



Cátedra 10

1. El Algoritmo de Bellman-Ford

Definición 1. Consideremos $G = (V, E)$ grafo dirigido y $\ell : E \rightarrow \mathbb{R}$ una función de largo conservativo (no hay ciclos de largo total negativo). Definimos los conjuntos:

$$\mathcal{W}(u, v) := \{\text{paseos de } u \text{ a } v\},$$

$$\mathcal{P}(u, v) := \{\text{caminos de } u \text{ a } v\}.$$

Recordemos que el principio de optimalidad de Bellman nos asegura que si ℓ es conservativo entonces:

$$d(u, v) = \min_{p \in \mathcal{P}(u, v)} \ell(p) = \min_{p \in \mathcal{W}(u, v)} \ell(p).$$

Para comprobar que la segunda igualdad es efectiva, basta ver que \leq es consecuencia de que todo camino es un paseo y que la desigualdad contraria se tiene porque no hay ciclos negativos.

Sin embargo, d no es métrica. Notemos que, en el caso general, $d(u, v) \neq d(v, u)$ pues el grafo es dirigido; por lo tanto, la existencia de un (u, v) -dicamino no implica la existencia de un (v, u) -camino, y si existen ambos caminos, en general no son iguales y ni siquiera de la misma longitud. En la figura (1) se ve que $d(x, y) = 2$ pero $d(y, x) = 3$. Más aún, $d(a, b) = 7$, pero $d(b, a) = \infty$, así que ni siquiera podemos asegurar que la finitud de $d(x, y)$ implique la de $d(y, x)$.

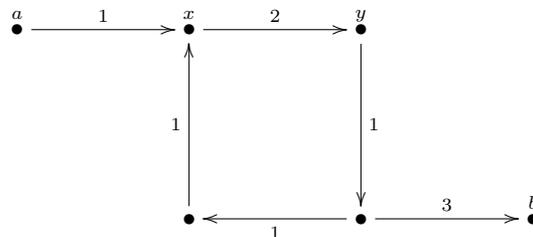


Figura 1: Grafo en que $d(x, y) = 2 \neq 3 = d(y, x)$.

Más aún, como ℓ no es necesariamente positiva, d puede tomar valores negativos. Sin embargo, d posee algunas propiedades similares a las de una función distancia, como vemos a continuación:

Proposición 1. La función $d : V \times V \rightarrow \mathbb{R}$ satisface la desigualdad triangular,

$$d(u, v) \leq d(u, w) + d(w, v),$$

y, más aún, cumple con la propiedad de optimalidad:

$$d(u, v) = \min_{w \in N^-(v)} d(u, w) + \ell(w, v).$$

Sin embargo, en general no existe una forma «ordenada» de evaluar la última expresión sin usar un algoritmo como Bellman-Ford o similar; puede ser que, para algún trío de vértices u, v, w , dicha expresión para $d(u, v)$ se halle en función de $d(u, w)$ y viceversa.

Recordemos que, para implementar el algoritmo de Bellman-Ford visto en la clase anterior, definimos inductivamente las distancias parciales como sigue:

Definición 2. Para $G = (V, E)$ digrafo con función de largos conservativos $\ell : E \rightarrow \mathbb{R}$, definimos las **distancias óptimas con i nodos internos** como sigue:

$$d_i(u, v) = \min_{P \in \mathcal{P}_i(u, v)} \ell(P) = \min_{P \in \mathcal{W}_i(u, v)} \ell(P),$$

en que definimos $\mathcal{W}_i(u, v)$ como el conjunto de todos los (u, v) -paseos con a lo más i nodos internos; análogamente definimos \mathcal{P}_i reemplazando «paseos» por «caminos».

Nótese que, de esta forma, $d(u, v) = d_{n-2}(u, v)$, en que $n = |V|$, y por tanto $d_k = d_{n-2}$ para todo $k \geq n - 2$. Esta igualdad solamente vale cuando ℓ es conservativa; si no lo es, siempre existirá un par $u, v \in E$ para el cual $d_k(u, v) \rightarrow -\infty$ cuando $k \rightarrow \infty$.

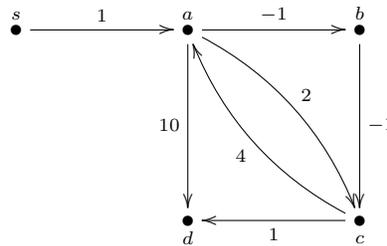


Figura 2: Cálculo sucesivo de $d(x, y)$.

Para poder calcular algorítmicamente d_i , notemos que podemos definir este valor por recursión, ya que evidentemente d_0 coincide con ℓ entre los vecinos de un vértice u dado:

$$d_0(x, y) = \begin{cases} \ell((x, y)) & \text{si } (x, y) \in E, \\ \infty & \text{si no,} \end{cases}$$

e inductivamente:

$$d_{i+1}(u, v) = \min \left(d_i(u, v), \min_{w \in N^-(v)} d_i(u, w) + \ell((w, v)) \right).$$

Esta fórmula ahora es «amigable» computacionalmente, siendo la base del algoritmo de Bellman-Ford. La idea detrás de este algoritmo es que, fijando u , llenaremos recursivamente una tabla con los valores de $d_i(u, v)$ para cada v , «corrigiendo» sucesivamente las distancias en cada iteración. Como ejemplo, podemos ver el cálculo de d_i en la figura 1, para $i = 0, 1, 2, 3$:

| | s | a | b | c | d |
|---|-----|-----|----------|----------|----------|
| 0 | 0 | 1 | ∞ | ∞ | ∞ |
| 1 | 0 | 1 | 0 | 3 | 11 |
| 2 | 0 | 1 | 0 | -1 | 4 |
| 3 | 0 | 1 | 0 | -1 | 4 |

1.1. Digrafos acíclicos

Queremos estudiar el caso particular de los digrafos acíclicos (en el sentido de que no poseen ciclos dirigidos; nótese que el grafo no dirigido subyacente puede tener ciclos). En la figura 3 podemos ver un ejemplo de grafo acíclico.

Una propiedad evidente de los digrafos acíclicos es que cualquier función de longitudes $\ell : E \rightarrow \mathbb{R}$ es conservativa. Por tanto, la distinción entre «camino minimal» y «paseo minimal» es irrelevante.

Teorema 1. Si $G = (V, E)$ es un digrafo acíclico, entonces existe un ordenamiento v_1, \dots, v_n de V tal que $(v_i, v_j) \in E \implies i < j$. Cualquier orden que satisfaga esta propiedad se llama **orden topológico** de G ; se puede obtener un orden topológico en V usando búsqueda en profundidad (por consiguiente, en un tiempo $O(n + m)$).

Así, esta herramienta nos permite proponer el siguiente algoritmo para encontrar caminos mínimos desde $s \in V$, en un digrafo acíclico G con función de largo ℓ :

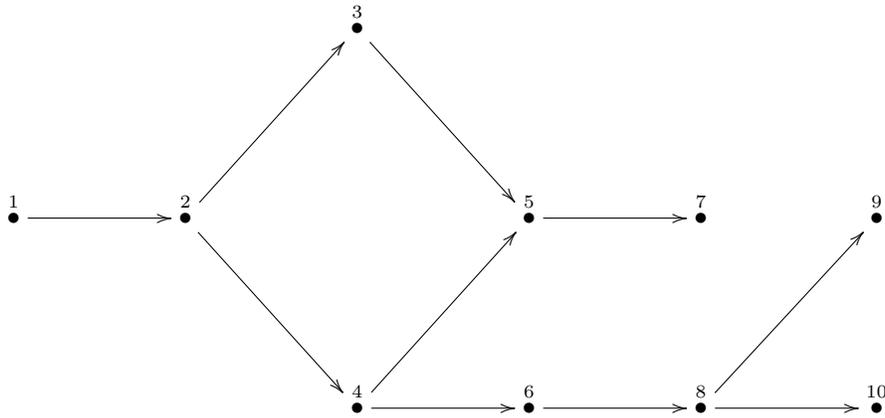


Figura 3: Digrafo sin ciclos dirigidos. Puede observarse el orden topológico en el grafo.

- (1) Etiquetamos v_1, \dots, v_n en orden topológico.
- (2) Si $v_i = s$, entonces $d(s, v_j) = \infty$ para todo $j < i$. Asimismo, fijamos $d(s, v_i) = 0$.

Para los casos restantes, aplicamos la recursión:

$$(\forall j = i + 1, \dots, n) d(s, v_j) = \min_{w \in N^-(v_j)} d(s, w) + \ell(w, v_j).$$

Nótese que $N^-(v_j) \subseteq \{v_1, \dots, v_n\}$; así, $d(s, v_j)$ se calcula en función de valores ya calculados (es decir, esto efectivamente constituye un algoritmo recursivo).

- (3) Retornamos la matriz $d(s, \cdot)$.

Notemos que, ya que ℓ es conservativo (ya que el grafo es acíclico), y el orden topológico nos asegura que todo (v_i, v_j) -camino (con $i < j$) contiene solo vértices de $\{v_i, v_{i+1}, \dots, v_j\}$, el siguiente resultado es directo:

Teorema 2. *El algoritmo anterior encuentra un camino óptimo y tiene complejidad $O(m + n)$.*

Para comprobar que el cálculo de la complejidad es correcto, basta notar que el orden de cada paso es:

- (1) es $O(m + n)$ pues corresponde al algoritmo de búsqueda en profundidad.
- (2) es $O(n)$ (pues se recorrerán todos los vértices) más el tiempo que toma estudiar los valores ya calculados en los vecinos anteriores de cada nodo, que resulta ser $\sum_{j=i+1}^n O(d^-(v_j)) = O(m)$.

Es fácil modificar el algoritmo para que también almacene a los predecesores. Esto queda propuesto como ejercicio.

2. Matriz de distancia

Definición 3. Para un digrafo $G = (V, E)$ con función de longitudes ℓ conservativa, definimos su **matriz de distancias** como $d := [d(u, v)]_{(u, v) \in V^2}$. Nótese que d contiene todos los valores de $d(u, v)$ para cualquier par posible de vértices.

Un algoritmo «naïve» para calcular d corresponde a utilizar el algoritmo de Bellman-Ford para calcular $d(u, v)$, para todos los pares de vértices posibles. Notemos que, como Bellman-Ford es $O(nm)$ y lo ejecutamos n veces (ya que evaluamos $d(u, \cdot)$ para todo $u \in V$), este algoritmo es $O(n^2m)$, que es polinomial pero bastante lento; más aún para grafos «densos» en los que m es $\Theta(n^2)$.

En lo que sigue, usaremos la notación:

$$M_i(u, v) := d_{i+1}(u, v),$$

de modo tal que el término izquierdo corresponda a la distancia de u a v usando i arcos del digrafo G . De este modo, la siguiente identidad corresponde simplemente a reescribir uno de los resultados anteriores:

$$M_i(u, v) = \min_{w \in V} M_{i-1}(u, w) + M_1(w, v).$$

Recordemos que, para dos matrices A, B en $V \times V$ su producto se define de forma análoga a la definición dada en álgebra lineal:

$$A \cdot B(u, v) = \sum_{w \in V} A(u, w)B(w, v).$$

Así también, podemos escoger otro par de operaciones asociativas tales que una distribuya con respecto a la otra, y definir un «producto» generalizado de forma análoga a lo anterior. En particular, la siguiente operación \wedge es asociativa:

$$x \wedge y := \min(x, y),$$

y, más aún, $+$ distribuye sobre \wedge , como vemos a continuación:

$$(x \wedge y) + z = \min(x, y) + z = \min(x + z, y + z) = (x + z) \wedge (y + z).$$

De este modo, podemos definir:

Definición 4. Dadas dos matrices A y B en $V \times V$, definimos la operación \otimes mediante la igualdad:

$$(A \otimes B)(u, v) := \min_{w \in V} (A(u, w) + B(w, v)).$$

Podemos ver que esta nueva operación \otimes es asociativa; la demostración es exactamente igual a la que se lleva a cabo en álgebra lineal, reemplazando \cdot por $+$ y cambiando $+$ por \wedge . Por tanto, tiene sentido definir « \otimes -potencias», mediante la fórmula usual:

$$A^{\otimes 1} := A, A^{\otimes(n+1)} := A^{\otimes n} \otimes A,$$

en que usamos la notación $A^{\otimes k}$ para distinguir estas «potencias» de las usuales. De este modo, la igualdad de más arriba para $M_i(u, v)$ puede escribirse de forma breve como:

$$M_i = M_{i-1} \otimes M_1 = M_1^{\otimes i}.$$

Así, para calcular $d = M_j$, con $j \geq n - 1$, proponemos el siguiente algoritmo:

(1) Calcular $M = M_1$, de forma análoga a como se hizo previamente para d :

$$M_1(u, v) = \begin{cases} 0 & \text{si } u = v, \\ \ell(u, v) & \text{si } (u, v) \in E, \\ \infty & \text{si no.} \end{cases}$$

(2) Calcular iterativamente los valores de $M^{\otimes 2}, \dots, M^{\otimes j}$.

(3) Retornar $M_j = M^{\otimes j}$ al terminar las iteraciones.

Este algoritmo calcula d en tiempo $O(jn^3)$, o bien (recordando que j es $O(n)$), $O(n^4)$. Podemos mejorar el tiempo de ejecución mediante divisiones binarias (de manera similar al algoritmo binario para calcular potencias) utilizando el hecho de que \otimes es un operador asociativo. Para ello, reemplazaremos el paso (2) por:

(2') Calcular iterativamente:

$$M^{\otimes 2}, M^{\otimes 4} = (M^{\otimes 2})^{\otimes 2}, M^{\otimes 8}, \dots, M^{\otimes 2^k},$$

con $2^k \geq n - 1$, de modo que $k \in \Theta(\log(n))$.

De este modo reducimos el tiempo de ejecución del algoritmo de $O(n^4)$ a $O(n^3 \log(n))$. Cabe notar que técnicas similares son aplicables en una variada gama de circunstancias (búsqueda binaria, algoritmos de tipo **QuickSort** o **MergeSort**, etcétera) y muchas veces un proceso secuencial puede reducirse de $O(n)$ a $O(\log(n))$.

3. El método de Floyd-Warshall

Este método es un algoritmo $O(n^3)$ para calcular la matriz de distancia M (para un digrafo G con una función de distancia $\ell : E(G) \rightarrow \mathbb{R}$ conservativa). Teniendo la matriz de distancia es fácil encontrar todos los caminos óptimos entre cualquier par de vértices $u, v \in V(G)$. Para ello definiremos la siguiente función auxiliar:

Definición 5. Sea $\{v_1, \dots, v_n\}$ un ordenamiento cualquiera de los vértices de V . Dado tal ordenamiento, llamaremos $f_i(u, v)$ al largo mínimo de un camino (o paseo) de u a v que use como nodos internos un subconjunto de $\{v_1, \dots, v_i\}$.

Notemos que f_i , por su misma definición, debe satisfacer la siguiente relación:

$$f_i(u, v) = \min \left(\begin{array}{l} \text{largo de un } (u, v)\text{-camino} \\ \text{con } v_i \text{ como nodo interno} \end{array}, \begin{array}{l} \text{largo de un } (u, v)\text{-camino} \\ \text{sin } v_i \text{ como nodo interno} \end{array} \right),$$

y que el segundo argumento es $f_{i-1}(u, v)$. Si logramos expresar el primer término en función de f_{i-1} obtendremos una recurrencia que permite calcular f_i .

Para hallar tal expresión, consideremos un (u, v) -camino P óptimo entre todos los que usan nodos internos entre $\{v_1, v_2, \dots, v_i\}$ y que pasan por v_i . Podemos descomponer P como unión de dos caminos P_1 y P_2 , siendo P_1 un camino de u a v_i y P_2 un camino de v_i a v . De este modo, tenemos la relación:

$$\ell(P) = \ell(P_1) + \ell(P_2) = f_{i-1}(u, v_i) + f_{i-1}(v_i, v),$$

en que la relación \leq es directa del hecho de que P es un camino óptimo entre los posibles, y la desigualdad contraria es consecuencia del criterio de optimalidad de Bellman. Así, deducimos el siguiente resultado:

Lema 1. La función f_i se relaciona con f_{i-1} mediante la relación de recurrencia dada por:

$$f_i(u, v) = \min(f_{i-1}(u, v_i) + f_{i-1}(v_i, v), f_{i-1}(u, v)).$$

Usando este lema, podemos finalmente enunciar el algoritmo de Floyd-Warshall:

Algorithm 1 Algoritmo de Floyd-Warshall

Require: $G = (V, E)$ grafo dirigido, $\ell : E \rightarrow \mathbb{R}$ función de distancias conservativa.

$V = \{v_1, \dots, v_n\}$.

for $(u, v) \in E \times E$ **do**

$$f_0(u, v) \leftarrow \begin{cases} 0 & \text{si } u = v, \\ \ell(u, v) & \text{si } (u, v) \in E, \\ \infty & \text{en otro caso.} \end{cases}$$

end for

for $i \in \{1, \dots, n\}$ **do**

$$f_i(u, v) \leftarrow \min(f_{i-1}(u, v_i) + f_{i-1}(v_i, v), f_{i-1}(u, v)).$$

end for

return $M := f_n$.
