



IN3701 - Modelamiento y Optimización

Auxiliar N° 5 - SIMPLEX

Profesores: Fernando Ordoñez, Andreas Weise.

Auxiliares: Oscar Jara, Tomás Lagos, Camilo Levenier, Macarena Osorio.

P1. Considere el siguiente problema de minimización:

$$\begin{aligned} (P) \quad & \min \quad -10x_1 \quad - \quad 12x_2 \quad - \quad 12x_3 \\ & \text{s.a.} \quad x_1 \quad + \quad 2x_2 \quad + \quad 2x_3 \leq 20 \\ & \quad \quad 2x_1 \quad + \quad x_2 \quad + \quad 2x_3 \leq 20 \\ & \quad \quad 2x_1 \quad + \quad 2x_2 \quad + \quad x_3 \leq 20 \\ & \quad \quad x_1, x_2, x_3 \geq 0 \end{aligned}$$

- i) Resuelva el problema (P) utilizando el Algoritmo Símplex en su forma matricial.
- ii) ¿Es posible que Símplex resuelva el problema en 2 iteraciones partiendo desde $(0, 0, 0)$, siguiendo por $(10, 0, 0)$ y finalizando en $(4, 4, 4)$?

P2. Condiciones de Optimalidad Considere el problema de minimización $c^t x$ en el poliedro P , pruebe lo siguiente:

- (a) Una solución factible x es óptima ssi $c^t d \geq 0$, para toda dirección factible d en x .
- (b) Una solución factible x es la única solución óptima ssi $c^t d > 0$ para toda dirección factible $d \neq 0$ en x .

P3. Condiciones de Unicidad del Óptimo Sea x una solución básica factible asociada con alguna matriz básica B , pruebe lo siguiente:

- (a) Si el costo reducido de todas las variables no básicas es positivo, entonces x es la única solución óptima.
- (b) Si x es la única solución óptima y es no degenerada, entonces el costo reducido de todas las variables no básicas es positivo.



Resumen

Algoritmo Símplex

Dados $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ de rango m , $b \in \mathbb{R}^m$ y $c \in \mathbb{R}^n$, el algoritmo símplex resuelve el problema

$$\begin{aligned} \min_{x \in \mathbb{R}^n} \quad & c^t x \\ \text{s.a.} \quad & Ax = b \\ & x \geq 0. \end{aligned}$$

1. Inicialización:

Encontrar una base factible B , cuyas columnas denotaremos por $A_{B(1)}, \dots, A_{B(m)}$.
 Definir índices básicos y no básicos: $\mathcal{B} := \{B(1), \dots, B(m)\}$, $\mathcal{N} := \{1, \dots, n\} \setminus \mathcal{B}$.
 Calcular B^{-1} , $x_B := B^{-1}b$, $z := c_B^t x_B$.

2. Test de optimalidad:

Calcular los multiplicadores símplex: $p^t := c_B^t B^{-1}$.
 Calcular los costos reducidos: $\bar{c}_j := c_j - p^t A_j \forall j \in \mathcal{N}$.
 Si $\forall j \in \mathcal{N}$, $\bar{c}_j \geq 0$, terminar (estamos en el óptimo).
 Si no, sea $j \in \mathcal{N}$ tal que $\bar{c}_j < 0$.

3. Test de factibilidad:

Calcular $u := B^{-1}A_j$.
 Calcular $\mathcal{I} := \{i \in \{1, \dots, m\} \mid u_i > 0\}$.
 Si $\mathcal{I} = \emptyset$, terminar (el problema es no acotado).
 Si no, calcular $\theta^* := \min_{i \in \mathcal{I}} \frac{x_{B(i)}}{u_i}$ y $\ell \in \mathcal{I}$ tal que $\theta^* = \frac{x_{B(\ell)}}{u_\ell}$.

4. Actualizar:

Formar una nueva base B reemplazando $A_{B(\ell)}$ por A_j en la base anterior.
 $\mathcal{B} := \mathcal{B} \setminus \{B(\ell)\} \cup \{j\}$, $\mathcal{N} := \mathcal{N} \setminus \{j\} \cup \{B(\ell)\}$
 Decimos que x_j entra a la base y $x_{B(\ell)}$ sale de ella.
 $x_j := \theta^*$, $x_{B(i)} := x_{B(i)} - \theta^* u_i$ para $i \neq \ell$.
 $z := z + \theta^* \bar{c}_j$.
 Calcular $B^{-1}(\ast)$.
 Ir a 2.

(*) Símplex Revisado

El símplex revisado incorpora un procedimiento para calcular la inversa de la base de la siguiente iteración.

Sea B la base de una iteración y \bar{B} la de la siguiente. Formar la matriz de dimensiones $m \times (m+1)$ $[B^{-1} \mid u]$.
 Agregar a cada una de sus filas un múltiplo de la fila ℓ -ésima para hacer que su última columna sea igual al vector e_ℓ . Las primeras m columnas de la matriz resultante corresponden a \bar{B}^{-1} , la inversa de la base de la siguiente iteración.