

Transformada de Laplace

[DEFINICION] (Transformada de Laplace)

dada $f: [0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}$

$$\mathcal{L}[f](s) = \int_0^{\infty} e^{-st} f(t) dt$$

que asocia a $s \in \mathbb{R}$ el valor $\mathcal{L}[f](s)$ cuando la integral converge. Si la transformada de Laplace de una función existe por c

$s > c$, la mínima cota " c " se llama asíntota de la transformada.

Ej: $f(t) = 1$, $s \leq 0$ no converge.

$$s > 0 \quad \mathcal{L}[1](s) = \int_0^{\infty} e^{-st} dt = -\frac{1}{s} e^{-st} \Big|_0^{\infty} = \frac{1}{s} \quad \text{asíntota } c = 0$$

Ej: $f(t) = e^{at}$ $a \in \mathbb{C}$. si $s \leq \operatorname{Re}(a)$ $\int_0^{\infty} e^{-st} e^{at} dt$ no converge.
si $s > \operatorname{Re}(a)$

$$\mathcal{L}[e^{at}](s) = \int_0^{\infty} e^{-(s-a)t} dt = \frac{1}{s-a} \quad c = \operatorname{Re}(a)$$

PROPIEDADES:

$$\bullet \mathcal{L}[\operatorname{Re}(f)] = \operatorname{Re} \mathcal{L}[f] \quad \mathcal{L}[\operatorname{Im}(f)] = \operatorname{Im} \mathcal{L}[f]$$

$$\rightarrow \mathcal{L}[\cos \omega t](s) = \frac{s}{s^2 + \omega^2} \quad \mathcal{L}[\sin \omega t](s) = \frac{\omega}{s^2 + \omega^2} \quad s > 0$$

$$\bullet \mathcal{L}[f + \lambda g](s) = \mathcal{L}[f](s) + \lambda \mathcal{L}[g](s)$$

* Una función f tiene una discontinuidad de salto en $a \in \operatorname{Dom}(f)$ si los límites laterales $\lim_{t \rightarrow a^-} f(t)$ existen, son finitos y distintos

* Una función $f: [0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}$ se dice continua por pedazos si tiene un n° finito o numerable de discontinuidades de salto en $[0, \infty)$ pero sobre cada sub-intervalo acotado de $[0, \infty)$ tiene a lo más un n° finito de estas

$$\text{Ej: } f(t) = (-1)^{\lfloor t \rfloor} = \begin{cases} 1 & 0 \leq t < 1 \\ -1 & 1 \leq t < 2 \end{cases} \rightarrow \text{continua por pedazos}$$

* Una función $f: [0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}$ es de orden exponencial si existen $a \in \mathbb{R}$ y $M > 0$ tales que

$$|f(t)| \leq M e^{at} \quad \forall t \geq 0. \quad \text{Al menor de tales } a \text{ se le llama orden exponencial de } f. \rightarrow \text{La función está encerrada entre } M e^{at} \text{ y } -M e^{at}.$$

* El espacio $\mathcal{C}_a$ es el conjunto de las funciones $f: [0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}$ que son continuas por pedazos y de orden exponencial a .

$$\rightarrow \text{si } f' \in \mathcal{C}_a, \quad |f(x)| \leq |f(0)| + \int_0^x |f'(s)| ds \\ \leq |f(0)| + \frac{M}{a} e^{ax} \\ \leq \tilde{M} e^{ax} \quad \therefore f \in \mathcal{C}_a$$

- Si $f \in C_a$ entonces $\forall s > a$, existe $\mathcal{L}[f](s)$ (y converge absolutamente). Además

$$|\mathcal{L}[f](s)| \leq \frac{M}{s-a} \quad \forall s > a$$

$$\Rightarrow \lim_{s \rightarrow \infty} \mathcal{L}[f](s) = 0$$

Propiedades básicas de la transformada de Laplace

[Transformada de una derivada]

Sea $f \in C_a$ derivable.

$s > a$.

$$\mathcal{L}[f'](s) = \int_0^{\infty} e^{-st} f'(t) dt$$

$$= s \int_0^{\infty} e^{-st} f(t) dt + e^{-st} f(t) \Big|_0^{\infty}$$

$$= s \mathcal{L}[f](s) + \lim_{t \rightarrow \infty} e^{-st} f(t) - \lim_{t \rightarrow 0} e^{-st} f(t)$$

Como f es de orden exponencial a ,

$$\lim_{t \rightarrow \infty} |e^{-st} f(t)| \leq \lim_{t \rightarrow \infty} |e^{-st} e^{at}| = \lim_{t \rightarrow \infty} e^{-(s-a)t} = 0 \quad s > a.$$

$$\boxed{\mathcal{L}[f'](s) = s \mathcal{L}[f](s) - \lim_{t \rightarrow 0^+} f(t)}$$

$$\Rightarrow \boxed{\mathcal{L}[f^{(n)}](s) = s^n \mathcal{L}[f](s) - \sum_{k=0}^{n-1} s^k f^{(n-k)} \lim_{t \rightarrow 0^+} f(t)} \quad s > a$$

[Transformada de una primitiva]

Sea $f \in C_a$ localmente integrable. Sea $a \in \mathbb{R}$. Encontremos la transformada de la función $F(t) = \int_a^t f(u) du$. Para $s > a$

$$\mathcal{L}[F'](s) = s \mathcal{L}[F](s) - \lim_{t \rightarrow 0^+} F(t)$$

$$\Rightarrow \boxed{\mathcal{L}[F](s) = \frac{1}{s} \mathcal{L}[f](s) - \frac{1}{s} \int_a^a f(u) du}$$

$$\boxed{\mathcal{L}\left[\underbrace{\int_a^t \dots \int_a^t}_{n} f(u) du\right](s) = \frac{1}{s^n} \mathcal{L}[f](s) - \sum_{k=1}^n \frac{1}{s^k} \int_a^a \dots \int_a^a f(u) du}$$

[Traslaciones]

Una traslación en el dominio temporal t corresponde a un factor exponencial en el dominio de Laplace s . Si $f \in C_a$ y $a \in \mathbb{R}$, la función f trasladada hacia la derecha se define en todo $[0, \infty)$ como $H(t-a)f(t-a)$. Se tiene entonces que

$$\begin{aligned}\mathcal{L}[H(t-a)f(t-a)](s) &= \int_0^{\infty} e^{-st} H(t-a)f(t-a) dt \\ &= \int_a^{\infty} e^{-st} f(t-a) dt \\ &= \int_0^{\infty} e^{-s(u+a)} f(u) du \\ &= e^{-sa} \mathcal{L}[f(t)](s)\end{aligned}$$

De manera análoga una traslación en el dominio de Laplace corresponde a un factor exponencial en el dominio temporal.

$$\begin{aligned}\mathcal{L}[f(t)](s-a) &= \int_0^{\infty} e^{-(s-a)t} f(t) dt \\ &= \int_0^{\infty} e^{-st} e^{at} f(t) dt \\ &= \mathcal{L}[e^{at} f(t)](s)\end{aligned}$$

[Igualdad de Transformadas]

Nos interesa saber cuándo $\mathcal{L}[f] = \mathcal{L}[g] \Rightarrow f = g$. La respuesta está dada por el siguiente teorema.

[TEOREMA] (Leitch): Si $f, g \in C_a$ y $\mathcal{L}[f](s) = \mathcal{L}[g](s) \forall s > a$
 $\Rightarrow f(t) = g(t) \forall t > 0$ salvo en la unión de discontinuidades de f y g

[Convolución]

Sean f y g funciones en C_a . El producto de convolución entre f y g se define como:

$$(f * g)(t) = \int_0^t f(s)g(t-s) ds$$

[PROPIEDAD] El producto de convolución es conmutativo, asociativo y distribuye con respecto a la suma en C_a

[TEOREMA] Sean $f, g \in C_a$. Entonces

$$\mathcal{L}[(f * g)](s) = \mathcal{L}[f](s) \cdot \mathcal{L}[g](s)$$

La transformada de la convolución es el producto de las transformadas

[Transformada de funciones periódicas]

Sea f función T -periódica, notemos que si f es acotada, luego $f \in C_a$, entonces si f es continua o acotada $\Rightarrow f \in C_a$.

[Propiedad] Sea f función T -periódica, luego su transformada de Laplace está dada por:

$$\mathcal{L}[f](s) = \frac{1}{1 - e^{-sT}} \int_0^T e^{-st} f(t) dt$$

[Convergencia uniforme]

Sean $f \in C_a$ y $M > a_0 > a$. Definimos

$$\Phi(s) = \int_0^\infty e^{-st} f(t) dt \quad \text{y} \quad \Phi_n(s) = \int_0^n e^{-st} f(t) dt.$$

Con $s \in I = [a_0, M]$

$$\begin{aligned} |\Phi_n(s) - \Phi(s)| &= \left| \int_n^\infty e^{-st} f(t) dt \right| \\ &\leq \frac{C}{s-a} e^{-(s-a)t} \Big|_n^\infty \\ &\leq \frac{C}{s-a} e^{-(s-a)n} \quad \forall s \in I. \end{aligned}$$

si $\|g\|_I = \sup_{s \in I} |g(s)|$, entonces:

$$\begin{aligned} \|\Phi_n - \Phi\|_I &\leq \sup_{s \in I} \frac{C}{s-a} e^{-(s-a)n} \\ &= \frac{C}{a_0 - a} e^{-(a_0 - a)n} \end{aligned}$$

Por lo tanto $\|\Phi - \Phi_n\|_I \rightarrow 0$ cuando $n \rightarrow \infty$.

$\Rightarrow \Phi_n$ converge uniformemente a Φ en I .

[Diferenciabilidad]

Sea $f \in C_a$. Calcularemos la derivada c/r a s de la transformada de Laplace F .

$$\begin{aligned} \frac{d}{ds} \mathcal{L}[f(t)](s) &= \frac{d}{ds} \int_0^\infty e^{-st} f(t) dt \\ &= \int_0^\infty \frac{d}{ds} e^{-st} dt \rightarrow \text{convergencia uniforme} \\ &= \int_0^\infty -t e^{-st} dt \\ &= -\mathcal{L}[t f(t)](s) \end{aligned}$$

$$\boxed{\frac{d^n}{ds^n} \mathcal{L}[f(t)](s) = (-1)^n \mathcal{L}[t^n f(t)](s)}$$

[Integrabilidad]

Gracias de nuevo a la convergencia uniforme

$$\begin{aligned}
 \int_0^s \mathcal{L}[f(t)](u) du &= \int_0^s \left(\int_0^\infty e^{-ut} f(t) dt \right) du \\
 &= \int_0^\infty \left(\int_0^s e^{-ut} f(t) du \right) dt \\
 &= \int_0^\infty \left(\frac{-1}{t} e^{-ut} \Big|_0^s f(t) \right) dt \\
 &= - \int_0^\infty \frac{f(t)}{t} e^{-st} dt + \int_0^\infty \frac{f(t)}{t} dt \\
 &= - \mathcal{L} \left[\frac{f(t)}{t} \right](s) + \int_0^\infty \frac{f(t)}{t} dt \quad f \in \mathcal{C}_a
 \end{aligned}$$

• Si $g(t) = \frac{f(t)}{t}$

$$\frac{d}{ds} \mathcal{L} \left[\frac{f(t)}{t} \right] = - \mathcal{L} [f(t)](s)$$

$$\Rightarrow \lim_{s \rightarrow \infty} \mathcal{L} \left[\frac{f(t)}{t} \right](s) - \mathcal{L} \left[\frac{f(t)}{t} \right](s) = - \int_s^\infty \mathcal{L}[f(t)](u) du$$

• Si $\frac{f(t)}{t} \in \mathcal{C}_a$, $\lim_{s \rightarrow \infty} \mathcal{L} \left[\frac{f(t)}{t} \right](s) = 0$.

$$\Rightarrow \mathcal{L} \left[\frac{f(t)}{t} \right](s) = \int_s^\infty \mathcal{L}[f(t)](u) du$$

• Se puede verificar que $\frac{f(t)}{t} \in \mathcal{C}_a$ cuando $f(t) \in \mathcal{C}_a$ y $\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{f(t)}{t}$ existe y es finito. Bajo esta condición obtenemos:

$$\int_0^s \mathcal{L}[f(t)](u) du = - \int_s^\infty \mathcal{L}[f(t)](u) du + \int_0^\infty \frac{f(t)}{t} dt$$

$$\Leftrightarrow \int_0^\infty \mathcal{L}[f(t)](u) du = \int_0^\infty \frac{f(t)}{t} dt$$

Sistemas lineales de 1º orden

[TEOREMA] (Existencia y Unicidad) (caso lineal)

Sea I un intervalo cerrado y acotado. Si $A \in C(I)^{m \times m}$ y $B \in C(I)^m$, entonces dadas $X_0 \in \mathbb{R}^m$ y $t_0 \in I$, existe una única solución $X \in C^1(I)$ del sistema lineal.

$$\begin{cases} X'(t) = A(t)X(t) + B(t), & t \in I \\ X(t_0) = X_0 \end{cases}$$

* La única sol de un sistema homogéneo con condición inicial nula es la función nula

* Si dos soluciones X e Y coinciden en un punto, entonces coinciden en todo el intervalo. Esto dice que los gráficos de 2 sol distintas no se cruzan.

Si $X(t_1) = Y(t_1) \Rightarrow X - Y$ es sol de un sist homogéneo con cond inicial nula $\Rightarrow X(t) = Y(t) \forall t$.

* Si A o B son continuas x pedazos $\Rightarrow X'$ es continua por pedazos (sampleteo)

Lema: $A \in M_{m \times p}(\mathbb{R})$ $X \in \mathbb{R}^p$
 $\Rightarrow \|AX\| \leq \|A\| \|X\|$

[TEOREMA] (Cauchy-Lipschitz-Picard Existencia y Unicidad) (caso general)

Sea I un intervalo cerrado y acotado. Supongamos que $F \in C^0(I \times \mathbb{R}^m)$ es una función Lipschitz c/r a la segunda variable. Para cada $t_0 \in I$ y cada $X_0 \in \mathbb{R}^m$, existe una única sol $X \in C^1(I)^m$ del P-C

$$\begin{cases} X'(t) = F(t, X(t)) & \forall t \in I \\ X(t_0) = X_0 \end{cases}$$

[TEOREMA] (Valor medio)

$G: D \rightarrow \mathbb{R}^n$ función diferenciable en un abierto D . Como bola cerrada contenida en D . Si la matriz Jacobiana JG es continua en C ,

$\Rightarrow G$ Lipschitz en C

$$\Leftrightarrow \exists L > 0 \text{ tal que } \|G(y) - G(z)\| \leq L \|y - z\| \quad \forall y, z \in C$$

$\rightarrow$ Estructura geométrica de las soluciones

$$\mathcal{H} = \{X \in \mathbb{R}^n : X' = A(t)X, t \in I\}$$

$\rightarrow$ espacio de soluciones del sist HOMOGÉNEO

$$\mathcal{S} = \{X \in \mathbb{R}^n : X' = A(t)X + B(t), t \in I\}$$

$\rightarrow$ Hiperspleno de soluciones del sist NO HOMOGÉNEO

~~Definición~~ [TEOREMA]

Dada una sol. particular x_p de $x' = Ax + B$, toda sol del sistema se escribe como suma de x_p y alguna sol del sist homogéneo

$$S = x_p + \mathcal{H}$$

En lo que sigue fijamos $t_0 \in I$. Del TEU sabemos que PARA CUALQUIER CONDICIÓN INICIAL, EL SIST HOMOGÉNEO TIENE UNA ÚNICA SOLUCIÓN.

* Sea $\Phi(t)$ la **matriz fundamental canónica** del sistema

1. Φ es la única fun en $C^1(I)^{n \times n}$ que satisface

$$\Phi(t_0) = I_n \text{ y } \Phi'(t) = A \Phi(t) \quad \forall t \in I.$$

2. $\Phi(t)$ es invertible para todo $t \in I$

[TEOREMA] El conjunto $\{\Phi_k\}_{k=1}^n$ es una **base de $\mathcal{H}$** llamada base fundamental canónica

- $\dim(\mathcal{H}) = n$

- $$\begin{cases} x'(t) = A(t)x(t) \\ x(t_0) = x_0 \end{cases} \Rightarrow x(t) = \Phi(t)x_0 = x_0' \phi_1(t) + \dots + x_0^n \phi_n(t)$$

[COROLARIO] Sea $M(t)$ una Matriz fundamental del sistema (no necesariamente canónica)

$$M(t) = \begin{pmatrix} \psi_1(t) & \dots & \psi_n(t) \end{pmatrix}$$

donde ψ_k es sol de

$$\begin{cases} \psi_k'(t) = A(t)\psi_k(t) \\ \psi_k(t_0) = v_k \end{cases}$$

Entonces $\det(M(t)) \neq 0 \quad \forall t \in I$ y

$$x(t) = M(t)M^{-1}(t_0)x_0$$

[VARIACIÓN DE PARÁMETROS]

$$x_p = \Phi(t) \int_{t_0}^t \Phi^{-1}(s)B(s)ds$$

$$\begin{cases} x'(t) = A(t)x(t) + B(t) \\ x(t_0) = x_0 \end{cases}$$

$$x(t) = \phi(t)x_0 + \phi(t) \int_{t_0}^t \Phi^{-1}(s)B(s)ds$$

$$x(t) = e^{A(t-t_0)}x_0 + \int_{t_0}^t e^{A(t-s)}B(s)ds$$

→ Exponencial
[PROPOSICION] (Propiedades de la exponencial):

Sean $A, B \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$ $t, s \in \mathbb{R}$,

1. $e^{0t} = e^{A \cdot 0} = I$.

2. $\frac{d}{dt} e^{At} = A e^{At}$

3. $e^{A(t+s)} = e^{At} e^{As}$ En particular e^{At} es invertible y $(e^{At})^{-1} = e^{-At}$.

4. $AB = BA$ ssi $B e^{At} = e^{At} B$.

5. $AB = BA$ ssi $e^{At} e^{Bt} = e^{(A+B)t}$

Propiedades de la exponencial de una matriz DIAGONALIZABLE

1. $X(t) = e^{A(t-t_0)} X_0 = P e^{Dt} e^{-Dt_0} P^{-1} X_0 = P e^{Dt} C$

$\Rightarrow X(t) = C_1 e^{\lambda_1 t} v_1 + C_2 e^{\lambda_2 t} v_2 + \dots C_n e^{\lambda_n t} v_n$

→ Exponencial de una matriz NO DIAGONALIZABLE

[PROPOSICION]

1. v_s es un vector propio generalizado de A de orden s ($s \geq 2$) asociado a λ ssi $v_{s-1} = (A - \lambda I) v_s$ es un vp generalizado de A de orden $s-1$ asociado a λ

2. Si v_1 es vp. usual,

$$A v_1 = \lambda v_1$$

$$A v_2 = \lambda v_2 + v_1$$

$\vdots$

$$A v_s = \lambda v_s + v_{s-1}$$

3. El n° k_s de columnas de Jordan de largo s es

$$k_s = 2 l_s - l_{s-1} - l_{s+1}$$

$$l_0 = 0, l_s = \dim E_s = \dim \ker(A - \lambda I)^s \quad \forall s.$$

→ Jordan

[TEOREMA] (Descomposición de Jordan) $A \in M_{n \times n}(\mathbb{C})$

$$A = PJP^{-1}$$

J es única salvo permutaciones de los bloques.

Pasos:

1. Valores propios de A
2. valor propio λ de multiplicidad algebraica m y se determine la dimensión de los espacios $\ker(A - \lambda I)^s$, aumentando s hasta m .
3. Se calculan los k_s , de donde se obtiene un bloque de Jordan de tamaño k_s , asociados a cada cadena, y los respectivos ^{vectores} ~~valores~~ propios generalizados determinan la matriz P.

Ej: $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -2 & 3 & -3 \\ 0 & 0 & -1 & 2 & -2 \\ 1 & -1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$ $\lambda_1 = -1 \quad a = 1$
 $\lambda_2 = 1 \quad a = 4$

1) Como λ_1 tiene multiplicidad 1, sólo le corresponderá un bloque de Jordan de tamaño 1. tomamos como vector propio asociado $(0, 1, 1, 0, 0)^T$

2) Para λ_2 ,

$$k_1 = \dim(\ker(A - I)) = 2$$

$$k_2 = \dim(\ker(A - I)^2) = 4$$

$$k_s = \dim \ker(A - I)^s = 4 \quad \forall s \geq 2$$

2.1) Como $k_0 = 0$, $k_1 = 0$ y $k_2 = 2$.

$$J = \begin{pmatrix} \boxed{1} & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \boxed{1} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \boxed{-1} & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \boxed{-1} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \boxed{-1} \end{pmatrix}$$

→ hay 2 cadenas de largo 2

→ cada cadena determina un bloque de 2×2

2.2) Buscamos los vectores propios generalizados para λ_2

$$(A - I)v_1 = 0 \Rightarrow v_1 = (a, a, 0, \beta, \beta)$$

$$(A - I)v_2 = v_1 \Rightarrow v_2 = (\beta + \gamma, \gamma, a, a + \delta, \delta)$$

• Si $a=0, \beta=1, v_1 = (0, 0, 0, 1, 1) \Rightarrow v_2 = (1 + \gamma, \gamma, 0, \delta, \delta)$

Si $\gamma=\delta=0 \Rightarrow v_1 = (0, 0, 0, 1, 1) \Rightarrow v_2 = (1, 0, 0, 0, 0)$

• Si $a=1, \beta=0 \Rightarrow v_1 = (1, 1, 0, 0, 0) \Rightarrow v_2 = (\gamma, \gamma, 1, 1 + \delta, \delta)$

Si $\gamma=\delta=0 \Rightarrow v_2 = (0, 0, 1, 1, 0)$

Así $P = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$