

# Soluciones

## Guía de Problemas 2

FI2001-6 Mecánica  
Profesor: Francisco Brieva Rodríguez  
Auxiliares: Esteban Aguilera Marinovic  
Joaquín Medina Dueñas

## Pregunta 1

a)

El vector posición con respecto al centro de la esfera es:

$$\vec{r}(t) = R\hat{r}$$

Derivando respecto a t:

$$\dot{\vec{r}}(t) = \vec{v}(t) = R\dot{\theta}\hat{\theta} + R\sin\theta\dot{\phi}\hat{\phi} = R\omega_0\hat{\theta} + RN\omega_0\sin\theta\hat{\phi}$$

Derivando nuevamente:

$$\ddot{\vec{r}}(t) = \vec{a}(t) = (-R\omega_0^2 - RN^2\omega_0^2\sin^2\theta)\hat{r} + (-RN^2\omega_0^2\sin\theta\cos\theta)\hat{\theta} + (2RN\omega_0^2\cos\theta)\hat{\phi}$$

b)

Radio de curvatura:

$$R_c = \frac{\|\vec{v}\|^3}{\|\vec{v} \times \vec{a}\|}$$

Por un lado, se sabe que  $\|\vec{v}\|^3 = (R\omega_0)^3(1 + N^2\sin^2\theta)^{3/2}$

Por otro lado, se tiene que  $\|\vec{v} \times \vec{a}\| =$

$$\left\| (2R^2N\omega_0^3\cos\theta + R^2N^3\omega_0^3\sin^2\theta\cos\theta)\hat{r} + (R^2\omega_0^3N\sin\theta + R^2N^3\omega_0^3\sin^3\theta)\hat{\theta} + (R^2\omega_0^3 + R^2N^2\omega_0^3\sin^2\theta)\hat{\phi} \right\|$$

$$\|\vec{v} \times \vec{a}\| = R^2\omega_0^3\sqrt{N^2\cos^2\theta(2 + N^2\sin^2\theta)^2 + (1 + N^2\sin^2\theta)^3}$$

Entonces, aplicando  $\theta = \pi/2$  a las ecuaciones,  $R_c$ :

$$\frac{\|\vec{v}\|^3}{\|\vec{v} \times \vec{a}\|} = \frac{R^3\omega_0^3(1+N^2)^{3/2}}{R^2\omega_0^3(1+N^2)^{3/2}} = R$$

Este resultado tiene sentido, pues en el ángulo  $\theta = \pi/2$  (mitad de la esfera) el giro de esta partícula bajando es circular de tamaño máximo R. Una forma de verlo es saber que en el ecuador de esta esfera, todas las circunferencias que intersecten este eje tienen el mismo radio. Eso no significa que la partícula viaje haciendo círculos, sino que en el instante puntual en que pasa por el ecuador muestra un giro del tamaño del radio de la esfera (basta evaluar  $R_c$  sobre otro ángulo  $\theta$  y se notará un radio distinto).

c)

Calcular el largo de la curva es sumar cada uno de los segmentos  $ds$  (módulos del vector tangente a la curva de cada punto) a lo largo de toda la curva  $C$ . Es decir:

$$\int_C ds$$

Pero como la curva no es conocida, se puede utilizar otra parametrización de  $ds$  mediante la siguiente definición:

$$\begin{aligned}\frac{ds}{dt} &= \left\| \frac{d\vec{r}}{dt} \right\| = \sqrt{\left(R \frac{d\theta}{dt}\right)^2 + \left(R \sin \theta \frac{d\phi}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dR}{dt}\right)^2} \\ ds &= \sqrt{(R^2 \omega_0^2 + R^2 \omega_0^2 N^2 \sin^2 \theta)} dt \\ ds &= R \omega_0 \sqrt{(1 + N^2 \sin^2 \theta)} dt\end{aligned}$$

Además, como  $\dot{\theta} = \omega_0$  con  $\omega_0$  una constante. Basta reemplazar  $\theta = \omega_0 t$  para generar una dependencia temporal de  $ds$ .

Luego se debe definir el intervalo de tiempo para integrar. Es fácil ver que  $\theta$  es un ángulo que baja desde 0 (en  $t_0 = 0$ ) hasta  $\pi$  para recorrer la esfera completa. Esto más la ecuación  $\theta = \omega_0 t$  nos dice que el tiempo final será:  $t = \pi/\omega_0$ . Así la fórmula del largo de la curva quedará expresada como sigue:

$$\int_C ds = R \omega_0 \int_{t=0}^{t=\pi/\omega_0} \sqrt{1 + N^2 \sin^2(\omega_0 t)} dt$$

## Pregunta 2

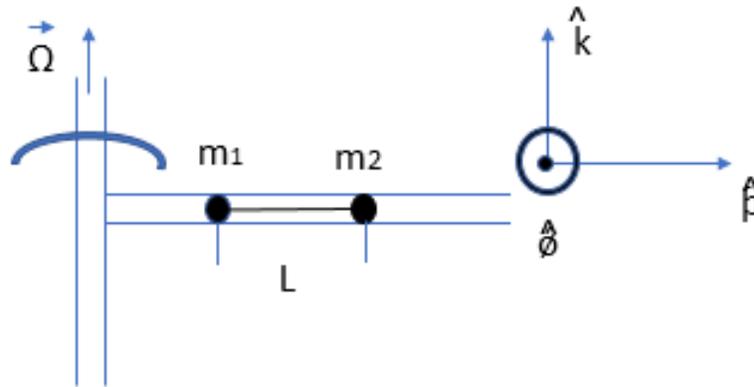


Figura 1: Ejes coordenados

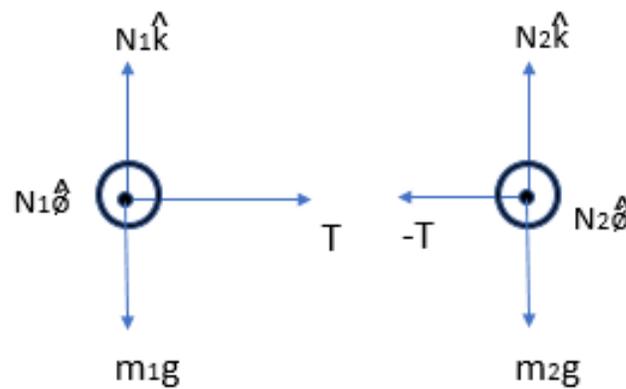


Figura 2: DCL de ambas partículas

a)

Para dar respuesta a la pregunta 2, escribimos las ecuaciones de movimiento:

Datos iniciales:  $\dot{\phi} = \vec{\Omega}$

En  $t = 0$ , la distancia a  $m_1$  es  $R$ .

Ecuaciones:

$$\sum F_{\hat{\rho}} : T = m_1(\ddot{\rho} - \rho\dot{\phi}^2) \parallel m_2(\ddot{\rho} - (\rho + L)\dot{\phi}^2) = -T$$

$$\sum F_{\hat{\phi}} : m_1(2\dot{\rho}\dot{\phi} + \rho\ddot{\phi}) = N_1\hat{\phi} \parallel m_2(2\dot{\rho}\dot{\phi} + \rho\ddot{\phi}) = N_2\hat{\phi}$$

$$\sum F \hat{k} : 0 = N_1 \hat{k} - m_1 g \parallel 0 = N_2 \hat{k} - m_2 g$$

Despejando  $T$ :

$$T = m_1(\ddot{\rho} - \rho\Omega^2) = -m_2(\ddot{\rho} - (\rho + L)\Omega^2)$$

Con  $\rho + L$  la distancia entre el eje de rotación y la partícula 2.

Desarrollando, obtenemos:

$$\ddot{\rho} - \Omega^2 \rho = \frac{m_2 \Omega^2 L}{m_1 + m_2}$$

Por indicación:

$$\rho(t) = A \sinh \Omega t + B \cosh \Omega t - \frac{m_2 L}{m_1 + m_2}$$

En  $t = 0$  tenemos:  $\rho(t = 0) = R = B - \frac{m_2 L}{m_1 + m_2} \Rightarrow B = R + \frac{m_2 L}{m_1 + m_2}$

Luego:

$$\rho(t) = A \sinh \Omega t + \left(R + \frac{m_2 L}{m_1 + m_2}\right) \cosh \Omega t - \frac{m_2 L}{m_1 + m_2}$$

En  $\dot{\rho}$  con  $t = 0$ ,

$$\dot{\rho}(t) = A \cosh(\Omega t) \Omega + B \sinh(\Omega t) \Omega \rightarrow 0$$

Pero  $\frac{dR}{dt} = 0 \Rightarrow A = 0$

Finalmente:

$$\rho(t) = \frac{-m_2 L}{m_1 + m_2} + \left(R + \frac{m_2 L}{m_1 + m_2}\right) \cosh(\Omega t)$$

Con la partícula 2  $\rho_2 = \rho(t) + L$

**b)**

Usando  $m_1(\ddot{\rho} - \rho\Omega^2) = T$

$$\ddot{\rho} = \frac{T}{m_1} + \rho\Omega^2$$

Reemplazando en la ecuación conocida:

$$-m_2\left(\frac{T}{m_1} + \rho\Omega^2 - (\rho + L)\Omega^2\right) = -T$$

Desarrollando, se obtiene:

$$T = \frac{m_1 m_2}{m_2 - m_1} L \Omega^2$$

c)

Como se obtuvo anteriormente, podemos dar respuesta a esta pregunta con la distancia al eje de rotación de acuerdo a la ecuación: Para la partícula 1:

$$\rho(t) = \left(R + \frac{m_2 L}{m_1 + m_2}\right) \cosh \Omega t - \frac{m_2 L}{m_1 + m_2}$$

Y para la partícula 2:

$$\rho_2(t) = \rho(t) + L = \left(R + \frac{m_2 L}{m_1 + m_2}\right) \cosh \Omega t - \frac{m_2 L}{m_1 + m_2} + L$$