

## Auxiliar #18

### Sólido Rígido

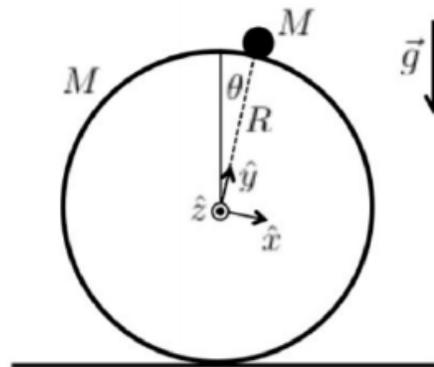
Auxiliares: Cristóbal Zenteno, Benjamín Medina & Miguel Letelier

**P2** Una esfera de masa  $M$  y radio  $R$  tiene pegada en su parte superior una partícula de igual masa  $M$  y se encuentra en presencia de gravedad. La esfera puede rodar sobre una superficie horizontal, y la posición de la partícula se encuentra determinada por el ángulo  $\theta$  según muestra la figura.

- Calcule la matriz de inercia del sistema esfera-partícula en el sistema de referencia con origen en el centro de la esfera y que gira con ésta, según se indica en la figura.
- Calcular la energía cinética y potencial gravitatoria del sistema en función de  $\theta$  y  $\dot{\theta}$ .
- Si en  $t = 0$  el ángulo  $\theta$  vale  $\theta_0$  encontrar  $\theta(t)$  para valores de  $\theta(t)$  mucho menores que uno.

**Hint:** La matriz de inercia de una esfera de radio  $R$  y masa  $M$ , medida desde su centro de masas es:

$$I_O = \begin{pmatrix} \frac{2}{5}MR^2 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{2}{5}MR^2 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{2}{5}MR^2 \end{pmatrix}$$



### Solución

a) Como sabemos, las matrices de inercia son aditivas, por lo que tenemos:

$$I^O = I_e^O + I_p^O$$

Conocemos la matriz de inercia de la esfera ( $I_e^O$ ), solo nos falta la de la partícula ( $I_p^O$ ), para lo que usaremos (aunque parezca raro) el teorema de Steiner. Como la partícula es puntual, su momento de inercia respecto a su centro es nulo, por lo tanto:

$$I_{p,ij}^O = I_{p,ij}^G + M(R_{Gp}^2 \delta_{ij} - R_{Gpi} R_{Gpj})$$

Definimos el vector centro de masa de la partícula (como es puntual, es la misma posición de la partícula),

$$\vec{R}_{Gp} = R \hat{y}$$

Por lo tanto

$$I_{p,xx}^O = I_{p,zz}^O = MR^2$$

Todas las otras componentes son nulas. Por lo que finalmente la matriz de inercia del sistema compuesto será:

$$I_O = \begin{pmatrix} \frac{2}{5}MR^2 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{2}{5}MR^2 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{2}{5}MR^2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} MR^2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & MR^2 \end{pmatrix}$$

$$I_O = \begin{pmatrix} \frac{7}{5}MR^2 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{2}{5}MR^2 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{7}{5}MR^2 \end{pmatrix}$$

b) Ahora nos piden calcular la energía cinética, que tiene la forma:

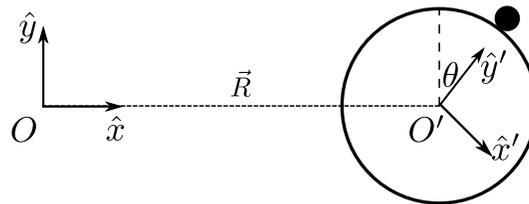
$$K = \frac{1}{2}M\dot{R}^2 + M\dot{R} \cdot \vec{\Omega} \times \vec{R}'_G + \frac{1}{2}\vec{\Omega} I^{O'} \vec{\Omega}$$

Tomemos como sistema de referencia no inercial, uno que tenga origen en el centro de la esfera, con el eje  $\hat{y}$  apuntando en la dirección de la partícula. Con lo que tendríamos que el centro de masas descrito en este sistema, está dado por:

$$\vec{R}'_G = \frac{R}{2} \hat{y}'$$

Y el vector  $\vec{R}$  que une los orígenes de los sistemas de referencia sería:  $\vec{R} = x \hat{x}$ .

Como la esfera rueda, lo que avanza su centro de masa debe ser igual al arco de circunferencia que define al girar, osea  $x = R\theta$ . Por lo tanto,  $\vec{R} = R\theta \hat{x}$  y su derivada temporal  $\dot{\vec{R}} = R\dot{\theta} \hat{x}$ . Finalmente, la velocidad angular del sistema la escribimos como  $\vec{\Omega} = \dot{\theta} \hat{z}$ .



De esta forma, la energía cinética del sistema es:

$$K = \frac{MR^2\dot{\theta}^2}{2} + MR\dot{\theta}\hat{x} \cdot (\dot{\theta}\hat{z} \times (\frac{R}{2}\cos\theta\hat{y} + \frac{R}{2}\sin\theta\hat{x})) + \frac{1}{2}\vec{\Omega}^T I_{O'} \vec{\Omega}$$
$$K = \frac{MR^2\dot{\theta}^2}{2} - \frac{MR^2\dot{\theta}^2}{2}\cos\theta + \frac{7MR^2\dot{\theta}^2}{5}$$
$$K = \frac{MR^2\dot{\theta}^2}{2}(1 - \cos\theta)$$

Para la energía potencial gravitatoria, nos interesa la altura del centro de masas del sistema, por lo que tenemos:

$$U_g = MgR_{Cy} = \frac{MgR}{2}\cos\theta$$

c) Ahora, usando el hecho que la energía se conserva, tenemos:

$$E = \frac{MR^2\dot{\theta}^2}{2}(1 - \cos\theta) + \frac{MgR}{2}\cos\theta$$

Derivamos respecto al tiempo y despreciamos los términos con orden mayor al cuadrático:

$$0 = \frac{24MR^2\dot{\theta}^2}{10}\ddot{\theta}\dot{\theta} - \frac{MgR\sin\theta}{2}\dot{\theta}$$
$$0 = \ddot{\theta} - \frac{5g}{24R}\sin\theta$$

Que en aproximación de pequeñas oscilaciones es:

$$0 = \ddot{\theta} - \frac{5g}{24R}\theta$$

Esta última ecuación tiene como solución:

$$\theta(t) = Ae^{\gamma t} + Be^{-\gamma t}$$

Donde  $\gamma^2 = \frac{5g}{24R}$  y las constantes  $A$  y  $B$  se calculan con las condiciones iniciales del problema.