

## Control 1 - Cálculo Avanzado y Aplicaciones

**P1.** Sea  $S$  el hemisferio superior del casquete esférico centrado en  $(1, 1, 0)$  y de radio 2. Considere el campo vectorial  $\vec{F}(x, y, z) = 2x\hat{i} - 2z\hat{k}$ .

- [2 pts.] Considere el campo vectorial

$$\vec{G}(x, y, z) = yz\hat{i} - xz\hat{j} + yx\hat{k}.$$

Compruebe que  $\vec{F} = \text{rot } \vec{G}$ .

- [2 pts.] Use  $\vec{G}$  junto al teorema de Stokes para calcular el flujo del campo  $\vec{F}$  a través de la superficie  $S$  orientada según la normal exterior.
- [2 pts.] Usando el teorema de la divergencia, calcule el flujo del campo  $\vec{F}$  a través de la superficie  $S$  orientada según la normal exterior.

**P2.** Sea  $\Omega \subset \mathbb{R}^3$  el volumen de la Figura 1: el fondo es una región  $R$  del plano  $XY$  de borde  $C$  orientado en sentido antihorario, y su parte superior tiene la misma forma, está ubicado a una altura  $h$  y es paralelo al fondo, mientras que la parte lateral es paralelo al eje  $Z$ .

- [2 pts.] Aplique el teorema de Stokes al campo vectorial

$$\vec{F}(x, y) = (F_1(x, y), F_2(x, y))$$

sobre  $C = \partial R$  y obtenga la relación

$$\int_C F_1 dx + F_2 dy = \int_R \left( \frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} \right) dxdy,$$

que se conoce como teorema de Green.

- [2 pts.] Aplique el teorema de la divergencia al campo vectorial

$$\vec{G}(x, y) = (G_1(x, y), G_2(x, y))$$

sobre  $\Omega$  y obtenga la relación

$$\int_C G_1 dy - G_2 dx = \int_R \left( \frac{\partial G_1}{\partial x} + \frac{\partial G_2}{\partial y} \right) dxdy,$$

que se conoce como el teorema de la divergencia en 2 dimensiones.

- [2 pts.] Muestre que el teorema de Green y el teorema de la divergencia en 2 dimensiones son equivalentes.

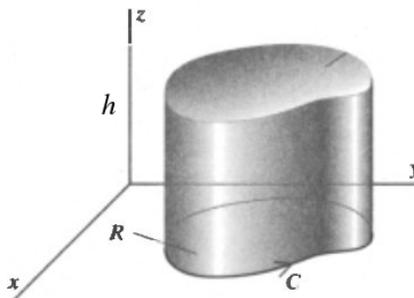


Figura 1: Región  $\Omega$

**P3.** Sea  $S$  la porción de paraboloides de ecuación  $z = \rho^2 - 1$  (en coordenadas cilíndricas) que está delimitada por los planos  $z = 0$  y  $z = a$ , con  $a > 0$ . Considere el campo vectorial dado por

$$\vec{F}(\rho, \theta, z) = \frac{1}{\rho} \hat{\rho} + \arctan\left(\frac{z^2}{\rho^2}\right) \hat{\theta}.$$

1. [1.5 pts.] Compruebe que la normal exterior está dada por

$$\hat{n} = \frac{2\rho\hat{\rho} - \hat{k}}{\sqrt{1 + 8\rho^2}}.$$

2. [1.5 pts.] Calcule el flujo del campo  $\vec{F}$  a través de  $S$  con la orientación dada por la normal exterior, directamente de la definición de integral de flujo.
3. [1.5 pts.] Considere el dominio delimitado por  $S$  y los planos  $z = 0$  y  $z = a$ . ¿Es posible aplicar el teorema de la divergencia a  $\vec{F}$  en este dominio? Justifique su respuesta.
4. [1.5 pts.] Utilice el teorema de la divergencia en un dominio adecuado para calcular el flujo de  $\vec{F}$  a través del manto del cilindro  $\{x^2 + y^2 = 1, 0 < z < a\}$ .

## Control 1 - Cálculo Avanzado y Aplicaciones - Pauta

**P1.**

1. Calculando directamente

$$\begin{aligned} \operatorname{rot} \vec{G}(x, y, z) &= \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \partial_x & \partial_y & \partial_z \\ yz & -xz & yx \end{vmatrix} = 2x\hat{i} + (-y + y)\hat{j} + (-z - z)\hat{k} \\ &= 2x\hat{i} - 2z\hat{k} \\ &= \vec{F}(x, y, z) \end{aligned}$$

[2,0]

2.  $\Gamma = \partial S = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (x - 1)^2 + (y - 1)^2 = 4, z = 0\}$ . El campo  $\vec{G}$  es de clase  $C^1$ , luego para usar el teorema de Stokes basta orientar  $\Gamma$  en el sentido antihorario.

Según el teorema de Stokes:

$$\int_S \vec{F} \cdot \hat{n} dA = \int_S \operatorname{rot} \vec{G} \cdot \hat{n} dA = \int_\Gamma \vec{G} \cdot d\vec{r}$$

[0,8]

Parametrización de  $\Gamma$ :  $\vec{\gamma}(\theta) = (2 \cos \theta + 1, 2 \sin \theta + 1, 0)$  con  $\theta \in [0, 2\pi)$ . Se tiene  $\vec{\gamma}'(\theta) = (-2 \sin \theta, 2 \cos \theta, 0)$

[0,7]

Finalmente

$$\begin{aligned} \int_\Gamma \vec{G} \cdot d\vec{r} &= \int_0^{2\pi} \left( (2 \sin \theta + 1) \cdot 0, (-2 \cos \theta + 1) \cdot 0, (2 \cos \theta + 1)(2 \sin \theta + 1) \right) \cdot \left( -2 \sin \theta, 2 \cos \theta, 0 \right) d\theta \\ &= \int_0^{2\pi} \left( 0, 0, (2 \cos \theta + 1)(2 \sin \theta + 1) \right) \cdot \left( -2 \sin \theta, 2 \cos \theta, 0 \right) d\theta \\ &= \int_0^{2\pi} 0 d\theta = 0. \end{aligned}$$

[0,5]

3. Para usar el teorema de Gauss necesitamos “cerrar” la superficie  $S$ , para ello consideremos  $T = D((1, 1, 0), 2) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (x - 1)^2 + (y - 1)^2 < 4, z = 0\}$  (tb. puede ser definido cerrado, cambiando  $<$  por  $\leq$ ). Sea  $\Omega$  la región sólida encerrada por  $S \cup T$ , luego como  $\vec{F}$  es de clase  $C^1$ ,

$$\int_\Omega \operatorname{div} \vec{F} dV = \int_S \vec{F} \cdot \hat{n} dA + \int_T \vec{F} \cdot \hat{n} dA$$

[0,8]

Como  $\operatorname{div} \vec{F} = \operatorname{div} \operatorname{rot} \vec{G} = 0$ , luego

$$\int_S \vec{F} \cdot \hat{n} dA = - \int_T \vec{F} \cdot \hat{n} dA$$

[0,2] La normal exterior a  $\Omega$  en  $T$  es  $\hat{n} = -\hat{k}$ . También se puede calcular parametrizando, cuidando que la orientación del borde de  $T$  sea en sentido horario para ser consistente con la dirección exterior a  $\Omega$ :

$$\begin{aligned} \vec{\phi}(r, \theta) &= (1 + r \cos \theta, 1 - r \sin \theta, 0) \quad r \in [0, 2), \theta \in [0, 2\pi), \\ \partial_r \vec{\phi}(r, \theta) &= (\cos \theta, -\sin \theta, 0), \\ \partial_\theta \vec{\phi}(r, \theta) &= (-r \sin \theta, -r \cos \theta, 0), \end{aligned}$$

lo que da  $(\partial_r \vec{\phi} \times \partial_\theta \vec{\phi})(r, \theta) = (0, 0, -r)$ . N.d.P. Basta decir  $\hat{n} = -\hat{k}$ .

[0,3]

Luego

$$-\int_T \vec{F} \cdot \hat{n} dA = -\int_0^2 \int_0^{2\pi} (2(1+r\cos\theta), 0, -2 \cdot 0) \cdot (0, 0, -1) r dr d\theta = 0. \quad [0,2]$$

**P2.**

1. Sea  $\vec{F}_0(x, y, z) = (F_1(x, y), F_2(x, y), 0)$ . Se tiene que  $\vec{F}_0 : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  y claramente la restricción de  $\vec{F}_0$  a  $\mathbb{R}^2$  es  $\vec{F}$ .

Parametrización de  $R$ :  $\vec{\phi}(x, y) = (x, y, 0)$  con  $(x, y) \in R$ . Normal a  $R$ :  $\hat{n} = \hat{k}$ . [0,2]

Según Stokes

$$I_1 = \int_R \text{rot } \vec{F}_0 \cdot \hat{n} dA = \int_C \vec{F}_0 \cdot d\vec{r} = I_2 \quad [0,6]$$

Pero  $\text{rot } \vec{F}_0 = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \partial_x & \partial_y & \partial_z \\ F_1 & F_2 & 0 \end{vmatrix} = \left(0, 0, \frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y}\right)$  [0,2]

Luego,

$$\begin{aligned} I_1 &= \int_R \left(0, 0, \frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y}\right) \cdot (0, 0, 1) dx dy \\ &= \int_R \frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} dx dy. \end{aligned} \quad [0,3]$$

Por otro lado notemos que  $C$  no tiene componente en  $\hat{k}$  pues  $C \subseteq$  plano  $XY$ , luego  $d\vec{r} = (dx, dy, 0)$  [0,3]

Luego,

$$\begin{aligned} I_2 &= \int_C (F_1(x, y), F_2(x, y), 0) \cdot (dx, dy, 0) \\ &= \int_C F_1 dx + F_2 dy. \end{aligned} \quad [0,4]$$

2. Según el teorema de la divergencia:

$$I_1 = \int_{\Omega} \text{div } \vec{G}_0 dV = \int_{\partial\Omega} \vec{G}_0 \cdot \hat{n} dA = I_2,$$

donde  $\vec{G}_0(x, y, z) = (G_1(x, y), G_2(x, y), 0)$ . [0,4]

Tenemos

$$\text{div } \vec{G}_0 = \frac{\partial G_1}{\partial x} + \frac{\partial G_2}{\partial y}. \quad [0,3]$$

Entonces

$$I_1 = \int_{\Omega} \frac{\partial G_1}{\partial x} + \frac{\partial G_2}{\partial y} dx dy dz = \int_0^h \int_R \frac{\partial G_1}{\partial x} + \frac{\partial G_2}{\partial y} dx dy dz = h \int_R \frac{\partial G_1}{\partial x} + \frac{\partial G_2}{\partial y} dx dy. \quad [0,3]$$

Por otro lado  $\partial\Omega = R \cup M \cup T$  donde  $M$  es el manto de  $\Omega$  y  $T$  es la tapa superior. Tenemos que  $\hat{n}_R = -\hat{k}$ ,  $\hat{n}_T = \hat{k}$ , luego

$$I_2 = \int_{\partial\Omega} \vec{G}_0 \cdot \hat{n} dA = \int_R \vec{G}_0 \cdot \hat{n}_R dA + \int_T \vec{G}_0 \cdot \hat{n}_T dA + \int_M \vec{G}_0 \cdot \hat{n}_M dA \quad [0,1]$$

$$\int_R \vec{G}_0 \cdot \hat{n}_R dA = \int_R (G_1(x, y), G_2(x, y), 0) \cdot (0, 0, -1) dx dy = 0.$$

[0,1]

Una parametrización de  $T$  está dada por  $\vec{\phi}_T(x, y) = (x, y, h)$  con  $(x, y) \in R$ , luego

$$\int_T \vec{G}_0 \cdot \hat{n}_T dA = \int_R (G_1(x, y), G_2(x, y), 0) \cdot (0, 0, 1) dx dy = 0.$$

[0,1]

Hallamos una parametrización del manto  $M$ . Consideremos una parametrización  $\vec{\gamma}(t)$  de la curva  $C$ , con orientación antihoraria. Tenemos que  $\vec{\gamma}(t)$  es de la forma:

$$\vec{\gamma}(t) = (\gamma_1(t), \gamma_2(t), 0), \quad t \in [a, b],$$

luego

$$\vec{\phi}_M(t, z) = (\gamma_1(t), \gamma_2(t), z), \quad t \in [a, b], \quad z \in [0, h],$$

parametriza el manto  $M$ .

[0,2]

Para calcular la normal:

$$\begin{aligned} \partial_t \vec{\phi}_M(t, z) &= (\gamma_1'(t), \gamma_2'(t), 0) \\ \partial_z \vec{\phi}_M(t, z) &= (0, 0, 1) \\ \partial_t \vec{\phi} \times \partial_z \vec{\phi}(t, z) &= (\gamma_2'(t), -\gamma_1'(t), 0) \end{aligned}$$

[0,2]

Luego  $\hat{n} = \frac{(\gamma_2'(t), -\gamma_1'(t), 0)}{\sqrt{\gamma_1'^2(t) + \gamma_2'^2(t)}}$  corresponde a la normal exterior de  $M$ . Así

$$\begin{aligned} \int_M \vec{G}_0 \cdot \hat{n}_M dA &= \int_a^b \int_0^h (G_1(\gamma_1(t), \gamma_2(t)), G_2(\gamma_1(t), \gamma_2(t)), 0) \cdot (\gamma_2'(t), -\gamma_1'(t), 0) dt dz \\ &= h \left[ \int_a^b G_1(\gamma_1(t), \gamma_2(t)) \gamma_2'(t) dt - \int_a^b G_2(\gamma_1(t), \gamma_2(t)) \gamma_1'(t) dt \right] \\ &= h \int_C G_1 dy - G_2 dx. \end{aligned}$$

[0,2]

Como  $I_1 = I_2$ , tenemos

$$h \int_R \frac{\partial G_1}{\partial x} + \frac{\partial G_2}{\partial y} dx dy = h \int_C G_1 dy - G_2 dx,$$

y dividiendo la igualdad por  $h$  se tiene lo que buscábamos.

[0,1]

3. Sea  $\vec{F} = (-G_2, G_1)$ , al aplicar el teorema de Green a  $\vec{F}$  se obtiene el teorema de la divergencia en 2 dimensiones. [1,0]

Sea  $\vec{G} = (F_2, -F_1)$ , al aplicar el teorema de la divergencia en 2 dimensiones se obtiene el teorema de Green. [1,0]

### P3.

1. Usamos coordenadas polares. Del enunciado tenemos que  $z = \rho^2 - 1$ , luego tenemos que una parametrización de  $S$  está dada por

$$\vec{r}(\rho, \theta) = (\rho \cos \theta, \rho \sin \theta, \rho^2 - 1),$$

con  $\theta \in [0, 2\pi)$  y  $\rho = \sqrt{1+z} \in (1, \sqrt{1+a})$  pues  $0 < z < a$ .

[0,5]

La normal exterior se obtiene de normalizar el vector  $\frac{\partial \vec{r}}{\partial \theta} \times \frac{\partial \vec{r}}{\partial \rho}$  y de comprobar que la dirección es efectivamente exterior. Calculando:

$$\frac{\partial \vec{r}}{\partial \theta} = (-\rho \sin \theta, \rho \cos \theta, 0) \quad \frac{\partial \vec{r}}{\partial \rho} = (\cos \theta, \sin \theta, 2\rho)$$

Entonces, el producto cruz es

$$\begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ -\rho \operatorname{sen} \theta & \rho \cos \theta & 0 \\ \cos \theta & \operatorname{sen} \theta & 2\rho \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} 2\rho^2 \cos \theta - 0 \\ 0 - -2\rho^2 \operatorname{sen} \theta \\ -\rho \operatorname{sen}^2 \theta - \rho \cos^2 \theta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2\rho^2 \cos \theta \\ 2\rho^2 \operatorname{sen} \theta \\ -\rho \end{pmatrix} = 2\rho^2 \begin{pmatrix} \cos \theta \\ \operatorname{sen} \theta \\ 0 \end{pmatrix} - \rho \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix},$$

esto es,

$$\frac{\partial \vec{r}}{\partial \theta} \times \frac{\partial \vec{r}}{\partial \rho} = 2\rho^2 \hat{\rho} - \rho \hat{k}.$$

[0,5]

Calculamos ahora la norma,

$$\left\| \frac{\partial \vec{r}}{\partial \theta} \times \frac{\partial \vec{r}}{\partial \rho} \right\| = \rho \sqrt{1 + 8\rho^2}$$

Luego,

$$\hat{n} = \frac{2\rho \hat{\rho} - \hat{k}}{\sqrt{1 + 8\rho^2}}.$$

Observar que  $\hat{n} \cdot \hat{\rho} > 0$ , lo que dice que  $\hat{n}$  apunta en la dirección exterior.

[0,5]

2. Dado que el trío  $(\hat{\rho}, \hat{\theta}, \hat{k})$  es ortogonal tenemos que  $\vec{F} \cdot \hat{\rho} = \rho^{-1}$  y  $\vec{F} \cdot \hat{k} = 0$ .

$$\vec{F} \cdot \hat{n} = \frac{2\rho \vec{F} \cdot \hat{\rho} - \vec{F} \cdot \hat{k}}{\sqrt{1 + 8\rho^2}} = \frac{2}{\sqrt{1 + 8\rho^2}}.$$

[0,5]

Entonces, por definición,

$$\begin{aligned} \int \int_S \vec{F} \cdot \hat{n} \, dA &= \int_0^{2\pi} \int_1^{\sqrt{1+a}} \vec{F}(\rho, \theta, z) \cdot \hat{n} \left\| \frac{\partial \vec{r}}{\partial \theta} \times \frac{\partial \vec{r}}{\partial \rho} \right\| \, d\rho d\theta \\ &= \int_0^{2\pi} \int_1^{\sqrt{1+a}} \frac{2}{\sqrt{1 + 8\rho^2}} \rho \sqrt{1 + 8\rho^2} \, d\rho d\theta \\ &= \int_0^{2\pi} \int_1^{\sqrt{1+a}} 2\rho \, d\rho d\theta \\ &= 2\pi a. \end{aligned}$$

[1,0]

3. [1.5 pts.] No es posible dado que el campo  $\vec{F}$  no es diferenciable cuando  $\rho = 0$ , es decir en todo el eje  $Z$ , y el dominio descrito en esta pregunta contiene parte del eje  $Z$ . [1,5]
4. [1.5 pts.] Para aplicar el teorema de la divergencia, necesitamos que el dominio no interseque al eje  $Z$ . Para aprovechar el cálculo hecho en la parte 2, proponemos el siguiente dominio  $\Omega$  delimitado por  $S$ , el cilindro  $C$ , y el anillo  $R = \{1 < x^2 + y^2 < 1 + a\}$ , como es descrito por la siguiente figura:

Usar este u otro dominio similar [0,5]

Notar que  $\Omega$  no interseca al eje  $Z$ , que  $\partial\Omega$  es la unión disjunta de  $S$ ,  $C$  y el anillo  $R$  que tampoco intersecan a  $\Omega$ . El teorema de la divergencia entonces vale en  $\Omega$ . Calculando en coordenadas cilíndricas,

$$\operatorname{div}(\vec{F}) = \frac{1}{\rho} \left( \frac{\partial(F_\rho \rho)}{\partial \rho} + \frac{\partial F_\theta}{\partial \theta} + \frac{\partial F_z}{\partial z} \right) = 0.$$

[0,2]

Usando el teorema de la divergencia:

$$\int \int_S \vec{F} \cdot \hat{n} \, dA + \int \int_C \vec{F} \cdot \hat{n} \, dA + \int \int_R \vec{F} \cdot \hat{n} \, dA = \int \int_\Omega \operatorname{div}(\vec{F}) \, dV = 0.$$

[0,3]

La normal en  $R$  corresponde a  $\hat{k}$ , y es claro que  $\vec{F} \cdot \hat{k} = 0$ . La normal exterior a  $\Omega$  en el manto cilíndrico  $C$  es  $\hat{n} = -\hat{\rho}$ ,

[0,2]

luego

$$\int \int_C \vec{F} \cdot \hat{\rho} dA = \int \int_S \vec{F} \cdot \hat{n} dA = 2\pi a,$$

por el cálculo de la parte 2.

[0,3]