

Guía de Sistemas Extendidos y Sólidos Rígidos

Profesor: Mario Riquelme H.

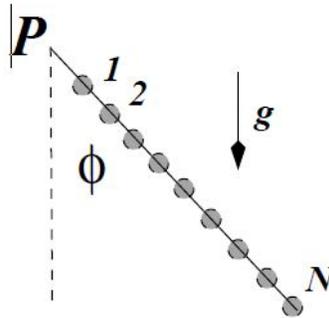
Auxiliares: Andres Bellei, Lorenzo Plaza.

P1

Considere una vara ideal sin masa, de largo $L = Nb$, cuyo extremo P está fijo y que tiene N partículas iguales de masa m , todas a distancia b de la anterior y la primera a distancia b del punto P . Ver figura.

- Escogiendo con cuidado un sistema de referencia no inercial S' obtenga la matriz de inercia I^P de este sistema.
- De lo anterior obtenga el momento angular \vec{l}_P en un sistema de referencia inercial suponiendo que el sistema se mueve alrededor de un eje que pasa por P y es perpendicular al plano del dibujo. En particular debe indicar la forma vectorial de la velocidad angular del sistema.
- Deduzca el torque que el peso produce sobre este sistema y obtenga la ecuación dinámica asociada a este caso.
- Determine el límite de la matriz de inercia, momento angular y torque cuando $N \rightarrow \infty$ mientras $b = L/N$ y $m = M/N$ tienden a cero pero $L = Nb$ y $M = Nm$ son fijos y finitos. En este límite obtenga la frecuencia de pequeñas oscilaciones del sistema.

$$\sum_{n=1}^N n = \frac{N(N+1)}{2}, \quad \sum_{n=1}^N n^2 = \frac{N(N+1)(2N+1)}{6}, \quad \sum_{n=1}^N n^3 = \left(\frac{N(N+1)}{2}\right)^2$$

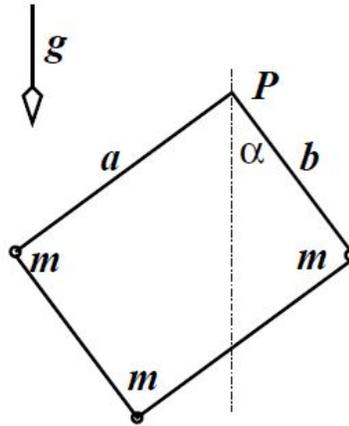


P2

Tres partículas de masa m están en los vértices de un rectángulo de lados a y b , con $a = \sqrt{3}b$, formado por varas ideales de masa despreciable. El cuarto vértice está fijo a un punto P (ver figura). El rectángulo puede girar en torno a un eje que pasa por P y es perpendicular a la figura.

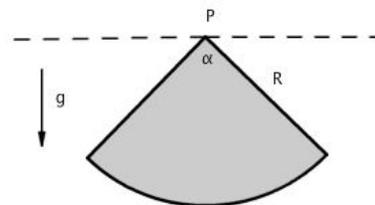
- Obtenga el momento de inercia $I_{P,\hat{n}}$ del sistema donde \hat{n} es un vector unitario perpendicular al plano del rectángulo.

- (b) Usando $I_{P,\hat{n}}$ escriba la energía cinética y el momento angular del sistema.
- (c) Obtenga la energía potencial $U(\alpha)$ debido al peso y determine el valor α_0 para el cual U tiene un mínimo. Defina $\phi = \alpha - \alpha_0$ y reescriba U como función de ϕ en la forma más simplificada posible.
- (d) Determine la frecuencia de pequeñas oscilaciones del sistema.



P3

- (a) Obtenga la matriz de inercia con respecto al punto P (ver figura) de una lámina de una forma de sector de círculo de radio R y apertura $\alpha = \frac{\pi}{2}$. La masa de la lámina es M y su densidad σ (masa por unidad de superficie) es uniforme.
- (b) Obtenga la frecuencia de pequeña oscilaciones de esta lámina en torno al punto de P cuando oscila en el plano de la figura y cuando oscila en torno al eje dibujado con trazos y puntos.

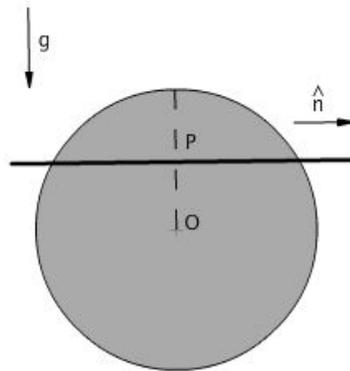


P4

Se tiene una placa circular de radio R y densidad de masa uniforme $\sigma_0 = \frac{M}{\pi R^2}$ que puede oscilar, debido a su propio peso, en torno a un eje fijo horizontal (dirección \hat{n}) que coincide con una cuerda del círculo a distancia $\frac{R}{2}$ del centro O (ver figura).

- (a) Determine los momentos de inercia $I_{O,\hat{n}}$ e $I_{P,\hat{n}}$.
- (b) Obtenga la ecuación de movimiento.

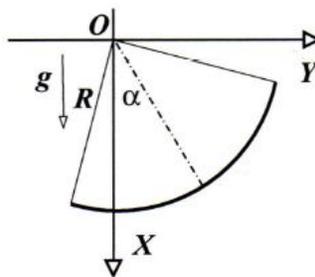
- (c) Obtenga la frecuencia de pequeñas oscilaciones del sistema.



P5

Se tiene un arco de cuarto de circunferencia de masa M , radio R y de densidad de masa uniforme (en unidades K/m y cuyo valor debe determinar) unida al origen por barras rectas ideales sin masa. El sistema puede oscilar en torno a su centro O . La figura muestra a la lámina fija en un momento de su oscilación en el propio plano del arco, donde α es el ángulo que forma la vertical (eje X) con la bisectriz del ángulo recto.

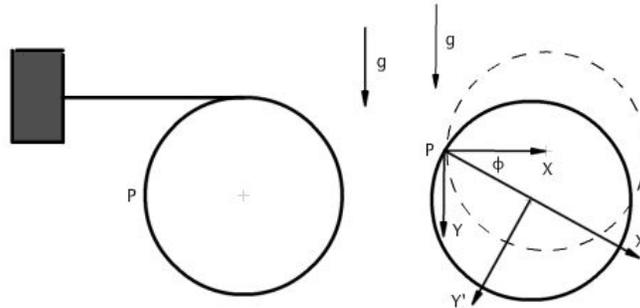
- (a) Obtenga la matriz de inercia del sistema con respecto a ejes apropiados (que debe explicar con claridad).
- (b) Obtenga el momento angular \vec{l}_O del sistema para cualquier velocidad angular $\dot{\alpha}$
- (c) Obtenga el torque $\vec{\tau}_O$ sobre el sistema y la ecuación para α y deduzca la frecuencia de las pequeñas oscilaciones.
- (d) Suponga que el sistema oscila en torno al eje Y de la figura: obtenga el momento angular, el torque y la frecuencia de las pequeñas oscilaciones.



P6

Un alambre circunferencial (un aro) de densidad uniforme, masa M y radio R puede rotar alrededor de un punto P del aro mismo.

- (a) Obtenga la matriz de inercia I^G del aro así como la matriz de inercia I^P .
- (b) inicialmente el aro está sujeto por un hilo horizontal que es tangencial a la circunferencia de tal modo que el centro del aro está a la misma altura que P , como lo muestra la figura de arriba. Determine la tensión del hilo.
- (c) Si se corta el hilo, determine la velocidad angular del aro en el momento en que el centro de la circunferencia cruza la vertical que pasa por P .

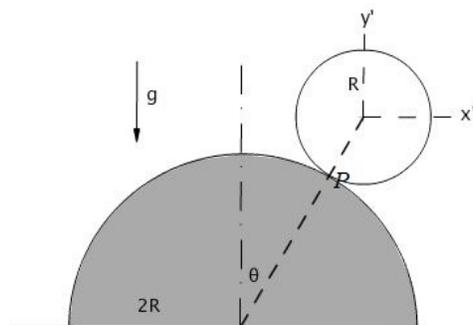


P7

Un disco de radio R y masa m se encuentra en el punto más alto de un semi-cilindro de radio $2R$, con el cual tiene un coeficiente de roce estático μ_e . En un cierto instante una pequeña perturbación saca el disco de su posición de equilibrio, y comienza a rodar sin resbalar sobre el semi-cilindro

- (a) Demuestre que cuando el centro del disco se ha movido en un ángulo θ , el disco ha girado un ángulo $\phi = 3\theta$ respecto del sistema móvil (x', y') que se traslada asociado a su centro de masa.
- (b) Escriba una ecuación de movimiento del centro de masa del disco, respecto de un sistema fijo, y la ecuación de movimiento del disco que representa su rotación respecto del sistema móvil que se traslada asociado a su centro de masa. (nota: identifique claramente las fuerzas que actúan y los ejes de los sistemas de referencia que utilice).
- (c) Determine una ecuación para el ángulo θ^* en el cual se produce deslizamiento en la superficie de contacto entre el disco y el semi-cilindro.

Nota: El momento de inercia del disco respecto de un eje perpendicular a él, que pasa por su centro, es $I = \frac{MR^2}{2}$. Considere como datos conocidos m , R , μ_e .



P8

Un disco homogéneo de radio a y masa M rueda sin resbalar sobre una superficie cilíndrica de eje horizontal y radio R , como se muestra en la figura.

- (a) Escriba las ecuaciones de movimiento para el centro de masa del disco.
- (b) Determine el periodo de las pequeñas oscilaciones en torno a la posición de equilibrio estable.

