

MA3711 Optimización Matemática: Algoritmo Simplex

Héctor Ramírez

Consideremos un problema lineal escrito en forma estándar:

$$\min c^t x \quad ; \quad Ax = b, x \geq 0$$

Para una descomposición $A = [B|N]$, con B matriz de $n \times n$ invertible (base), asociada a un punto extremo $\bar{x} = [\bar{x}_B|\bar{x}_N] = [B^{-1}b|0]$, se reescriben los costos $c = [c_B|c_N]$ y se descompone la variable de decisión $x = [x_B|x_N]$. Consideremos entonces el problema reescrito de la forma:

$$\begin{aligned} \min \quad & (c_N^t - c_B^t B^{-1} N)x_N + c_B^t B^{-1} b \\ \text{s.a} \quad & x_B + B^{-1} N x_N = B^{-1} b \\ & x_N \geq 0 \\ & x_B \geq 0 \end{aligned}$$

Recordemos finalmente el *vector de costos reducidos*: $\bar{c}_N^t = c_N^t - c_B^t B^{-1} N$.

Algorithm 1 Simplex

- 1: Dado un punto extremo del poliedro $\bar{x} = [\bar{x}_B|\bar{x}_N] = [B^{-1}b|0]$
- 2: El problema se puede ver de la forma (tableau):

$$\begin{array}{cc|c} 0 & \bar{c}_N^t & -c_B^t B^{-1} b \\ \hline I & B^{-1} N & B^{-1} b \end{array}$$

- 3: el cual por comodidad denotamos por:

$$\begin{array}{c|c} \bar{c}^t & -\bar{z} \\ \hline \bar{A} & \bar{b} \end{array}$$

4: iteración

- 5: **si** $\bar{c}_N^t \geq 0$
- 6: El **óptimo** es $\bar{x} = [B^{-1}b|0]$
- 7: **parar iteración**
- 8:
- 9: **si** $\exists (\bar{c}_N^t)_j < 0$ y la columna correspondiente tiene solamente números negativos o ceros
- 10: El problema es **no acotado**
- 11: **parar iteración**
- 12:
- 13: **si** $\exists (\bar{c}_N^t)_j < 0$ y la columna correspondiente tiene algún número mayor estricto que cero
- 14: Si x_s es la variable de la columna respectiva, se le hace entrar a la base, sacando $(x_B)_r$, con r tal que:

$$\frac{\bar{b}_r}{\bar{a}_{r,s}} = \min_{\bar{a}_{i,s} > 0} \left\{ \frac{\bar{b}_i}{\bar{a}_{i,s}} \right\}$$

- 15: Pivotear en (r, s) para sacar $(x_B)_r$ e ingresar x_s :

$$\begin{aligned} \bar{b}_i &\rightarrow \bar{b}_i - \bar{b}_r \frac{\bar{a}_{i,s}}{\bar{a}_{r,s}}, & \bar{a}_{i,j} &\rightarrow \bar{a}_{i,j} - \bar{a}_{i,s} \frac{\bar{a}_{r,j}}{\bar{a}_{r,s}} & \text{si } i \neq r; & \bar{c}_j &\rightarrow \bar{c}_j - \bar{c}_s \frac{\bar{a}_{r,j}}{\bar{a}_{r,s}} \\ \bar{b}_i &\rightarrow \frac{\bar{b}_r}{\bar{a}_{r,s}}, & \bar{a}_{i,j} &\rightarrow \frac{\bar{a}_{r,j}}{\bar{a}_{r,s}} & \text{si } i = r; & -\bar{z} &\rightarrow -\bar{z} - \bar{c}_s \frac{\bar{b}_r}{\bar{a}_{r,s}} \end{aligned}$$

- 16:

- 17: **fin iteración**

Problema 1. Resolver el siguiente problema usando el método simplex:

$$\begin{array}{llll} \text{minimizar} & c_1x_1 & +c_2x_2 & \\ \text{s.a} & -x_1 & +x_2 & \leq 2 \\ & -2x_1 & +x_2 & \leq 1 \\ & & x_i & \geq 0 \end{array}$$

para $c = (-1, 0)^t$, $c = (1, -1)^t$ y $c = (0, -1)^t$.

Solución 1. Al escribir el problema en su forma estándar, agregando las variables de holgura x_3, x_4 , se obtiene el primer Tableau:

$$\begin{array}{cccc|c} c_1 & c_2 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 2 \\ -2 & 1 & 0 & 1 & 1 \end{array}$$

Este ya se encuentra en la forma:

$$\begin{array}{c|c} 0 & \bar{c}_N^t \\ \hline I & B^{-1}N \end{array} \quad \begin{array}{c|c} -c_B^t B^{-1}b \\ \hline B^{-1}b \end{array}$$

donde identificamos a las variables de holgura x_3, x_4 como variables básicas. Notemos que en este caso la solución básica factible es $\bar{x} = (0, 0, 2, 1)^t$.

Consideremos primero $c = (-1, 0)^t$. En este caso el Tableau inicial viene dado por:

$$\begin{array}{cccc|c} -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 2 \\ -2 & 1 & 0 & 1 & 1 \end{array}$$

Así, en la primera iteración vemos que se cumple el criterio de no acotamiento de la línea 9 en la primera columna del Tableau. Luego, el problema es no acotado e identificamos la dirección extrema responsable como $\bar{d} = (1, 0, 1, 2)^t$, es decir

$$d_1 = 1; \quad d_2 = 0$$

para el problema original. Notemos que el problema es no acotado para cualquier $c_1 < 0$ con la misma dirección de no acotamiento.

Consideremos ahora $c = (1, -1)^t$. En este caso el Tableau inicial viene dado por:

$$\begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 2 \\ -2 & 1 & 0 & 1 & 1 \end{array}$$

Comencemos a iterar:

■ Iteración 1:

- Se satisface condición de línea 14, para la columna 2. Entra x_2 a la base.
- $\min_{a_{i,2}>0} \left\{ \frac{b_2}{a_{i,2}} \right\} = \frac{b_2}{a_{2,2}}$.
Se pivotea en (2, 2). Sale la variable básica asociada a la segunda coordenada: x_4 .
- Tableau:

$$\begin{array}{cccc|c} -1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & -1 & 1 \\ -2 & 1 & 0 & 1 & 1 \end{array}$$

■ Iteración 2:

- Se satisface condición de línea 14, para la columna 1. Entra x_1 a la base.
- $\min_{a_{i,1}>0} \left\{ \frac{b_1}{a_{i,1}} \right\} = \frac{b_1}{a_{1,1}}$.
Se pivotea en (1, 1). Sale la variable básica asociada a la primera coordenada: x_3 .
- Tableau:

$$\begin{array}{cccc|c} 0 & 0 & 1 & 0 & 2 \\ 1 & 0 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & -1 & 3 \end{array}$$

■ Iteración 3:

- Se satisface condición de línea 5. El valor óptimo de la función objetivo es -2 y el vector solución es:

$$\begin{aligned}x_1 &= 1 \\x_2 &= 3 \\x_3, x_4 &= 0\end{aligned}$$

- Parar iteración

Para terminar, consideremos el caso $c = (0, -1)^t$. En este caso el Tableau inicial viene dado por:

$$\begin{array}{cccc|c}0 & -1 & 0 & 0 & 0 \\-1 & 1 & 1 & 0 & 2 \\-2 & 1 & 0 & 1 & 1\end{array}$$

Comencemos a iterar:

■ Iteración 1:

- Se satisface condición de línea 14, para la columna 2. Entra x_2 a la base.

- $\min_{a_{i,2}>0} \left\{ \frac{b_2}{a_{i,2}} \right\} = \frac{b_2}{a_{2,2}}$.

Se pivotea en $(2, 2)$. Sale la variable básica asociada a la segunda coordenada: x_4 .

- Tableau:

$$\begin{array}{cccc|c}-2 & 0 & 0 & 1 & 1 \\1 & 0 & 1 & -1 & 1 \\-2 & 1 & 0 & 1 & 1\end{array}$$

■ Iteración 2:

- Se satisface condición de línea 14, para la columna 1. Entra x_1 a la base.

- $\min_{a_{i,1}>0} \left\{ \frac{b_1}{a_{i,1}} \right\} = \frac{b_1}{a_{1,1}}$.

Se pivotea en $(1, 1)$. Sale la variable básica asociada a la primera coordenada: x_3 .

- Tableau:

$$\begin{array}{cccc|c}0 & 0 & 2 & -1 & 3 \\1 & 0 & 1 & -1 & 1 \\0 & 1 & 2 & -1 & 3\end{array}$$

■ Iteración 3:

- Se satisface condición de línea 9. El problema es no acotado y la dirección extrema responsable es:

$$\begin{aligned}d_1 &= 1 \\d_2 &= 1 \\d_3 &= 0 \\d_4 &= 1\end{aligned}$$

- Parar iteración

Observación 1. El algoritmo *SIMPLEX* puede iterar cíclicamente si la solución básica factible es degenerada, es decir, si $\bar{x} = [\bar{x}_B | \bar{x}_N] = [B^{-1}b | 0]$ es tal que $B^{-1}b$ tiene alguna componente nula. Para evitar esto, se puede utilizar **regla de Bland**:

1. Elegir en la línea 13 la variable no básica de menor índice (es decir, la columna más a la izquierda en el Tableau) entre las que tengan costo reducido estrictamente negativo.
2. Si, en la línea 14, hay más de una fila que minimiza el cociente $\bar{b}_i / \bar{a}_{i,s}$ para $\bar{a}_{i,s} > 0$, entonces elegir la variable básica con menor índice (es decir, la fila más arriba en el Tableau).

Problema 2. Resolver el siguiente problema usando el método simplex:

$$\begin{array}{llll}
 \text{minimizar} & x_1 & +x_2 & -4x_3 \\
 \text{s.a} & x_1 & +x_2 & +2x_3 \leq 9 \\
 & x_1 & +x_2 & -x_3 \leq 2 \\
 & -x_1 & +x_2 & +x_3 \leq 4 \\
 & & & x_i \geq 0
 \end{array}$$

Solución 2. Como se pide minimizar, no es necesario hacer el cambio maximizar $c^t x \Leftrightarrow -\text{minimizar } -c^t x$. Poner el problema en forma estándar: (x_4, x_5, x_6 son variables de holgura)

$$\begin{array}{cccccc|c}
 1 & 1 & -4 & 0 & 0 & 0 & 0 \\
 1 & 1 & 2 & 1 & 0 & 0 & 9 \\
 1 & 1 & -1 & 0 & 1 & 0 & 2 \\
 -1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 4
 \end{array}$$

El problema ya se encuentra en la forma:

$$\begin{array}{cc|c}
 0 & \bar{c}_N^t & -c_B^t B^{-1}b \\
 I & B^{-1}N & B^{-1}b
 \end{array}$$

Comencemos a iterar:

■ Iteración 1:

- Se satisface condición de línea 14, para la columna 3. Entra x_3 a la base.
- $\min_{a_{i,3} > 0} \left\{ \frac{b_3}{a_{i,3}} \right\} = \frac{b_3}{a_{3,3}}$.
Se pivotea en (3,3).
Sale la variable básica asociada a la tercera coordenada: x_6 .

• Tableau:

$$\begin{array}{cccccc|c}
 -3 & 5 & 0 & 0 & 0 & 4 & 16 \\
 3 & -1 & 0 & 1 & 0 & -2 & 1 \\
 0 & 2 & 0 & 0 & 1 & 1 & 6 \\
 -1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 4
 \end{array}$$

■ Iteración 2:

- Se satisface condición de línea 14, para la columna 1. Entra x_1 a la base.
- $\min_{a_{i,1} > 0} \left\{ \frac{b_1}{a_{i,1}} \right\} = \frac{b_1}{a_{1,1}}$.
Se pivotea en (1,1).
Sale la variable básica asociada a la primera coordenada: x_4 .

• Tableau:

$$\begin{array}{cccccc|c}
 0 & 4 & 0 & 1 & 0 & 2 & 17 \\
 1 & -1/3 & 0 & 1/3 & 0 & -2/3 & 1/3 \\
 0 & 2 & 0 & 0 & 1 & 1 & 6 \\
 0 & 2/3 & 1 & 1/3 & 0 & 1/3 & 13/3
 \end{array}$$

■ Iteración 3:

- Se satisface condición de línea 5. El valor óptimo de la función objetivo es -17 y el vector solución es:

$$\begin{aligned}x_1 &= 1/3 \\x_2 &= 0 \\x_3 &= 13/3\end{aligned}$$

- Parar iteración

Problema 3. Resolver el siguiente problema usando el método simplex:

$$\begin{array}{llll} \text{maximizar} & 3x_1 & +2x_2 & +x_3 \\ \text{s.a} & 2x_1 & -3x_2 & +2x_3 \leq 3 \\ & -x_1 & +x_2 & +x_3 \leq 5 \\ & & & x_i \geq 0 \end{array}$$

Solución 3. Como se pide maximizar, es necesario hacer el cambio maximizar $c^t x \Leftrightarrow -\text{minimizar } -c^t x$. Poner el problema en forma estándar: (x_4, x_5 son variables de holgura)

$$\begin{array}{cccccc|c} -3 & -2 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & -3 & 2 & 1 & 0 & 3 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 5 \end{array}$$

Comencemos a iterar:

■ Iteración 1:

- Se satisface condición de línea 14, para la columna 1. Entra x_1 a la base.

- $\min_{a_{i,1} > 0} \left\{ \frac{b_i}{a_{i,1}} \right\} = \frac{b_1}{a_{1,1}}$.
Se pivotea en $(1, 1)$.

Sale la variable básica asociada a la primera coordenada: x_4 .

- Tableau:

$$\begin{array}{cccccc|c} 0 & -13/2 & 2 & 3/2 & 0 & 9/2 \\ 1 & -3/2 & 1 & 1/2 & 0 & 3/2 \\ 0 & -1/2 & 2 & 1/2 & 1 & 13/2 \end{array}$$

■ Iteración 2:

- Se satisface condición de línea 9, para la columna 2.
- El problema es no acotado.