

# Clase Auxiliar - Martes 8 Septiembre

FI2001 - Mecánica

Prof. Hugo Arellano

Semestre Primavera 2009

Auxs: Víctor Medina & Kim Hauser

**P1**

Se tiene una barra sin masa que puede rotar libremente en torno a su punto medio, fijo en  $O$ . En los extremos de la barra hay dos masas  $m$ , las cuales a su vez están unidas a resortes idénticos de constante elástica  $k$  y largo natural  $l_o$ . Considere que  $D = 4l_o$  y  $L = 2l_o$ . El movimiento ocurre en **ausencia** de gravedad.

- Determine los puntos de equilibrio del sistema y su estabilidad.
- Si el sistema es soltado desde una configuración cercana al único equilibrio estable, calcule la frecuencia de pequeñas oscilaciones.
- Considere, por último, que el sistema es sumergido en un medio viscoso de manera tal que la masa inferior experimenta una fuerza del tipo  $\vec{F} = -\gamma\vec{v}$ , con  $\gamma < \sqrt{mk}$ , mientras que la superior se sigue moviendo libremente. Determine el movimiento (para pequeñas perturbaciones) que sigue el sistema en tal caso.

**Indicación:** Escriba la energía en aproximación de pequeñas oscilaciones y obtenga la ecuación de movimiento:

$$\frac{dE}{dt} = \vec{F}^{nc} \cdot \vec{v}$$

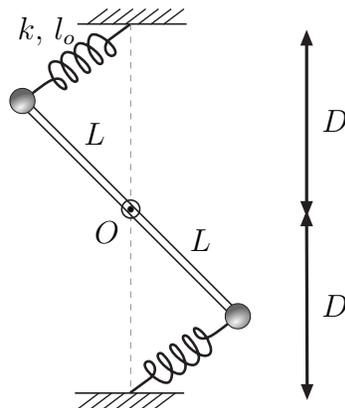


Fig. P1

**P2**

Un carro de largo  $2l_c$  y masa  $M$  puede deslizar sin roce por un riel de largo  $L$ . El carro tiene fijo, a cada lado, uno de los extremos de un resorte ideal (masa nula), de constante elástica  $k$  y largo natural  $l_o$ . El extremo libre de cada resorte se fija a dos paredes ubicadas en los extremos del riel. Se tiene, así, un sistema resorte-carro-resorte.

Sobre el carro se monta un motor, capaz de hacer girar con velocidad angular  $\Omega$  un brazo de masa despreciable y largo  $R$  en cuyo extremo hay una masa  $m$  (ver figura). En la práctica,  $\Omega$  puede ser controlada conectando el motor a una fuente de voltaje variable, pero para sus cálculos considere que  $\Omega$  es constante. Puede suponer que inicialmente el brazo-masa se encuentra horizontal y hacia la derecha.

- Encuentre la posición del centro de masa del sistema, en función de la coordenada  $x$  del centro del carro, medida desde la pared izquierda del riel. Escriba la 2ª ley de Newton para el centro de masa.
- Resuelva la E.D.O. resultante para  $x(t)$ , usando como condiciones iniciales que  $\dot{x}(0) = 0$  y que el sistema parte en el punto de equilibrio  $x(0) = L/2$ .
- Tome el límite de  $x(t)$  cuando  $\Omega$  tiende a la frecuencia de resonancia  $\omega_o$ , que usted debe identificar. Puede serle útil la Regla de L'Hôpital.

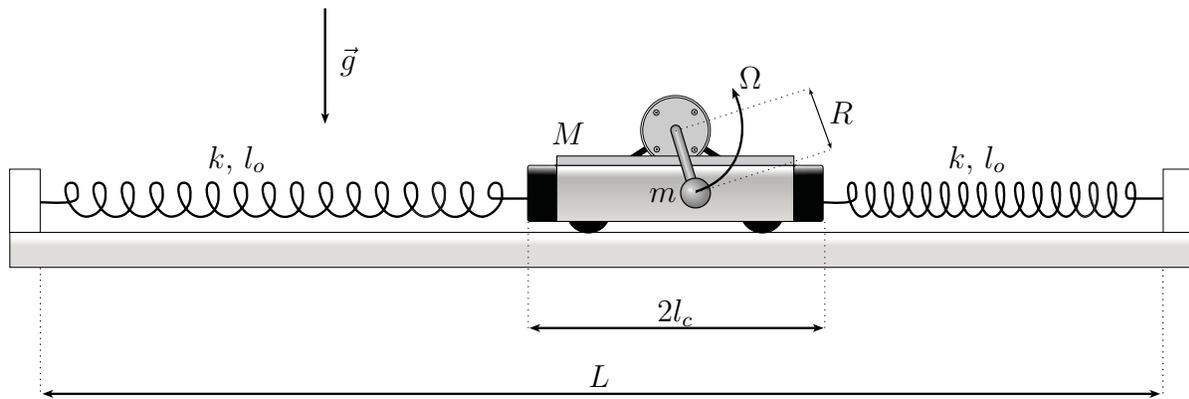


Fig. P2

**Respuestas:**

(Jamás suponer que están exentas de errores.)

**P1:** (a)  $\theta_1 = 0 \rightarrow$  **Estable**,  $\theta_2 = \pi \rightarrow$  **Inestable**; (b)  $\omega_{p.o.}^2[\theta_1] = \frac{k}{m}$ ;

(c)  $\theta(t) = e^{-\frac{\gamma}{2m}t} [A \cos(\sqrt{\frac{k}{m} - (\frac{\gamma}{2m})^2}t + \delta)] \therefore$  **sub-amortiguamiento**;

**P2:** (a)  $X_{CM} = x + \frac{m}{M+m}R \cos(\Omega t)$ ,  $Y_{CM} = \frac{m}{M+m}R \sen(\Omega t)$ ,

$$\ddot{x} + \frac{2k}{M+m}x = \frac{kL}{M+m} + \frac{m}{M+m}R\Omega^2 \cos(\Omega t);$$

(b)  $x(t) = \frac{m}{M+m} \frac{R\Omega^2}{(\Omega_o^2 - \Omega^2)} (\cos(\Omega t) - \cos(\Omega_o t)) + \frac{L}{2}$ ,  $\Omega_o \equiv \sqrt{\frac{2k}{M+m}}$ ; (c)  $x[\Omega = \Omega_o] = \frac{mR\Omega_o}{2(M+m)} t \sen(\Omega_o t) + \frac{L}{2}$ ;