

Auxiliar 5 - CAA - 2012/2 - Sec 3

P1 $\vec{F} \in C^1(\Omega; \mathbb{R}^3)$, $g \in C^1(\Omega, \mathbb{R})$

Pdg: $\text{div}(g\vec{F}) = \nabla g \cdot \vec{F} + g \text{div}(\vec{F})$ Obs. La probamos en la Aux 1!

Dem. $g\vec{F} = g(F_1, F_2, F_3) = (gF_1, gF_2, gF_3)$. Not: $x_1 = x, x_2 = y, x_3 = z$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \text{div}(g\vec{F}) &= \text{div}(gF_1, gF_2, gF_3) \\ &= \sum_{i=1}^3 \frac{\partial}{\partial x_i} (gF_i) = \sum_{i=1}^3 F_i \frac{\partial g}{\partial x_i} + g \frac{\partial F_i}{\partial x_i} = \sum_{i=1}^3 \frac{\partial g}{\partial x_i} \cdot F_i + g \sum_{i=1}^3 \frac{\partial F_i}{\partial x_i} \\ &= \begin{pmatrix} \frac{\partial g}{\partial x_1} \\ \frac{\partial g}{\partial x_2} \\ \frac{\partial g}{\partial x_3} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} F_1 \\ F_2 \\ F_3 \end{pmatrix} + g \text{div}(\vec{F}) \\ &= \nabla g \cdot \vec{F} + g \text{div}(\vec{F}). \checkmark \end{aligned}$$

Probamos ahora que, dados $g, f \in C^2(\Omega'; \mathbb{R})$ con $\Omega \cup \partial\Omega \subset \Omega'$ se tiene:

$$\iiint_{\Omega} (g\Delta f + \nabla f \cdot \nabla g) dV = \iint_{\partial\Omega} g \nabla f \cdot d\vec{S} \quad \text{y } \Omega \text{ suf. regular}$$

Esto último es consecuencia del Tco. de Gauss, en efecto, consideremos el campo vectorial $\vec{H} = g \nabla f$, notar que $\vec{H} \in C^1(\Omega; \mathbb{R}^3)$ gracias a la regul. de f y g

∴ Por Gauss: $\iint_{\partial\Omega} \vec{H} \cdot d\vec{S} = \iiint_{\Omega} \text{div}(\vec{H}) dV$, $\partial\Omega$ orient según $\hat{n}_{\text{ext}}$.

$$\begin{aligned} \text{pero } \vec{H} = g \underbrace{\nabla f}_{\vec{F}} &\Rightarrow \text{div}(\vec{H}) = \text{div}(g\vec{F}) = \nabla g \cdot \vec{F} + g \text{div}(\vec{F}) \\ &\stackrel{\text{div}(g\nabla f)}{=} \nabla g \cdot \nabla f + g \underbrace{\text{div}(\nabla f)}_{\Delta f} = \nabla g \cdot \nabla f + g \Delta f. \end{aligned}$$

$$\therefore \iint_{\partial\Omega} \vec{H} \cdot d\vec{S} = \iint_{\partial\Omega} g \nabla f \cdot d\vec{S} = \iiint_{\Omega} (\nabla g \cdot \nabla f + g \Delta f) dV \quad \text{que era lo deseado.}$$

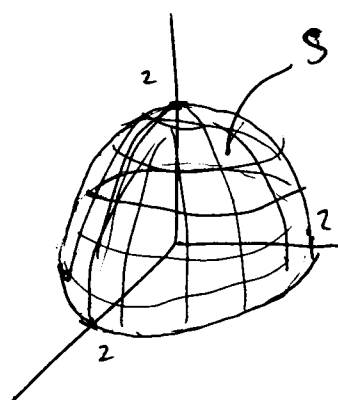
b) $S = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + y^2 + z^2 = 4, z \geq 0\}$ orientado con $\hat{n}$ ext a esfera.

Debemos calcular:

$$\Phi = \iint_S \nabla \times \vec{F} \cdot d\vec{S}, \quad \vec{F} = (e^z - x^2 y)\hat{i} + (z + xy^2)\hat{j} + y^2 \sqrt{1+z^4}\hat{k}$$

(Obs. El enunciado original es con $z \geq 1$, así lo hicimos en clase; pero todo es COMPLETAMENTE análogo)

Sol. gráfico de S :



$S =$ hemisf superior de $\mathcal{B}(0,2)$

Notemos algunas cosas:

1) $\partial S =$ ~~circunferencia~~ ^{Circunferencia} de centro $(0,0,0)$ y radio 2 (en el plano xy)

$$2) \nabla \times \vec{F} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ F_1 & F_2 & F_3 \end{vmatrix} = \hat{i}(\partial_y F_3 - \partial_z F_2) + \hat{j}(\partial_z F_1 - \partial_x F_3) + \hat{k}(\partial_x F_2 - \partial_y F_1)$$

$$= \hat{i}(2y\sqrt{1+z^4} - 1) + \hat{j}(e^z - 0) + \hat{k}(y^2 + x^2)$$

y obviamente $\text{div}(\nabla \times \vec{F}) = 0$.

Uno se tentaría (pues $\text{div}(\nabla \times \vec{F}) = 0$) a usar el Tto. de la div (Gauss) y decir:

$$\iint_{S=\partial\Omega} \nabla \times \vec{F} \cdot d\vec{S} = \iiint_{\Omega} \text{div}(\nabla \times \vec{F}) dV = 0 \quad \text{pero esto es INCORRECTO pues } S \text{ no es cerrada} \Rightarrow \text{hay que cerrar la superficie de modo tal que } \partial(\text{Mitad Bola}(0,2)) = \tilde{S}$$

Si consideramos $\tilde{S} = S \cup$ círculo de centro $(0,0,0)$, radio 2, en el plano xy

$$\Rightarrow \partial\{x^2 + y^2 + z^2 \leq 4 \wedge z \geq 0\} = \tilde{S} = S \cup \text{"Tapa"}$$

$$\text{y en tal caso: } \iint_{\tilde{S}} \nabla \times \vec{F} \cdot d\vec{S} = \iiint_{\Omega} \text{div}(\nabla \times \vec{F}) dV = 0 \Rightarrow \iint_{\tilde{S}} \nabla \times \vec{F} \cdot d\vec{S} = 0$$

$$\text{pero: } \iint_{\tilde{S}} \nabla \times \vec{F} \cdot d\vec{S} = \iint_S \nabla \times \vec{F} \cdot d\vec{S} + \iint_{\text{Tapa}} \nabla \times \vec{F} \cdot d\vec{S} = 0 \Rightarrow \boxed{\iint_S \nabla \times \vec{F} \cdot d\vec{S} = - \iint_{\text{Tapa}} \nabla \times \vec{F} \cdot d\vec{S}}$$

(orientadas con $\hat{n}$ ext a Ω)

El flujo en la tapa se debe hacer por definición.

$$\iint_{\text{Tapas}} \nabla \times \vec{F} \cdot d\vec{S} = ?$$

$$\text{Tapas} = \{(x, y, z) \mid x^2 + y^2 \leq 4 \wedge z = 0\}$$

$$\hat{n}_{\text{ext}} = -\hat{k}$$



$\hat{k} = \hat{n}_{\text{ext}}$ Obs. Está normalizado!

$$\text{Param: } \vec{r}(\rho, \theta) = \rho \hat{\rho}, \rho \in [0, 2], \theta \in [0, 2\pi]$$

$$= (\rho \cos \theta, \rho \sin \theta, 0)$$

$$\Rightarrow (\nabla \times \vec{F})(\vec{r}(\rho, \theta)) = \begin{pmatrix} 2\rho \sin \theta \sqrt{1+\theta^2} \\ \theta^0 = 1 \\ \rho^2 \end{pmatrix}$$

$$\iint_{\text{Tapas}} \nabla \times \vec{F} \cdot d\vec{S} = \int_0^{2\pi} \int_0^2 \begin{pmatrix} 2\rho \sin \theta \sqrt{1+\theta^2} \\ \theta^0 = 1 \\ \rho^2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \rho d\rho d\theta = \int_0^{2\pi} \int_0^2 -\rho^3 d\rho d\theta = -2\pi \left(\frac{16}{4} \right) = -8\pi$$

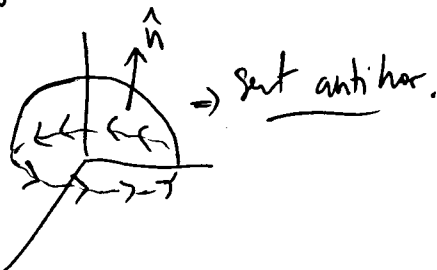
$$\iint_S \nabla \times \vec{F} \cdot d\vec{S} = -\left(-\frac{16\pi}{2}\right) = \frac{16\pi}{2} = 8\pi$$

Otra forma: Usar Stokes, como todo es suf. regular, tendríamos:

$$\iint_S \nabla \times \vec{F} \cdot d\vec{S} = \oint_{\partial S} \vec{F} \cdot d\vec{r} \quad \text{con } \partial S = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + y^2 = 4, z = 0\}$$

orientado según la normal ext. a S:

Así pues, basta calcular $\oint_{\partial S} \vec{F} \cdot d\vec{r}$



$$\text{Param. de } \partial S: \vec{r}(\theta) = (2\cos \theta, 2\sin \theta, 0)$$

$$\Rightarrow \frac{d\vec{r}}{d\theta}(\theta) = (-2\sin \theta, 2\cos \theta, 0) \quad \theta \in [0, 2\pi]$$

$$\oint_{\partial S} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_0^{2\pi} \vec{F}(\vec{r}(\theta)) \cdot \frac{d\vec{r}}{d\theta} d\theta = \int_0^{2\pi} \begin{pmatrix} \theta^0 - 8\cos^2 \theta \sin \theta \\ 0 + 8\cos \theta \sin^2 \theta \\ 4\sin^2 \theta \sqrt{1+\theta^2} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -2\sin \theta \\ 2\cos \theta \\ 0 \end{pmatrix} d\theta$$

$$= \int_0^{2\pi} -2\sin \theta + 16\cos^2 \theta \sin^2 \theta + 16\cos^2 \theta \sin^2 \theta + 0 d\theta = 2\cos \theta \Big|_0^{2\pi} + \int_0^{2\pi} (\sin 2\theta)^2 d\theta$$

$32\cos^2 \theta \sin^2 \theta = 8(\sin 2\theta)^2$

$= 8\pi$ igual a lo de antes

P2 $U(r) = K \frac{e^{-\alpha r}}{r}$ (coord. esf.), $K < 0$, $\alpha > 0$.

a) Encontrar $\vec{F} = -\nabla U$ en $\mathbb{R}^3 \setminus \{0\}$.

U es C^∞ en $\mathbb{R}^3 \setminus \{0\}$, recordemos el gradiente en esféricas:

$$\nabla U = \left(\frac{\partial U}{\partial r} \right) \hat{r} + \left(\frac{1}{r \sin \varphi} \cdot \frac{\partial U}{\partial \theta} \right) \hat{\theta} + \left(\frac{1}{r} \cdot \frac{\partial U}{\partial \varphi} \right) \hat{\varphi}$$

pero $U(r, \theta, \varphi) = U(r) \Rightarrow \frac{\partial U}{\partial \theta} = \frac{\partial U}{\partial \varphi} = 0$.

$$\therefore \nabla U = \left(\frac{\partial U}{\partial r} \right) \hat{r} = \left(-\alpha K \frac{e^{-\alpha r}}{r} - \frac{K}{r^2} e^{-\alpha r} \right) \hat{r} \quad \left(= \left(-\alpha U(r) - \frac{1}{r} U(r) \right) \hat{r} \right)$$

$$\therefore \vec{F} = \left(\alpha + \frac{1}{r} \right) U(r) \hat{r} = \left(\left(-\alpha - \frac{1}{r} \right) U(r) \right) \hat{r}$$

b) $\iint_S \vec{F} \cdot \hat{n} d\vec{S}$ con $S = \text{esf}(\vec{0}, a)$, $\hat{n} = \hat{r}$.

$$\iint_S \left(\alpha + \frac{1}{r} \right) U(r) \hat{r} \cdot \hat{r} dA = \iint_S \left(\alpha + \frac{1}{a} \right) U(a) dA = \left(\alpha U(a) + \frac{1}{a} U(a) \right) \underbrace{\text{Area}(S)}_{4\pi a^2}$$

$$\boxed{\Phi = \left(\alpha + \frac{1}{a} \right) U(a) \cdot 4\pi a^2}$$

c) Pdg. $\Delta U = \alpha^2 U$ en $\mathbb{R}^3 \setminus \{0\}$.

$\Delta U = \text{div}(\nabla U)$ ∇U solo tiene componente en r

$$\Delta U = \text{div}(\nabla U) \stackrel{\text{sol.}}{=} \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(\left(-\alpha - \frac{1}{r} \right) U(r) \cdot r^2 \right)$$

$$\left(\text{div } \vec{F} = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} (r^2 F_r) + \frac{1}{r \sin \varphi} \frac{\partial}{\partial \theta} (F_\theta \sin \varphi) + \frac{1}{r \sin \varphi} \frac{\partial}{\partial \varphi} (F_\varphi \sin \varphi) \right)$$

$$\left(= \frac{1}{r^2} \left[\frac{\partial}{\partial r} (F_r \cdot r^2) + \frac{\partial}{\partial \theta} (F_\theta \cdot r \sin \varphi) + \frac{\partial}{\partial \varphi} (F_\varphi \cdot r \sin \varphi) \right] \right)$$

$$\Rightarrow \Delta U = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(-\alpha r^2 U(r) - r U(r) \right) = \frac{1}{r^2} \left(-2\alpha r U(r) - \alpha r^2 U'(r) - U(r) - r U'(r) \right)$$

$$= -\frac{2\alpha}{r} U(r) - \alpha U'(r) - \frac{U(r)}{r^2} - \frac{1}{r} U'(r) \quad \text{pero } U'(r) = \left(-\alpha - \frac{1}{r} \right) U(r)$$

$$= -\frac{2\alpha}{r} U(r) - \alpha \left(-\alpha - \frac{1}{r} \right) U(r) - \frac{U(r)}{r^2} - \frac{1}{r} \left(-\alpha - \frac{1}{r} \right) U(r)$$

$$= \cancel{-\frac{2\alpha}{r} U(r)} + \alpha^2 U(r) + \frac{\alpha}{r} U(r) - \frac{U(r)}{r^2} + \frac{\alpha}{r} U(r) + \frac{U(r)}{r^2}$$

$$= \alpha^2 U(r) \quad \square$$

d) $\Omega \subset \mathbb{R}^3$ abto. acotado, $0 \in \Omega$. $\partial\Omega$ sup. regular a trozos.
orient por $\hat{n}_{ext}$.

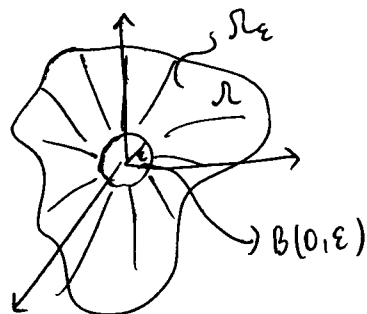
Pdg:
$$\iint_{\partial\Omega} \vec{F} \cdot d\vec{S} = 4\pi K - \alpha^2 \iiint_{\Omega} U dV$$

Sol. Dado que $0 \in \Omega$ y $\vec{F} = -\nabla U = \left(\alpha + \frac{1}{r}\right) U(r) \hat{r} \in C^\infty \setminus \{0\}$

entonces NO es posible aplicar directamente el Teo. de Gauss

¿Cómo poder usarlo? (Dado que Ω es un abto. genérico ciertamente necesitamos usar el Teo. de algún modo, pues no podemos calcular la integral "a mano").

Consideremos el abierto $\Omega_\epsilon = \Omega \setminus B(0, \epsilon)$ con ϵ suf. pequeño tal que $B(0, \epsilon) \subset \Omega$.



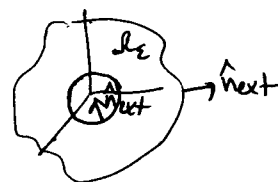
En Ω_ϵ se tiene que $0 \notin \Omega_\epsilon \Rightarrow$ se tienen las hipótesis para el Teorema de Gauss

$$\begin{aligned} \iint_{\partial\Omega_\epsilon} \vec{F} \cdot d\vec{S} &= \iiint_{\Omega_\epsilon} \operatorname{div}(\vec{F}) dV = \iiint_{\Omega_\epsilon} \operatorname{div}(-\nabla U) dV \\ &= \iiint_{\Omega_\epsilon} -\Delta U dV = - \underset{c) \quad \Omega_\epsilon}{\iiint \alpha^2 U dV} \end{aligned}$$

pues $\partial\Omega_\epsilon = \partial\Omega \cup \partial B(0, \epsilon)$

$$\iint_{\partial\Omega_\epsilon} \vec{F} \cdot d\vec{S} = \iint_{\partial\Omega} \vec{F} \cdot d\vec{S} + \iint_{\partial B(0, \epsilon)} \vec{F} \cdot d\vec{S}$$

ambas integrales según la normal exterior a Ω_ϵ
 $\Rightarrow$ la normal para $\partial\Omega$ es la misma que buscamos, para $\partial B(0, \epsilon)$ es $-\hat{r}!!$



$$= \iint_{\partial\Omega} \vec{F} \cdot d\vec{S} + \iint_{\partial B(0, \epsilon)} \vec{F} \cdot (-\hat{r}) dA$$

$$= \underbrace{\iint_{\partial\Omega} \vec{F} \cdot d\vec{S}}_{\text{la que buscamos}} - \underbrace{\iint_{\partial B(0, \epsilon)} \vec{F} \cdot \hat{r} dA}_{\text{calculado en b) con } a=\epsilon}$$

$$\iint_{\partial\Omega} \vec{F} \cdot d\vec{S} = \iint_{\partial B(0, \epsilon)} \vec{F} \cdot \hat{r} dA + \alpha^2 \iiint_{\Omega_\epsilon} U dV \quad \text{para } \epsilon \text{ tq } B(0, \epsilon) \subset \Omega$$

$$\begin{aligned}\Rightarrow \iint_{\partial \Omega} \vec{F} \cdot d\vec{S} &= \left(\alpha + \frac{1}{\varepsilon}\right) U(\varepsilon) \cdot 4\pi \varepsilon^2 - \alpha^2 \iiint_{\Omega_\varepsilon} U dV \\ &= \alpha U(\varepsilon) 4\pi \varepsilon^2 + U(\varepsilon) 4\pi \varepsilon - \alpha^2 \iiint_{\Omega_\varepsilon} U dV \\ &= K e^{-\alpha \varepsilon} \cancel{4\pi \varepsilon^2} + K e^{-\alpha \varepsilon} \cancel{4\pi \varepsilon} - \alpha^2 \iiint_{\Omega_\varepsilon} U dV\end{aligned}$$

$$\circ \circ \quad \iint_{\partial \Omega} \vec{F} \cdot d\vec{S} = 4\pi K e^{-\alpha \varepsilon} \cdot \varepsilon + K \cdot 4\pi e^{-\alpha \varepsilon} - \alpha^2 \iiint_{\Omega_\varepsilon} U dV$$

Obs. NO hay contradic.
con Gauss pues no se
cumplían sus hipótesis
en Ω ($\vec{F}$ no es C^1
en Ω)

Tomando el límite $\varepsilon \rightarrow 0$: $4\pi K e^{-\alpha \varepsilon} \cdot \varepsilon \rightarrow 0$, $4\pi K e^{-\alpha \varepsilon} \rightarrow 4\pi K$, $\Omega_\varepsilon \rightarrow \Omega$.

$$= 0 + 4\pi K - \alpha^2 \iiint_{\Omega} U dV = 4\pi K - \alpha^2 \iiint_{\Omega} U dV \quad \text{Lo pedido.}$$

↓
Cp? : Solo así aseguramos la inclusión $\overset{\Omega}{\subset} \Omega_\varepsilon$, además debido a $\overset{\Omega}{\subset}$
la igualdad pedida (con Ω , no Ω_ε !)

P3] $\Omega \subset \mathbb{R}^3$ abto. acot con $\partial \Omega$ regular. $u(x, y, z, t)$ temp. en (x, y, z) y tpo t .

$$(EC) \begin{cases} \partial_t u = \Delta u & \Omega \times (0, \infty) \\ u(x, y, z, t) = 0 & \partial \Omega \times (0, \infty) \\ u(x, y, z, 0) = u_0(x, y, z) & \Omega \end{cases} \quad u_0 \in C^1(\Omega)$$

$$\underline{\text{Pd}} \quad U(t) = \frac{1}{2} \iiint_{\Omega} u(x, y, z, t)^2 dV + \int_0^t \iiint_{\Omega} \|\nabla u(x, y, z, s)\|^2 dV ds \quad \text{es dec. } \forall t \geq 0.$$

y deducir unicidad para (EC)

Sol. Notar que $U: \mathbb{R}^+ \rightarrow \mathbb{R}^+$, luego basta probar que $U'(t) = 0 \quad \forall t \geq 0$.

$$\Rightarrow U'(t) = \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \left(\iiint_{\Omega} u(x, y, z, t)^2 dV \right) + \frac{d}{dt} \left(\int_0^t \iiint_{\Omega} \|\nabla u(x, y, z, s)\|^2 dV ds \right)$$

$$= \frac{1}{2} \iiint_{\Omega} \frac{\partial u}{\partial t}(x, y, z, t) \cdot 2u(x, y, z, t) dV + \iiint_{\Omega} \|\nabla u(x, y, z, t)\|^2 dV$$

Teo. Leibniz $\nearrow$

TFC $\nearrow$

$$\text{pero: } \frac{\partial u}{\partial t}(x, y, z, t) = \Delta u(x, y, z, t)$$

$$= \iiint_{\Omega} (u \cdot \Delta u + \|\nabla u\|^2) dV$$

$$\text{Por } \underline{\text{P1}}] a) \text{ con } f=g: \quad \iiint_{\Omega} f \Delta f + \|\nabla f\|^2 = \iint_{\partial \Omega} f \nabla f \cdot d\vec{S}$$

$$\therefore U'(t) = \iint_{\partial \Omega} \{ (u \cdot \nabla u) \cdot \vec{n} \} dS \quad \text{pero } u(x, y, z, t) = 0 \quad \text{en } \partial \Omega \times (0, \infty)$$

$$= 0 \quad \therefore U(t) \text{ es constante en } (0, \infty) \text{ (y por continuidad también en } t=0)$$

$$\Rightarrow U(t) = U(0) \quad \forall t \geq 0$$

$$= \frac{1}{2} \iiint_{\Omega} u(x, y, z, 0)^2 dV + \int_0^t \iiint_{\Omega} \|\nabla u(x, y, z, s)\|^2 dV ds$$

$$= \frac{1}{2} \iiint_{\Omega} u(x, y, z, 0)^2 dV = \frac{1}{2} \iiint_{\Omega} u_0(x, y, z)^2 dV$$

Para la unicidad: Supongamos que existan dos soluciones de (EC)

u_1 y u_2 , luego estas satisfacen:

$$\begin{cases} \frac{\partial u_1}{\partial t} = \Delta u_1 & \Omega \times (0, \infty) \\ u_1(x, y, z, t) = 0 & \partial \Omega \times (0, \infty) \\ u_1(x, y, z, 0) = u_0(x, y, z) \end{cases} \quad \begin{cases} \frac{\partial u_2}{\partial t} = \Delta u_2 & \Omega \times (0, \infty) \\ u_2(x, y, z, t) = 0 & \partial \Omega \times (0, \infty) \\ u_2(x, y, z, 0) = u_0(x, y, z) \end{cases}$$

Obs. La cond. inicial DEBE ser la misma, es un DATO del problema.

$$\text{Sea ahora } w = u_1 - u_2 \Rightarrow \frac{\partial w}{\partial t} = \frac{\partial (u_1 - u_2)}{\partial t} = \frac{\partial u_1}{\partial t} - \frac{\partial u_2}{\partial t} = \Delta u_1 - \Delta u_2 = \Delta(u_1 - u_2) = \Delta w$$

$$\bullet) w(x, y, z, t) = u_1(x, y, z, t) - u_2(x, y, z, t) = 0 - 0 \quad \text{en } \partial \Omega \times (0, \infty)$$

$$\bullet) w(x, y, z, 0) = u_1(x, y, z, 0) - u_2(x, y, z, 0) = u_0(x, y, z) - u_0(x, y, z) = 0 \quad \text{en } \Omega$$

$$\therefore w \text{ satisface: (EC)} \begin{cases} \frac{\partial w}{\partial t} = \Delta w & \Omega \times (0, \infty) \\ w(x, y, z, t) = 0 & \partial \Omega \times (0, \infty) \\ w(x, y, z, 0) = 0 & \Omega \times (0, \infty) \end{cases}$$

$$\text{Luego, para } w: U_w(t) = U_w(0) = \frac{1}{2} \iiint_{\Omega} w_0(x, y, z) dV = \frac{1}{2} \iiint_{\Omega} 0 dV = 0 !!$$

$$\therefore U_w(t) = \frac{1}{2} \iiint_{\Omega} w(x, y, z, t)^2 dV + \int_0^t \iiint_{\Omega} \|\nabla w(x, y, z, s)\|^2 dV ds = 0$$

$$\Rightarrow w(x, y, z, t) \equiv 0 \quad \Omega \times (0, \infty) \Rightarrow u_1 - u_2 = 0 \Rightarrow u_1 = u_2 \quad \text{en } \Omega \times (0, \infty)$$

□

P4) a) $\Gamma = \{(x,y,z) \mid z = x^2 + y^2\} \cap \{(x,y,z) \mid x^2 + y^2 + z^2 = 1\}$
 $= \{(x,y,z) \mid z = 1 - z^2 \wedge z = x^2 + y^2\}$
 $z^2 + z - 1 = 0 \Rightarrow z_{1,2} = \frac{-1 \pm \sqrt{1+4}}{2} = \frac{\sqrt{5}-1}{2}$ (Tomo esa pues $z > 0$ ($z = x^2 + y^2$))
 $=$ Círculo de radio ~~1~~, altura $\bar{z} = \frac{\sqrt{5}-1}{2}$.

Queremos calcular $\oint_{\Gamma} \vec{F} \cdot d\vec{r}$ con $\vec{F} = (x^2+z)\hat{i} + (y^2+x)\hat{j} + (z^2+y)\hat{k}$
 Γ recorrida antihorario

hay 2 opciones: 1) Por def 2) Por Stokes.

Vamos el desarrollo con Stokes, notar primero que $\vec{F} \in C^\infty(\mathbb{R}^3, \mathbb{R})$, en particular lo es para cualquier superf. regular S tal que $\partial S = \Gamma \Rightarrow$ podemos usar el Teo.

$$\nabla \times \vec{F} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ F_1 & F_2 & F_3 \end{vmatrix} = \hat{i}(1-0) + \hat{j}(1-0) + \hat{k}(1-0) = (1, 1, 1).$$

$\therefore \oint_{\Gamma} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \iint_S \nabla \times \vec{F} \cdot \hat{n} dA$ ¿Que superficie usar?
 Cualquier regular, orientable tq $\partial S = \Gamma$.
 por ejemplo ~~la~~ el círculo encerrado por Γ .
 $\hat{n}$: normal tal que respete regla mano derecha.

Grapiquemos la situación:

$\Gamma = \{(x,y,z) \mid z = \frac{\sqrt{5}-1}{2} \wedge x^2 + y^2 = z = \frac{\sqrt{5}-1}{2}\}$ = Circunf de radio $\sqrt{\frac{\sqrt{5}-1}{2}}$ centro $(0,0, \frac{\sqrt{5}-1}{2})$ en el plano paralelo a xy .
 $\Rightarrow$ Consid: $S = \{(x,y,z) \mid z = \frac{\sqrt{5}-1}{2} \wedge x^2 + y^2 \leq \frac{\sqrt{5}-1}{2}\}$ = Círculo de radio $\sqrt{\frac{\sqrt{5}-1}{2}}$ centro $(0,0, \frac{\sqrt{5}-1}{2})$
 $\hat{n} = \hat{k}$ en este caso: normaliz!
 $\therefore \iint_S \nabla \times \vec{F} \cdot \hat{n} dA = \iint_S \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} dA = \iint_S 1 dA = \text{Área}(S)$
 $= \pi r^2 = \pi \left(\sqrt{\frac{\sqrt{5}-1}{2}}\right)^2$
 $= \pi \left(\frac{\sqrt{5}-1}{2}\right)$

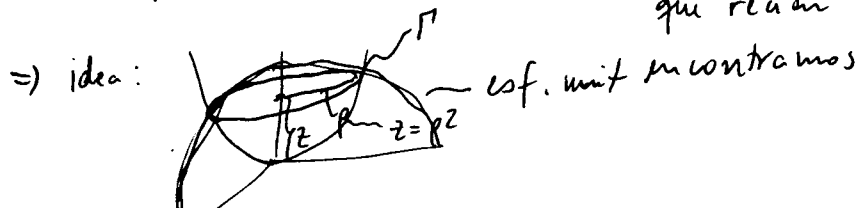
Por def. el cálculo es más engorroso.
 y queda propuesto.

1b) $\vec{F} = \frac{1}{\rho} \hat{\theta} + z \hat{k}$ Γ : intus. de $z = x^2 + y^2$ a esf. unit.

•) Parametricemos Γ : En cilíndricas se tiene: $z = \rho^2$ $\wedge$ $z^2 + \rho^2 = 1 \Rightarrow \rho^2 = 1 - z^2$.

$\Rightarrow z = 1 - z^2 \Rightarrow z^2 + z - 1 = 0 \Rightarrow z = \frac{-1 \pm \sqrt{1+4}}{2} = \frac{-1 \pm \sqrt{5}}{2}$ me quedo con la sol. posit.
 pues $z = x^2 + y^2 > 0$!

$\therefore z = \frac{\sqrt{5}-1}{2}$ $\wedge$ $\rho = \sqrt{z}$ $\Rightarrow \Gamma$ se param. vía $\vec{r}(\theta) = \rho \hat{\rho} + z \hat{k}$ con ρ $\wedge$ z , $\theta \in [0, 2\pi]$ que recorren



•) $\text{rot } \vec{F} = 0$

En efecto, en cilíndricas:

$$\text{rot } \vec{F} = \frac{1}{\rho} \left[\frac{\partial F_z}{\partial \theta} - \rho \frac{\partial F_\theta}{\partial z} \right] \hat{\rho} + \left[\frac{\partial F_\rho}{\partial z} - \frac{\partial F_z}{\partial \rho} \right] \hat{\theta} + \frac{1}{\rho} \left[\frac{\partial}{\partial \rho} (\rho F_\theta) - \frac{\partial F_\rho}{\partial \theta} \right] \hat{k}.$$

En nuestro caso: $F_\theta = \frac{1}{\rho}$ $F_\rho = 0$ $F_z = z$.

así:

$$\text{rot } \vec{F} = \frac{1}{\rho} \left[\frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{1}{\rho} \right) - \rho \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{1}{\rho} \right) \right] \hat{\rho} + \left[\frac{\partial}{\partial z} (0) - \frac{\partial}{\partial \rho} (z) \right] \hat{\theta} + \frac{1}{\rho} \left[\frac{\partial}{\partial \rho} \left(\rho \frac{1}{\rho} \right) - \frac{\partial}{\partial \theta} (0) \right] \hat{k}$$

$= 0$. ✓

Obs. Este paso vale solo si $\rho \neq 0$.

•) Para calcular $\oint_{\Gamma} \vec{F} \cdot d\vec{r}$ hay dos formas:

1) Directamente: $\oint_{\Gamma} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_0^{2\pi} \vec{F}(\vec{r}(\theta)) \cdot \frac{d\vec{r}}{d\theta} \cdot d\theta$ Como $\vec{r}(\theta) = \rho \hat{\rho} + z \hat{k}$ $\wedge$ ρ $\wedge$ z dados de antes!
 $\frac{d\vec{r}}{d\theta}(\theta) = \rho \hat{\theta}$

$$\Rightarrow \oint_{\Gamma} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_0^{2\pi} \left(\frac{1}{\rho} \hat{\theta} + z \hat{k} \right) \cdot \rho \hat{\theta} d\theta = \int_0^{2\pi} \left(\frac{1}{\rho} \cdot \rho (\hat{\theta} \cdot \hat{\theta}) + z \rho (\hat{k} \cdot \hat{\theta}) \right) d\theta = \int_0^{2\pi} d\theta = 2\pi \neq 0!$$

$\hat{\theta} \cdot \hat{\theta} = 1$
 $\hat{\theta} \cdot \hat{k} = 0$

$\therefore \oint_{\Gamma} \vec{F} \cdot d\vec{r} = 2\pi \neq 0$ lo mal podría parecer sorprendente considerando el Tto. de Stokes, pero veamos porque el resultado no es extraño:

2) Cálculo vía Tto. de Stokes.

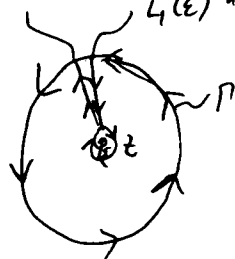
Queremos $\oint_{\Gamma} \vec{F} \cdot d\vec{r}$, por Stokes nos daría que es igual a $\iint_D \text{rot } \vec{F} \cdot d\vec{S}$ pero esto vale
 $D = \text{reg. enc. por } \Gamma$

Solo si $\vec{F}$ es $\nabla \phi$ en D , lo mal no es cierto en nuestro caso

Luego, para poder usarlo, debemos elegir un dominio apropiado:

Así, consideremos $\Gamma_\varepsilon = \Gamma \cup \partial \text{Círculo}(\varepsilon) \cup L_1(\varepsilon) \cup L_2(\varepsilon)$

$L_2(\varepsilon)$ hacia afuera
 $L_1(\varepsilon)$ "hacia adentro"



La región cerrada por Γ_ε NO encierra al eje $z \Rightarrow \vec{F}$ es C^1 en la reg. cerrada.

Además $\Gamma_\varepsilon \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} \Gamma$

$$\therefore \oint_{\Gamma_\varepsilon} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \iint_{D(\Gamma_\varepsilon)} \underbrace{\text{rot } \vec{F}}_{\equiv 0} \cdot d\vec{s} = 0$$

pero: $\oint_{\Gamma_\varepsilon} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \oint_{\Gamma} \vec{F} \cdot d\vec{r} + \underbrace{\int_{L_1(\varepsilon)} \vec{F} \cdot d\vec{r} + \int_{L_2(\varepsilon)} \vec{F} \cdot d\vec{r}}_{\substack{\text{Stokes} \\ \downarrow \\ \text{Obs. } \partial \text{Círculo}(\varepsilon) \text{ se recorre de forma horaria!}}} = 0$

$= 0$

pues una se recorre en sent. contrario a la otra.

así:

$$\oint_{\Gamma_\varepsilon} \vec{F} \cdot d\vec{r} = 0 \Rightarrow \oint_{\Gamma} \vec{F} \cdot d\vec{r} = - \oint_{\partial \text{Círculo}(\varepsilon)} \vec{F} \cdot d\vec{r} = - (-2\pi) = 2\pi$$

↑
igual que antes pero recor. antihor y con $\rho = \varepsilon$