

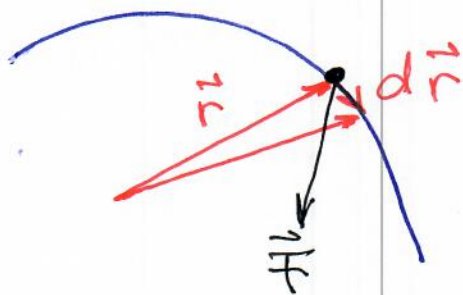
CONCEPTO DE TRABAJO Y ENERGÍA

$$m\vec{a} = \vec{F} \quad \vec{v} \rightarrow m\vec{v} \cdot \frac{d\vec{v}}{dt} = \vec{F} \cdot \frac{d\vec{r}}{dt}$$

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} m \vec{v} \cdot \vec{v} \right) = \vec{F} \cdot \frac{d\vec{r}}{dt}$$

$K = \frac{1}{2} m v^2$
ENERGÍA CINÉTICA

$$\frac{dK}{dt} = \vec{F} \cdot \frac{d\vec{r}}{dt} \rightarrow dK = \underbrace{\vec{F} \cdot d\vec{r}}_{dW}$$



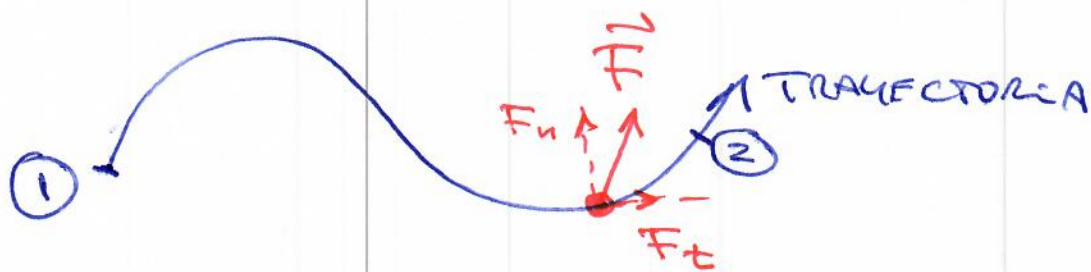
$\vec{F} \cdot d\vec{r}$: TRABAJO QUE
LA FUERZA NETA $\vec{F}$
REALIZA AL DESPLAZARME

LA PARTÍCULA ENTRE $\vec{r}$ y $\vec{r} + d\vec{r}$

COORD. NATURALES $\vec{F} = F_t \hat{t} + F_n \hat{n}$

$$d\vec{r} = ds \hat{t}$$

$$\boxed{\vec{F} \cdot d\vec{r} = F_t ds}$$



$$dk = F_t \cdot ds$$

$$\int_{k_0}^k dk = \int_{s_1}^{s_2} F_t \cdot ds$$

$$\Delta k = \frac{1}{2} m v_2^2 - \frac{1}{2} m v_1^2 = \int_{s_1}^{s_2} F_t \cdot ds$$

Si entre ~~dos~~ puntos s_1 y s_2
la rapidez de la partícula
aumenta $W > 0$

Si v es menor en s_2 $W < 0$

Si $v_{s_1} = v_{s_2} \rightarrow W = 0$

TRABAJO
REALIZADO
POR LA
FUERZA NETA

UNIDADES: $dW = F_t ds \rightarrow [W] = N \cdot m$

$1 N \cdot m \equiv 1 \text{ JOULE}$

UNIDADES DE k $[k] = kg \cdot m^2 \cdot s^{-2}$
 $= kg \cdot m \cdot s^{-2} \cdot m = N \cdot m$

POTENCIA MECÁNICA

$$P = \frac{dW}{dt}$$

MIDE LA EFICIENCIA COMO UNA FUERZA REALIZA UN CIERTO TRABAJO

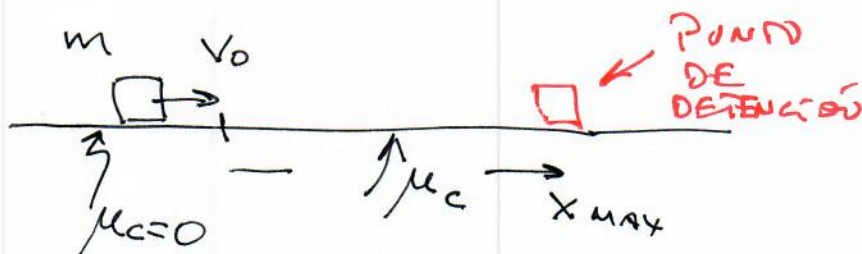
UNIDADES

$$[P] = \frac{\text{JULIOS}}{\text{SEG}} = \text{WATT}$$

como $dk = dW$

$$P = \frac{dk}{dt}$$

EJEMPLO



¿ QUÉ DISTANCIA RECORRE EL BLOQUE DE MASA m SOBRE LA SUPERFICIE CON ROCE CINÉTICO ?

$$\Delta K = 0 - \frac{1}{2} m v_0^2 = \int_0^{x_{max}} -\mu_c N \hat{i} \cdot dx \hat{i}$$

$$x_{max} = \frac{v_0^2}{2 \mu_c g}$$

$$= -\mu_c m g x_{max}$$

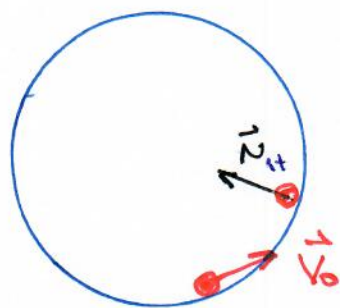
EJEMPLO

★ TRABAJO ASOCIADO A UNA FUERZA CONSTANTE

$$W = \int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} \vec{F}_0 \cdot d\vec{r}$$

$$= \vec{F}_0 \cdot \int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} d\vec{r} = \vec{F}_0 \cdot (\vec{r}_2 - \vec{r}_1)$$

★ EJEMPLO



PARTÍCULA SE MUEVE EN LA BASE DE UN ESQUINQUE CILÍNDRICO CON VELOCIDAD INICIAL $\vec{v}_0$ A LO LARGO DE LA PARED

$$\vec{F} = \underbrace{M\vec{g}}_{=0} + \vec{N}_v + \vec{N}_H$$

$\vec{N}_H$ ES PERPENDICULAR A LA TRAYECTORIA

$$\therefore \vec{N}_H \cdot d\vec{r} = 0 \quad \text{SIEMPRE}$$

$\therefore dk = 0 \rightarrow$ LA RAPIDEZ NO CAMBIA (ES v_0)

EN GENERAL $\vec{F} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \dots$

$$\Delta K = \int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} \vec{F}_1 \cdot d\vec{r} + \int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} \vec{F}_2 \cdot d\vec{r} + \dots$$

★ FUERZAS CONSERVATIVAS

4

SON AQUELLAS EN LAS QUE

$$\vec{F} \cdot d\vec{r} = -dV$$

DONDE $V(x, y, z)$ ES UNA FUNCIÓN
ESCALAR QUE SE DENOMINA POTENCIAL
O FUNCIÓN DE POTENCIAL

EJEMPLOS

$$\vec{F} = m\vec{g} = -mg\hat{k}$$
$$d\vec{r} = dx\hat{i} + dy\hat{j} + dz\hat{k}$$

$$\vec{F} \cdot d\vec{r} = -mgdz = -dV$$

$$dV = mgdz \rightarrow \underline{V = mgz + C}$$

POTENCIAL GRAVITATORIO

$$\vec{F} = -k(x - l_0)\hat{i} \quad \left. \begin{array}{l} \text{(MOVIMIENTO)} \\ \text{LINEAL} \end{array} \right\}$$

$$\vec{F} \cdot d\vec{r} = -k(x - l_0)\hat{i} \cdot dx\hat{i}$$

$$\vec{F} \cdot d\vec{r} = -k(x - l_0)dx = -dV$$

$$d\bar{V} = k(x-l_0) dx$$

$$V = \frac{1}{2} k(x-l_0)^2 + C$$

POTENCIAL DEL RESORTE

COMO $V(x, y, z) \rightarrow$

$$\rightarrow d\bar{V} = \frac{\partial V}{\partial x} dx + \frac{\partial V}{\partial y} dy + \frac{\partial V}{\partial z} dz$$

$$\vec{F} \cdot d\vec{r} = (F_x \hat{i} + F_y \hat{j} + F_z \hat{k}) \cdot (dx \hat{i} + dy \hat{j} + dz \hat{k})$$

$$\vec{F} \cdot d\vec{r} = F_x dx + F_y dy + F_z dz$$

$$\text{Si } \vec{F} \cdot d\vec{r} = -dV$$

$$\Rightarrow \left. \begin{aligned} F_x &= -\frac{\partial V}{\partial x} \\ F_y &= -\frac{\partial V}{\partial y} \\ F_z &= -\frac{\partial V}{\partial z} \end{aligned} \right\} \boxed{\vec{F} = -\nabla V}$$

$\nabla \equiv \left[\frac{\partial}{\partial x} \right] \hat{i} + \left[\frac{\partial}{\partial y} \right] \hat{j} + \left[\frac{\partial}{\partial z} \right] \hat{k}$

↑
"OPERADOR NABLA"

EN EL CASO DE UNA FUERZA CONSERVATIVA ⁽⁶⁾

$$dK = dW = \vec{F} \cdot d\vec{r} = -dV$$

SI UNA PARTÍCULA SE MUEVE ENTRE
DOS POSICIONES POR LA ACCIÓN DE UNA
FUERZA CONSERVATIVA



VÁLIDO EN
TODO EL
RECORRIDO!

$$dK + dV = 0 \Rightarrow d(K + V) = 0$$

$$\boxed{K + V = E} \quad (\text{ENERGÍA MECÁNICA TOTAL})$$

¡ SE MANTIENE CONSTANTE !

★ GRAN CONCLUSIÓN

$$\frac{1}{2} m v^2 + V(x, y, z) = E_0 \quad (\text{CONSTANTE})$$



TEOREMA DE CONSERVACIÓN DE LA
ENERGÍA MECÁNICA

PROPIEDAD DE UNA FUERZA CONSERVATIVA (7)

$$\nabla \times \vec{F} = 0 \quad (\vec{F} \text{ ES IRROTACIONAL})$$

↑
ROTOR DE $\vec{F}$

$$\nabla \times \vec{F} = \begin{bmatrix} \hat{i} \frac{\partial}{\partial x} & \hat{j} \frac{\partial}{\partial y} & \hat{k} \frac{\partial}{\partial z} \\ F_x & F_y & F_z \end{bmatrix}$$

$$\nabla \times \vec{F} = \underbrace{\left[\frac{\partial F_z}{\partial y} - \frac{\partial F_y}{\partial z} \right]}_{\downarrow} \hat{i} + \left[\frac{\partial F_x}{\partial z} - \frac{\partial F_z}{\partial x} \right] \hat{j} + \left[\frac{\partial F_y}{\partial x} - \frac{\partial F_x}{\partial y} \right] \hat{k}$$

$$\frac{\partial}{\partial y} \left(-\frac{\partial V}{\partial z} \right) - \frac{\partial}{\partial z} \left(-\frac{\partial V}{\partial y} \right)$$

$$- \frac{\partial^2 V}{\partial y \partial z} + \frac{\partial^2 V}{\partial z \partial y} = 0$$

LOS DOS OTROS PARÉNTESIS TAMBIÉN SON CERO.

$$\therefore \nabla \times \vec{F} = 0$$

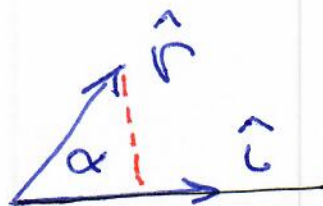
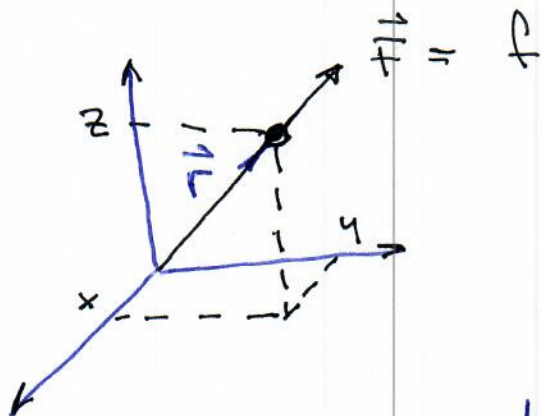
★ CASO PARTICULAR

FUERZA CENTRAL

⑧

$$\vec{F} = f(r) \hat{r}$$

$$\hat{r} = \cos \alpha \hat{i} + \sin \beta \hat{j} + \sin \gamma \hat{k}$$



LA COMPONENTE DE
 $\hat{r}$ EN DIRECCIÓN $\hat{i}$
 $\cos \alpha \hat{i}$

LA COMPONENTE DE $\vec{r}$ SEGUN $\hat{i} = r \cos \alpha = x$
" " " $\hat{j} = r \sin \beta = y$
" " " $\hat{k} = r \sin \gamma = z$

$$\therefore \cos \alpha = \frac{x}{r} \quad \cos \beta = \frac{y}{r} \quad \cos \gamma = \frac{z}{r}$$

$$\vec{F} = \overbrace{f(r) \frac{x}{r}}^{F_x} \hat{i} + \overbrace{f(r) \frac{y}{r}}^{F_y} \hat{j} + \overbrace{f(r) \frac{z}{r}}^{F_z} \hat{k}$$

donde $r = (x^2 + y^2 + z^2)^{1/2}$

$$\nabla \times \vec{F} = \left[\frac{\partial F_z}{\partial y} - \frac{\partial F_y}{\partial z} \right] \hat{i} + \left[\frac{\partial F_x}{\partial z} - \frac{\partial F_z}{\partial x} \right] \hat{j} + \left[\frac{\partial F_y}{\partial x} - \frac{\partial F_x}{\partial y} \right] \hat{k}$$

(9)

$$\nabla \times \vec{F} = \left[\frac{\partial}{\partial y} \left(f(r) \frac{z}{r} \right) - \frac{\partial}{\partial z} \left(f(r) \frac{y}{r} \right) \right] \hat{i} +$$

$$+ [A] \hat{j} + [B] \hat{k}$$

$$\star \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{f(r)}{r} \right) \frac{\partial r}{\partial y} z - \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{f(r)}{r} \right) \frac{\partial r}{\partial z} y$$

$$r = (x^2 + y^2 + z^2)^{1/2}$$

$$\frac{\partial r}{\partial y} = \frac{1}{2} \frac{1}{r} \cdot 2y$$

$$\frac{\partial r}{\partial z} = \frac{1}{2} \frac{1}{r} \cdot 2z$$

$$\star \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{f(r)}{r} \right) \left[\frac{1}{r} y z - \frac{1}{r} z y \right] = 0$$

SE PUEDE DEMOSTRAR DE UN MODO
SIMILAR QUE LOS TÉRMINOS A Y B
SON TAMBIÉN NULOS

$$\therefore \nabla \times \vec{F} = 0$$

$$\vec{F} = -G \frac{M_1 m}{r^2} \hat{r} \quad \text{FUERZA GRAVITACIONAL}$$

EN COORD. ESFÉRICAS

$$d\vec{r} = dr \hat{r} + r d\theta \hat{\theta} + r \sin\theta d\phi \hat{\phi}$$

$$\vec{F} \cdot d\vec{r} = -G \frac{M_1 m}{r^2} dr = -dV_G$$

$$V_G = \int \frac{GM_1 m}{r^2} dr = -\frac{GM_1 m}{r} + C$$

$$V_G = -\frac{GM_1 m}{r} + C$$

↑
CONSTANTE
ARBITRARIA