

P1

a) Primero calculemos la velocidad del águila

$$(\vec{r}(t))' = (1 + \sin(t), 2\cos(2t), 3\sin(3t))$$

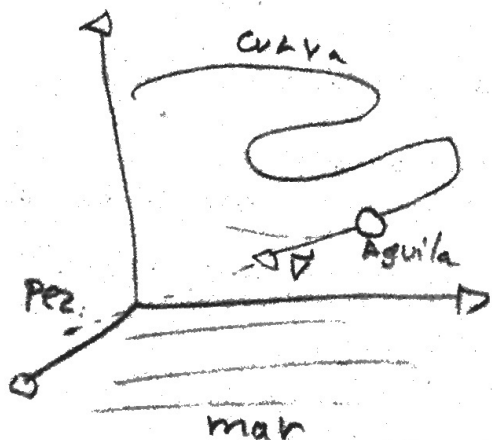
$$(\vec{r}(t))' = \vec{v}(t) \text{ y } v(t) = \|\vec{r}(t)\|$$

evaluamos en $t = \frac{\pi}{4}$

$$\vec{v}\left(\frac{\pi}{4}\right) = \left(1 + \frac{\sqrt{2}}{2}, 0, \frac{3\sqrt{2}}{2}\right)$$

$$\begin{aligned} v &= \|\vec{v}\| = \left(1 + \frac{\sqrt{2}}{2}\right)^2 + 0^2 + \left(\frac{3\sqrt{2}}{2}\right)^2 \\ &= 1 + \frac{1}{2} + \sqrt{2} + \frac{9}{2} = 6 + \sqrt{2} \end{aligned}$$

b) Primero usaremos un dibujo para entender el problema.



Ya calculamos $\vec{v}$, si evaluamos en $t = \frac{\pi}{2}$
 $\vec{v} = (1 + \sin(\frac{\pi}{2}), 2\cos(\pi), 3\sin(\frac{3\pi}{2})) = (2, -2, -3)$
Y esto nos entrega la velocidad del águila en ese momento.

P1)

b) Luego debemos determinar la posición del ave

$$\vec{r}\left(\frac{\pi}{2}\right) = \left(\frac{\pi}{2}, 3, 1\right)$$

A partir de este instante el águila se mueve con velocidad constante

$$\vec{r}_2(t) = \vec{r}\left(\frac{\pi}{2}\right) + t \cdot \vec{v}\left(\frac{\pi}{2}\right) \quad t > \frac{\pi}{2}$$

como el pez está en el eje XY su coordenada $z=0$.

$$\begin{pmatrix} a \\ b \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \pi/2 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ -3 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{aligned} t &= 1/3 \\ a &= \frac{\pi}{2} + \frac{1}{3} \cdot 2 = \frac{\pi}{2} + \frac{2}{3} \\ b &= 3 + \frac{1}{3} \cdot -2 = \frac{7}{3} \end{aligned}$$

a y b representan las coordenadas del pez, con lo que concluimos que

$$\vec{r}_p = \begin{pmatrix} \frac{\pi}{2} + \frac{2}{3} \\ \frac{7}{3} \\ 0 \end{pmatrix}$$

P2] $\vec{r} = \begin{pmatrix} a \cos(t) \\ a \sin(t) \\ f(t) \end{pmatrix}$ $\vec{r}' = \begin{pmatrix} -a \sin(t) \\ a \cos(t) \\ f'(t) \end{pmatrix}$

$$\vec{T}(t) = \frac{\vec{r}'}{\|\vec{r}'\|} = \frac{\begin{pmatrix} -a \sin(t) \\ a \cos(t) \\ f'(t) \end{pmatrix}}{\left(a^2 \sin^2 t + a^2 \cos^2 t + f'^2(t) \right)^{1/2}} = \frac{\begin{pmatrix} -a \sin(t) \\ a \cos(t) \\ f'(t) \end{pmatrix}}{(a^2 + f'^2(t))^{1/2}}$$

Luego $\vec{N}(t) = \frac{\vec{T}'(t)}{\|\vec{T}'(t)\|}$, queremos que

$\vec{N}$ sea perpendicular al eje OZ , un vector es perpendicular a OZ si su coordenada z es 0.

Para derivar $\vec{T}$ usamos la regla del cociente

$$\vec{T}'(t) = \frac{\begin{pmatrix} -a \cos(t) \\ -a \sin(t) \\ f''(t) \end{pmatrix} \cdot (a^2 + f'^2(t))^{1/2} - \begin{pmatrix} -a \sin(t) \\ a \cos(t) \\ f'(t) \end{pmatrix} \frac{f'(t)f''(t)}{(a^2 + f'^2(t))^{1/2}}}{(a^2 + f'^2(t))}$$

Esta expresión es complicada, pero solo nos interesa la coordenada z .

$$\vec{T}'_z(t) = \frac{f''(t) \cdot (a^2 + f'^2)^{1/2} - \frac{f'(t)f'(t)f''(t)}{(a^2 + f'^2)^{1/2}}}{(a^2 + f'^2(t))}$$

Queremos que esta coordenada sea 0, imponemos esta condición.

P2

$$0 = \frac{f''(t) \cdot (a^2 + f'^2)^{1/2} - \frac{f'(t) \cdot f''(t)}{(a^2 + f'^2)^{1/2}}}{(a^2 + f'^2(t))} \cdot - (a^2 + f'^2(t))^{3/2}$$

$$0 = f''(t)(a^2 + f'^2) + f'^2(t)f''(t)$$

$$0 = f''(t)a^2 + f''(t)f'(t) - f'^2(t)f''(t)$$

$$0 = f''(t)a^2$$

Con esto concluimos que para que la normal sea perpendicular a OZ

$f''(t) = 0$, esto significa que:

$$f(t) = mt + n$$

Utilizamos las condiciones iniciales y obtenemos que

$$\vec{r}(t) = \begin{pmatrix} a \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \vec{r}'(t) = \begin{pmatrix} 0 \\ a \\ a \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} a \cos t^* \\ a \sin t^* \\ mt^* + n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{aligned} \cos t^* &= 1 \rightarrow t^* = 0 \\ \sin t^* &= 0 \rightarrow t^* = 0 \\ mt^* + n &= 0 \rightarrow n = 0 \end{aligned}$$

Luego revisamos que ocurre con $\vec{r}'$ en t^*

$$\vec{r}'(t) = \begin{pmatrix} -a \sin t^* \\ a \cos t^* \\ m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ a \end{pmatrix} \quad t^* = 0 \quad \left. \vphantom{\begin{pmatrix} -a \sin t^* \\ a \cos t^* \\ m \end{pmatrix}} \right\} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ a \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow m = a$$

$$\boxed{\therefore f(t) = at}$$

P3 El largo de una curva se obtiene según la fórmula:

$$L = \int_0^{2\pi} \|\vec{r}'(t)\| dt, \quad \vec{r}'(t) = \begin{pmatrix} t \cos(t) + \sin(t) \\ -t \sin(t) + \cos(t) \\ \sqrt{2} t^{1/2} \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \|\vec{r}'(t)\|^2 &= (t \cos t + \sin t)^2 + (-t \sin t + \cos t)^2 + 2t \\ &= t^2 \cos^2 t + \sin^2 t + 2t \sin t \cos t - 2t \cos t \sin t \\ &\quad + t^2 \sin^2 t + \cos^2 t + 2t \\ &= t^2 + 2t + 1 = (t+1)^2 \end{aligned}$$

$$\|\vec{r}'(t)\| = t+1$$

$$L = \int_0^{2\pi} (t+1) dt = \left(\frac{t^2}{2} + t \right) \Big|_0^{2\pi} = 2\pi(\pi+1)$$

Para calcular la masa del alambre usamos

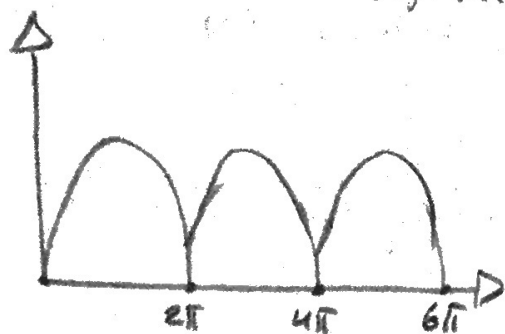
$$M = \int_0^{2\pi} \|\vec{r}'(t)\| \cdot \rho(\vec{r}(t)) dt, \quad \rho(\vec{r}(t)) = \vec{r}_x^2 + \vec{r}_y^2$$

$$\rho(\vec{r}(t)) = t^2 \cos^2 t + t^2 \sin^2 t = t^2$$

$$M = \int_0^{2\pi} (t+1)t^2 dt = \left(\frac{t^4}{4} + \frac{t^3}{3} \right) \Big|_0^{2\pi} = \boxed{\frac{\pi^4}{4} + \frac{8}{3}\pi^3}$$

P4

- a) Para calcular la distancia que recorre la abeja utilizamos la fórmula del largo de curva, pero primero busquemos los límites de integración.



Esta forma es la de una cicloide, $R - \cos(t)$ se hace 0 con $t = 2\pi k$.

$$L = \int_0^{2\pi} \|\vec{r}'(t)\| dt$$

$$\vec{r}'(t) = \begin{pmatrix} R - R\cos t \\ R\sin t \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} L & \Rightarrow \|\vec{r}'(t)\|^2 = (R - R\cos t)^2 + R^2 \sin^2 t \\ & = R^2 - 2R^2 \cos t + R^2 \cos^2 t + R^2 \sin^2 t \\ & = 2R^2 - 2R^2 \cos t \end{aligned}$$

$$L = \int_0^{2\pi} \sqrt{2R^2(1 - \cos t)} dt$$

Si recordamos

$$\cos^2\left(\frac{t}{2}\right) - \sin^2\left(\frac{t}{2}\right) = \cos(t)$$

$$1 - 2\sin^2\left(\frac{t}{2}\right) = \cos(t)$$

$$2\sin^2\left(\frac{t}{2}\right) = 1 - \cos(t)$$

$$L = \int_0^{2\pi} \sqrt{4R^2 \sin^2\left(\frac{t}{2}\right)} = \int_0^{2\pi} 2R \sin\left(\frac{t}{2}\right) dt = 4R - \cos\left(\frac{t}{2}\right) \Big|_0^{2\pi} = 8R$$

P4

b) La velocidad de la abeja es
 $\vec{V} = (R - R\cos t, R\sin t)$ si duplico esa velocidad

$$2\vec{V} = (2R - 2R\cos t, 2R\sin t)$$

$\vec{V}^*(t)$ si esta es la velocidad veamos
cual es nuestra nueva posición

$$\vec{r}^*(t) = (2Rt - 2R\sin t, 2R - 2R\cos t) \quad \text{ya}$$

Que claramente al derivarlo obtengo $\vec{V}^*$
La abeja pasa por las flores cuando
su coordenada $x = 0$

$$2R - 2R\cos(t) = 0 \Leftrightarrow \cos t = 1$$

Y esto se cumple cuando $t = 2k\pi$, es decir,
se mantiene el tiempo entre flores.

c) Después de pasar por n flores
la velocidad de la abeja se ha multiplicado
por 2^n .

$$\vec{V}^*(t) = 2^n \vec{V}(t) = 2^n R(1 - \cos t, \sin t)$$

$$\|\vec{V}^*(t)\|^2 = 2^{2n} R^2 [(1 - \cos t)^2 + \sin^2 t] = 2^{2n} R^2 (2 - 2\cos t)$$

$$\|\vec{V}^*(t)\|^2 = 2^{2n} R^2 \cdot 4 \sin^2\left(\frac{t}{2}\right) \Rightarrow \|\vec{V}^*(t)\| = 2^{n+1} R \sin\left(\frac{t}{2}\right)$$

$$L = \int_0^{2\pi} 2^{n+1} R \sin \frac{t}{2} = 2^{n+1} R \cdot -2 \cos \frac{t}{2} \Big|_0^{2\pi} = \boxed{2^{n+3} R}$$

P5

a) Usamos la fórmula de longitud de curva.

$$\vec{r}' = \begin{pmatrix} -e^{2t} \sin t + 2e^{2t} \cos t \\ e^{2t} \cos t + 2e^{2t} \sin t \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \|\vec{r}'\|^2 &= (e^{2t} \sin t + 2e^{2t} \cos t)^2 + (e^{2t} \cos t + 2e^{2t} \sin t)^2 \\ &= e^{4t} \sin^2 t + 4e^{4t} \cos^2 t + 4e^{4t} \sin t \cos t \\ &\quad + e^{4t} \cos^2 t + 4e^{4t} \sin^2 t + 4e^{4t} \cos t \sin t \\ &= 5e^{4t} \end{aligned}$$

$$\|\vec{r}'\| = \sqrt{5} e^{2t}$$

$$L = \int_0^{2\pi} \sqrt{5} e^{2t} dt = \sqrt{5} \left(\frac{e^{2t}}{2} \right) \Big|_0^{2\pi} = \frac{\sqrt{5}}{2} e^{4\pi} - \frac{\sqrt{5}}{2}$$

$$\frac{L}{2} = \int_0^{t_0} \sqrt{5} e^{2t} dt \Rightarrow \frac{\sqrt{5}}{4} (e^{4\pi} - 1) = \int_0^{t_0} \sqrt{5} e^{2t} dt$$

$$\Rightarrow \frac{\sqrt{5}}{4} (e^{4\pi} - 1) = \sqrt{5} \left(\frac{e^{2t}}{2} \right) \Big|_0^{t_0} \Rightarrow \frac{e^{4\pi} - 1}{4} = \frac{e^{2t_0}}{2} - \frac{1}{2}$$

$$\Rightarrow \frac{e^{4\pi} - 1}{4} = \frac{e^{2t_0} - 1}{2} \quad , \quad \frac{e^{4\pi} - 1}{2} = e^{2t_0} - 1$$

$$\frac{e^{4\pi} + 1}{2} = e^{2t_0} \Rightarrow t_0 = \frac{\ln\left(\frac{e^{4\pi} + 1}{2}\right)}{2}$$