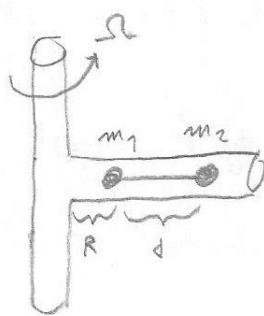


Que 5



a)



• nota: no hay gravedad!

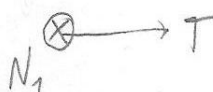
=> no hay fuerzas ni momentos en $\hat{z}$, por lo tanto z es irrelevante para la dinámica del problema.

• Usamos polares. $\vec{a} = (\ddot{r} - r\dot{\theta}^2)\hat{r} + (r\ddot{\theta} + 2\dot{r}\dot{\theta})\hat{\theta}$

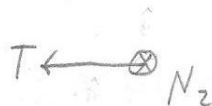
• Identificamos: $\dot{\theta} = \Omega$ etc => $\ddot{\theta} = 0$

• Por ec. de momentos quedan:

DCL m_1



DCL m_2



moro 1

$$\hat{r} \mid m_1(\ddot{r}_1 - r_1 \Omega^2) = T \quad (1)$$

$$\hat{\theta} \mid m_1(2\dot{r}_1 \Omega) = N_1 \quad (2)$$

moro 2

$$\hat{r} \mid m_2(\ddot{r}_2 - r_2 \Omega^2) = -T \quad (3)$$

$$\hat{\theta} \mid m_2(2\dot{r}_2 \Omega) = N_2 \quad (4)$$

b) Dado que N_1 , N_2 y T son incógnitas, tenemos que resolver las ec. en este punto. Para ello, sumamos (1) y (3):

$$(1) + (3) \Rightarrow m_1 \ddot{r}_1 + m_2 \ddot{r}_2 - m_1 r_1 \Omega^2 - m_2 r_2 \Omega^2 = \cancel{T} - T$$

Definimos la variable: $\mu = m_1 r_1 + m_2 r_2 \Rightarrow \ddot{\mu} = m_1 \ddot{r}_1 + m_2 \ddot{r}_2$

$$\Rightarrow \ddot{\mu} - \mu \Omega^2 = 0 \leadsto \text{EDO: } \lambda^2 - \Omega^2 \cdot 1 = 0 \Rightarrow \begin{aligned} \lambda_1 &= \Omega \\ \lambda_2 &= -\Omega \end{aligned}$$

ec. de 2to orden

$$\Rightarrow (\lambda - \Omega)(\lambda + \Omega) = 0$$

• Solución: $\mu(t) = A e^{\lambda_1 t} + B e^{\lambda_2 t} \Rightarrow \mu(t) = A e^{\Omega t} + B e^{-\Omega t}$ (5)

• para calcular A y B usamos condiciones iniciales (CI):

$$\mu(0) = A \cancel{\Omega} e^{\cancel{\Omega} 0} - B \cancel{\Omega} e^{\cancel{\Omega} 0} = \cancel{m_1} \cancel{r_1(0)} + \cancel{m_2} \cancel{r_2(0)} = 0$$

se inicia del reposo! $\Rightarrow$ no hay velocidad inicial!

$$\Rightarrow \Omega(A - B) = 0 \Rightarrow \boxed{A = B} \quad (6)$$

$\Omega \neq 0$

$$\mu(0) = A \cdot 1 + B \cdot 1 = \underbrace{m_1 r_1(0)}_R + \underbrace{m_2 r_2(0)}_{R+d} = 2A$$

$$\Rightarrow \boxed{A = \frac{1}{2} (R(m_1 + m_2) + d m_2)} \quad (7)$$

• Luego reemplazamos (5): $\mu(t) \stackrel{(6)}{=} A (e^{\Omega t} + e^{-\Omega t})$
 $\qquad\qquad\qquad 2 \cosh(\Omega t)$

$$\Rightarrow \mu(t) = (R(m_1 + m_2) + d m_2) \cosh(\Omega t) \quad (8)$$

• Recordemos que: $\mu = m_1 r_1 + m_2 r_2$

• y además: $r_2 = d + r_1$

$$\left. \begin{array}{l} \mu = m_1 r_1 + m_2 r_2 \\ \mu = r_1(m_1 + m_2) + d m_2 \end{array} \right\} \Rightarrow r_1 = \frac{1}{m_1 + m_2} (\mu - d m_2) \quad (9)$$

reemplazamos (9) en (8) $\Rightarrow r_1(t) = \left(R + \frac{m_2 d}{m_1 + m_2} \right) \cosh(\Omega t) - \frac{m_2 d}{m_1 + m_2}$

o bien:

$$r_1(t) = R \cosh(\Omega t) + \frac{m_2 d}{m_1 + m_2} (\cosh(\Omega t) - 1) \quad (10)$$

y $r_2 = r_1 + d \Rightarrow$

$$r_2(t) = R \cosh(\Omega t) + \frac{m_2 d}{m_2 + m_1} (\cosh(\Omega t) - 1) + d \quad 101$$

c) Al tener las posiciones explícitas en (10), podemos usar (1) o (3) para calcular la tensión de la cuerda:

$$(1) \Rightarrow m_1 (\ddot{r}_1 - r_1 \Omega^2) = T \quad \leftarrow \text{tensión}$$

necesitamos $\ddot{r}_1$: (10) $\Rightarrow \dot{r}_1 = R \Omega \sinh(\Omega t) + \frac{m_2 d \Omega}{m_1 + m_2} \sinh(\Omega t)$

$$\Rightarrow \ddot{r}_1 = \Omega^2 \cosh(\Omega t) \left(R + \frac{m_2 d}{m_1 + m_2} \right) \quad \text{en (1) queda:}$$

$$(1) \rightarrow T = m_1 \Omega^2 \cosh(\Omega t) \left(R + \frac{m_2 d}{m_1 + m_2} \right) - R \Omega^2 m_1 \cosh(\Omega t) - \frac{m_2 d}{m_1 + m_2} (\cosh(\Omega t) - 1) m_1 \Omega^2$$

ambos términos se llega a:

$$\Rightarrow T = \frac{m_1 m_2 \Omega d}{m_1 + m_2}$$