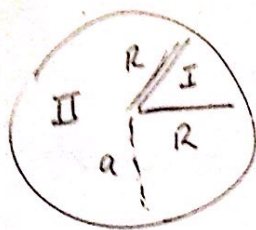


Pauta P1

1a)



$$\vec{B} = B_0 \hat{z}$$

$$\theta(0) = \frac{\pi}{4}$$

$$\dot{\theta}(0) = \omega_0$$

Tenemos dos circuitos: I y II. Analicemos I:

El flujo magnético que lo atraviesa es



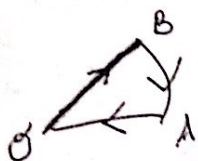
$$\Phi = \int \vec{B} \cdot d\vec{S} = B_0 \cdot \underbrace{\frac{a^2}{2} \theta}_{\text{Área}} \quad (\hat{n} = \hat{z})$$

Y su cambio en el tiempo es $\dot{\Phi} = \frac{B_0 a^2}{2} \dot{\theta}$. Ahora consideramos la

ley de Faraday: $\mathcal{E} = - \frac{d\Phi}{dt} = - \frac{B_0 a^2}{2} \dot{\theta}$. Entonces va a haber

una corriente! Su dirección se encuentra al considerar la ley de

Lenz:



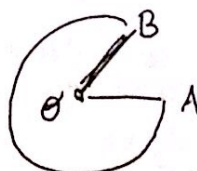
Ley de Ohm: $\mathcal{E} = \underbrace{IR \cdot 2}_{2 \text{ resistencias!}}$

$$\Rightarrow \underline{I = \frac{-B_0 a^2 \dot{\theta}}{4R}} \quad (1)$$

Ahora consideramos el circuito II:

El flujo cambia justo de manera

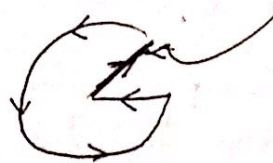
opuesta al del circuito I (dado que el flujo del círculo total debe ser constante si $\vec{B}$ no depende del tiempo)



$$\Rightarrow \dot{\Phi} = - \frac{B_0 a^2}{2} \dot{\theta} \Rightarrow \mathcal{E} = \frac{B_0 a^2}{2} \dot{\theta}$$

La dirección de la corriente será

$$\mathcal{E} = IR \cdot 2 \Rightarrow \underline{I = \frac{B_0 a^2 \dot{\theta}}{4R}} \quad (2)$$



Nos interesa esta línea! Es la única parte móvil.

Para ambos circuitos la corriente a través de OB fluye en la misma dirección $\Rightarrow$ se suman. Esto toma en cuenta el efecto

Del campo sobre ambos circuitos, y es válido por el principio de superposición. Tenemos, entonces, $I = \frac{B_0 a^2 \dot{\theta}}{2R} (\star) \quad I \neq$

Como hay un campo, va a haber una fuerza sobre OB:

$$\vec{F} = I \int d\vec{l} \times \vec{B} \quad d\vec{l} = \hat{r} dr \quad (\text{sentido de flujo de corriente es } \hat{r})$$

$$\Rightarrow \vec{F} = I \int dr \hat{r} \times \hat{z} B_0 = I \int dr (-\hat{\theta}) B_0 = -\hat{\theta} B_0 I a = -\frac{B_0^2 a^4 \dot{\theta}}{2R}$$

Lo cual tiene sentido; la fuerza va en contra el movimiento de OB.

El torque sobre OB lo calculamos como si la fuerza actuara solo sobre el centro de masa de la barra

$$\vec{L} = \vec{r}_{cm} \times \vec{F} = -\frac{B_0^2 a^4 \dot{\theta}}{2R \cdot 2} \hat{r} \times \hat{\theta} = -\frac{B_0^2 a^4 \dot{\theta}}{4R} \hat{z} = \frac{d\vec{L}}{dt} = \frac{d}{dt} (J \dot{\theta} \hat{z})$$

$$\Rightarrow -\frac{B_0^2 a^4 \dot{\theta}}{4R} = \frac{d}{dt} (J \dot{\theta})$$

$$\Rightarrow \ddot{\theta} = -\frac{B_0^2 a^4 \dot{\theta}}{4RJ} \quad u \equiv \dot{\theta} \Rightarrow \dot{u} = -\frac{B_0^2 a^4}{4RJ} u \quad \lambda \equiv \frac{B_0^2 a^4}{4RJ}$$

$$\Rightarrow u = A e^{-\lambda t} \Rightarrow \dot{\theta} = A e^{-\lambda t} \Rightarrow \theta = -\frac{A}{\lambda} e^{-\lambda t} + C$$

$\uparrow$ const. de integración

$$\theta(t) = C + D e^{-\lambda t} \quad \theta(0) = \frac{\pi}{4} \Rightarrow C = \frac{\pi}{4} - D$$

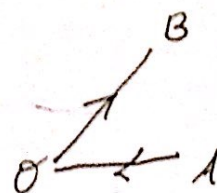
$$\dot{\theta}(0) = \omega_0 \Rightarrow -\lambda D = \omega_0 \Rightarrow D = -\frac{\omega_0}{\lambda}$$

$$\Rightarrow \theta(t) = \frac{\pi}{4} + \frac{\omega_0}{\lambda} - \frac{\omega_0}{\lambda} e^{-\lambda t} \quad \text{Reemplazamos } \lambda = \frac{B_0^2 a^4}{4RJ} \quad J = \frac{1}{3} m a^2$$

$$\Rightarrow \boxed{\theta(t) = \frac{\pi}{4} + \frac{4R\omega_0 m}{3B_0^2 a^2} - \frac{4R\omega_0 m}{3B_0^2 a^2} \exp\left[-\frac{3B_0^2 a^2}{4Rm} t\right]}$$

(b) Reemplazamos $\dot{\theta}$ en (*) para encontrar la corriente que fluye tanto por OA como por OB:

$$I = \frac{B_0 a^2 \dot{\theta}}{2R} = \frac{B_0 a^2}{2R} \left\{ \omega_0 \exp \left[\frac{-3B_0^2 a^2}{4Rm} t \right] \right\}$$



↑ Dirección



Faltan $\overline{AB}$ y $\overline{BA}$; aquí la corriente será la mitad de la calculada para OA y OB, pues el $\dot{\Phi}$ de cada circuito solo afecta

a cada cable de manera individual. Obs: Se cumple la ley de Nodos (creo que así se llama; lo importante es que se conserva la carga).

(c) Si se coloca R_A uniformemente distribuida, cambian las ec. (1) y (2) de la página 1. Ahora la resistencia en I será $2R + \frac{\theta}{2\pi} R_A$

$$\Rightarrow I = \frac{-B_0 a^2 \dot{\theta}}{2(2R + \frac{\theta}{2\pi} R_A)} \cdot \text{Mientras que en } \overset{\text{Región I}}{\downarrow} \text{ II, } 2R + \frac{2\pi - \theta}{2\pi} R_A$$

Pedazo de resistencia

$$\Rightarrow I = \frac{B_0 a^2 \dot{\theta}}{2(2R + \frac{2\pi - \theta}{2\pi} R_A)} \Rightarrow \text{La corriente total a través de OB es}$$

$$\frac{B_0 a^2 \dot{\theta}}{2} \left[\frac{1}{2R + \frac{\theta R_A}{2\pi}} + \frac{1}{2R + R_A - \frac{\theta R_A}{2\pi}} \right] = \frac{B_0 a^2 \dot{\theta}}{2} \left[\frac{4R + R_A}{(2R + \frac{\theta R_A}{2\pi})(2R + R_A - \frac{\theta R_A}{2\pi})} \right]$$

Esto lleva a una EDO asquerosamente complicada, y no sé si se puede resolver. En fin, tendremos una respuesta no lineal en el sistema por culpa del cambio de R en cada circuito al cambiar θ , y se complica mucho más la cosa.