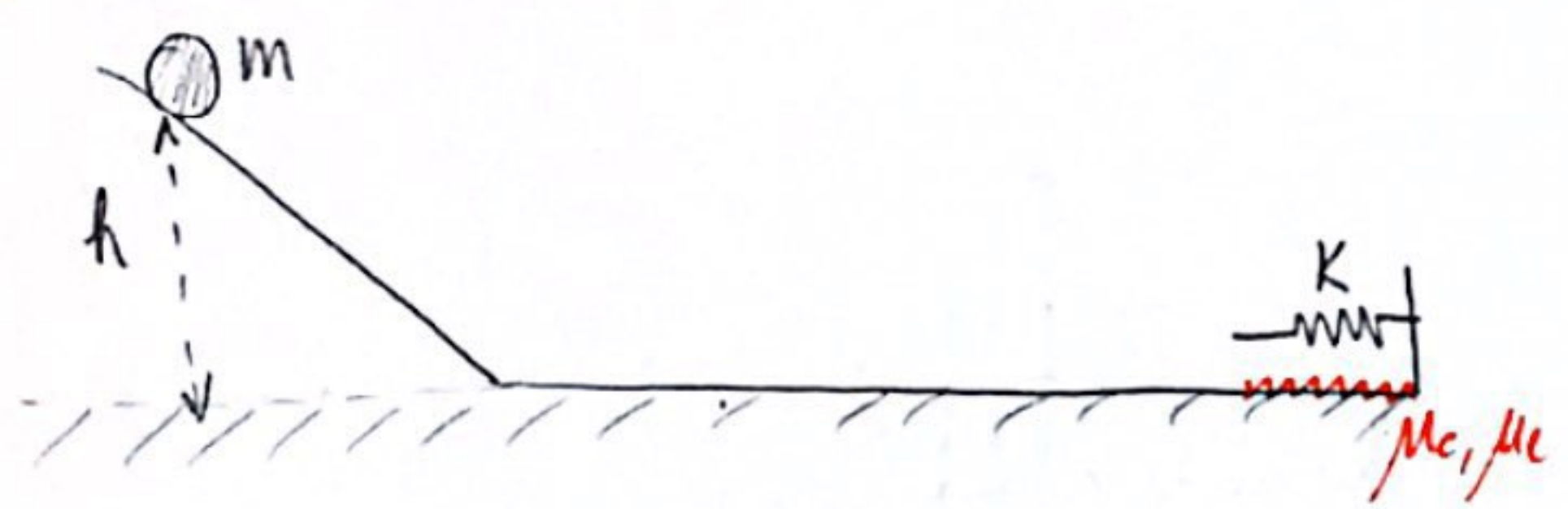
De N encontrado en (a).

$$0 = mg \sin \beta - m \omega^2 L \sin \beta \cos \beta \Leftrightarrow mg \sin \beta = m \omega^2 L \sin \beta \cos \beta$$

$$\Rightarrow \frac{g}{L \cos \beta} = \omega^2$$

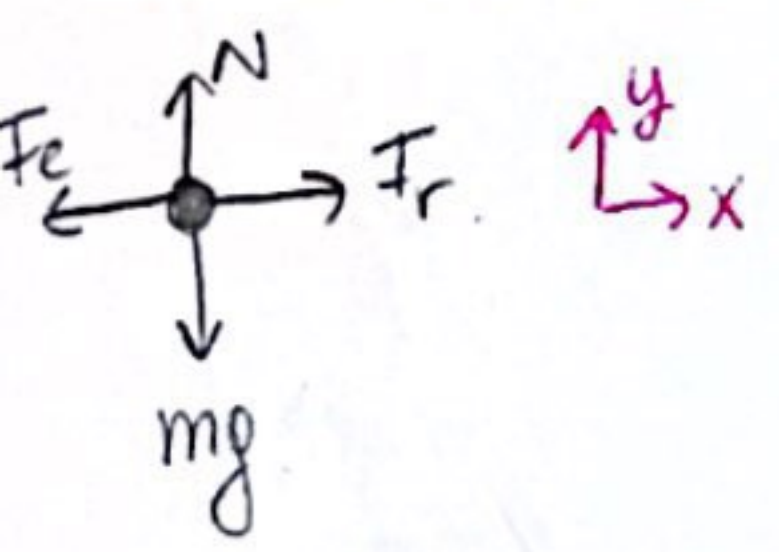
$$\therefore \omega_{max} = \sqrt{\frac{g}{L \cos \beta}}$$

P2



a) Δx_{max} tq. la partícula puede en reposo.

Para ello, estudiamos el caso cuando la masa está en condición contacto con el resorte y este está siendo comprimido. \rightarrow DCL



Como el resorte se está comprimiendo, su tendencia será estirarse \Rightarrow empuja a la masa hacia la izq.
 \Rightarrow la fuerza de roce va hacia la der.

Ecs. de movimiento

$$\sum F_x: F_r - F_e = m \cdot a_x \Leftrightarrow m_e \cdot N - K \cdot \Delta x = m \cdot a_x \quad (1)$$

$$\sum F_y: N - mg = 0 \quad (2)$$

\hookrightarrow no se mueve verticalmente.

por la condición que m puede en reposo.

\hookrightarrow usamos la condición.

Así: $(1): m_e \cdot N - K \cdot \Delta x_{max} = 0$
 $(2): N = mg$

$$\therefore \Delta x_{max} = \frac{m_e \cdot mg}{K}$$

b) h tq. la ^{condición} masa llegue a ΔX_{max}

Usamos trabajo y energía; pues podemos trabajar con 2 instantes

- El inicio: partícula en reposo
- El final: partícula comprime al resorte y queda en reposo

¿Hay fuerzas disipativas en el trayecto? sí \rightarrow el roce

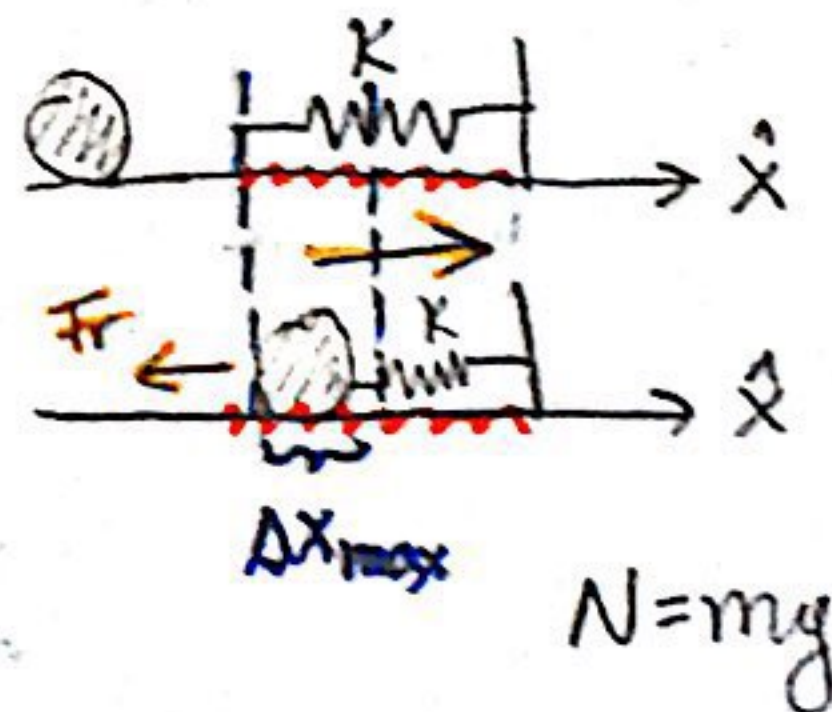
$$\Rightarrow W_{Fr} = E_{mf} - E_{mi}$$

$E_{mi} = K_i + U_i = mgh = E_{mi}$ en reposo

$E_{mf} = K_f + U_f = U_e = \frac{1}{2} K (\Delta X_{max})^2 = E_{mf}$ en reposo

$W_{Fr} = \vec{F}_r \cdot \vec{d} = (-\mu_c \cdot N \hat{x}) \cdot (\Delta X_{max}) \hat{x}$ \rightarrow se está desplazando.

$$\Rightarrow W_{Fr} = -\mu_c \cdot mg \cdot \Delta X_{max}$$



Así: $-\mu_c \cdot mg \cdot \Delta X_{max} = \frac{1}{2} K \Delta X_{max}^2 - mgh$

$$mgh = \Delta X_{max} \left(\frac{1}{2} K \Delta X_{max} + \mu_c mg \right)$$

$$mgh = \frac{\mu_c mg}{K} \left(\frac{1}{2} \mu_c \cdot mg + \mu_c mg \right)$$

$$\therefore h = \frac{\mu_c mg}{K} \left(\frac{1}{2} \mu_c + \mu_c \right) //$$