

Complejidad

Dpto. Ingeniería Industrial, Universidad de Chile

IN3701, Optimización

7 de marzo de 2011

Contenidos

- 1 Introducción
- 2 Analizando Algoritmos
- 3 Complejidad
- 4 \mathcal{NP} -completitud

¿Qué es un Algoritmo?

Definition (Algoritmo)

- Un algoritmo es un conjunto de pasos bien definido que toma una entrada y produce una salida.
- Un algoritmo es una secuencia de pasos que transforma la entrada en la salida deseada.

Definition (Algoritmos relacionados a problemas computacionales)

Un problema computacional es una deseada relación entre una entrada y una salida.

Un algoritmo resuelve un problema computacional si logra producir la relación deseada.

Problemas, Instancias, Correctitud

Definition (Problema de ordenamiento)

Entrada: una secuencia de números $\langle a_1, \dots, a_n \rangle$.

Salida: Un reordenamiento $\langle a'_1, \dots, a'_n \rangle$ tal que
 $a'_i \leq a'_{i+1}, i = 1, \dots, n - 1$.

Ejemplo:

Buscamos un algoritmo que dada la secuencia $\langle 31, 41, 59, 26, 41, 58 \rangle$ entregue la secuencia $\langle 26, 31, 41, 41, 58, 59 \rangle$

Una entrada particular se llama una **instancia** del problema.

Definition (Algoritmos Correctos)

Un algoritmo se dice **correcto** si para todas las instancias termina con una salida correcta. Un algoritmo **correcto** se dice **resolver** el problema computacional asociado.

- Algoritmos incorrectos pueden ser de interés (Ej: Algoritmos aleatorios).

Algoritmos y sus límites:

- Un problema / función / pregunta es **computable** si existe un algoritmo que lo resuelva / compute / responda.
- Computabilidad depende del modelo de **máquina** que usemos.
- No todos los problemas son iguales...
 - Existen clasificaciones de dificultad para problemas (Complejidad).
 - \mathcal{P} , \mathcal{NP} , \mathcal{NP} -completo, \mathcal{NP} -duro, co- \mathcal{NP} , \mathcal{P} -space, etc.
 - La pregunta más famosa en complejidad: $\mathcal{P} \neq \mathcal{NP}$?
- ¿ ... y si los computadores fueran instantáneos?
 - Aún necesitamos saber si un algoritmo es **correcto**
 - Cualquier algoritmo correcto bastaría
 - Ejemplo algoritmo universal: (Particionar + Enumerar)
- ¿ ... Y en el mundo real?
 - Tiempo y memoria (espacio) es limitado.
 - Múltiples algoritmos para un problema, distinto uso de recursos.
 - **InsertionSort** ordena n elem. en approx. $c_1 n^2$ tiempo.
 - **MergeSort** ordena n elem. en approx. $c_2 n \log_2(n)$ tiempo.
 - Hardware es también un factor en la velocidad.

Eficiencia y Velocidad

- Consideremos máquina A de 1GHz y máquina B de 10MHz (A es 100 veces más rápida que B).
 - En A corremos **InsertionSort** en 10^6 elementos con $c_1 = 2$.
 - En B corremos **MergeSort** en 10^6 elementos con $c_2 = 50$.
 - El resultado es $t_A = \frac{2 \cdot (10^6)^2}{10^9} = 2000s$, $t_B = \frac{50 \cdot 10^6 \cdot \log_2(10^6)}{10^7} = 100s$
- Supongamos que disponemos de un PC de 1MHz, ¿qué tamaño de problemas podemos resolver en el tiempo?

instr.	sec.	min.	hora	día	mes	año	siglo
$\log_2(n)$	2^{10^6}	$2^{10^{7,77}}$	$2^{10^{9,55}}$	$2^{10^{10,93}}$	$2^{10^{12,42}}$	$2^{10^{13,49}}$	$2^{10^{15,49}}$
\sqrt{n}	$2^{10^{1,6}}$	$10^{15,55}$	$10^{19,11}$	$10^{21,87}$	$10^{24,84}$	$10^{26,99}$	$10^{30,99}$
n	10^6	$10^{7,77}$	$10^{9,55}$	$10^{10,93}$	$10^{12,42}$	$10^{13,49}$	$10^{15,49}$
$n \log_2(n)$	$10^{4,79}$	$10^{6,44}$	$10^{8,12}$	$10^{9,44}$	$10^{10,86}$	$10^{11,90}$	$10^{13,83}$
n^2	1000	$10^{3,88}$	$10^{4,77}$	$10^{5,46}$	$10^{6,21}$	$10^{6,74}$	$10^{7,74}$
n^3	100	391	1532	4420	$10^{4,14}$	$10^{4,49}$	$10^{5,16}$
2^n	19	25	31	36	41	44	51
$n!$	9	11	12	13	15	16	17

InsertionSort

Problema:

entrada: secuencia de n números $\langle a_1, \dots, a_n \rangle$

salida: reordenamiento $\langle a'_1, \dots, a'_n \rangle$ tal que $a'_i \leq a'_{i+1}$.

InsertionSort

- 1: $[A]$ secuencia de entrada
- 2: **for** $j = 2, j \leq \text{length}[A]$ **do**
- 3: $\text{key} \leftarrow A[j], i \leftarrow j - 1$.
- 4: */* inserta $A[j]$ en la secuencia ordenada $A[1], \dots, A[j - 1]$ */*
- 5: **while** $i > 0$ and $A[i] > \text{key}$ **do**
- 6: $A[i + 1] \leftarrow A[i], i \leftarrow i - 1$.
- 7: $A[i + 1] \leftarrow \text{key}$.

Convenciones y Recursos

- Convenciones en pseudo-códigos:
 - Identación identifica bloques de código.
 - Aceptamos controles como **while**, **for**, **if-then-else**
 - Texto que siga */** es considerado comentario.
 - Para asignar valores usamos $a \leftarrow b$.
 - Aceptamos uso de arreglos indexados por números consecutivos, i.e. $[A] = A[1], \dots, A[n]$.
 - Las expresiones booleanas son evaluadas de izquierda a derecha y **cortocircuitadas**. Por ejemplo (**True** or **A**) siempre retorna **True** sin evaluar **A**.
 - Funciones reciben parámetros por valor, y guardan una copia local.
- Midiendo Recursos:
 - Analizar un algoritmo es tratar de predecir cuantos recursos usará el algoritmo.
 - Recursos pueden ser memoria, disco duro, ancho de banda de comunicaciones.
 - Típicamente nosotros usaremos tiempo.
 - La idea es proveer de una escala de **calidad** de algoritmos.

Modelo Computacional

- Necesitamos definir un tipo de máquina a usar, que sea medianamente realista.
- Usaremos máquinas **RAM** (Random Access Machine), i.e. un PC común y corriente (\longleftrightarrow a Máquina de Turing Universal 1936).
 - Instrucciones son ejecutadas secuencialmente (sin paralelismo)
 - Datos nativos son enteros y puntos flotante.
 - Control incluye condicionales, loops, llamada a sub-rutinas y retorno de rutinas.
 - Aritmética incluye $+$, $-$, \cdot , $/$ y multiplicación por 2^k .
 - Instrucciones básicas toman una unidad de tiempo.
 - Asumimos codificación binaria.
 - Números nativos usan k bits (típicamente 32 o 64).
 - En general los numeros enteros necesitan $\lceil \log(n) \rceil$ bits para ser representados.
 - ¿Qué pasa con racionales?
 - ¿Qué pasa con los irracionales?

Buscando algo razonable

- Tiempo ejecución depende en el **tamaño** del problema.
- Instancias del mismo tamaño pueden demorar distinto.
- ¿Cómo definimos **tamaño**?
 - Depende del problema... usamos el tamaño natural.
 - Para ordenar, el tamaño es el largo de la entrada.
 - Si los numeros son **nativos**, basta decir n .
 - Si los numeros son arbitrarios, necesitamos el número de bits para guardarlos a todos, i.e. $\sum_{i=1}^n \lceil \log_2(a_i) \rceil$.
 - Para triangularizar $M \in \mathbb{Z}^{n \times m}$, el tamaño es $nm \lceil \log_2(m_{\max}) \rceil$.
 - Computar $a \cdot b$ tamaño es $\lceil \log_2(a) \rceil + \lceil \log_2(b) \rceil$.
- Tiempo de ejecución es el número de pasos básicos que el algoritmo realiza en una instancia dada.
 - Mismo tamaño puede llevar distinto tiempo.
 - **Sort**(1,2,3,4,5,6).
 - **Sort**(6,3,4,2,1,5).
 - ¿Qué tiempo reportamos?

Análisis de InsertionSort

InsertionSort (datos nativos)

```

1: [A] secuencia de entrada.  $c_1 n$ 
2: for  $j = 2, j \leq \text{length}[A]$  do
3:    $\text{key} \leftarrow A[j], i \leftarrow j - 1$ .  $c_2(n - 1)$ 
4:   /* inserta  $A[j]$  en la secuencia ordenada  $A[1], \dots, A[j - 1]$ 
5:   while  $i > 0$  and  $A[i] > \text{key}$  do
6:      $A[i + 1] \leftarrow A[i], i \leftarrow i - 1$ .  $c_3 \sum(t_j : j = 2, \dots, n)$ 
7:    $A[i + 1] \leftarrow \text{key}$ .  $c_4(n - 1)$ 

```

- $T(n) = -(c_2 + c_4) + (c_1 + c_2 + c_4)n + c_3 \sum(t_j : j = 2, \dots, n)$.
 - Tiempo de ejecución variable: $1 \leq t_j \leq j$.
 - Mejor caso: $T(n) \geq an + b$, i.e. $T(n)$ es al menos lineal.
 - Peor caso: $T(n) \leq an^2 + bn + c$, i.e. $T(n)$ es a lo más cuadrática.
 - ¿Podemos hablar de tiempo promedio?
 - Necesitamos definir distribución en la entrada.
 - Peor caso nos da cota superior del tiempo.
 - En la mayoría de los casos, el peor caso es bastante representativo del promedio.

Órdenes de crecimiento

- Nuestro objetivo es clasificar algoritmos.
- Hemos hecho bastantes simplificaciones en el modelo computacional.
- Haremos una simplificación más, cuando comparamos tiempos de ejecución, eliminamos las **constantes**
 - Informalmente $\mathcal{O}(an^2 + bn + c) = \mathcal{O}(an^2 + bn) = \mathcal{O}(an^2) = \mathcal{O}(n^2)$.
 - $\mathcal{O}(n^k + \sum(a_i x^i : i = 0, \dots, k - 1)) = \mathcal{O}(n^k)$.
 - $\mathcal{O}(2^n + n^k) = \mathcal{O}(2^n)$.

Notación Θ (asintóticamente equivalente)

Dado $f, g : \mathbb{R}_+ \rightarrow \mathbb{R}$, decimos que $f(n) = \Theta(g(n)) \Leftrightarrow \exists c_1, c_2 \in \mathbb{R}_+, n_0 \in \mathbb{N}$ tal que $c_1 g(n) \leq f(n) \leq c_2 g(n) \forall n \geq n_0$.

Notación \mathcal{O} (cota superior asintótica)

Dado $f, g : \mathbb{R}_+ \rightarrow \mathbb{R}$, decimos que $f(n) = \mathcal{O}(g(n)) \Leftrightarrow \exists c \in \mathbb{R}_+, n_0 \in \mathbb{N}$ tal que $f(n) \leq cg(n) \forall n \geq n_0$.

Notación Asintótica

Notación Ω (cota inferior asintótica)

Dado $f, g : \mathbb{R}_+ \rightarrow \mathbb{R}$, decimos que $f(n) = \Omega(g(n)) \Leftrightarrow \exists c \in \mathbb{R}_+, n_0 \in \mathbb{N}$ tal que $cg(n) \leq f(n) \forall n \geq n_0$.

Teorema

Dado $f, g : \mathbb{R}_+ \rightarrow \mathbb{R}$, $f(n) = \Theta(g(n)) \Leftrightarrow f(n) = \mathcal{O}(g(n))$ y $f(n) = \Omega(g(n))$.

Notación o (sobre-estimación cota superior asintótica)

Dado $f, g : \mathbb{R}_+ \rightarrow \mathbb{R}$, decimos que $f(n) = o(g(n)) \Leftrightarrow \lim(f(n)/g(n) : n \rightarrow \infty) = 0$.

Notación ω (sub-estimación cota inferior asintótica)

Dado $f, g : \mathbb{R}_+ \rightarrow \mathbb{R}$, decimos que $f(n) = \omega(g(n)) \Leftrightarrow \lim(g(n)/f(n) : n \rightarrow \infty) = 0$.

¿En Español?

- Podemos hacer una analogía entre estas notaciones y comparaciones entre números:
 - $f(n) = \Theta(g(n)) \approx f = g.$
 - $f(n) = \mathcal{O}(g(n)) \approx f \leq g.$
 - $f(n) = o(g(n)) \approx f < g.$
 - $f(n) = \Omega(g(n)) \approx f \geq g.$
 - $f(n) = \omega(g(n)) \approx f > g.$
- Algunas diferencias:
 - No todas las funciones son comparables en términos asintóticos:
 $n, n^{1+\sin(n)}.$

Problema Computacional

Problema Abstracto:

Un **problema abstracto** Q es una relación binaria entre un conjunto de instancias I y un conjunto de soluciones S .

Ejemplo:

Problema: Camino mas Corto

Instancias: Es una tripleta formada por un grafo $G = (V, A)$ y dos nodos $u, v \in V$.

Soluciones: Secuencia de arcos consecutivos en G , incluyendo la secuencia vacía para representar que no existen caminos.

Problemas de Decisión y Optimización

Problema de Decisión

Un problema se dice de decisión, si el conjunto de soluciones posibles se puede reducir a $\{0, 1\}$ (equivalentemente a $\{si, no\}$).

Ejemplo:

Problema: Camino de largo fijo

Instancias: Una 4-tupla consistente de un Grafo $G = (V, A)$, un par de nodos $s, t \in V$ y un entero k .

Soluciones: 1 si existe un camino de s a t que no use mas de k arcos, 0 si no.

Problemas de Decisión y Optimización

Problema de Optimización

Un problema se dice de optimización si su objetivo es buscar el mínimo o máximo de una función sobre un conjunto definido (posiblemente vacío).

- La teoría de complejidad se centra en torno a problemas de decisión.
- En general, un problema de decisión puede re-escribirse como un problema de optimización y viceversa.
- El último punto permite usar la teoría de complejidad a problemas de optimización también.

Definición

\mathcal{P} es el conjunto de problemas para los cuales existe un algoritmo que lo resuelve (en el peor caso) en tiempo polinomial.

Certificados Polinomiales

- Problemas en \mathcal{P} se consideran fáciles.
- Hay Problemas no polinomiales?
- Consideremos *HAM – CYCLE* (ciclo hamiltoniano):
 - Dado un grafo G , decidir si existe un ciclo simple en G que visite todos los nodos en G ($G \in \text{HAM – CYCLE}$).
 - Si conocemos un ciclo satisfaciendo esto, la respuesta es obvia.
 - Chequear si un conjunto de arcos es un ciclo hamiltoniano es \mathcal{P} .
 - Para saber si $G \in \text{HAM – CYCLE}$ basta chequear todos los sub-conjuntos de arcos (esto no es \mathcal{P}).
 - Consideremos el algoritmo \mathcal{A} , tal que $\mathcal{A}(G, C) = 1 \Leftrightarrow C$ ciclo hamiltoniano de G .
 - $G \in \text{HAM – CYCLE} \Leftrightarrow \exists C : \mathcal{A}(G, C) = 1$.

Algoritmo de Certificación

Un algoritmo $\mathcal{A}(\cdot, \cdot)$ certifica un problema P si

$$p \in P \Leftrightarrow \exists c : \mathcal{A}(p, c) = 1.$$

\mathcal{A} se dice polinomial si $T(|p|, |c|) = \mathcal{O}(|p|^k)$ para algún k fijo.

Clase \mathcal{NP}

Definición \mathcal{NP}

\mathcal{NP} es la clase de problemas para los cuales existe un algoritmo que los certifica en tiempo polinomial.

- Claramente $HAM - CYCLE \in \mathcal{NP}$.
- Decidir si un LP es factible ($LPFEAS$) esta en \mathcal{NP} .
- $LPFEAS^c \in \mathcal{NP}$
- No es claro que $HAM - CYCLE^c \in \mathcal{NP}$.

Una Visión Alternativa

Pensemos en un mundo **infinitamente** paralelo....

- Preguntas abiertas:
 - es $\mathcal{NP} = \mathcal{P}$?
 - es $\mathcal{NP} = co\text{-}\mathcal{NP}$?
 - existe algún problema en $(\mathcal{NP} \cap co\text{-}\mathcal{NP}) \setminus \mathcal{P}$?

La idea central

¿Por qué creemos que $\mathcal{P} \neq \mathcal{NP}$?

- El argumento principal es la existencia de problemas \mathcal{NP} -completos.
 - Los problemas \mathcal{NP} -completos satisfacen lo siguiente: Si alguno de ellos está en \mathcal{P} , entonces **todos** los problemas están en \mathcal{P} ; i.e. $\mathcal{P} = \mathcal{NP}$.
 - A pesar de más de 40 años de trabajo, no se conoce ningún algoritmo polinomial para ningún problema \mathcal{NP} -completo.
 - *HAM – CYCLE* es \mathcal{NP} -completo.
 - Si $\mathcal{NP} \setminus \mathcal{P} \neq \emptyset$, *HAM – CYCLE* sería uno de ellos.
- En algún sentido, los problemas \mathcal{NP} -completos, son los más difíciles en la clase \mathcal{NP} .

Reducibilidad

Un problema P puede **reducirse** a otro problema P' , si cualquier instancia $p \in P$ puede **refrasearse** como un problema $p' \in P'$, cuya solución provee la respuesta al problema original.

Reducibilidad

Ejemplo:

El problema de resolver ecuaciones lineales $ax + b = 0$ puede **reducirse** al problema de resolver ecuaciones cuadráticas $0x^2 + ax + b = 0$.

Algoritmo de Reducción

Dados dos problemas P_1, P_2 , el algoritmo \mathcal{A} es una **reducción** de P_1 en P_2 si $p \in P_1 \Leftrightarrow \mathcal{A}(p) \in P_2$.

Si \mathcal{A} es polinomial, decimos que $P_1 \leq_p P_2$.

- Consecuencias:
 - Consideremos \mathcal{A}_2 un algoritmo para P_2 , y \mathcal{A}_r un algoritmo de reducción de P_1 a P_2 .
 - Si $\mathcal{A}_1(p) = \mathcal{A}_2(\mathcal{A}_r(p))$, entonces \mathcal{A}_1 es un algoritmo para P_1 .
 - Si \mathcal{A}_2 y \mathcal{A}_r son polinomiales, entonces \mathcal{A}_1 es polinomial.
 - Si \mathcal{A}_r es polinomial, y $P_2 \in \mathcal{P}$ entonces $P_1 \in \mathcal{P}$.
 - Si \mathcal{A}_r es polinomial, y $P_2 \in \mathcal{NP}$ entonces $P_1 \in \mathcal{NP}$.

\mathcal{NP} -completitud

Problemas \mathcal{NP} -completos:

Un problema P se dice \mathcal{NP} -completo si:

- $P \in \mathcal{NP}$.
 - $\forall L \in \mathcal{NP} L \leq_p P$.
-
- Existen problemas \mathcal{NP} -completos?
 - Un primer problema es 3-SAT.
 - Otros problemas incluyen:
 - Problema de clique en un grafo.
 - Programación entera.
 - Vertex Cover.
 - *HAM – CYCLE*.
 - ¿Cómo podemos demostrar que un problema es \mathcal{NP} -completo?
 - El primero es el difícil, la idea, es codificar un algoritmo, con su entrada, como una secuencia de pasos lógicos.
 - Pero después es fácil.... Como demostraríamos que IP es \mathcal{NP} -completo?