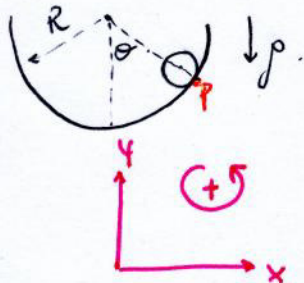


Auxiliar #8. Oscilaciones.

Problema 1 (Movimiento Armónico simple)



Esferita de radio r menor que R .

R radio del casquete cilíndrico

Esferita rueda sin resbalar.

La idea es encontrar el periodo de oscilación.

1. Escribir ec. de mov.

Como ecs. de movimiento podemos usar suma de fuerzas o de torques, cuando el movimiento de la esfera es circular y no lineal, usamos suma de torques.

$$\sum \tau_p: I_p \alpha = -r m g \sin \theta.$$

(1) DCL Esferita

C/r Al punto P para que la Normal y la fuerza de roce no hagan torque.

Donde $I_p = I_{cm} + m r^2.$

$$= \frac{2}{5} m r^2 + m r^2$$

$$= \frac{7}{5} m r^2.$$



Ahora veamos relaciones geométricas:

como rueda sin resbalar:

$$x_{cm} = r \phi$$

$$a_{cm} = r \alpha.$$

(2)

como el centro de masa realiza un movimiento circular:

$$x_{cm} = (R-r) \theta$$

$$a_{cm} = (R-r) \ddot{\theta}$$

(3)

igualando (2) y (3):

$$\alpha = \frac{(R-r)}{r} \ddot{\theta}$$

Reemplazando en (1):

$$\frac{7}{5} m r^2 \cdot \frac{(R-r)}{r} \ddot{\theta} = -r m g \sin \theta.$$

$$\rightarrow \boxed{\ddot{\theta} = -\frac{5g \sin \theta}{7(R-r)}} \text{ Ec. de movimiento.}$$

2. Hacer aproximación de p.p. oscilaciones.

En la ecuación de movimiento tenemos un $\sin \theta$.
Para pequeñas oscilaciones: $\boxed{\sin \theta \approx \theta}$.

3. Obtener ec. diferencial.

Reemplazamos la aproximación de p.o. En la ec. de movimiento.

$$\ddot{\theta} = -\frac{5g}{7(R-r)} \theta.$$

$$\boxed{\ddot{\theta} + \frac{5g}{7(R-r)} \theta = 0}$$

Ec. diferencial
Mov. Armónico simple.

4. Encontrar frecuencia de oscilación.

Identificamos la frecuencia en la ec. anterior:

$$\omega_0^2 = \frac{5g}{7(R-r)}$$

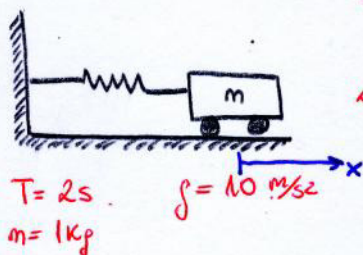
$$\boxed{\omega_0 = \left(\frac{5g}{7(R-r)} \right)^{1/2}}$$

5. Encontrar periodo.

Sabemos que el periodo es $T = \frac{2\pi}{\omega_0}$.

$$\boxed{T = 2\pi \left(\frac{5g}{7(R-r)} \right)^{1/2}}$$

Problema 2

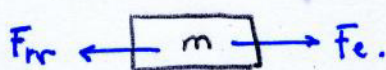


oscilador en medio viscoso.
 Empieza desde el reposo con amplitud A .
 Luego de 5 ciclos la amplitud es $\frac{A}{3}$.

1. Escribir ec. de mov.

Como el movimiento del carrito es sólo en una dirección hacemos suma de fuerzas.

Fijamos el origen en el punto de equilibrio.



$$F_r = -\gamma v$$

$$F_e = -kx$$

Siempre se cumple.

Hacemos suma de fuerzas en x :

$$\boxed{a_x m = -\gamma v - kx} \quad \text{Ec. de mov.}$$

2. Encontrar ec. diferencial.

$$\text{Tenemos } a_x = \ddot{x} \quad v = \dot{x}$$

$$\ddot{x} m = -\gamma \dot{x} - kx$$

$$\boxed{\ddot{x} + \left(\frac{\gamma}{m}\right) \dot{x} + \left(\frac{k}{m}\right) x = 0}$$

Ec. diferencial oscilador amortiguado.

3. Determinar frecuencia natural de oscilación.

De la ec. anterior se obtiene:

$$\omega_0^2 = \frac{k}{m}$$

$$\boxed{\omega_0 = \left(\frac{k}{m}\right)^2}$$

4. Determinar coef. de roce γ .

De la ec. diferencial obtenemos.

$$\frac{1}{\tau} = \frac{\gamma}{m}$$

$$\gamma = \frac{m}{\tau}$$

Entonces falta encontrar τ .

Sabemos que la solución a la ec. del oscilador amortiguado es: $x(t) = C e^{-\frac{\gamma}{2\tau}t} \cos(\Omega t + \varphi_0)$.

Por los datos del problema.

Se suelta desde el reposo
con Amplitud A

$$\longrightarrow C = A$$

$$\varphi_0 = 0$$

Que dando:

$$x(t) = A e^{-\frac{\gamma}{2\tau}t} \cos(\Omega t)$$

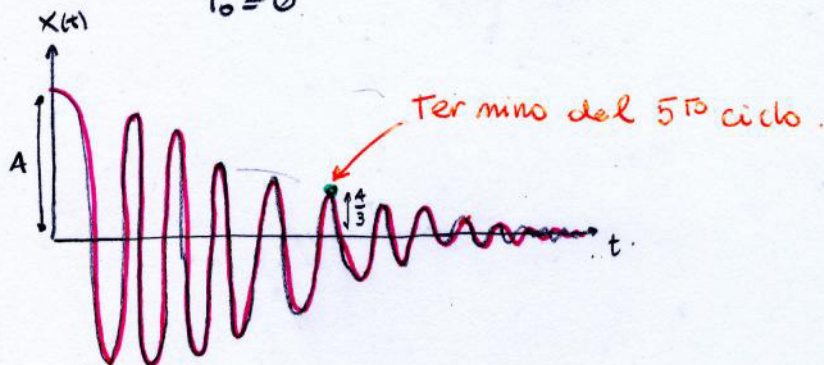
Por enunciado $x(5T) = \frac{A}{3}$

Reemplazando:

$$x(5T) = A e^{-\frac{5T}{2\tau}} \cos(\Omega 5T) = \frac{A}{3} \longrightarrow e^{-\frac{5T}{2\tau}} = \frac{1}{3} \quad / \ln()$$

$$-\frac{5T}{2\tau} = \ln(1/3)$$

$$\gamma = \frac{-5T}{2 \ln(1/3)}$$



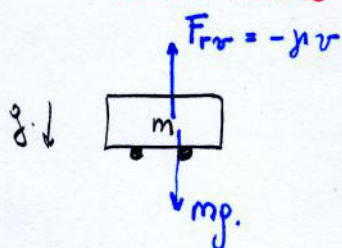
Reemplazamos en γ :

$$\gamma = \frac{m}{\tau} = \frac{-2m \ln(1/3)}{5T}$$

y numéricamente:

$$\boxed{\gamma = \frac{-\ln(1/3)}{5}}$$

5. Si el mismo carrito hace caída libre, desde el reposo, en el mismo medio. Cual es la velocidad Terminal v_T .



Hacemos suma de fuerzas:

$$ma = -\gamma v - mg$$

Cuando hay velocidad terminal $a = 0$.

$$0 = -\gamma v_T - mg$$

$$v_T = \frac{-mg}{\gamma}$$

Reemplazamos numéricamente.

$$v_T = \frac{-10}{\frac{-\ln(1/2)}{5}} = \frac{50}{\ln(1/2)}$$

$$\boxed{v_T = \frac{50}{\ln(1/2)}}$$