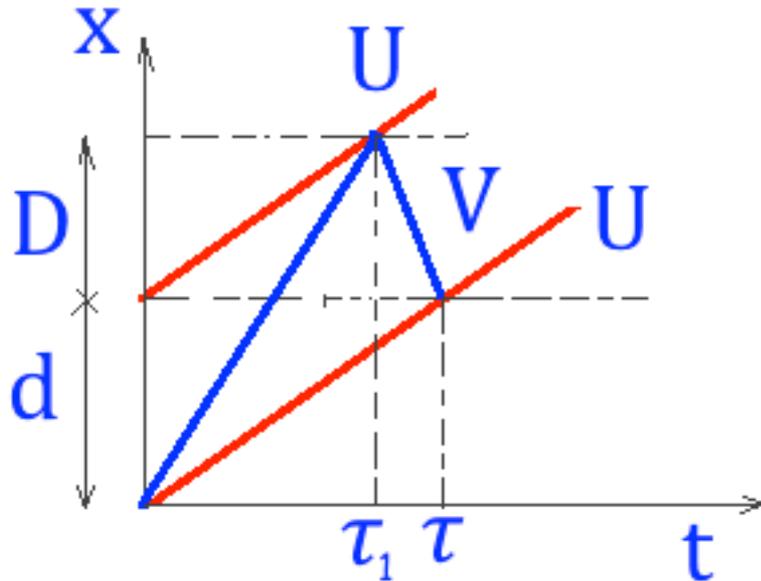
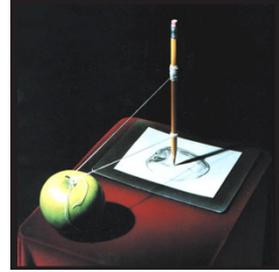


# Introducción a la Física Newtoniana



Datos:  $d$ , características del trayecto realizado.

Incógnitas:  $D, U, V, \tau_1, \tau$

Ecuaciones disponibles:

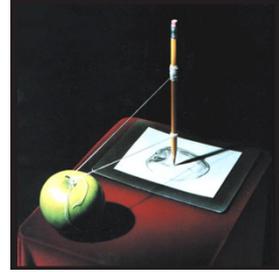
$$1.- U \tau = d$$

$$2.- U \tau_1 = D$$

$$3.- V \tau_1 = D + d$$

$$4.- V(\tau - \tau_1) = D$$

# Introducción a la Física Newtoniana



## VECTORES

¿Por qué?

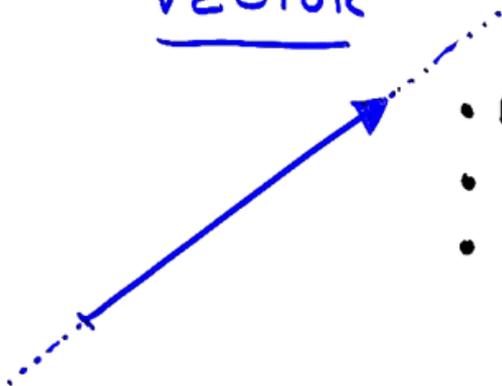
- Describir Mov. en 2, 3... DIM.
- Notación + COMPACTA

Escalar: es un #

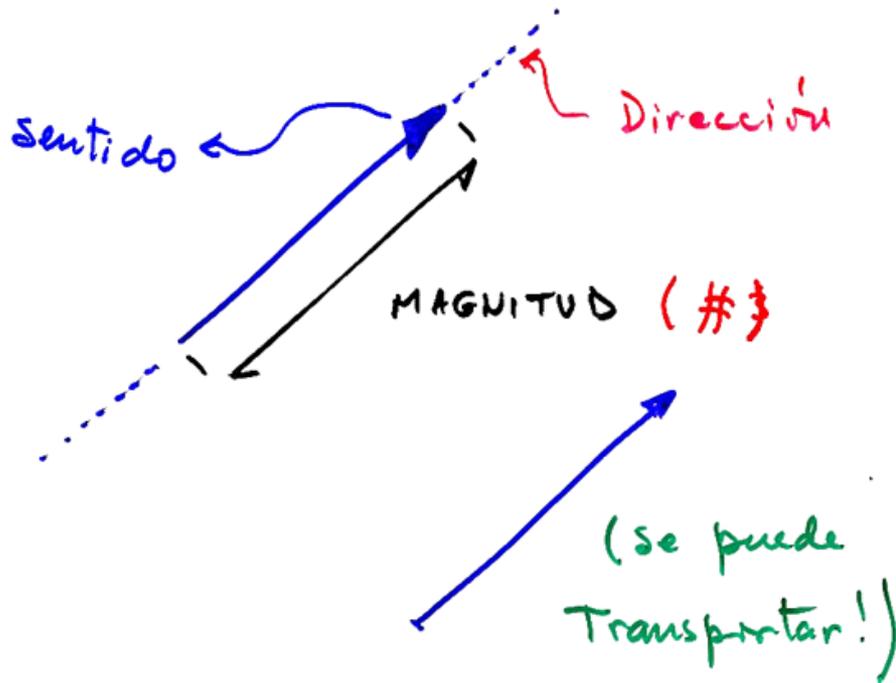
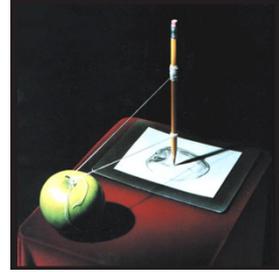
Ejpls: Temperatures

VECTOR

- MAGNITUD (#)
- Dirección
- Sentido

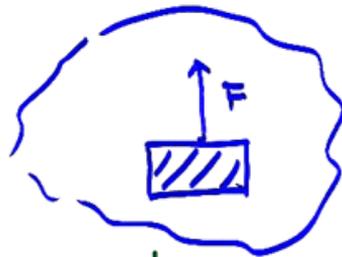


# Introducción a la Física Newtoniana



Ejemplos:

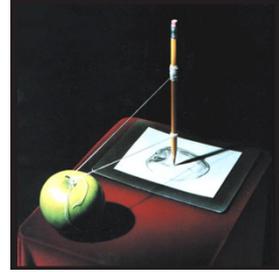
$g$  ↓



Posición de un objeto

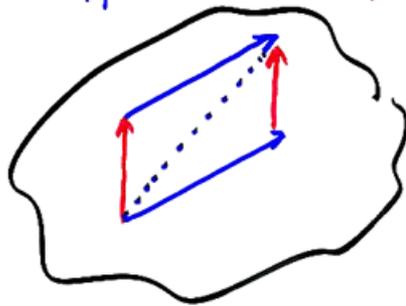
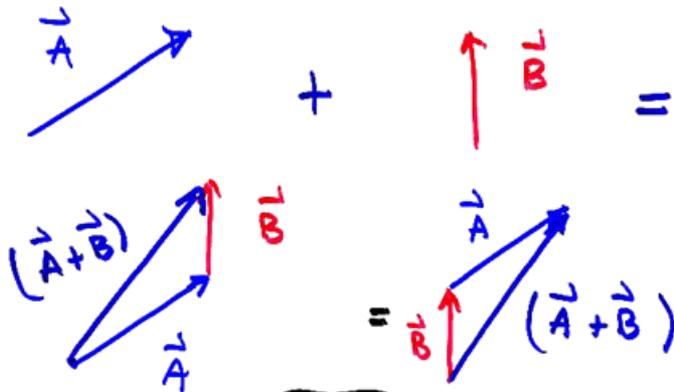
Velocidad

# Introducción a la Física Newtoniana



## GEOMETRÍA

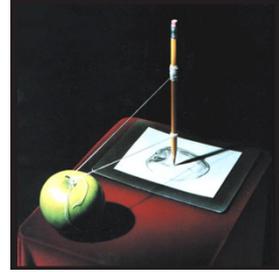
Independiente del sist. de Referencia



Ley del Paralelogramo

Hemos aprendido a sumar  
2 vectores. ¡No IMPORTA el  
ORDEN!

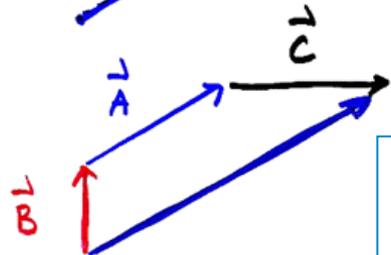
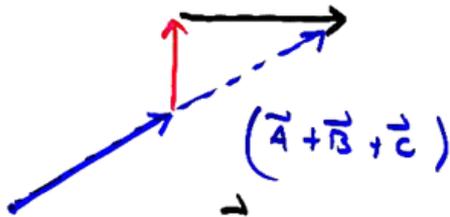
# Introducción a la Física Newtoniana



↑ CONMUTATIVIDAD ↑

SUMA de 3 VECTORES

$$\vec{A} + \vec{B} + \vec{C} =$$



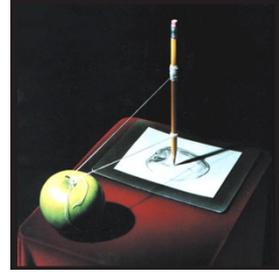
asociatividad

$$\begin{aligned}\vec{A} + \vec{B} + \vec{C} &= (\vec{A} + \vec{B}) + \vec{C} \\ &= \vec{A} + (\vec{B} + \vec{C}) \dots\end{aligned}$$

conmutatividad

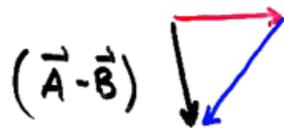
$$\vec{A} + \vec{B} = \vec{B} + \vec{A}$$

# Introducción a la Física Newtoniana

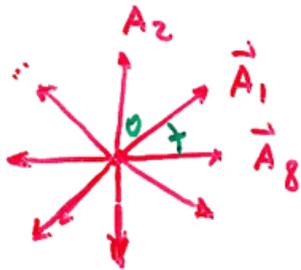


$$\vec{A} - \vec{B} = \vec{A} + (-\vec{B})$$

$$\vec{A} - \vec{B} = \vec{A} + (-\vec{B})$$



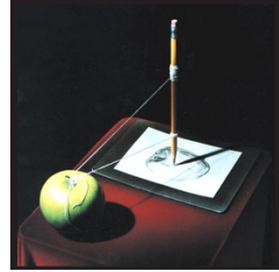
Ejemplo



Suma de 8 vectores  
que salen de un  
pto. común O  
Tienen la misma  
magnitud y sus  
vértices forman  
un polígono regular

$$\vec{A}_1 + \vec{A}_2 + \dots + \vec{A}_8 =$$

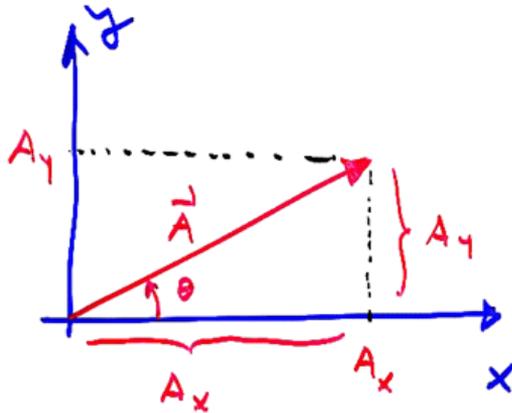
# Introducción a la Física Newtoniana



## Forma Analítica

La más usada.

→ Sistema de Referencia



→ en 2-Dim.  $\Rightarrow$  Par Ordenado

$$\vec{A} = [A_x, A_y]$$

$|\vec{A}| \equiv$  Magnitud del vector  $\vec{A}$

$$|\vec{A}| = \sqrt{A_x^2 + A_y^2}$$

# Introducción a la Física Newtoniana



Dirección:  $\tan \theta = \frac{A_y}{A_x}$

$\Rightarrow \theta.$

Sentido : signos de las  
componentes  $A_x$  y  $A_y$ .

## SUMA de Vectores

$$\vec{A} = [A_x, A_y]$$

⊕

$$\vec{B} = [B_x, B_y]$$

} un  
sistema de  
ref.

$$\vec{A} + \vec{B} = [A_x + B_x, A_y + B_y]$$

Para sumar vectores se suman  
sus componentes !

# Introducción a la Física Newtoniana

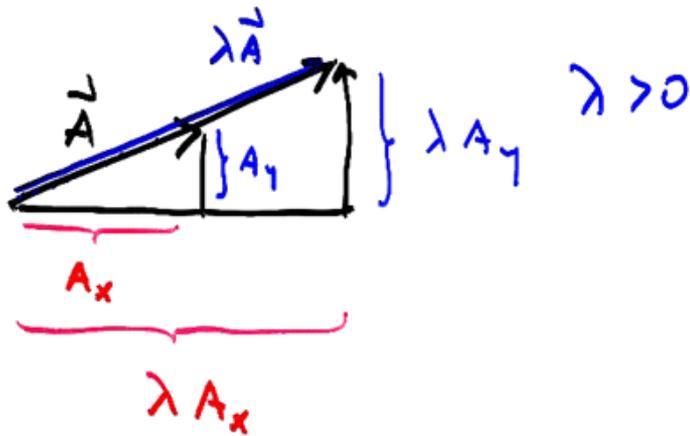


$$\vec{A} - \vec{B} = [A_x - B_x, A_y - B_y]$$

Resta de Vectores

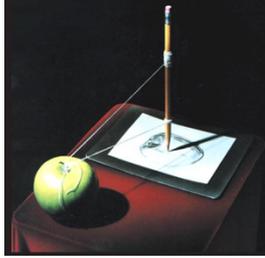
$$\lambda \vec{A} = ?$$

$$= [\lambda A_x, \lambda A_y] = \lambda [A_x, A_y]$$



Teo. de Tales de Mileto.

# Introducción a la Física Newtoniana



$$\vec{A} = [A_x, A_y]$$

$$A_x = |\vec{A}| \cos \theta$$

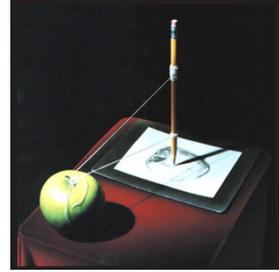
$$= [|\vec{A}| \cos \theta, |\vec{A}| \sin \theta]$$

$$\downarrow ?$$
$$= |\vec{A}| [\cos \theta, \sin \theta]$$

$$? \quad \lambda \vec{A} = \lambda [c_x, c_y]$$

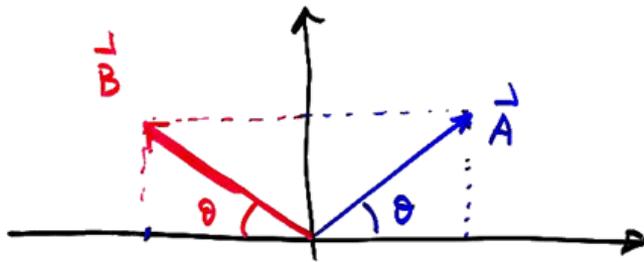
$$= [\lambda c_x, \lambda c_y]$$

# Introducción a la Física Newtoniana



$$\left. \begin{aligned} A_x &= |\vec{A}| \cdot \cos \theta \\ A_y &= |\vec{A}| \cdot \sin \theta \end{aligned} \right\} \begin{array}{l} \text{muy} \\ \text{útil} \end{array}$$

Ejemplo: Suma y resta de  
Dos vectores



$\vec{B}$  es la copia especular de  $\vec{A}$

$$\vec{A} = |\vec{A}| [\cos \theta, \sin \theta]$$

$$\vec{B} = |\vec{B}| [-\cos \theta, \sin \theta]$$

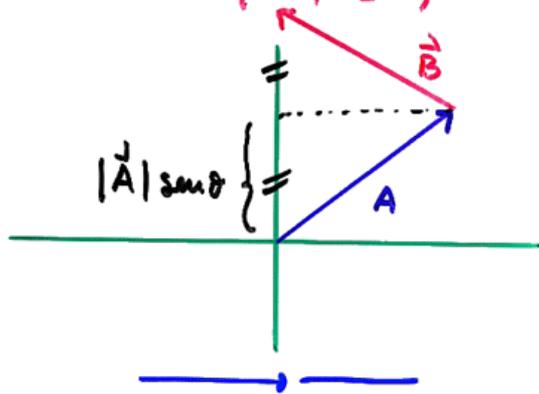
# Introducción a la Física Newtoniana



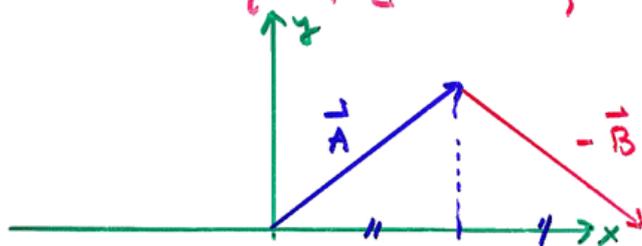
A demás

$$|\vec{B}| = |\vec{A}| \quad \left( \begin{array}{l} \text{copia} \\ \text{espejular} \end{array} \right)$$

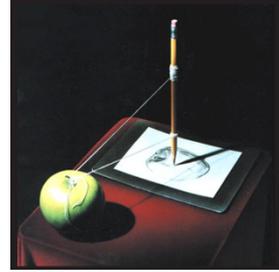
$$\vec{A} + \vec{B} = |\vec{A}| [0, 2 \sin \theta]$$



$$\vec{A} - \vec{B} = |\vec{A}| [2 \cos \theta, 0]$$

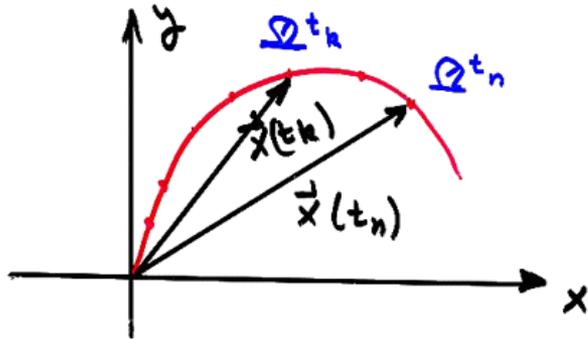


# Introducción a la Física Newtoniana



Posición (2-Dim)

$$\vec{x}(t) = [x(t), y(t)]$$



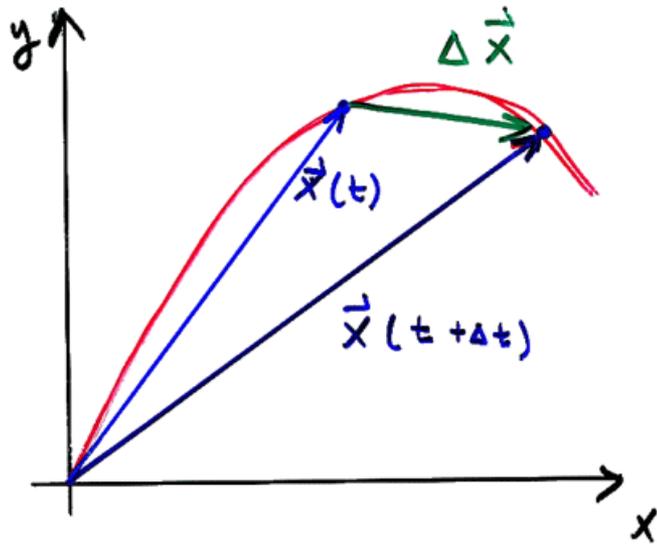
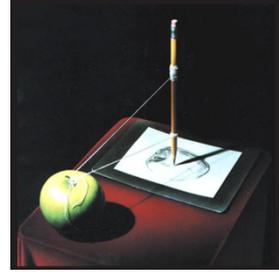
VELOCIDAD

$$\vec{v}(t) = [v_x(t), v_y(t)]$$

ACELERACIÓN

$$\vec{a}(t) = [a_x(t), a_y(t)]$$

# Introducción a la Física Newtoniana



$$\vec{v}(t) = \frac{\vec{x}(t + \Delta t) - \vec{x}(t)}{\Delta t}$$

$$\vec{v}(t) = \frac{\Delta \vec{x}}{\Delta t}$$

NOTACIÓN COMPACTA

$$\vec{v}(t) = \left[ \frac{x(t + \Delta t) - x(t)}{\Delta t}, \frac{y(t + \Delta t) - y(t)}{\Delta t} \right]$$

# Introducción a la Física Newtoniana



$$v_x(\bar{t}) = \frac{x(t + \Delta t) - x(t)}{\Delta t}$$

Velocidad instantánea

$$v_x(t) = \lim_{\Delta t \downarrow 0} \left[ \frac{x(t + \Delta t) - x(t)}{\Delta t} \right]$$

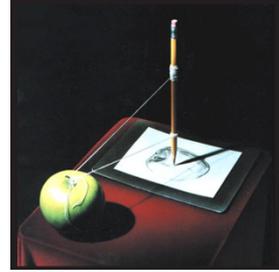
$$\equiv \frac{dx(t)}{dt} = \dot{x}(t)$$

Análogamente para

$$v_y(t) = \dots$$

# Introducción a la Física Newtoniana

---

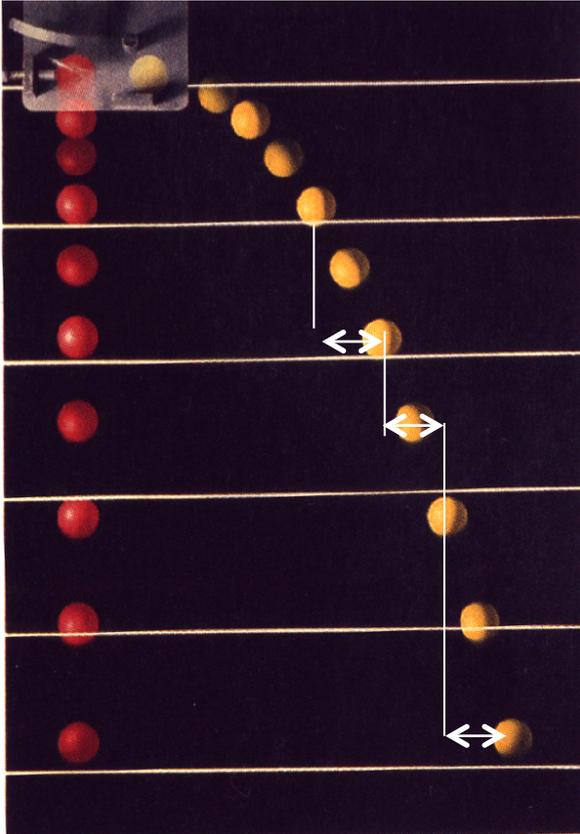
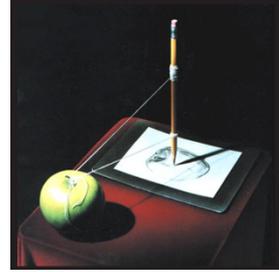


Dibujo que refleja la idea que prevalecía acerca de la trayectoria de un proyectil antes que Galileo resolviera el problema



# Introducción a la Física Newtoniana

## Principio de superposición



Dos esferas son lanzadas al vacío desde el mismo punto. Una, la **roja**, simplemente se deja caer. La **amarilla** se lanza horizontalmente con una cierta velocidad.

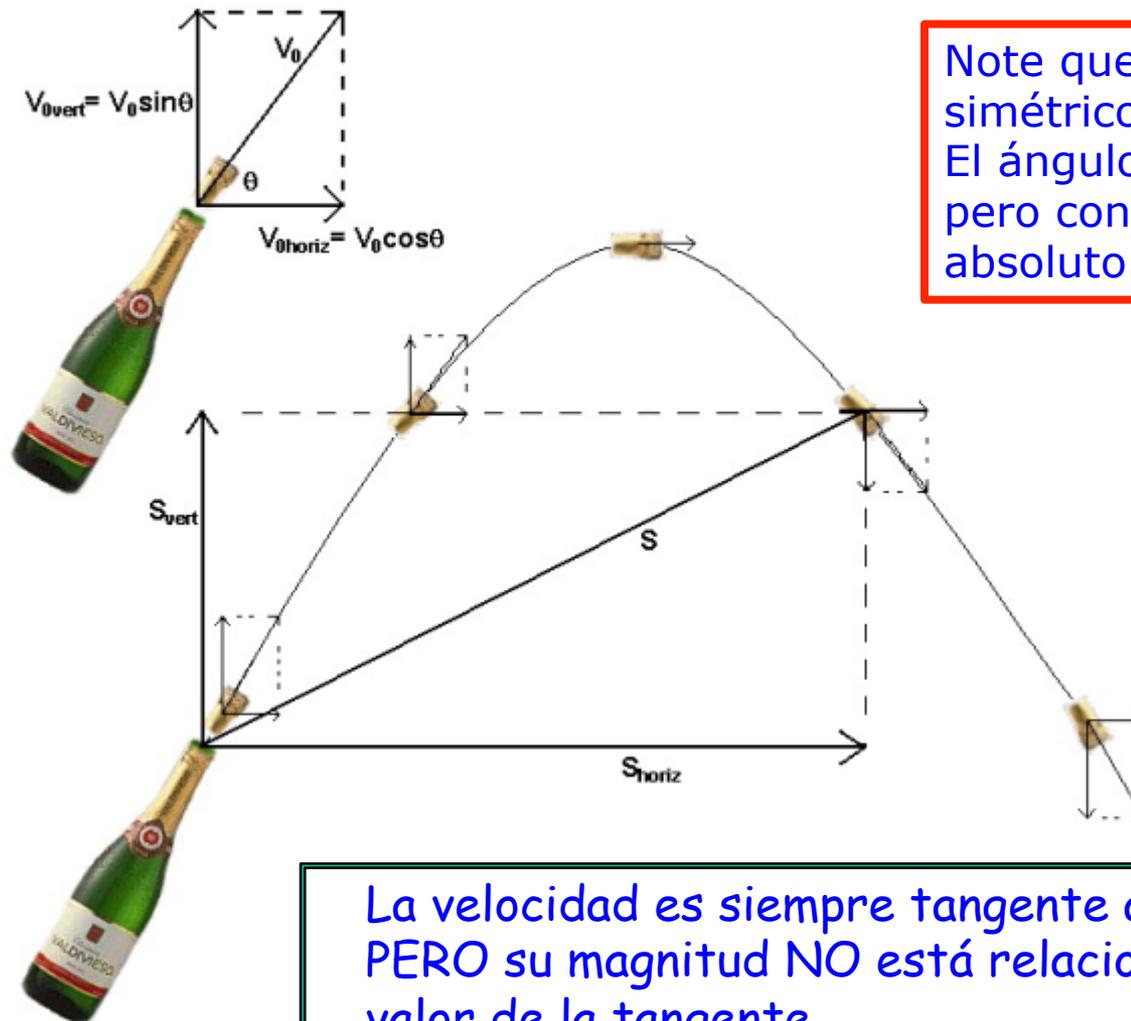
El registro de fotos indica que **AMBAS** caen verticalmente con la misma rapidez. Sin embargo, la **amarilla** se desplaza además horizontalmente con la misma velocidad horizontal.

Las componentes  $V_x$  y  $V_y$  de la velocidad no se afectan entre ellas: se superponen.

Este es un **PRINCIPIO**, se juzga por su concordancia con los experimentos o su .

Por qué la regla parece no cumplirse en los últimos dos flashes?

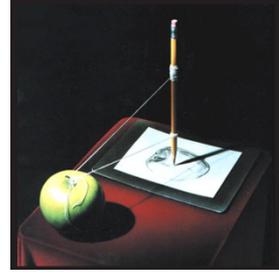
# Introducción a la Física Newtoniana



Note que en los dos puntos simétricos de la parábola El ángulo cambia de signo pero conserva su valor absoluto.

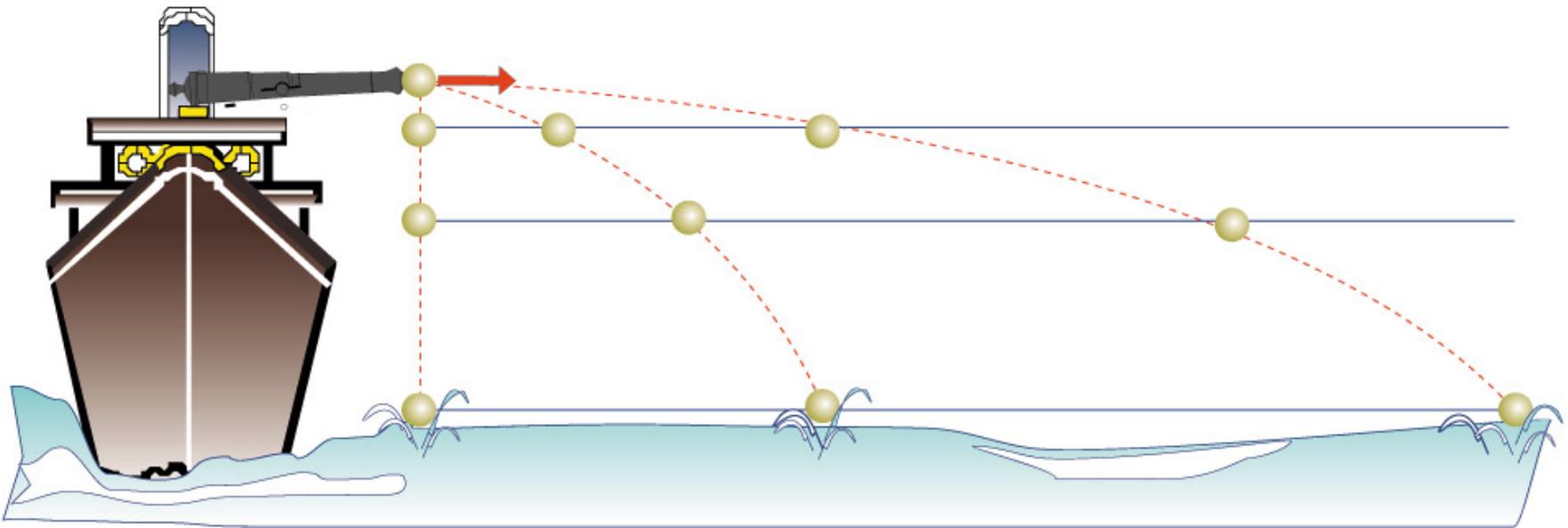
La velocidad es siempre tangente a la parábola PERO su magnitud NO está relacionada con el valor de la tangente.

# Introducción a la Física Newtoniana

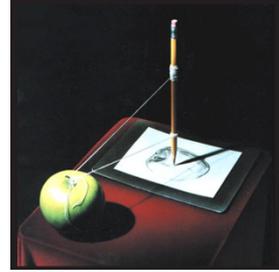


## Principio de superposición:

Las distancia horizontales medidas desde el punto de lanzamiento deben ser proporcionales a la velocidad horizontal inicial.



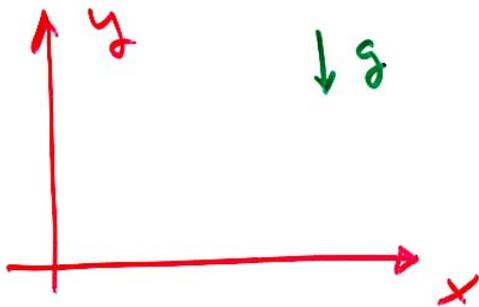
# Introducción a la Física Newtoniana



En cambio, en la dirección vertical, naturalmente adquiere una aceleración constante.

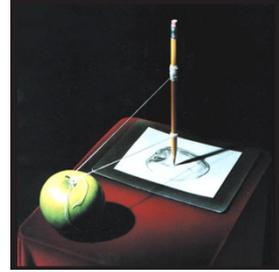
$$\vec{X}(t) = \vec{X}_0 + \vec{v}_0 \cdot t + \frac{1}{2} \vec{a}_0 t^2$$

$$\vec{v}(t) = \vec{v}_0 + \vec{a}_0 \cdot t$$

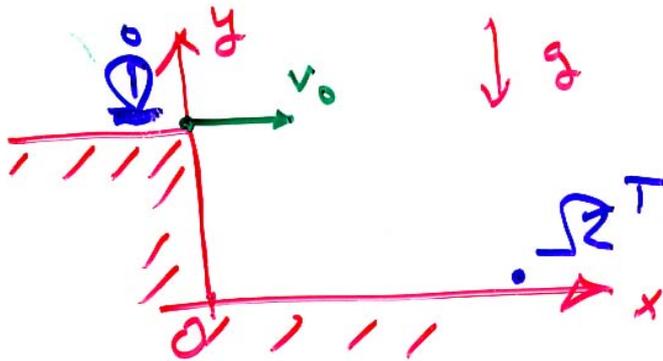


$$\vec{a}_0 = [0, -g]$$

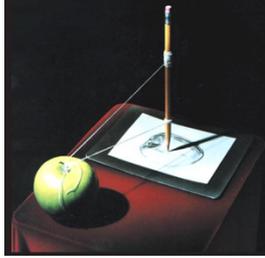
# Introducción a la Física Newtoniana



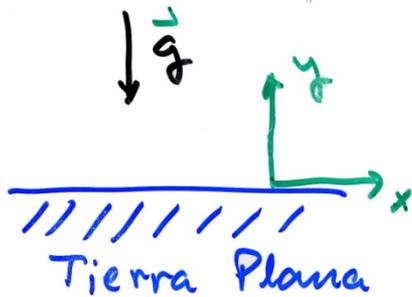
Eje $x$	Eje $y$
$a_{0x} = 0$	$a_{0y} = -g$
$v_x = v_{0x}$	$v_y = v_{0y} - g t$
$x = x_0 + v_{0x} \cdot t$	$y = y_0 + v_{0y} t - \frac{1}{2} g t^2$



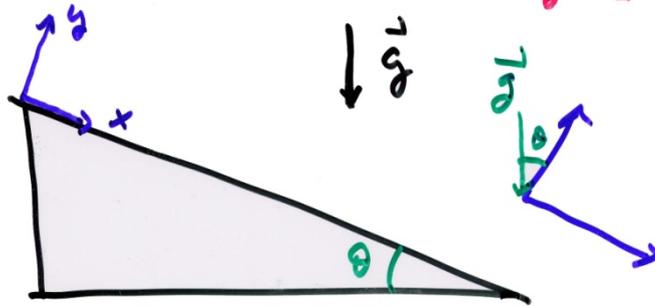
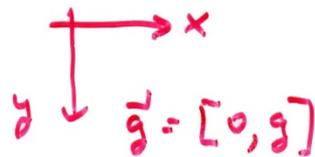
# Introducción a la Física Newtoniana



## Ejemplo



$$\vec{g} = [0, -g]$$

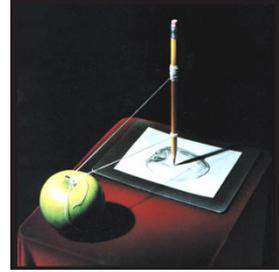


$$\vec{g} = [g \sin \theta, -g \cos \theta]$$

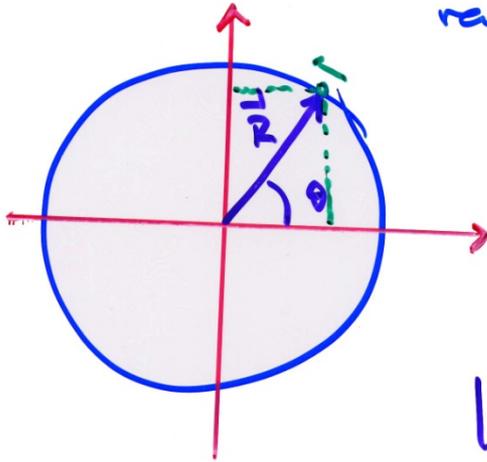
$$= g [\sin \theta, -\cos \theta]$$

Note  
que:  $|\vec{g}| = g$

# Introducción a la Física Newtoniana



Ejemplo: Partícula moviéndose en una  $\odot$  de radio  $R$

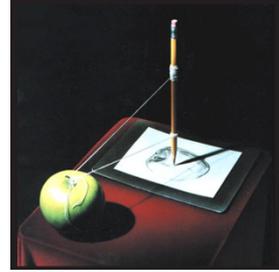


$$\vec{R} = [R \cos \theta, R \sin \theta]$$

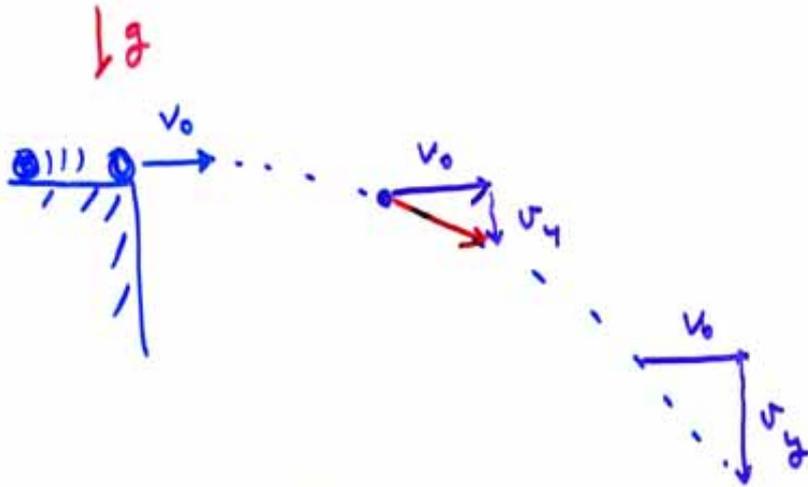
$$= R [\cos \theta, \sin \theta]$$

$$|\vec{R}| = R = \text{Constante}$$

# Introducción a la Física Newtoniana

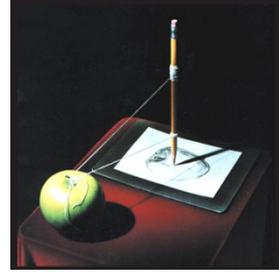


## Principio de Superposición



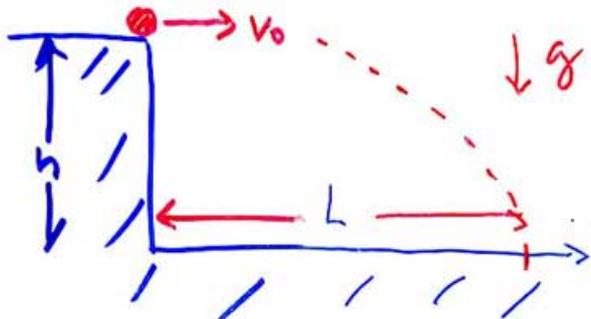
Una partícula viaja con velocidad  $v_0$ . Al llegar al extremo la partícula abandona el piso con velocidad  $v_0$  que, debido al Principio de Inercia, la mantiene con la misma velocidad horizontal

# Introducción a la Física Newtoniana

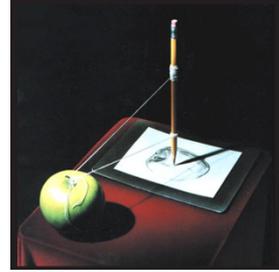


Ejemplo:

Se lanza un objeto con una velocidad horizontal  $v_0$ . Si la partícula se ubica al borde de una plataforma de altura  $h$  ¿a qué distancia del borde tocará el piso este objeto?



# Introducción a la Física Newtoniana



- Sist. de Ref.

- Fórmulas

- Datos

$$g = 10$$

$$x_0 = 0$$

$$y_0 = h$$

$$v_{0x} = v_0$$

$$v_{0y} = 0$$

$$\begin{aligned} x &= v_0 t \\ v_y &= -g t \\ y &= h - \frac{1}{2} g t^2 \end{aligned}$$

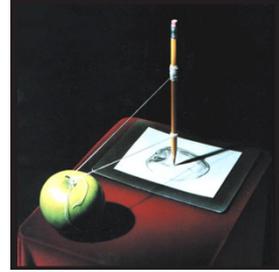
$y=0$

$$h = \frac{1}{2} g T^2$$
$$T = \sqrt{\frac{2h}{g}}$$
$$L = v_0 \cdot \sqrt{\frac{2h}{g}}$$

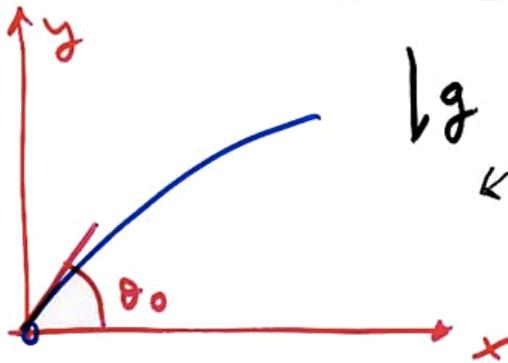
## PROTOCOLO

- ✓ Datos e Incógnitas
- ✓ Estrategia
- ✓ Sistema de Referencia  
(mantener coherencia con el sist. de ref. definido, durante la resolución del problema)
- ✓ Fórmulas adaptadas al ejercicio.  
(Ojo con los signos)

# Introducción a la Física Newtoniana



Ec. de la parábola



OJO  
Partícula sale  
de  $x=0, y=0$

$$y = v_{0y} \cdot t - \frac{1}{2} g t^2$$

$$v_y = v_{0y} - g t$$

$$v_y^2 - v_{0y}^2 = -2 g y$$

$$x = v_{0x} \cdot t$$

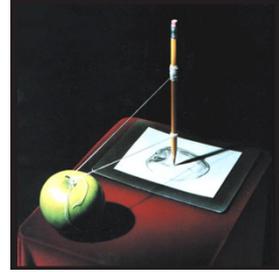
$$v_x = v_{0x}$$

Mov. en  
eje y.

Mov. en  
eje x

OJO : Trayectoria parte del origen.

# Introducción a la Física Newtoniana

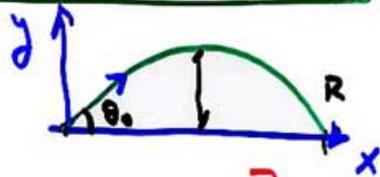


$$t = \frac{x}{v_{0x}} \quad (a_x = 0)$$

$$y = \left( \frac{v_{0y}}{v_{0x}} \right) x - \frac{g}{2 v_{0x}^2} x^2$$

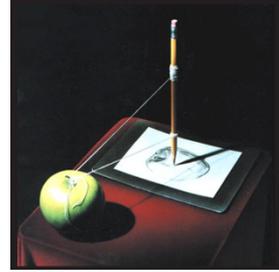
$$y = (\tan \theta_0) x - \frac{g}{2 v_0^2 \cos^2 \theta_0} x^2$$

$$y = 0 \quad ?$$



$$0 = x \left[ \tan \theta_0 - \frac{g}{2 v_0^2 \cos^2 \theta_0} x \right]$$

# Introducción a la Física Newtoniana



$$x = 0 \quad (\text{ORIGEN})$$

$$x = \frac{2 v_0^2 \cos^2 \theta_0 \cdot \tan \theta_0}{g}$$

$$x = \frac{2 v_0^2 \sin \theta_0 \cos \theta_0}{g}$$

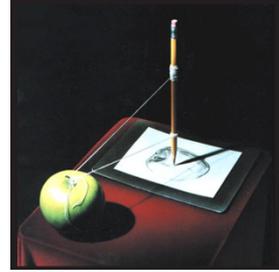
$$\boxed{R_{\text{RANGO}} = R = \frac{v_0^2 \sin 2\theta_0}{g}}$$

(  $\sin 2\theta_0 = 2 \sin \theta_0 \cdot \cos \theta_0$  )

$$R_{\text{MÁXIMO}} = \frac{v_0^2}{g}$$

$$\theta_0 = \pi/4$$

# Introducción a la Física Newtoniana



Otra relación útil

$$\frac{v_y}{v_{0x}} = \frac{v_{0y}}{v_{0x}} - g t$$

Dividimos  
ambos miembros  
por  $v_{0x}$

Como  $v_x = v_{0x}$

$$\frac{v_y}{v_x} = \tan \theta$$

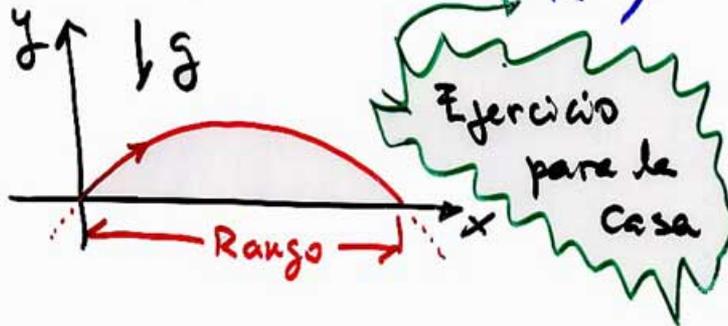
$$\tan \theta = \tan \theta_0 - \frac{g}{v_{0x}^2} x$$

El ángulo en función de la posición  $x$

# Introducción a la Física Newtoniana



$$\tan \theta = \tan \theta_0 \left( 1 - \frac{2x}{R} \right)$$



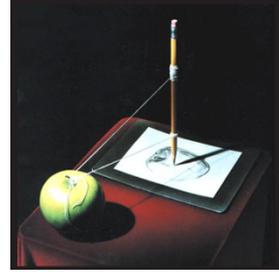
Altura máxima

$$v_y^2 - v_{0y}^2 = -2g(y-0)$$

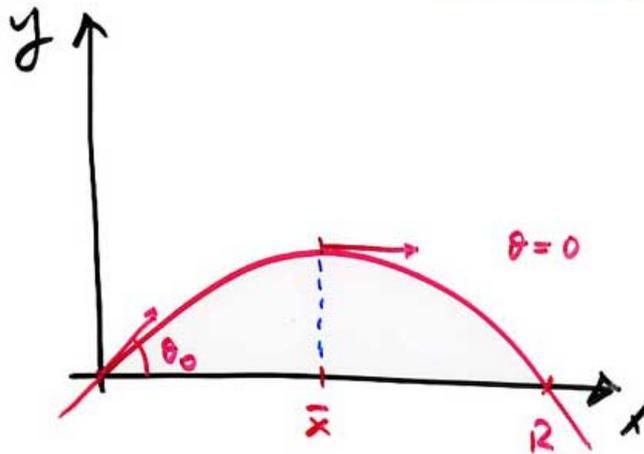
$$v_{0y}^2 = 2g h_{\text{máx}}$$

$$h_{\text{máx}} = \frac{v_0^2 \sin^2 \theta_0}{2g}$$

# Introducción a la Física Newtoniana



ALTURA MÁXIMA



$$\tan \theta = 0 \Rightarrow$$

$$\bar{x} = v_{0x}^2 \cdot \frac{\tan \theta_0}{g}$$

pero

$$y = \tan \theta_0 x - \frac{g}{2v_{0x}^2} x^2$$

# Introducción a la Física Newtoniana



$$h_{max} = \tan \theta_0 \frac{\tan \theta_0 v_{0x}^2}{g} -$$
$$- \frac{g}{2 v_{0x}^2} \cdot \frac{v_{0x}^4 \tan^2 \theta_0}{g^2}$$

$$h_{max} = \frac{v_{0x}^2 \tan^2 \theta_0}{2g} = \frac{v_{0y}^2}{2g}$$

OJO:  $v_{0x}^2 \tan^2 \theta_0 = v_0^2 \cos^2 \theta_0 \tan^2 \theta_0$

$$= v_0^2 \sin^2 \theta_0$$
$$= v_{0y}^2$$

# Introducción a la Física Newtoniana

---

