

FI 1001 – Sección 5
Prof. René A. Méndez
Ejercicio 7

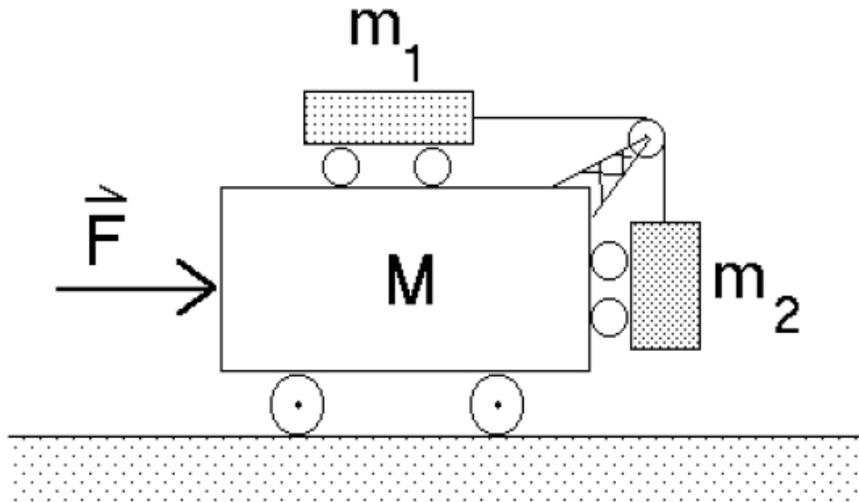
1) Conceptual – Leyes de Newton (1 punto):

Las leyes de Newton se cumplen:

- a) Siempre
- b) Para observadores inerciales
- c) Para observadores no inerciales
- d) Para observadores con aceleración uniforme
- e) Para observadores que cumplen las transformaciones de Galileo

2) Aplicación – Leyes de Newton (5 puntos):

Calcule la fuerza \vec{F} que debe aplicarse al carrito de masa M (ver figura) para que el carro de masa m_2 no suba ni baje. Suponga que no hay roce de ningún tipo, que la cuerda es ideal, que la gravedad apunta hacia abajo, y que las ruedas de los carritos m_1 y m_2 nunca pierden contacto con M .



Ejercicio 7 FI 1001-5

1) Las leyes de Newton son válidas solo para observadores inerciales.

Por ejemplo; $\vec{F} = m\vec{a}$ ①. Si hay otro

observador O' , no inercial, por la transf. de Galileo sabemos que

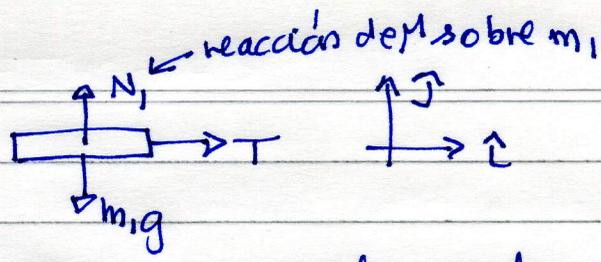
$$\vec{a}' = \vec{a} - \vec{a}_{O'} \Rightarrow \text{en } ①$$

$$\vec{F} = m\vec{a} = m(\vec{a}' + \vec{a}_{O'}) = m\vec{a}' + m\vec{a}_{O'} \Rightarrow$$

$$\vec{F} - m\vec{a}_{O'} = m\vec{a}' \quad \text{luego, no se cumple}$$

la 2ª ley de Newton $\vec{F} = m\vec{a}$; pues aparecen las fuerzas no-inerciales, representadas por $-m\vec{a}_{O'}$ (es decir; la "reacción" (signo negativo)) a la aceleración del origen O').

2) DCL para m_1 :
(no hay roce)

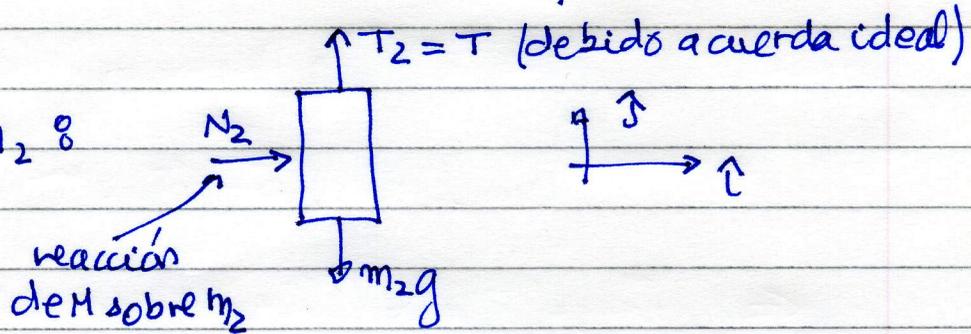


$$- N_1 - m_1 g = 0 \quad (1)$$

$$T = m_1 a_{x_{m_1}} \quad (2)$$

← acel. en x de m_1

DCL para m_2 :



$$(3) \quad T - m_2 g = m_2 a_{y_{m_2}} = 0 \quad (\text{para que no deslice, condiciones de equilibrio})$$

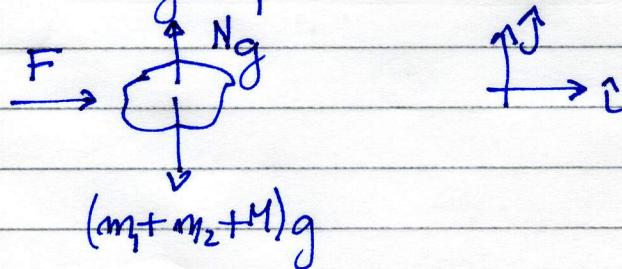
$$(4) \quad N_2 = m_2 a_{x_{m_2}}$$

← acel. en x de m_2

← de (2)

$$\text{De (3)} \quad T = m_2 g = m_1 a_{x_{m_1}} \Rightarrow a_{x_{m_1}} = \frac{m_2}{m_1} g \quad (5)$$

Ahora; para el sistema completo ($m_1 + m_2 + M$) la única fuerza externa (aparte de la gravedad) es N_g .
 $F \Rightarrow$ DCL del "grupo" es



$$\Rightarrow N_g - (m_1 + m_2 + M)g = 0 \quad (6)$$

$$F = (m_1 + m_2 + M) a_g \quad (7)$$

Pero; como m_2 no desliza; m_1 no se mueve con respecto a M . luego debe tenerse que $a_g = a_{x_{m_1}} = \frac{m_2}{m_1} g$ (de ⑤) \Rightarrow en ⑦

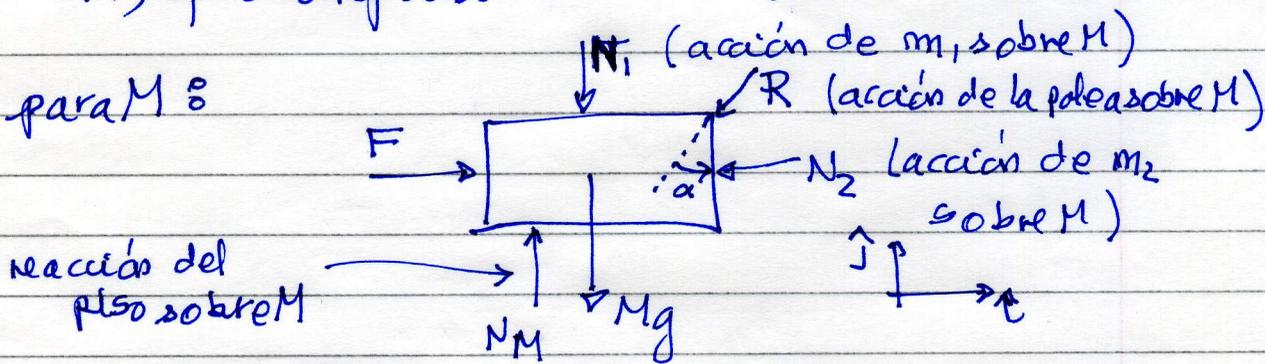
$$F = (m_1 + m_2 + M) \cdot \frac{m_2}{m_1} g \quad \begin{cases} F \rightarrow 0 \text{ si } m_2 \rightarrow 0 \text{ OKV} \\ F \rightarrow \infty \text{ si } m_1 \rightarrow 0 \text{ OKV} \end{cases}$$

Notar que, como m_2 también acompaña a todo el sistema $a_{x_{m_2}} = a_g = a_{x_{m_1}} \Rightarrow$ de ④

$$N_2 = m_2 \cdot \frac{m_2}{m_1} g = \frac{m_2^2}{m_1} g$$

Pregunta avanzada: ¿Porqué no hicimos el DCL de M ? Se complica, pues la polea ejerce una reacción sobre M , que complica su DCL.

DCL para M :

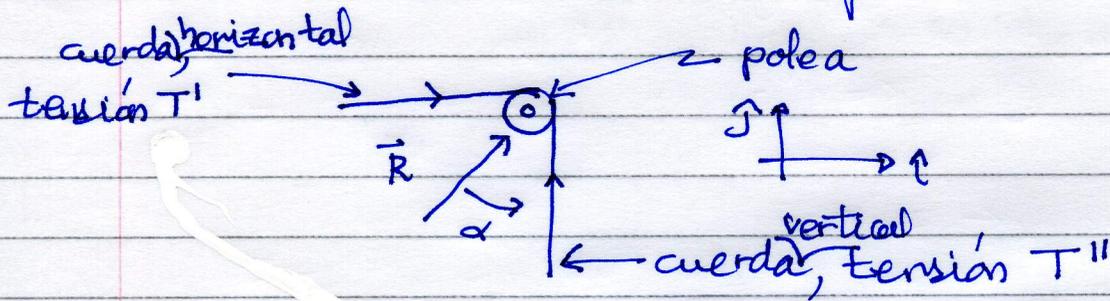


Ec. de mov. para M :

$$F - N_2 - R \cos \alpha = M a_{x_M} \quad \text{⑨}$$

$$N_M - Mg - N_1 - R \sin \alpha = M a_{y_M} = 0$$

La "reacción" de M sobre la polea será \vec{R}



Luego, la "tensión efectiva" será \circ

$$\textcircled{8} \begin{cases} T' + R \sin \alpha = T_x \text{ (tensión sobre cuerda horizontal)} \\ T'' + R \cos \alpha = T_y \text{ (tensión sobre cuerda vertical)} \end{cases} \Rightarrow T_x = T_y = T \text{ (cuerda ideal)}$$

$$\Rightarrow T' + R \sin \alpha = T'' + R \cos \alpha$$

que aparece en DCL de

m_1 y m_2 .

Es decir, vemos que la tensión T que aparece en $\textcircled{2}$ y $\textcircled{3}$ es la combinación de T' , T'' , R y α , según $\textcircled{8}$.
en realidad

Al hacer el DCL del "conjunto" $m_1 + m_2 + M$; \vec{R} desaparece pues es una "fuerza interna" del sistema; y la 2ª ley de Newton dice que $\sum_i \vec{F}_{\text{ext},i} = m \vec{a}$, y no considera ninguna

fuerza interna (las que se anulan entre sí pues son pares acción-reacción).

Notar que, de $\textcircled{8}$,
$$R = \frac{1}{\sin \alpha} \left[F - (M + m_2) \frac{m_2 g}{m_1} \right] = \frac{m_2 g}{\sin \alpha}$$

para que m_2 no deslice

¿Tiene sentido? Piénselo...