

**MA2601 - Ecuaciones Diferenciales Ordinarias.** Semestre 2009-03

**Profesor:** Julio López.

**Auxiliar:** Sebastián Reyes Riffo.

## Clase auxiliar 07-08

11-14/enero/2010

# 1. Coeficientes Indeterminados

- Sirve para encontrar una solución particular.
- Es aplicable sólo a ecuaciones diferenciales lineales de coeficientes constantes.
- Es usado cuando

$$\sum_{k=0}^n a_k y^{(k)}(x) = q(x) = \sum_{i=1}^m e^{\alpha_i x} (P_i(x) \cos(\beta_i x) + Q_i(x) \sin(\beta_i x)) \quad (1)$$

donde  $\alpha_i, \beta_i \in \mathbb{R}$ ;  $P_i(x), Q_i(x)$  son polinomios.

## 1.1. Aplicación

1. Encontrar la base  $\{y_1, \dots, y_n\}$  de la solución homogénea  $y_h(x)$ .
2. Determinar el anulador de  $q(x)$
3. Aplicar anulador y resolver una nueva ecuación homogénea.
4. La solución de esta última ecuación tendrá por base a  $\{y_1, \dots, y_m\}$ ,  $m > n$ . Luego,  $\{y_{n+1}, \dots, y_m\}$  será la base de la solución particular  $y_p(x)$  de (1).
5.  $y_p(x) = \sum_{k=n+1}^m d_k y_k(x)$  se reemplaza en (1), para obtener los coeficientes indeterminados  $\{d_{n+1}, \dots, d_m\}$ .

## 1.2. Anuladores

$\forall n \geq 1, b \neq 0$ :

Familia de funciones	Polinomio anulador
$\{e^{ax}, xe^{ax}, \dots, x^{n-1}e^{ax}\}$	$(D - a)^n$
$\{e^{ax} \cos(bt), xe^{ax} \cos(bt), \dots, x^{n-1}e^{ax} \cos(bt)\}$	$[D^2 - 2aD + (a^2 + b^2)]^n$
$\{e^{ax} \sin(bt), xe^{ax} \sin(bt), \dots, x^{n-1}e^{ax} \sin(bt)\}$	$[D^2 - 2aD + (a^2 + b^2)]^n$

**Ej1.** Encuentre la solución de  $y^{(5)} + 8a^3y'' = a + e^{ax}\cos(ax)$ .

1.1 El polinomio característico es

$$\begin{aligned} p(m) &= m^5 + 8a^3m^2 = m^2(m^3 + (2a)^3) \\ &= m^2(m + 2a)(m^2 - 2am + 4a^2) \end{aligned}$$

de raíces  $m_1 = m_2 = 0$ ,  $m_3 = -2a$ ,  $m_{4,5} = a \pm a\sqrt{3}i$ .

Así, la base de la **solución homogénea** es  $\{1, x, e^{-2ax}, e^{ax}\cos(a\sqrt{3}x), e^{ax}\sin(a\sqrt{3}x)\}$ , es decir

$$y_h(x) = d_1 + d_2x + d_3e^{-2ax} + e^{ax}(d_4\cos(a\sqrt{3}x) + d_5\sin(a\sqrt{3}x))$$

1.2 El polinomio anulador  $\mathbf{P(D)}$  de  $a + e^{ax}\cos(ax)$  es  $P(D) = D(D^2 - 2aD + 2a^2)$ , ya que el anulador de  $a$  es  $D$ , y de  $e^{ax}\cos(ax)$  es  $D^2 - 2aD + 2a^2$ .

Aplicando  $\mathbf{P(D)}$  a la ecuación:

$$\begin{aligned} y^{(5)} + 8a^3y'' &= a + e^{ax}\cos(ax) \\ D^2(D + 2a)(D^2 - 2aD + 4a^2)y &= a + e^{ax}\cos(ax) \quad \setminus D(D^2 - 2aD + 2a^2) \\ D(D^2 - 2aD + 2a^2)D^2(D + 2a)(D^2 - 2aD + 4a^2)y &= 0 \end{aligned}$$

La solución homogénea de esta nueva ecuación tiene por base a  $\{1, x, x^2, e^{-2ax}, e^{ax}\cos(a\sqrt{3}x), e^{ax}\sin(a\sqrt{3}x), e^{ax}\cos(ax), e^{ax}\sin(ax)\}$

Luego la **solución particular**  $y_p(x)$  tiene por base a  $\{x^2, e^{ax}\cos(ax), e^{ax}\sin(ax)\}$ . Es decir,

$$y_p(x) = e^{ax}(d_6\cos(ax) + d_7\sin(ax)) + d_8x^2$$

**Reemplazando  $y_p(x)$  en la ecuación**, se determinan los coeficientes  $\{d_6, d_7, d_8\}$ .

Antes, calculemos  $y_p''$  y  $y_p^{(5)}$ <sup>1</sup>:

$$\begin{aligned} y_p'' &= 2d_8 + a^2e^{ax}[(d_6 + d_7)\cos(ax) + (d_7 - d_6)\sin(ax)] \\ y_p^{(5)} &= a^5e^{ax}[-4(d_6 + d_7)\cos(ax) + 4(d_6 - d_7)\sin(ax)] \end{aligned}$$

---

<sup>1</sup>para calcular derivadas de un producto, se sugiere usar la fórmula de Leibnitz:  $(f \cdot g)^{(n)} = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} f^{(n-k)} g^{(k)}$

Reemplazando, y luego de ordenar:

$$[-4a^5(d_6 + d_7) + 16a^5d_7]e^{ax}\cos(ax) + [a^5(d_6 - d_7) - 16a^5d_6]e^{ax}\sin(ax) + 16a^3d_8 = e^{ax}\cos(ax) + a$$

se obtiene el sistema de ecuaciones

$$\begin{aligned} -4a^5(d_6 + d_7) + 16a^5d_7 &= 1 \\ a^5(d_6 - d_7) - 16a^5d_6 &= 0 \\ 16a^3d_8 &= a \end{aligned}$$

de solución  $d_6 = -\frac{1}{40a^5}$ ,  $d_7 = \frac{3}{40a^5}$ ,  $d_8 = \frac{1}{16a^2}$

Finalmente,

$$y(x) = d_1 + d_2x + d_3e^{-2ax} + e^{ax}[d_4\cos(a\sqrt{3}x) + d_5\sin(a\sqrt{3}x)] + e^{at}\left(-\frac{1}{40a^5}\cos(ax) + \frac{3}{40a^5}\sin(ax)\right) + \frac{1}{16a^2}x^2$$

**P1.** Resuelva mediante coeficientes indeterminados:

1.  $z''' - 2z'' - 5z' + 6z = 30e^t$
2.  $y^{(4)} - 5y'' + 4y = a\cosh(bx) - k$
3.  $y''' + y'' = 1 + 2t$
4.  $y'' + 10y' + 25 = 14e^{-5x}$
5.  $y'' - 2y' + 5y = 25x^2 + 12$
6.  $y^{(4)} - y''' = x + e^x$
7.  $2y''' - 3y'' - 3y' + 2y = (e^x + e^{-x})^2$
8.  $y''' - 3y'' + 4y = te^{2t} - \sin(t)$
9.  $y^{(12)} - y = e^t + 1$

## 2. Variación de parámetros

$$y'' + p(t)y' + q(t)y = f(t)$$

1. Resolver la ecuación homogénea. Encontrar una base  $\{y_1(t), y_2(t)\}$  para  $y_h(t)$ .
2. Se propone la solución particular  $y_p(t) = u_1(t)y_1(t) + u_2(t)y_2(t)$ .
3. Para determinar  $u_1(t)$ ,  $u_2(t)$ , se reemplaza la solución particular <sup>2</sup>, y se tiene la condición :

$$\begin{pmatrix} u_1'(t) \\ u_2'(t) \end{pmatrix} = \frac{1}{W(y_1, y_2)(t)} \begin{pmatrix} y_2'(t) & -y_2(t) \\ -y_1'(t) & y_1(t) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ f(t) \end{pmatrix}$$

De lo anterior resulta:

$$u_1(t) = - \int \frac{y_2(t)f(t)}{W(y_1, y_2)(t)} dt, \quad u_2(t) = \int \frac{y_1(t)f(t)}{W(y_1, y_2)(t)} dt$$

## 3. Ecuación de Euler-Cauchy

$$a_n t^n y^{(n)}(t) + \dots + a_2 t^2 y''(t) + a_1 t y'(t) + a_0 y(t) = f(t)$$

Consideremos el cambio de variable  $u = \ln(t)$ , y la nueva variable  $\bar{y} = y(u)$ . Veamos sus primeras derivadas <sup>3</sup>:

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dt} &= \bar{y}' \frac{1}{t} \\ \frac{d^2 y}{dt^2} &= \frac{1}{t^2} (\bar{y}'' - \bar{y}') \\ \frac{d^3 y}{dt^3} &= \frac{1}{t^3} (\bar{y}''' - 3\bar{y}'' + 2\bar{y}') \end{aligned}$$

Al aplicar el cambio de variable en la ecuación, resulta

$$b_n \bar{y}^{(n)}(u) + \dots + b_2 \bar{y}''(u) + b_1 \bar{y}'(u) + b_0 \bar{y}(u) = f(u)$$

---

<sup>2</sup>ya que  $y_1(t), y_2(t)$  son parte de la base de la solución homogénea:

$$P(t)[u_1' y_1 + u_2' y_2] + 2u_1' y_1' + 2u_2' y_2' + u_1'' y_1 + u_2'' y_2 = f(t)$$

$$P(t)[u_1' y_1 + u_2' y_2] + u_1' y_1' + u_2' y_2' + \frac{d}{dt}[u_1' y_1 + u_2' y_2] = f(t)$$

dado que hay una sola ecuación para  $u_1(t)$ ,  $u_2(t)$ , suponemos  $u_1' y_1 + u_2' y_2 = 0$  y se concluye la condición.

<sup>3</sup>Queda propuesto el cálculo.

**Ej.2** Resolver  $y''' + \frac{1}{4t^2}y' = t^{-1/2} \quad t > 0$

2.1 encontremos la solución homogénea:

para usar variación de parámetros, reduzcamos la ecuación a otra de orden 2, mediante el cambio de variable  $w(t) = y'(t)$ :

$$\begin{aligned} w'' + \frac{1}{4t^2}w &= t^{-1/2} \\ 4t^2w'' + w &= t^{-1/2} \quad (1) \end{aligned}$$

Notemos que la última ecuación es del tipo Euler-Cauchy. Al aplicar el cambio de variable  $u = \ln(t)$ , y considerar la nueva variable  $\bar{w} = w(u)$  y ver la ecuación homogénea:

$$4(\bar{w}'' - \bar{w}') + \bar{w} = 0$$

El polinomio característico de esta ecuación es  $p(m) = 4m^2 - 4m + 1 = (2m - 1)^2$ .  
Luego

$$\bar{w}_h = c_1 e^{u/2} + c_2 e^{u/2} u$$

y la solución homogénea de (1) está dada por:

$$w_h(t) = c_1 t^{1/2} + c_2 t^{1/2} \ln(t)$$

2.2 Solución particular de (1):

Sea  $w_1(t) = t^{1/2}$ ,  $w_2(t) = t^{1/2} \ln(t)$ . Se tiene que  $W(w_1, w_2)(t) = 1$ .

A continuación, se propone  $w_p(t) = w_1(t)u_1(t) + w_2(t)u_2(t)$ . Determinemos  $u_1(t)$ ,  $u_2(t)$ :

$$\begin{aligned} u_1(t) &= - \int \frac{w_2(t)f(t)}{W(w_1, w_2)(t)} dt = - \int \ln(t) dt = -t(\ln(t) - 1) \\ u_2(t) &= \int \frac{w_1(t)f(t)}{W(w_1, w_2)(t)} dt = \int dt = t \end{aligned}$$

Finalmente,

$$w_p(t) = -t^{3/2}(\ln(t) - 1) + t^{3/2}$$

2.3.

$$w(t) = [c_1 t^{1/2} + c_2 t^{1/2} \ln(t)] + [t^{3/2} - t^{3/2}(\ln(t) - 1)]$$

Integrando, se obtiene el valor de  $y(t)$ .

**P2.** Resuelva mediante variación de parámetros:

1.  $y'' + 25y = \operatorname{sen}^2(t)$

2.  $y'' + 4y = tg(t)$

3.  $y'' + 2y' + y = e^{-x}$

4.  $y'' - 2y' - 3y = 64e^{-x}$

5.  $(x^2 - 1)y'' - 2xy' + 2y = (x^2 - 1)^2$