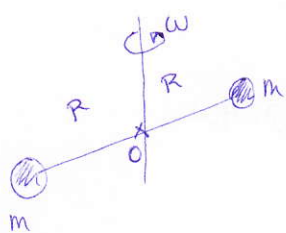


dos masas iguales, $m_1 = m_2 = m$, giran mediante una barra sin masa con un centro radio R .
 Supongamos que la velocidad angular es ω .

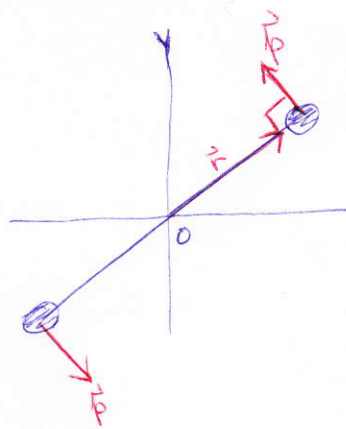


- ¿Cómo cambia la velocidad angular ω si movemos las masas en $R/2$ hacia el centro?
- det. las energías cinéticas antes y después de mover las masas.

1° para que el momento angular se conserve, los "torques" en el origen deben ser cero. en este caso el torque respecto a O es cero, por lo tanto se conserva. (como no saben torque ~~en~~ Aún Esto quedará así).

2° $\vec{L}_O = \vec{r}_O \times \vec{p}$
 como hay dos masas, pues sumamos sus momentos por separados.

$\vec{L}_O = |\vec{r}_O| |\vec{p}| \sin\theta (\hat{z})$ ($\vec{L}$ es un vector $\perp$ a $\vec{r}$ y $\vec{p}$) $\Rightarrow$ ~~mirado desde arriba~~



Los vectores $\vec{r}$ y $\vec{p}$ están en el plano XY, entonces $\vec{L}$ está en $+\hat{z}$

$$\vec{L}_O = R \cdot m v \cdot \sin 90 (\hat{z}) + R m v \cdot \sin 90 (\hat{z})$$

$$\vec{L}_O = 2 R m v (\hat{z})$$

pero $v = \omega R$

$$\Rightarrow \vec{L}_O = 2 R m (\omega R) = 2 \underbrace{m R^2}_{I_O} \omega$$

I_O momento inercial respecto a O.

ahora suponemos que el radio es $R/2$ (ahora gira con ω')

~~$v = \omega R$~~
 $v' = \omega' R$

$$\vec{L}_F = \frac{R}{2} m v' (\hat{z}) + \frac{R}{2} m v' (\hat{z})$$

$$= \frac{R}{2} m \cdot \omega' \frac{R}{2} (\hat{z}) + \frac{R}{2} m \omega' \frac{R}{2} (\hat{z}) = \frac{1}{2} m R^2 \omega' (\hat{z}) //$$

(notar que si en $\vec{L}_O$ cambiamos $R \rightarrow R/2$ llegamos a lo mismo)

igualamos:

$$\vec{L}_O = \vec{L}_F$$

$$2 m R^2 \omega = \frac{1}{2} m R^2 \omega'$$

$$\underline{4\omega = \omega'} //$$

conclusión: la velocidad angular aumenta 4 veces (gira 4 veces más rápido).

b) energía:

~~$$K_i = \frac{1}{2} m v^2 + \frac{1}{2} m v^2$$~~

$$K_i = \frac{1}{2} m v^2 + \frac{1}{2} m v^2$$

(v inicial) (v después)

$$K_i = m v^2 = m \cdot (\omega \cdot R)^2 = m \omega^2 R^2 = \underbrace{m R^2}_{\text{el momento de inercia (de nuevo!)}} \omega^2 = I \omega^2$$

$$K_F = \frac{1}{2} m v^2 + \frac{1}{2} m v^2 = m v^2 = m \left(\omega' \frac{R}{2} \right)^2 = m \cdot \omega'^2 \frac{R^2}{4} \quad // \omega' = 4\omega$$

$$K_F = m (4\omega)^2 \frac{R^2}{4} = \frac{16}{4} m R^2 \omega^2 = 4 m R^2 \omega^2$$

o observaciones y conclusiones: $\rightarrow \vec{L}$ se conserva real torque es nulo en algún punto en todo instante de tiempo

$$\rightarrow \vec{L} = \vec{I} \omega$$

$$\rightarrow K_{\text{rotación}} = \frac{1}{2} I \omega^2 \quad (\text{en general})$$