

MA2002-2 Calculo Avanzado y Aplicaciones.

Profesor: Alexander Frank.

Auxiliares: Javier Castro y Javier Monreal.



## Auxiliar 6

18 de Abril de 2022

**P1.** La densidad de masa de un alambre helicoidal parametrizado por  $\vec{r}(t) = (\cos(t), \sin(t), t)$ ,  $t \in [0, 2\pi]$  viene dada por  $\rho(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2$ . Calcule la masa total y el centro de masa del alambre.

**P2.** a) Calcule el área de un toro definido por  $(R, a)$  usando la parametrización,

$$\vec{r}(\theta, \phi) = ((R + s \sin(\phi)) \cos(\theta), (R + a \sin(\phi)) \sin(\theta), a \cos(\phi)).$$

b) Calcule el área del Helicoide dado por la Figura 1 de altura  $h$  y radio  $a$ .

**P3.** Considere la superficie dada por

$$S = \{(\cos(z) \cos(\theta), \cos(z) \sin(\theta), z) \mid \theta \in [0, 2\pi], z \in [0, \pi/2]\}$$

a) De una parametrización de  $S$ .

b) Escoga una orientación para  $S$  y calcule flujo para:

$$1) F(r, \varphi, \theta) = (e^{r^3} + \cos(\varphi))\hat{\theta}.$$

$$2) F(r, \varphi, \theta) = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0} \frac{\hat{r}}{r^2}.$$

**P4.** a) Hallar el área limitada por un arco de la cicloide  $x = a(\theta - \sin(\theta))$ ,  $y = a(1 - \cos(\theta))$ ,  $a > 0$ ,  $0 \leq \theta \leq 2\pi$  y el eje  $x$ .

b) Evaluar la integral de línea

$$\int_{\Gamma} 2xyz dx + x^2 z dy + x^2 y dz,$$

donde  $\gamma$  es una curva simple orientada desde el punto  $(1, 1, 1)$  al punto  $(1, 2, 4)$ . Justifique su respuesta.

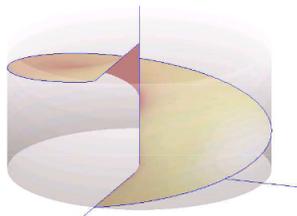


Figura 1

■ Para un sistema de coordenadas curvilíneas  $\vec{r} = (u, v, w)$  se tiene que  $h_u = \|\frac{\partial \vec{r}}{\partial u}\|$ ,  $h_v = \|\frac{\partial \vec{r}}{\partial v}\|$  y  $h_w = \|\frac{\partial \vec{r}}{\partial w}\|$ .

■  $\hat{u} = \frac{1}{h_u} \frac{\partial \vec{r}}{\partial u}$  y de forma análoga se define  $\hat{v}$  y  $\hat{w}$ .

■  $\nabla \cdot F = \frac{1}{h_u h_v h_w} \left( \frac{\partial}{\partial u} [F_u h_v h_w] + \frac{\partial}{\partial v} [h_u F_v h_w] + \frac{\partial}{\partial w} [h_u h_v F_w] \right)$

■  $\nabla \times F = \frac{1}{h_u h_v h_w} \begin{vmatrix} h_u \hat{u} & h_v \hat{v} & h_w \hat{w} \\ \frac{\partial}{\partial u} & \frac{\partial}{\partial v} & \frac{\partial}{\partial w} \\ F_u h_u & F_v h_v & F_w h_w \end{vmatrix}$

■ Cilíndricas:  $\vec{r}(\rho, \theta, z) = (\rho \cos \theta, \rho \sin \theta, z)$ ,  $h_\rho = h_z = 1$  y  $h_\theta = \rho$ .

■ Esféricas:  $\vec{r}(r, \varphi, \theta) = (r \sin \varphi \cos \theta, r \sin \varphi \sin \theta, r \cos \varphi)$ ,  $h_r = 1$ ,  $h_\varphi = r$  y  $h_\theta = r \sin \varphi$ .

■ **(Integral de flujo)** Sea  $S$  una superficie regular orientable,

$$\int_S F \cdot d\vec{A} = \int_D F(\vec{r}(u, v)) \cdot \left[ \frac{\partial \vec{r}}{\partial u}(u, v) \times \frac{\partial \vec{r}}{\partial v}(u, v) \right] dudv,$$

donde  $\vec{r}: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  es una parametrización regular de  $S$  compatible con la orientación.

■  $dV = |(\frac{\partial \vec{r}}{\partial u} \times \frac{\partial \vec{r}}{\partial v}) \cdot (\frac{\partial \vec{r}}{\partial w})| dudvdw$ .

■ **(Área)** Sea  $S$  una superficie simple y regular y  $\vec{r}: D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$  una parametrización regular de esta. Se define el área de  $S$  como

$$A(S) = \iint_D \left\| \frac{\partial \vec{r}}{\partial u}(u, v) \times \frac{\partial \vec{r}}{\partial v}(u, v) \right\| dudv.$$

■ **(Integral de trabajo o línea)** Sea  $\Gamma$  una curva simple y regular,

$$\int_\Gamma F \cdot d\vec{r} = \int_a^b F(\vec{r}(t)) \cdot \frac{d\vec{r}}{dt}(t) dt,$$

donde  $\vec{r}: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^3$  es una parametrización regular de  $\Gamma$ .

■ **(Teorema de Gauss)** Sea  $\Omega \subset \mathbb{R}^3$  abierto, acotado y cuya frontera  $\partial\Omega$  es una superficie regular por pedazos orientada según la normal exterior. Sea  $F$  campo  $\mathcal{C}^1$ . Entonces,

$$\int_{\partial\Omega} F \cdot d\vec{A} = \int_\Omega (\nabla \cdot F) dV.$$

■ **(Teorema de Stokes)** Sea  $S \subset \mathbb{R}^3$  una superficie orientable y regular por pedazos, cuyo borde  $\partial S$  es una curva cerrada, simple y regular por pedazos. Sea también  $F$  un campo  $\mathcal{C}^1$ . Entonces,

$$\int_{\partial S} F \cdot d\vec{r} = \int_S (\nabla \times F) \cdot d\vec{A}.$$