Universidad de Chile Facultad de Ciencias Físicas y Matemáticas Departamento de Ingeniería Matemática MA2001-2 Cálculo en Varias Variables 18 de Junio de 2014

# Control #3

Profesor: Aris Daniilidis.

Auxiliares: Daniel Contreras, Juan Pablo Donoso, Diego Gramusset, Donato Vásquez.

**P1.** (a) Considere  $f: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$  definida por

$$f(x,y) = \operatorname{sen}^2(x+y) + x^2y$$

Encuentre el polinomio de Taylor de orden 2 para f en torno al punto (0,0).

#### Solución:

Notemos que la función es de clase  $C^2$  por álgebra y composición de funciones de clase  $C^2$ , luego sus derivadas cruzadas son iguales. Además veamos que

$$\begin{array}{lll} \frac{\partial f}{\partial x} &= 2 \operatorname{sen}(x+y) \operatorname{cos}(x+y) + 2 x y = \operatorname{sen}(2(x+y)) + 2 x y & \frac{\partial f}{\partial x}(0,0) &= 0 \\ \frac{\partial f}{\partial y} &= 2 \operatorname{sen}(x+y) \operatorname{cos}(x+y) + x^2 = \operatorname{sen}(2(x+y)) + x^2 & \frac{\partial f}{\partial y}(0,0) &= 0 \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} &= 2 \operatorname{cos}(2(x+y)) + 2 y & \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(0,0) &= 2 \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} &= 2 \operatorname{cos}(2(x+y)) + 2 x & \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(0,0) &= 2 \\ \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} &= 2 \operatorname{cos}(2(x+y)) & \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(0,0) &= 2 \end{array}$$

Luego, como  $f(0,0)=0,\,\nabla f(0,0)=(0,0)$  y  $H_f(0,0)=\begin{bmatrix} 2 & 2\\ 2 & 2 \end{bmatrix}$  tenemos que

$$P_2(h_1, h_2) = \frac{1}{2}(h_1, h_2) \begin{bmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 2 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} h_1 \\ h_2 \end{pmatrix} = h_1^2 + 2h_1h_2 + h_2^2.$$

(b) Muestre que f es de clase  $C^3$ , y pruebe que:

$$|f(h_1, h_2) - P_2(h_2, h_2)| \le 2\sqrt{2} ||(h_1, h_2)||^3$$

donde  $P_2$  es el polinomio de Taylor de orden 2 de f en torno a (0,0).

**Solución:** Notemos que f es de clase  $\mathcal{C}^3$  por álgebra y composición de funciones de clase  $\mathcal{C}^3$ , luego las terceras derivadas cruzadas son iguales. Veamos entonces que para encontrar una estimación de  $f(h_1, h_2) - P_2(h_1, h_2)$  podemos usar la fórmula de Taylor

$$f(h_1, h_2) - P_2(h_1, h_2) = R_3(h_1, h_2) = \frac{1}{3!} \sum_{j=0}^{3} {3 \choose j} \frac{\partial^3 f}{\partial x^{3-j} \partial y^j} (\xi h_1, \xi h_2) h_1^{3-j} h_2^j$$
$$= \frac{1}{3!} (f_{xxx} h_1^3 + 3f_{xxy} h_1^2 h_2 + 3f_{xyy} h_1 h_2^2 + f_{yyy} h_2^3)$$

donde las derivadas están evaluadas en  $(\xi h_1, \xi h_2)$  para algún  $\xi \in [0, 1]$ . Por otro lado

$$f_{xxx}(x,y) = -4 \operatorname{sen}(2(x+y))$$

$$f_{xxy}(x,y) = -4 \operatorname{sen}(2(x+y)) + 2$$

$$f_{xyy}(x,y) = -4 \operatorname{sen}(2(x+y))$$

$$f_{yyy}(x,y) = -4 \operatorname{sen}(2(x+y))$$

Para notando que  $|\sec(2(x+y))| \le 1$  tenemos que

$$|f_{xxx}(\xi h_1, \xi h_2)| \le 4$$
  
 $|f_{xxy}(\xi h_1, \xi h_2)| \le 6$   
 $|f_{xyy}(\xi h_1, \xi h_2)| \le 4$   
 $|f_{yyy}(\xi h_1, \xi h_2)| \le 4$ 

Por lo tanto, usando desigualdad triangular

$$|f(h_1, h_2) - P_2(h_1, h_2)| = |R_3(h_1, h_2)| \le \frac{1}{3!} (4|h_1|^3 + 3 \cdot 6h_1^2|h_2| + 3 \cdot 4|h_1|h_2^2 + 4|h_2|^3)$$

$$\le \frac{1}{6} (6|h_1|^3 + 18h_1^2|h_2| + 18|h_1|h_2^2 + 6|h_2|^3)$$

$$= (|h_1| + |h_2|)^3$$

Luego, queremos ver que  $(|h_1|+|h_2|)^3 \le 2\sqrt{2}\sqrt{h_1^2+h_2^2}^3 \iff (|h_1|+|h_2|)^2 \le 2(h_1^2+h_2^2)$  que se puede comprobar fácilmente de

$$(|h_1| - |h_2|)^2 \ge 0 \iff h_1^2 + h_2^2 - 2|h_1h_2| \ge 0 \iff 2(h_1^2 + h_2^2) \ge h_1^2 + h_2^2 + 2|h_1h_2| = (|h_1| + |h_2|)^2$$

o también, usando la convexidad de la función  $x^2$ , de donde

$$\left(\frac{|h_1| + |h_2|}{2}\right)^2 \le \frac{1}{2}h_1^2 + \frac{1}{2}h_2^2 \iff (|h_1| + |h_2|)^2 \le 2(h_1^2 + h_2^2)$$

Finalmente  $|f(h_1, h_2) - P_2(h_1, h_2)| \le (|h_1| + |h_2|)^3 \le 2\sqrt{2}\sqrt{h_1^2 + h_2^2}^3 = 2\sqrt{2}\|(h_1, h_2)\|^3$ .

P2. (a) Considere la función

$$f(x,y) = \ln(e^x + e^y)$$

Demuestre que la función es estrictamente convexa.

## Solución:

Demostraremos que el hessiano de  $\ln(e^x + e^y)$  es semi definido positivo. Como la función es  $\mathcal{C}^2$ , es equivalente a que la función sea convexa. Entonces:

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{e^x}{e^x + e^y}$$
$$\frac{\partial f}{\partial y} = \frac{e^y}{e^x + e^y}$$

Sigue que:

$$\begin{split} \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} &= \frac{e^{x+y}}{(e^x + e^y)^2} \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} &= \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} = \frac{-e^{x+y}}{(e^x + e^y)^2} \\ \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} &= \frac{e^{x+y}}{(e^x + e^y)^2} \end{split}$$

(Notar que la segunda igualdad es válida pues f es  $\mathcal{C}^2$ ). Entonces tenemos que el hessiano de f esta dado por:

$$H_f(x,y) = \frac{e^{x+y}}{(e^x + e^y)^2} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$

Como  $\frac{e^{x+y}}{(e^x+e^y)^2} > 0$  para todo  $x, y \in \mathbb{R}$ , para ver que  $H_f$  es semi definido positivo, basta ver que la matriz

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$

es semi definida positiva. Entonces, esto lo podemos hacer de dos formas por lo menos

- $\blacksquare$  Caculando los valores propios de A, los cuales resultan ser  $\lambda_1=0$  y  $\lambda_2=2.$
- Tomar  $\vec{d} = (d_1, d_2) \in \mathbb{R}^2$  y demostrar que  $\vec{d}^t A \vec{d} \ge 0$ .

Cualquiera de las dos formas es correcta.

(b) Demuestre que para  $\alpha \in \mathbb{R}$  el siguiente conjunto:

$$S_{\alpha} \doteq \{(x,y) \in \mathbb{R} : 3\ln(e^x + e^y) + x^2 \le \alpha\}$$

es un conjunto convexo.

### Solución:

Como, por la parte anterior, sabemos que  $\ln(e^x + e^y)$  es convexa, entonces  $3\ln(e^x + e^y)$  resulta ser convexa por ser una ponderación no negativa de una función convexa (varios pusieron que toda ponderación de una convexa es convexa, lo cual es falso). Como  $x^2$  es claramente convexa, entonces del hecho que suma de funciones convexas es convexa,  $g(x,y) = 3\ln(e^x + e^y) + x^2$  es convexa. Como  $S_\alpha$  corresponde al conjunto de nivel  $\alpha$  de la función convexa g, entonces  $S_\alpha$  es un conjunto convexo.

- (c) Sea  $f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$  convexa, y supongamos que es acotada superiormente. Nos proponemos demostrar que f es constante. Para esto realice lo siguiente
  - i) Suponga que f no es constante, i.e. existen x, y con f(x) < f(y). Defina la función:

$$g(t) = f(x + t(y - x)).$$

Demuestre que es convexa, y que g(0) < g(1).

#### Solución:

Aquí también hay por lo menos dos formas de demostrar que g es convexa.

■ Notando que  $h: \mathbb{R} \to \mathbb{R}^n$  definida por:

$$h(t) = x + t(y - x)$$

es lineal afín, entonces  $g = f \circ h$  es convexa porque es composición de convexa con lineal afín (ojo que el orden de la composición es importante!, en general si h es lineal afín y f es convexa, no es cierto que  $h \circ f$  resulta ser convexa).

■ Lo otro era hacerlo por definición, esto es, demostrar que para todo  $t_1, t_2 \in \mathbb{R}$  y  $\alpha \in [0, 1]$ ,

$$g(\alpha t_1 + (1 - \alpha)t_2) \le \alpha g(t_1) + (1 - \alpha)g(t_2).$$

Demostrar que g(0) < g(1) es directo del enunciado y que g(0) = f(x), g(1) = f(y).

ii) Considere ahora t > 1, demuestre que

$$g(1) \le \left(1 - \frac{1}{t}\right)g(0) + \frac{1}{t}g(t)$$

De lo anterior deduzca que, para todo t > 1

$$g(t) \ge g(0) + t(g(1) - g(0)).$$

**Solución:** Usando la convexidad de g, como  $\frac{1}{t} \in (0,1]$ 

$$g(1) = g\left(\left(1 - \frac{1}{t}\right)0 + \frac{1}{t}t\right) \le \left(1 - \frac{1}{t}\right)g(0) + \frac{1}{t}g(t)$$

La desigualdad que piden deducir es directa de multiplicar la última desigualdad por t y reordenar.

iii) Concluya el resultado, demostrando que la última desigualdad implica que f es no acotada superiormente, teniendose entonces la contradicción.

**Solución:** Como, para todo t > 1

$$g(t) \ge g(0) + t(g(1) - g(0))$$

entonces, como g(1) > g(0)

$$q(t) \to \infty$$
 cuando  $t \to \infty$ 

Pero esto último dice que

$$f(x+t(y-x)) \to \infty$$
 cuando  $t \to \infty$ 

Lo cual contradice que f sea acotada superiormente.

- **P3.** (a) Sea  $f: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$  la función definida por  $f(x,y) = x^2 + \cos(x) + y^2 y$ 
  - i) Encuentre y estudie la naturaleza de los puntos críticos de f.
  - ii) Demuestre que f alcanza su mínimo.
  - (b) Resuelva el problema de optimización

$$(\mathcal{P}) \begin{cases} \min & g(x,y) = 6 - x^2 + y^2 \\ \text{s. a} & (x,y) \in \overline{B}(0,8) \end{cases}.$$

Solución:

(a) i) Dado que no tenemos reestricciones en la función, entonces para encontrar los puntos críticos, tenemos que

$$\nabla f = \begin{pmatrix} 2x - \sin(x) \\ 2y - 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \implies \begin{array}{c} 2x - \sin(x) = 0 \\ 2y - 1 = 0 \end{array} \implies \begin{array}{c} x = 0 \\ y = \frac{1}{2} \end{array}$$

Por lo tanto el único punto crítico de la función es  $\begin{pmatrix} 0 \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix}$ . Para ver la naturaleza de este punto crítico, veamos el hessiano de f en este punto.

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = 2 - \cos(x) \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = 0 \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} = 0 \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = 2$$

Por lo tanto el Hessiano es

$$Hf\left(0,\frac{1}{2}\right) = \begin{pmatrix} 1 & 0\\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

Veremos que  $Hf\left(0,\frac{1}{2}\right)$  es definido positivo, para ello notemos que

$$\left| Hf\left(0,\frac{1}{2}\right) - \lambda I \right| = \left| \begin{pmatrix} 1-\lambda & 0 \\ 0 & 2-\lambda \end{pmatrix} \right| = (1-\lambda)(2-\lambda) = 0 \implies \lambda = 1 \lor \lambda = 2$$

Como los valores propios del hessiano son mayores que 0, tenemos que  $Hf(0, \frac{1}{2})$  es definido positivo y por lo tanto  $(0, \frac{1}{2})$  es mínimo local de f.

ii) Demostraremos que la función f es convexa, para ello, veremos que el hessiano de f en cualquier punto es definido positivo, de la parte  $\mathbf{i}$ ), tenemos que

$$Hf(x,y) = \begin{pmatrix} 2 - \cos(x) & 0\\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Para ver que Hf(x,y) es definido positivo, analizaremos los valores propios de la matriz, para ello

$$|Hf(x,y) - \lambda I| = \left| \begin{pmatrix} 2 - \cos(x) - \lambda & 0 \\ 0 & 1 - \lambda \end{pmatrix} \right| = (2 - \cos(x) - \lambda)(1 - \lambda) = 0 \implies \lambda = 2 - \cos(x) \lor \lambda = 1$$

Sabemos que  $-1 \le \cos(x) \le 1$ ,  $\forall x \in \mathbb{R}$ , por lo tanto  $0 < 1 \le 2 - \cos(x) \le 3$ , por lo tanto  $\forall (x,y) \in \mathbb{R}^2$  los valores propios del Hessiano Hf(x,y) son positivos, por lo tanto la matriz Hf(x,y) es definida positiva, se demuestra entonces que la función f es convexa.

Como  $(0, \frac{1}{2})$  es un mínimo local de f y f es convexa, se concluye que  $(0, \frac{1}{2})$  es mínimo global de f.

- (b) Primero veamos que como la bola  $\overline{B}(0,8)$  es cerrada y acotada en  $\mathbb{R}^2$ , que al ser un e.v.n de dimensión finita, tenemos que  $\overline{B}(0,8)$  es compacta y por lo tanto la función g alcanza su máximo y su mínimo en  $\overline{B}(0,8)$ . Para esta pregunta, optimizaremos de dos formas, primero en el interior de la bola y despúes optimizaremos en la la frontera.
  - Caso 1: Optimizamos en el interior de la bola  $\overline{B}(0,8)$ . En este caso solo tenemos que evaluar el gradiente de g, vemos que

$$\nabla g = \begin{pmatrix} -2x \\ 2y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \implies \begin{cases} x = 0 \\ y = 0 \end{cases}$$

Por lo que tenemos tenemos solo un punto crítico, que es el punto (0,0) y que efectivamente se encuentra en el conjunto factible, veamos ahora la naturaleza de este punto crítico, para ello analizemos el hessiano g evaluado en el punto (0,0). No es difícil ver que el Hessiano es

$$Hf(0,0) = \begin{pmatrix} -2 & 0\\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

De donde obtenemos que os valores propios de Hf(0,0) son  $\lambda_1=-2,\ \lambda_2=2,$  por lo tanto concluimos que el punto (0,0) es un punto silla, y además tenemos que g(0,0)=6

■ Caso 2: Optimización en la frontera. En este caso, debemos resolver el siguiente problema de optimización

$$(\mathcal{P}_1) \begin{cases} \min & g(x,y) = 6 - x^2 + y^2 \\ \text{s. a} & \sqrt{x^2 + y^2} = 8 \end{cases} = \begin{cases} \min & g(x,y) = 6 - x^2 + y^2 \\ \text{s. a} & x^2 + y^2 = 64 \end{cases}$$

El Lagrangeano del problema es  $\mathcal{L}(x,y) = 6 - x^2 + y^2 - \lambda(x^2 + y^2 - 64)$ . Para calcular los puntos críticos de g, calculamos el gradiente (según (x,y)) de  $\mathcal{L}$ , vemos entonces que

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x} = -2x - 2x\lambda = 0 \implies 2x(1+\lambda) = 0$$

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial y} = 2y - 2y\lambda = 0 \implies 2y(1-\lambda) = 0$$

Analizaremos por casos la situación anterior

- Caso 2.1  $\lambda = 1$ Tenemos entonces que x = 0 y por lo tanto  $y = \pm 8$ , luego los puntos críticos en este caso son (0, -8) y (0, 8).
- Caso 2.2  $\lambda = -1$ Tenemos entonces que y = 0 y por lo tanto  $x = \pm 8$ , luego los puntos críticos en este caso son (-8,0) y (8,0).

Además como tenemos solo una restricción, basta saber que el gradiente en los puntos factibles sea distinto de 0, que por el caso 1 sabemos que es cierto.

Finalmente, tenemos que  $g(0, \pm 8) = 6 + 64 = 70$  y  $g(\pm 8, 0) = 6 - 64 = -58$ , de donde se concluye que los mínimos del problema son los puntos  $(\pm 8, 0)$ .