

# Pauta Clase Auxiliar FI2001 Mecánica

Profesor: Claudio Romero

Auxiliar: Francisco Sepúlveda

6/Septiembre/2010

**P1.**

a) Las fuerzas que actúan sobre la partícula son (usando coordenadas cilíndricas)

$$\sum \vec{F} = -c\vec{v} + \vec{N} + m\vec{g}$$

$\rho = R = cte \Rightarrow \dot{\rho} = \ddot{\rho} = 0$ , por lo tanto

$$\vec{v} = R\dot{\theta}\hat{\theta} + \dot{z}\hat{k}$$

luego,

$$\sum \vec{F} = -cR\dot{\theta}\hat{\theta} + c\dot{z}\hat{k} - N\hat{\rho} - mg\hat{k}$$

Ahora, la expresión de la aceleración

$$\vec{a} = -R\dot{\theta}^2\hat{\rho} + R\ddot{\theta}\hat{\theta} + \ddot{z}\hat{k}$$

usando la segunda ley de Newton y separando en escalares se tiene

$$\hat{\rho}) \quad -N = -mR\dot{\theta}^2$$

$$\hat{\theta}) \quad -cR\dot{\theta} = mR\ddot{\theta}$$

$$\hat{k}) \quad -c\dot{z} - mg = m\ddot{z}$$

de  $\hat{k}$  se tiene la edo

$$\ddot{z} + \frac{c}{m}\dot{z} = -g$$

para la solución homogénea, se proponen soluciones de la forma  $z = e^{\lambda t}$ . Entonces el polinomio característico es

$$\lambda(\lambda + \frac{c}{m}) = 0 \Rightarrow \lambda_1 = 0 \quad \lambda_2 = -\frac{c}{m}$$

$$z_h(t) = A + Be^{-(c/m)t}$$

para la solución particular proponemos  $z_p(t) = Kt \Rightarrow K = -\frac{mg}{c}$

$$z_{\text{gral}}(t) = A + Be^{-(c/m)t} - \frac{mg}{c}t$$

Condición inicial  $z(0) = h$  y  $\dot{z}(0) = 0$

$$A + B = h, \quad -B\frac{c}{m} - \frac{mg}{c} = 0$$

$$z_{gral}(t) = h + \frac{m^2 g}{c^2} (1 - e^{-(c/m)t}) - \frac{mg}{c} t$$

y la velocidad en el eje z es

$$v_z(t) = -\frac{mg}{c} (1 - e^{-(c/m)t})$$

b) usando la ecuación de  $\hat{\theta}$ , y separando variables

$$\ddot{\theta} = -\frac{c}{m} \dot{\theta} \Rightarrow \frac{d\dot{\theta}}{\dot{\theta}} = -\frac{c}{m} dt$$

$$\int_{v_0/R}^{\dot{\theta}} \frac{d\dot{\theta}}{\dot{\theta}} = -\frac{c}{m} \int_0^t dt$$

$$\Rightarrow \ln\left(\frac{\dot{\theta}}{v_0/R}\right) = -\frac{c}{m} t$$

despejando se tiene entonces

$$\dot{\theta}(t) = \frac{v_0}{R} e^{-\frac{c}{m} t}$$

c) usamos nuevamente la ecuación de  $\hat{\theta}$ , pero integramos con respecto al tiempo

$$\dot{\theta} - \frac{v_0}{R} = -\frac{c}{m} \theta \Rightarrow \dot{\theta}(\theta) = \frac{v_0}{R} - \frac{c}{m} \theta$$

la condición se cumple si  $\dot{\theta}(2\pi) = 0$ , por lo que despejando  $c$  obtenemos

$$c = \frac{mv_0}{2\pi R}$$

## P2.

a) Las fuerzas presentes que actúan sobre la partícula, en coordenadas cilíndricas, son:

$$\vec{F} = m\vec{g} + \vec{N} + \vec{f}_{roce} = -mg\hat{z} + N_\theta\hat{\theta} - N_\rho\hat{\rho} + f_{roce}\hat{z}$$

notemos que  $\rho = R = cte \Rightarrow \dot{\rho} = \ddot{\rho} = 0$  y  $\dot{\theta} = \omega = cte \Rightarrow \ddot{\theta} = 0$ , por lo que

$$\vec{a} = -R\omega^2\hat{\rho} + \ddot{z}\hat{z}$$

haciendo uso de la segunda ley de Newton se tiene

$$\hat{\rho}) -mR\omega^2 = -N_\rho$$

$$\hat{\theta}) 0 = N_\theta$$

$$\hat{z}) m\ddot{z} = -mg + f_{roce}$$

la condición crítica es que el peso le gane al roce estático máximo cuando el anillo está cayendo ( $\ddot{z} < 0$ )

$$mg > f_{roce} = \mu_e(mR\omega^2)$$

$$\boxed{\mu_e < \frac{g}{R\omega^2}}$$

b) cuando ya hay movimiento, se tiene que  $f_{roce} = \mu_c N$ . Reemplazando esto en la ecuación de movimiento para  $z$

$$\ddot{z} = -g + \mu_c R\omega^2 = cte$$

$$z(t) = \frac{1}{2}(\mu_c R\omega^2 - g)t^2 + C_1 t + C_2$$

las condiciones iniciales son  $z(0) = h$  y  $\dot{z}(0) = 0$ , entonces  $C_2 = h$  y  $C_1 = 0$

$$z(t) = \frac{1}{2}(\mu_c R\omega^2 - g)t^2 + h$$

buscamos

$$z(T) = 0 = \frac{1}{2}(\mu_c R\omega^2 - g)T^2 + h$$

$$\boxed{T = \sqrt{\frac{2h}{g - \mu_c R\omega^2}}}$$

### P3.

a) Las fuerzas que actúan sobre la partícula son (usando coordenadas esféricas usuales)

$$\vec{F} = \vec{N} + m\vec{g} = -N\hat{r} - mg \cos \theta \hat{r} + mg \sin \theta \hat{\theta}$$

la aceleración es

$$\vec{a} = (-R\dot{\theta}^2 - R\dot{\phi}^2 \sin^2 \theta)\hat{r} + (R\ddot{\theta} - R\dot{\phi}^2 \sin \theta \cos \theta)\hat{\theta} + \frac{R}{\sin \theta} \frac{d}{dt}(\dot{\phi} \sin^2 \theta)\hat{\phi}$$

usando  $\vec{F} = m\vec{a}$  y quedándonos con la ecuación escalar de  $\hat{\phi}$

$$m \frac{R}{\sin \theta} \frac{d}{dt}(\dot{\phi} \sin^2 \theta) = 0 \Rightarrow \dot{\phi} \sin^2 \theta = cte$$

de la condición inicial se obtiene

$$v_0 = R\dot{\phi}_i \sin \theta_i \Rightarrow \dot{\phi}_i = \frac{V_0}{R \sin \theta_0}$$

pues  $\theta_i = \pi - \theta_0$  y  $\sin(\pi - \theta_0) = \sin \theta_0$ . Luego se obtiene

$$\dot{\phi} \sin^2 \theta = \frac{V_0}{R \sin \theta_0} \sin^2 \theta_0$$

$$\dot{\phi}(\theta) = \frac{V_0 \sin \theta_0}{R \sin^2 \theta}$$

b) usamos  $\vec{F} = m\vec{a}$  y nos quedamos con la ecuación escalar de  $\hat{\theta}$

$$\begin{aligned} m(R\ddot{\theta} - R\dot{\phi}^2 \sin \theta \cos \theta) &= mg \sin \theta \\ \Rightarrow \ddot{\theta} - \left(\frac{V_0 \sin \theta_0}{R}\right)^2 \frac{\cos \theta}{\sin^3 \theta} &= \frac{g \sin \theta}{R} \\ \Rightarrow \ddot{\theta} &= \left(\frac{V_0 \sin \theta_0}{R}\right)^2 \frac{\cos \theta}{\sin^3 \theta} + \frac{g \sin \theta}{R} \end{aligned}$$

dado que  $\ddot{\theta} = \dot{\theta} \frac{d\dot{\theta}}{d\theta}$ , hacemos separación de variables e integramos

$$\begin{aligned} \int_0^{\dot{\theta}} \dot{\theta} d\dot{\theta} &= \left(\frac{V_0 \sin \theta_0}{R}\right)^2 \int_{\pi-\theta_0}^{\theta} \frac{\cos \theta}{\sin^3 \theta} + \frac{g}{R} \int_{\pi-\theta_0}^{\theta} \sin \theta d\theta \\ \frac{\dot{\theta}^2}{2} &= \left(\frac{V_0 \sin \theta_0}{R}\right)^2 \left\{ \frac{-1}{2 \sin^2(\theta)} + \frac{1}{2 \sin^2(\pi - \theta_0)} \right\} + \frac{g}{R} \{-\cos \theta + \cos(\pi - \theta_0)\} \end{aligned}$$

pero  $\sin(\pi - \theta_0) = \sin \theta_0$  y  $\cos(\pi - \theta_0) = -\cos \theta_0$ . Luego, se tiene que

$$\dot{\theta}^2 = \left(\frac{V_0 \sin \theta_0}{R}\right)^2 \left\{ \frac{1}{\sin^2 \theta_0} - \frac{1}{\sin^2 \theta} \right\} - \frac{2g}{R} \{\cos \theta + \cos \theta_0\}$$

c) para que llegue hasta  $\theta_{max} = \pi - 2\pi/3 = \pi/3$ , debe cumplirse que en ese punto  $\dot{\theta} = 0$ . Luego, tomando el resultado obtenido en b) y evaluando con  $\theta_0 = \pi/4$  y  $\theta = \theta_{max} = \pi/3$

$$\begin{aligned} \dot{\theta}^2 = 0 &= \left(\frac{V_0 \sqrt{2}}{2R}\right)^2 \left\{ 2 - \frac{4}{3} \right\} - \frac{2g}{R} \left\{ \frac{1}{2} + \frac{\sqrt{2}}{2} \right\} \\ \Rightarrow \frac{V_0^2}{2R^2} \left\{ \frac{2}{3} \right\} &= \frac{g}{R} (1 + \sqrt{2}) \end{aligned}$$

$$V_0^2 = 3gR(\sqrt{2} + 1)$$

Veamos cuanto vale la normal en  $\theta_{max}$ . De la segunda ecuación de Newton en  $\hat{r}$

$$\begin{aligned} m(-R\dot{\theta}^2 - R\dot{\phi}^2 \sin^2 \theta) &= -N + -mg \cos \theta \\ \Rightarrow N(\theta_{max} = \frac{\pi}{3}) &= mR \left(\frac{V_0 \sqrt{2}/2}{R \cdot 3/4}\right)^2 \frac{3}{4} - mg \frac{\sqrt{2}}{2} = m \frac{V_0^2}{R} \frac{2}{3} - mg \frac{1}{2} \end{aligned}$$

usando el valor obtenido para  $V_0$

$$N(\theta_{max}) = mg \left\{ 2(\sqrt{2} + 1) - \frac{1}{2} \right\} > 0$$

por lo tanto la partícula no se despega en  $\theta_{max}$