

# Ejercicio 2- CC3002

Prof: Nancy Hitschfeld Kahler

9 Noviembre 2011

1. Consideré la definición de la siguiente jerarquía de clases:

```
class A{  
    ...  
public:  
    A(){ cout <<"A\n";}  
    A(int x){  
        cout <<"A:"<<x<<"\n";  
    }  
    virtual ~A(){  
        cout <<"~A\n";  
    }  
    virtual int m()=0;  
  
    virtual A* g(A* a){  
        return new B(a->m());  
    }  
    virtual Ra* f(Pa*){  
        ...  
    }  
};  
  
class B: public A {  
    ...  
public:  
    B(){ cout <<"B\n";}  
    B(int x){  
        cout <<"B:"<<x<<"\n";  
    }  
    ~B(){  
        cout <<"~B\n";  
    }  
    virtual int m(){  
        return -1;  
    }  
    virtual B* g(A* a){  
        return new C(a->m());  
    }  
    virtual Rb* f(Pb*){  
        ...  
    };  
};  
  
class C: public B{  
    ...  
public:  
    C(){ cout <<"C\n";}  
    C(int x){  
        cout <<"C:"<<x<<"\n";  
    }  
    ~C(){  
        cout <<"~C\n";  
    }  
    int m(){  
        return 1;  
    }  
    virtual C* g(A* a){  
        return new C(a->m());  
    }  
    virtual Rc* f(Pc*){  
        ...  
    };  
};
```

(a) Para el Código B, diga qué se chequea en tiempo de compilación y qué imprime cada instrucción en tiempo de ejecución. Si hay errores diga por qué se producen. Donde se usa enlace dinámico? Nota: Hágalo para las instrucciones marcadas con (\*).

(b) Suponiendo que c++ implementa la redefinición de métodos bajo la ley de la contravarianza diga cuál es la relación más general entre los tipos Pa, Pb, y Pc, y entre Ra, Rb y Rc, (quién puede ser subtipo de quién) para que el código C compile y ejecute como se esperaría.

Código B

```
A* a = new C();  
A* aa = a->g(new C()); (*)  
B* bb = a->g(new B()); (*)  
B* b = new B();  
aa = b->g(new C()); (*)  
bb = b->g(new A()); (*)
```

Código C

```
Pa* pa; Pb* pb;  
A* a = new C();  
Rb* rb = a->f(pb);  
B* b = new C();  
Ra* a = b->f(pa);
```