

GRADO TOPOLOGICO DE BROUWER

RECORDAMOS:

$$f: \bar{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}^n, \quad f \in C^1(\Omega) \cap C^0(\bar{\Omega})$$

$$p \in \mathbb{R}^n, \quad p \notin f(\partial\Omega)$$

$$\deg(f, \Omega, p) = \sum_{x \in f^{-1}(p)} \text{sign } J_f$$

DONDE

$$J_f = \det \left(\frac{\partial f_i}{\partial x_j} \right) \quad (\text{MATRIZ JACOBIANA})$$

HEMOS VISTO QUE EL CONCEPTO DE GRADO SE EXTIENDE EN CASO QUE

(1) $J_f(x) = 0, \quad x \in f^{-1}(p)$

(2) f ES CONTINUA

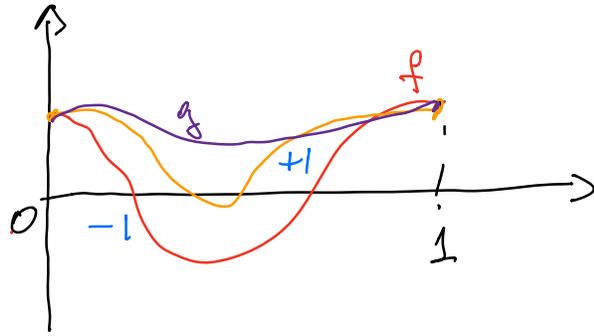
TOMANDO LÍMITES UNIFORMES.

PROPIEDAD CLAVE:

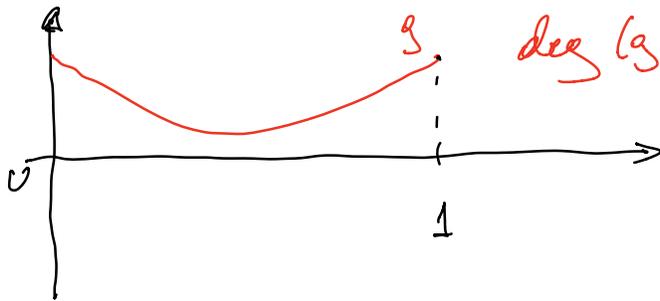
$$\deg(f, \Omega, p) \neq 0 \Rightarrow \exists z \in \Omega \quad f(z) = p$$

EN APLICACIONES $p = 0$

$$f(x) = 0$$



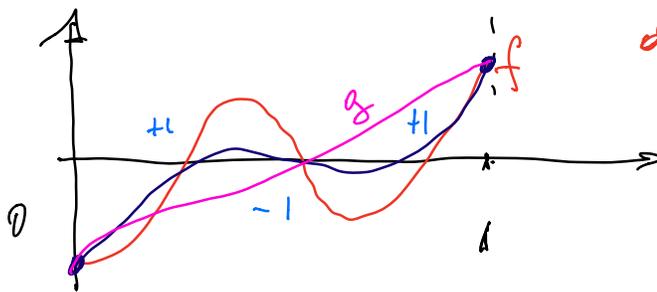
$$\deg(f, (0,1), 0) = -1 + 1 = 0$$



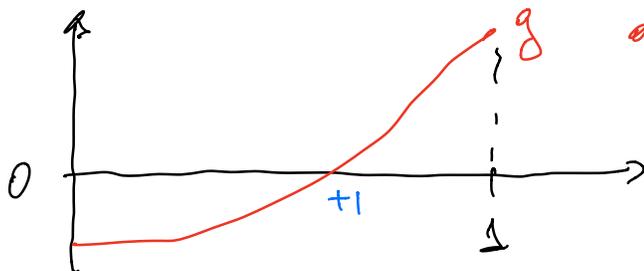
$$\deg(g, (0,1), 0) = 0$$

$$h(x,t) = t f(x) + (1-t) g(x)$$

$$\deg(h, (0,1), 0) = 0, \quad \forall t \in [0,1]$$



$$\deg(f, (0,1), 0) = 1$$



$$\deg(g, (0,1), 0) = 1$$

$$h(t,x) = t f(x) + (1-t) g(x)$$

$$\deg(h, (a, 1), 0) = 1, \quad \forall t \in [0, 1]$$

$$\Rightarrow h(t, x) = 0$$

TIENE AL MENOS UNA
SOLUCIÓN PARA $\forall t \in [0, 1]$.

APLICACIÓN:

(1) g DADA, $g(x) = 0$ TIENE UNA
SOLUCIÓN, $\deg(g, \Omega, 0) \neq 0$

(2) f UNA DEFORMACIÓN CONTINUA
DE g , $g(x) = f(x)$, $x \in \partial\Omega$

$\Rightarrow f(x) = 0$ TIENE UNA SOLUCIÓN

DEFINICIÓN

UNA TRANSFORMACIÓN $h \in C([0, 1] \times \bar{\Omega}; \mathbb{R}^n)$
SE LLAMA UNA HOMOTOPÍA.

DECIMOS QUE $h(t, x)$ ES ADMISIBLE
RESPECTO A Ω Y $p \in \mathbb{R}^n$ SI
 $h(t, x) \neq p$, $\forall t \in [0, 1], x \in \partial\Omega$

$(p \notin h(t, \partial\Omega), t \in [0, 1])$

TEOREMA

SI h ES UNA HOMOTOPÍA ADMISIBLE
RESPECTO A Ω Y $p \in \mathbb{R}^n$ ENTONCES

$\deg(h(t, \cdot), \Omega, p)$ NO DEPENDE DE

$t \in [0, 1]$.

EN PARTICULAR:

$$\deg(h(0, \cdot), \Omega, p) = \deg(h(1, \cdot), \Omega, p)$$

COROLARIO

SEAN $f, g \in C(\bar{\Omega}, \mathbb{R}^n)$ TALES QUE
 $f(x) = g(x)$, $x \in \partial\Omega$, $p \notin f(\partial\Omega)$
 $= g(\partial\Omega)$

ENTONCES:

$$\deg(f, \Omega, p) = \deg(g, \Omega, p)$$

DEMOSTRACIÓN:

$$h(t, x) = t f(x) + (1-t) g(x)$$

USAR EL TEOREMA ANTERIOR PARA
 $h(t, x)$.

TEOREMA

(i) SI $f_k \rightarrow f$ UNIFORMEMENTE

$$\Rightarrow \lim_{k \rightarrow \infty} \deg(f_k, \Omega, p) = \deg(f, \Omega, p)$$

(ii) $\deg(f, \Omega, p)$ ES UNA FUNCIÓN CONTINUA DE p .

(iii) (EXTIRPACIÓN) SEA $\Omega_0 \subseteq \Omega$ ABIERTO, $f(x) \neq p, \forall x \in \Omega \setminus \Omega_0$
 $\Rightarrow \deg(f, \Omega_0, p) = \deg(f, \Omega, p)$

SOLUCIONES AISLADAS DE $f(x) = p$

$$p = f(x_0), \quad x_0 \in \Omega, \quad \exists r > 0$$

$$f(x) \neq p, \quad \forall x \in B_r(x_0) \setminus \{x_0\}$$

\Rightarrow USANDO (iii)

$$\deg(f, B_r(x_0), p) = \deg(f, B_\rho(x_0), p)$$

$$\forall \rho > 0$$

$$\Rightarrow \lim_{\rho \rightarrow 0} \deg(f, B_\rho(x_0), p) = i(f, x_0)$$

$i(f, x_0)$ index DE f EN x_0

$$\Rightarrow f^{-1}(p) = \{x_1, \dots, x_k\}, x_j \in \Omega$$

$$\deg(f, \Omega, p) = \sum_{j=1}^k i(f, x_j)$$

LEMMA

SEA $f \in C^1(\Omega; \mathbb{R}^n) \cap C^0(\bar{\Omega}; \mathbb{R}^n)$
 $x_0 \in \Omega$ TAL QUE $f(x_0) = p$ ES
 UN VALOR REGULAR. ENTONCES

$$i(f, x_0) = (-1)^{\beta}$$

DONDE β ES LA SUMA (CONTANDO
 MULTIPLICIDADES) DE VALORES PROPIOS
 NEGATIVOS DE $Df(x_0)$

DEMOSTRACION

SEA $r > 0$ TAL QUE:

$$\deg(f, B_r(x_0), p) = i(f, x_0)$$

«

$$\text{sign}(J_f(x_0))$$

USANDO LA FORMA NORMAL DE
 JORDAN PARA $Df(x_0)$ TENEMOS

$$J_f(x_0) = \det Df(x_0) = \lambda_1 \dots \lambda_n$$

λ_j y son los VALORES PROPIOS

OBSERVACIÓN

(i) $\lambda_j \neq 0$, p ES VALOR REGULAR

(ii) $\lambda_j \in \mathbb{C} \Rightarrow \overline{\lambda_j}$ ES UN VALOR PROPIO Y CON LA MISMA MULTIPLICIDAD

$$\Rightarrow \lambda_j \cdot \overline{\lambda_j} = |\lambda_j|^2 > 0$$

$$\Rightarrow \operatorname{sgn} [J_f(x_0)] = (-1)^{\beta}$$

$$\beta = \# \{ \lambda_j < 0 \}$$

APLICACIÓN: TEOREMA DE BROWER

DEMOSTRACIONES $B = B_r(0) = \{ |x| < r \} \subseteq \mathbb{R}^n$

TEOREMA

NO EXISTE $f: B \rightarrow \partial B$ CONTINUA Y TAL QUE $f = I$ EN ∂B

DEMOSTRACIONES

POR CONTRADICCIÓN: SUPONGAMOS QUE EXISTE TAL f .

$$\text{TELEMOS } \deg(I, B, 0) = 1$$

USANDO LA INVARIANCA RESPECTO
A LA HOMOTOPIA

$$\deg(I, B, 0) = \deg(f, B, 0)$$

$$f = I \text{ EN } \partial B$$

$$\Rightarrow \deg(f, B, 0) = 1$$

$$\Rightarrow \exists x \in B, f(x) = 0$$

$$\text{CONTRADICCIÓN } f(B) = \partial B$$

$$\text{EJEMPLO: } B = \{x^2 + y^2 < 1\} \subseteq \mathbb{R}^2$$

$f : B \rightarrow \mathbb{R}^2$ ES UN CAMPO

VECTORIAL EN B

NO EXISTE UN CAMPO VECTORIAL

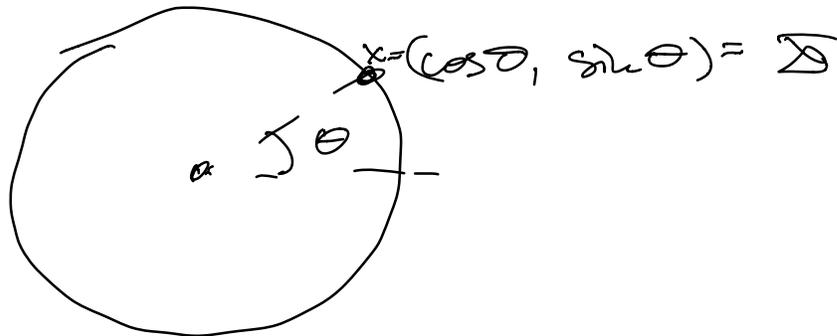
$\Sigma : B \rightarrow \mathbb{R}^2$ TAL QUE

$$|\Sigma| = 1 \text{ EN } B,$$

$$\Sigma = I \text{ EN } \partial B$$

EJEMPLO DE Σ : $\Sigma(x) = e^{i\text{Arg}(x)}$
PARA $x \in \partial B$

$$\Sigma(\alpha) = (\cos \alpha, \sin \alpha), \alpha = \text{Arg } x$$



ESTE Σ NO TIENE UNA EXTENSION CONTINUA TAL QUE $|\Sigma| = 1$
 EN CAMBIO SI Σ ES UNA
 EXTENSION CONTINUA \Rightarrow

$$\exists x_0, \Sigma(x_0) = 0$$

TEOREMA DE BROWER

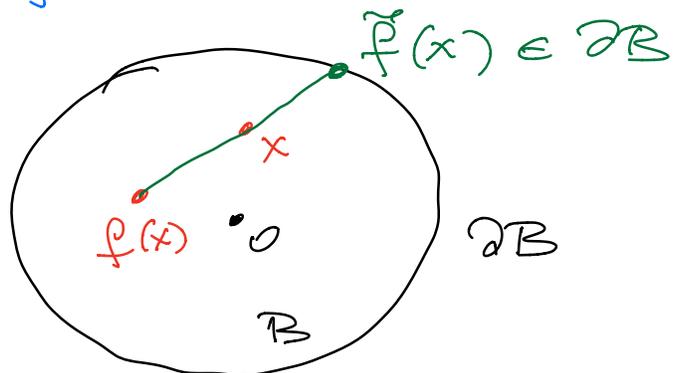
SEA $f: \bar{B} \rightarrow \bar{B} \subseteq \mathbb{R}^n$
 CONTINUA. ENTONCES f TIENE
 AL MENOS UN PUNTO FIJO.

$$\exists x_0 \in \bar{B}, f(x_0) = x_0.$$

DEMOSTRACION

SI $f(x) \neq x, \forall x \in \bar{B}$ ENTONCES
 PODEMOS DEFINIR

$$f: B \rightarrow \partial B$$



(i) f ES CONTINUA

(ii) $f = I$ EN ∂B

\Rightarrow CONTRADICCIÓN CON EL TEOREMA ANTERIOR

EJERCICIO: GENERALIZACIÓN DE TEOREMA DE BROUWER PARA C CONVEXO, CERRADO.