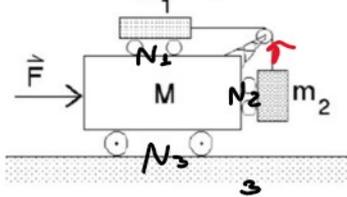


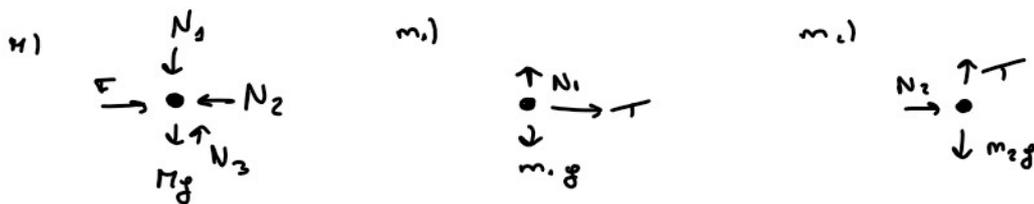
Problema #1 - Fuerza normal:

¿Qué fuerza \vec{F} debe aplicarse al carro de masa M (vea la figura adjunta al problema) para que el carro de masa m_2 no suba ni baje?

Cond. de que $a_y^{m_2} = 0$



DCL



Ecuaciones:

$$M \begin{cases} \sum F_y^M = N_3 - N_1 - Mg = a_y^M M \rightarrow 0 \\ \sum F_x^M = F - N_2 = a_x^M M \end{cases}$$

$$m_1 \begin{cases} \sum F_y^{m_1} = N_1 - m_1 g = a_y^{m_1} m_1 \rightarrow 0 \\ \sum F_x^{m_1} = T = a_x^{m_1} m_1 \end{cases}$$

$$m_2 \begin{cases} \sum F_y^{m_2} = T - m_2 g = a_y^{m_2} m_2 \rightarrow 0 \\ \sum F_x^{m_2} = N_2 = a_x^{m_2} m_2 \end{cases}$$

→ No se usa.

(1)

(2) $a_x^M = a_x^{m_1} = a_x^{m_2}$

(3) $a_y^M = a_y^{m_1} = 0$

(4) $\Rightarrow a_y^{m_2} = 0$ (cond).

(5)

(6)

Imponiendo condiciones:

→ Queremos que $a_y^{m_2} = 0 \iff T = m_2 g$ (7)

Por otro lado, M y m_1 no aceleran en \hat{y}

$\Rightarrow N_3 - N_1 - Mg = 0$ (8)

$\Rightarrow N_1 = m_1 g$ (9)

Además $a_x^M = a_x^{m_2}$ (10)

y $a_x^{m_1} = 0$ (11)

Luego $F - N_2 = Q_x^M M \Rightarrow F = a_x^{m_2} m_2 + a_x^M M$
 $\Rightarrow F = Q_x^M (m_2 + M) \quad (2)$
 $\hookrightarrow = \frac{T}{m_2}$ depende de T.

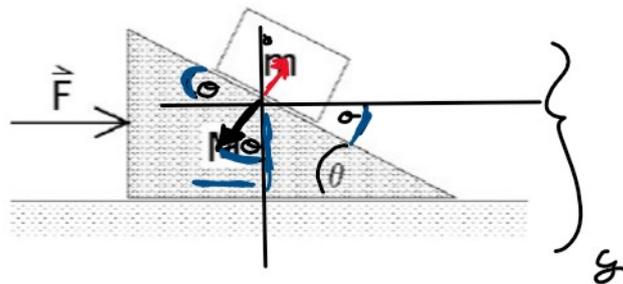
(Todos a_x son iguales)
 Donde $a_x = \frac{T}{m_2} \Rightarrow a_x = \frac{m_2 g}{m_1} \Rightarrow F = \frac{m_2}{m_1} g (m_2 + M)$

Comentario: La tensión T es igual pues $\forall t$, la cuerda va a estar tensa y la cuerda es ideal.

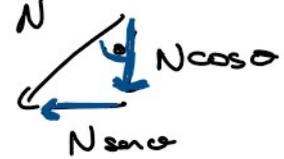
Problema #2 - Fuerza normal:

Una cuña lisa de masa M se desliza bajo la acción de una fuerza horizontal F. Sobre ella se coloca un bloque de masa m.

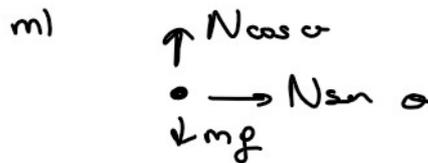
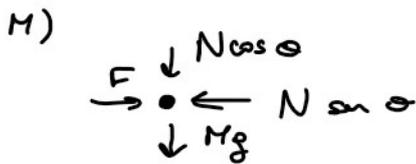
- (1) Dibuje todas las fuerzas que actúan sobre cada una de las masas.
- (2) Determine el valor de F para que el bloque no resbale sobre la cuña.



$\Rightarrow \begin{cases} a_y^m = 0 \\ a_x^m = a_x \end{cases}$
 No acelera respecto a la cuña (relativamente).



DCL:



Ecuaciones: * Sumando como \pm como \pm como \pm .

$-(N \cos \theta + Mg) = 0 \quad (1)$

$\rightarrow F - N \sin \theta = a_x M \quad (2)$

$N \cos \theta - mg = 0 \quad (3)$

$N \sin \theta = a_x m \quad (4)$

Veamos que (3) y (4) $\Rightarrow \frac{mg}{\cos \theta} \sin \theta = a_x m$

$$\Rightarrow \mu \tan \theta = a_x \quad (5)$$

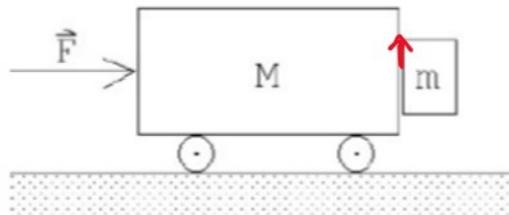
y finalmente con (3) y (5) hacia (2):

$$\Rightarrow F = a_x M + N \sin \theta = \mu \tan \theta M + mg \tan \theta$$

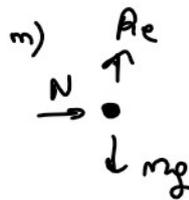
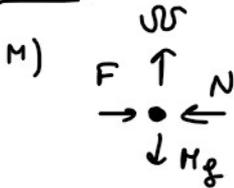
$$\Rightarrow F = \mu \tan \theta (M + m) \quad \text{--- Dependencia de la inclinación } \theta$$

Problema #3 - Fuerza de roce:

Sea μ el coeficiente de roce estático entre la masa m y el carro. ¿Cuál es la fuerza mínima que debe aplicarse al carro para que la masa m no caiga?



DC2:



Ecuaciones:

$$F = N = a_x M \quad (1)$$

$$N = a_x m \quad (2)$$

$$R_e - mg = 0 \quad (3)$$

$$R_e = \mu N \quad (4)$$

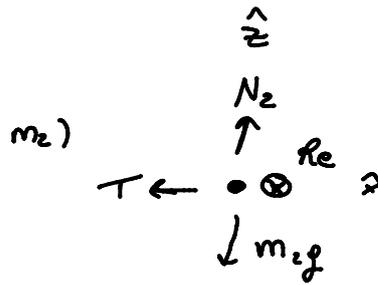
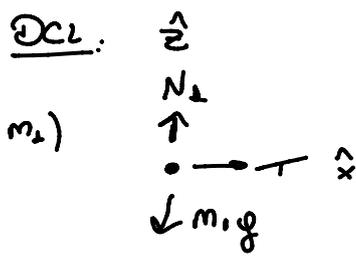
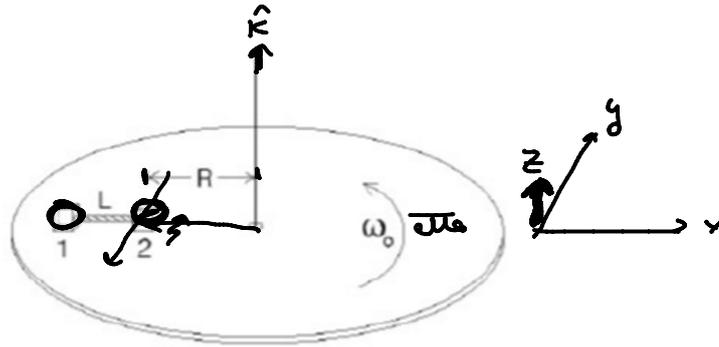
Luego $F = a_x (M + m)$, donde $a_x = \frac{N}{m}$

$$\Rightarrow F = \frac{N (M + m)}{m} = \frac{R_e (M + m)}{\mu N} \quad \text{--- Dependencia del roce}$$

Problema #4 - Fuerza radial:

Dos objetos 1 y 2, de igual masa están arados a los extremos de una cuerda ideal de largo L . El conjunto descansa sobre un disco que gira en un plano horizontal con velocidad angular constante, en torno a su centro (vea la figura adjunta). Suponga que no existe fricción entre el disco y el objeto 1, pero existe fricción entre el objeto 2 y la superficie del disco. Los coeficientes de fricción estático y cinético entre la masa 2 y el disco son μ_e y μ_c respectivamente.

Se observa que cuando el disco gira con velocidad angular ω_0 , la cuerda se mantiene tensa y alineada en la dirección radial. En esta condición el objeto 2 está en reposo a una distancia R del eje de rotación. Cuando la velocidad angular es mayor que ω_0 el objeto 2 (y también el 1) resbala sobre el disco. Calcule el valor de ω_0 .



Ecuaciones:

$$\begin{aligned}
 T &= a_{1x} m_1 & \left. \begin{array}{l} \hat{x} \\ \hat{z} \end{array} \right\} m_1 \\
 N_1 - m_1 g &= 0 \\
 N_2 - m_2 g &= 0 & \left. \begin{array}{l} \hat{x} \\ \hat{y} \end{array} \right\} m_2 \\
 -T &= a_{2x} m_2 \\
 f_c &= a_{2y} m_2
 \end{aligned}$$