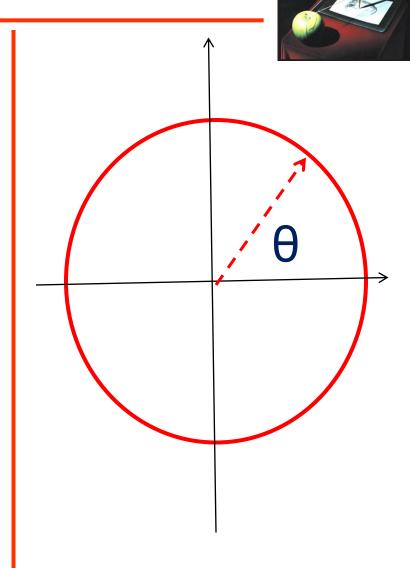
Movimiento Circunferencial Acelerado

En lugar de estudiar este problema usando vectores, utilizaremos las variaciones a lo largo del tiempo de la variable angular θ .

Con este método encontraremos la aceleración angular. Esto es, sólo las variaciones tangenciales de la velocidad.

En oposición al cambio de dirección de la velocidad que da origen a la aceleración centrípetra.





si la velocidad us

Constante, entong

$$= \begin{pmatrix} 2\pi \\ T \end{pmatrix} R = \omega R$$

sivro es constante y Tiene una a celevación constante

Entrus

$$\mathcal{J}(t_1) = \Delta \theta \cdot R = \omega(t_1) R$$

Si θ varía linealmente en el tiempo, entonces ω es constante.

Note que usamos el módulo del vector velocidad



$$V(t_{2}) = \omega(t_{2}) \cdot R$$

$$Q_{0} = V(t_{2}) - V(t_{1})$$

$$= \omega(t_{2}) - \omega(t_{1})$$

$$= \omega(t_{2}) - \omega(t_{1})$$

$$(t_{2} - t_{1})$$



Velocidad augular: W

$$\theta \rightarrow \dot{\theta} \rightarrow \ddot{\theta}$$

$$\theta \rightarrow \omega \rightarrow \alpha$$

$$d_0 = \Delta \omega$$

como
$$w = \frac{d\theta}{dt}$$
, entrus

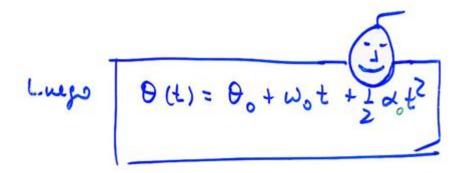
$$\Theta - \Theta_o = \frac{1}{2} [\omega + \omega_o] \dagger$$

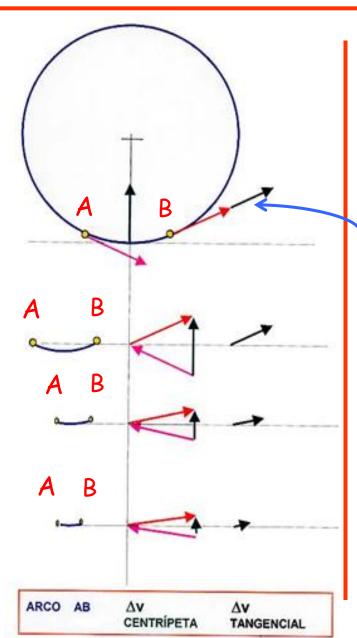
Entonces, siguiendo el método utilizado para calcular la posición en el caso de la velocidad:

$$\Theta = \Theta_o + \frac{1}{2} \left[\omega_o + \omega_o + \frac{1}{2} \right] t$$

$$\Theta = \Theta_o + \omega_o t + \frac{1}{2} \propto_o t^2$$







En el esquema de la Figura, las flechas rojas indican la velocidad final del intervalo igual (en módulo) a la velocidad inicial. La diferencia entre las flechas rojas es $\Delta V_{centrípeta}$, apuntando al centro de la circunferencia (flecha negra) que ubicamos en el punto medio del arco AB.

La flecha negra que se suma a la velocidad (flecha roja) por la derecha, es el cambio de velocidad tangencial, $\Delta V_{tang.}$

Ambos cambios de velocidad se deben dividir por Δt , el tiempo que transcurre en recorrer el arco, desde el punto A hasta B.

A medida que A y B se acercan al centro, el tiempo Δt y los cambios de velocidad ΔV se hacen más y más pequeños. La razón entre ellos converge a un valor fijo: es lo que denominamos la aceleración centrípeta y la aceleración tangencial.