

Apliaciones en operadores diferenciales

$$\operatorname{dir}(\vec{F}) = \sum_i \frac{\partial f_i}{\partial x_i} \quad \left(= \sum_{i,j} \delta_{ij} \cdot \frac{\partial F_i}{\partial x_j} \right)$$

~~grad(\vec{F}) = $\sum_i \frac{\partial f_i}{\partial x_i} \vec{e}_i$~~

$$\operatorname{grad}(f) = \sum_i \frac{\partial f}{\partial x_i} \hat{e}_i$$

$$\operatorname{rot}(\vec{F}) = \sum_{i,j,k} \varepsilon_{ijk} \frac{\partial F_j}{\partial x_i} \hat{e}_k \quad (= \nabla \times \vec{F})$$

Propiedades

① Linealidad

$$\operatorname{grad}(\alpha f + \beta g) = \alpha \operatorname{grad}(f) + \beta \operatorname{grad}(g)$$

$$\operatorname{dir}(\alpha \vec{F} + \beta \vec{G}) = \alpha \operatorname{dir}(\vec{F}) + \beta \operatorname{dir}(\vec{G})$$

$$\operatorname{rot}(\alpha \vec{F} + \beta \vec{G}) = \alpha \operatorname{rot}(\vec{F}) + \beta \operatorname{rot}(\vec{G})$$

demi: Trivial. Linealidad de las operaciones de derivación.

② $\text{rot}(\text{grad } f) = 0$ para f de clase C^2

dem

$$\begin{aligned}\text{rot}(\text{grad } f) &= \sum_{ijk} \varepsilon_{ijk} \frac{\partial}{\partial x_i} \left(\frac{\partial f}{\partial x_j} \right) \hat{e}_k \\ &= \sum_k \left\{ \sum_{ij} \varepsilon_{ijk} \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j} \right\} \hat{e}_k\end{aligned}$$

entonces, para cada k , por ejemplo $k=1$
 i, j pueden tomar los valores 2, 3 y 3, 2.

O sea. Para $k=1$ $\varepsilon_{231} \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_3} + \varepsilon_{321} \frac{\partial^2 f}{\partial x_3 \partial x_2}$

$$\begin{aligned}&= (\varepsilon_{231} + \varepsilon_{321}) \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_3} \quad \text{pues el} \\ &\quad \text{orden de} \\ &\quad \text{las derivadas} \\ &\quad \text{no influye}\end{aligned}$$

pues ε_{ijk} es antisimétrico

$$\varepsilon_{231} = -\varepsilon_{321}$$

Similar para $k=2$ y $k=3$

nota Un campo cuyo rotación es nula se dice inrotacional.

Def: \vec{F} , campo vectorial, se dice conservativo si es el gradiente de algún campo escalar

es decir, existe γ campo escalar tal que

$$\vec{F} = \nabla \gamma$$

(en física se prefiere decir $\vec{F} = -\nabla \gamma$, pues comprende bien con la interpretación de γ como energía potencial. Pero la propiedad matemática no cambia pues)

$$\vec{F} = \nabla \gamma = -\nabla(-\gamma)$$

Entonces, basta cambiar γ por $-\gamma$.

Teo Si \vec{F} es conservativo y C^2
Entonces $\text{rot } \vec{F} = 0$

Conjetura $\text{rot } \vec{F} = 0 \Rightarrow \vec{F}$ conservativo? ...

③ $\text{div}(\text{rot } \vec{F}) = 0$ si \vec{F} de clase C^2

dem
directo $\text{div}(\text{rot } \vec{F}) = \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial F_3}{\partial y} - \frac{\partial F_y}{\partial z} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial F_x}{\partial z} - \frac{\partial F_z}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\partial F_y}{\partial x} - \frac{\partial F_x}{\partial y} \right)$

$$= \frac{\partial^2 F_3}{\partial x \partial y} - \frac{\partial^2 F_y}{\partial y \partial x} + \frac{\partial^2 F_x}{\partial z \partial x} - \frac{\partial^2 F_z}{\partial x \partial z} + \dots$$
$$= 0 \quad \text{pues el orden de derivación no afecta}$$

nota Un campo vectorial con divergencia nula se dice solenoide.

$$\textcircled{4} \quad \operatorname{div}(\varphi \vec{F}) = \nabla \varphi \cdot \vec{F} + \varphi \operatorname{div}(\vec{F})$$

dem

$$\operatorname{div}(\varphi \vec{F}) = \sum_i \frac{\partial}{\partial x_i} (\varphi F_i)$$

$$= \sum_i \frac{\partial \varphi}{\partial x_i} \cdot F_i + \sum_i \varphi \frac{\partial F_i}{\partial x_i}$$

$$= \nabla \varphi \cdot \vec{F} + \varphi \cdot \operatorname{div}(\vec{F})$$

$$\textcircled{5} \quad \operatorname{rot}(\varphi \vec{F}) = \nabla \varphi \times \vec{F} + \varphi \operatorname{rot} \vec{F}$$

dem

$$\operatorname{rot}(\varphi \vec{F}) = \sum_{ijk} \varepsilon_{ijk} \frac{\partial}{\partial x_i} (\varphi F_j) \hat{e}_k$$

$$= \sum_{ijk} \varepsilon_{ijk} \frac{\partial \varphi}{\partial x_i} F_j \hat{e}_k + \sum_{ijk} \varepsilon_{ijk} \varphi \frac{\partial F_j}{\partial x_i} \hat{e}_k$$

$$= \nabla \varphi \times \vec{F} + \varphi \cdot \operatorname{rot} \vec{F}$$

Ej: Calcular $\nabla g(r)$

$$\text{con } r = \sqrt{x_1^2 + x_2^2 + x_3^2}$$

usar las fórmulas anteriores para obtener

$$\operatorname{div}(g(r) \vec{r}) \quad \operatorname{rot}(g(r) \vec{r}) \quad (\vec{r} = g(r) \vec{r} \text{ es un campo central})$$

respuestas $\nabla g(r) = \frac{g'(r)}{r} \vec{r}$

$$\operatorname{div}(g(r)\vec{r}) = r g'(r) + 3g(r)$$

$$\operatorname{rot}(g(r)\vec{r}) = 0$$

Otros:

(6) $\nabla(\varphi\psi) = \varphi\nabla\psi + \psi\nabla\varphi$

dem $\nabla(\varphi\psi) = \sum_i \frac{\partial}{\partial x_i} (\varphi\psi) \hat{e}_i$

$$= \sum_i \varphi \frac{\partial \psi}{\partial x_i} \hat{e}_i + \sum_i \psi \frac{\partial \varphi}{\partial x_i} \hat{e}_i$$

$$= \varphi\nabla\psi + \psi\nabla\varphi$$

(7) $\Delta(\varphi\psi) = \varphi\Delta\psi + \psi\Delta\varphi + 2\nabla\varphi \cdot \nabla\psi$

hacerlo!

(m) ver apartado, mas identidades.