

Universidad de Chile.
Facultad de Ciencias Físicas y Matemáticas.
Escuela de Ingeniería.

MA1002-02 Calculo Diferencial E Integral

Auxiliar 11 Parametrizaciones 2

Profesor: Jaime Gonzalez E.

Auxiliares: Carlos Duarte C. y Nicolás Riquelme C.

Semestre Primavera 2009

Fecha: Martes 03 de Noviembre del 2009

Curva $r: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^3$ tal que $t \rightarrow r(t) = (x(t), y(t), z(t))$

Suave si admite parametrización r de clase C^1 (continuamente diferenciable)

Regular si admite parametrización suave tal que $r'(t) \neq 0$

Simple si admite parametrización r *inyectiva* en $[a, b]$

Cerrada si $r(a) = r(b)$

Longitud de arco $L = s(t) = \int_0^t \|r'(t)\| dt$

Vector tangente $\hat{T} = \frac{r'(t)}{\|r'(t)\|}$ (unitario)

Vector normal $\hat{N} = \frac{\hat{T}'(t)}{\|\hat{T}'(t)\|}$ (unitario)

Vector Binormal $\hat{B} = \hat{T} \times \hat{N}$ (unitario)

Curvatura $k(s) = \left\| \frac{d\hat{T}}{ds} \right\|$

Torsión $\tau(s) = -\frac{d\hat{B}}{ds} \cdot \hat{N}(s)$

Coordenadas cilíndricas

$$r = \begin{pmatrix} r \cos \theta \\ r \sin \theta \\ z \end{pmatrix}$$

$$r \in [0, R], \theta \in [0, 2\pi], z \in [0, H],$$

Coordenadas esféricas

$$r = \begin{pmatrix} r \operatorname{sen} \varphi \cos \theta \\ r \operatorname{sen} \varphi \operatorname{sen} \theta \\ r \cos \varphi \end{pmatrix}$$

$$r \in [0, R], \theta \in [0, 2\pi], \varphi \in [0, \pi]$$

P1.- La cicloide se define como el lugar geométrico descrito por un punto solidario a una rueda (de radio R que gira sin resbalar.

- Encontrar la parametrización para el caso en que $a=R$
- Encontrar la parametrización en longitud de arco (considerar de aquí en adelante $R=1$)
- Encontrar vector tangente, curvatura, vector normal y binormal
- Encontrar la parametrización de una recta tangente a la cicloide en un ángulo fijo α

Sol:

- Dadas las características de la cicloide, la parametrización es la siguiente

$$r = \begin{pmatrix} R\theta \\ R \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -R \operatorname{sen} \theta \\ -R \cos \theta \end{pmatrix}$$

$$r = \begin{pmatrix} R\theta - R \operatorname{sen} \theta \\ R - R \cos \theta \end{pmatrix}$$

Notemos que la curva es suave, y simple, pero no regular (para $\theta = 0, \|r'(\theta)\| = 0$)

-

$$r = \begin{pmatrix} \theta - \operatorname{sen} \theta \\ 1 - \cos \theta \end{pmatrix}$$

$$r' = \begin{pmatrix} 1 - \cos \theta \\ \operatorname{sen} \theta \end{pmatrix}$$

Luego la parametrización en longitud de arco será

$$L = s(\theta) = \int_0^\theta \|r'(\theta)\| d\theta = \int_0^\theta \sqrt{2(1 - \cos \theta)} d\theta$$

Ocupamos que $\cos 2\theta = 1 - 2\operatorname{sen}^2\theta$

$$s(\theta) = \int_0^\theta \sqrt{2(1 - \cos\theta)} d\theta = \int_0^\theta 2\operatorname{sen}\left(\frac{u}{2}\right) du = 4\left(1 - \cos\left(\frac{\theta}{2}\right)\right)$$

De aquí, debemos despejar $\theta(s)$

Luego

$$\theta(s) = 2 \arccos\left(1 - \frac{s}{4}\right)$$

$$r = \begin{pmatrix} \theta - \operatorname{sen}\theta \\ 1 - \cos\theta \end{pmatrix}$$

Así, la parametrización natural será

$$\gamma(s) = \begin{pmatrix} 2 \arccos\left(1 - \frac{s}{4}\right) - \operatorname{sen}\left(2 \arccos\left(1 - \frac{s}{4}\right)\right) \\ 1 - \cos\left(2 \arccos\left(1 - \frac{s}{4}\right)\right) \end{pmatrix}$$

$$\gamma(s) = \begin{pmatrix} 2 \arccos\left(1 - \frac{s}{4}\right) - \operatorname{sen}\left(2 \arccos\left(1 - \frac{s}{4}\right)\right) \\ 1 - \cos\left(2 \arccos\left(1 - \frac{s}{4}\right)\right) \end{pmatrix}$$

Ocupando que $\cos 2\theta = 2\cos^2 - 1$ y además el valor de $\operatorname{sen}\left(2 \arccos\left(1 - \frac{s}{4}\right)\right)$

$$\gamma(s) = \begin{pmatrix} 2 \arccos\left(1 - \frac{s}{4}\right) - 2\left(1 - \frac{s}{4}\right)\left(\frac{s}{2} - \frac{s^2}{16}\right) \\ 2 - s\left(1 - \frac{s}{8}\right) \end{pmatrix}$$

c) Ocupamos que $\frac{d\hat{T}}{ds} = \frac{d\hat{T}}{dt} \frac{dt}{ds} = \frac{d\hat{T}}{dt} / \|r'(t)\|$ para decir que la curvatura vale

$$k(t) = \left\| \frac{d\hat{T}}{dt} \right\| / \|r'(t)\|$$

Ya que calculando la formula en función del parámetro s es siempre más complicado. Siempre es útil traspasar las definiciones a la variable de la parametrización escogida.

$$\hat{T} = \frac{r'(t)}{\|r'(t)\|} = \frac{1}{\sqrt{2(1-\cos\theta)}} \begin{pmatrix} 1 - \cos\theta \\ \sin\theta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \sin\left(\frac{\theta}{2}\right) \\ \cos\left(\frac{\theta}{2}\right) \end{pmatrix}$$

Calculamos ahora $\frac{d\hat{T}}{dt} = \begin{pmatrix} \cos\left(\frac{\theta}{2}\right)/2 \\ -\sin\left(\frac{\theta}{2}\right)/2 \end{pmatrix}$

Luego

$$k(t) = \frac{\left\| \frac{d\hat{T}}{dt} \right\|}{\|r'(t)\|} = \left| \frac{1}{4\sin\left(\frac{\theta}{2}\right)} \right|$$

$$\hat{N} = \begin{pmatrix} \cos\left(\frac{\theta}{2}\right) \\ -\sin\left(\frac{\theta}{2}\right) \end{pmatrix}$$

Además, como estamos en el plano, el vector binormal será

$$\hat{B} = \hat{T} \times \hat{N} = (0,0,1)$$

d) Parametrizamos la curva, resultando lo siguiente

$$v(t) = p + Tt$$

Donde p es cualquier punto de la recta, y T el vector tangente

Como nos piden para un determinado ángulo, solo debemos reconocer que el punto p será el de nuestra parametrización evaluado en el ángulo α , y el tangente será el anterior calculado, evaluado también en α

Luego

$$v(t) = t \begin{pmatrix} \operatorname{sen}\left(\frac{\alpha}{2}\right) \\ \frac{\alpha}{2} \\ \cos\left(\frac{\alpha}{2}\right) \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \alpha - \operatorname{sen}\alpha \\ 1 - \cos\alpha \end{pmatrix}$$

P2.- Una partícula se mueve describiendo una trayectoria sobre el manto del cono $x^2 + y^2 = z^2$ de forma tal que su altura z y el ángulo θ en cilíndricas cumple la relación

$$z = e^{-\theta} \quad \theta \in [0, \infty[$$

a) Encuentre una parametrización de la curva.

b) Calcule el largo de 2 giros

Sol:

Como

$$z = e^{-\theta} \Rightarrow x^2 + y^2 = R^2 = e^{-2\theta} \Rightarrow R = e^{-\theta}$$

Así se conocen todos los parámetros de la parametrización en función de θ

$$r = \begin{pmatrix} e^{-\theta} \cos\theta \\ e^{-\theta} \operatorname{sen}\theta \\ e^{-\theta} \end{pmatrix}$$

Notemos que la altura siempre decrece, partiendo en altura $z = 1$ y al infinito llegar al punto $z = 0$

$$L = s(t) = \int_0^t \|r'(t)\| dt$$

Calculemos

$$r'(t) = \begin{pmatrix} -e^{-\theta} \cos\theta - e^{-\theta} \operatorname{sen}\theta \\ -e^{-\theta} \operatorname{sen}\theta + e^{-\theta} \cos\theta \\ -e^{-\theta} \end{pmatrix}$$

$$\|r'(t)\| = 3e^{-2\theta}$$

Luego

$$L = s(t) = \int_0^{4\pi} 3e^{-2\theta} d\theta = \frac{3}{2}(1 - e^{-8\pi})$$

P3. Considere la curva definida por la ecuación

$$r(t) = \left(t \operatorname{sent}, t \operatorname{cost}, \frac{2\sqrt{2}}{3} t^{3/2} \right) \quad t \in [0, 2\pi]$$

Calcule la masa M de la curva, sabiendo que su densidad está dada por la ecuación $\rho = x^2 + y^2$

Sol:

La masa de la curva será

$$M = \int_0^{2\pi} \rho \|r'(t)\| dt$$

$$r'(t) = (\operatorname{sent} + t \operatorname{cost}, \operatorname{cost} - t \operatorname{sent}, \sqrt{2t})$$

$$\|r'(t)\| = 1 + t$$

Luego

$$M = \int_0^{2\pi} \rho \|r'(t)\| dt = \int_0^{2\pi} x(t)^2 + y(t)^2 (1 + t) dt = \int_0^{2\pi} ((t \operatorname{sent})^2 + (t \operatorname{cost})^2) (1 + t) dt$$

$$= \int_0^{2\pi} t^2 (1 + t) dt = 8\frac{\pi^3}{3} + 4\pi^4$$

P4. Considere las funciones $f(x) = \operatorname{sen} x$ y $g(x) = x(x - \pi)$ con $x \in [0, \pi]$ Sea R la región encerrada entre los gráficos de las dos funciones.

a) Calcule el área de la región R .

$$A = \int_0^{\pi} (f(x) - g(x)) dx = \int_0^{\pi} (\operatorname{sen} x - x^2 + x\pi) dx = 2 + \frac{\pi^3}{6}$$

b) Determine el volumen del sólido generado por la rotación de R en torno al eje OY .

$$V = 2\pi \int_0^{\pi} x(f(x) - g(x)) dx = 2\pi\left(\pi + \frac{\pi^4}{12}\right)$$

c) Encuentre la posición del centro de gravedad de la región R .

Tenemos que

$$x_g = \frac{\int_0^{\pi} x(f(x) - g(x)) dx}{A} = \frac{\pi}{2}$$

$$y_g = \frac{\int_0^{\frac{\pi}{2}} (f(x)^2 - g(x)^2) dx}{A} = \frac{\pi}{4} - \frac{\pi^5}{60}$$

d) Determine el largo de la curva $y = g(x)$.

Para esto se debe calcular

$$L = \int_0^{\pi} \sqrt{1 + (2x - \pi)^2} dx$$

Ocupando el cambio de variable

$2x - \pi = \tan\theta$ y después integración por partes, se llega a que

$$L = \int_0^{\pi} \sqrt{1 + (2x - \pi)^2} dx = \frac{1}{4} (2\pi\sqrt{1 + \pi^2} + \ln\left(\frac{\sqrt{1 + \pi^2} + \pi}{\sqrt{1 + \pi^2} - \pi}\right))$$