# MI63C- Dinámica y Control de Procesos

Prof: Héctor Agusto A

CÓDIGO	NOMBRE DEL CURSO					
MI63C	DINAMICA Y CONTROL DE PROCESOS					
NÚMERO DE UNIDADES DOCENTES			HORAS DE CÁTEDRA	HORAS DE DOCENCIA AUXILIAR		HORAS DE TRABAJO PERSONAL
6			3,0	0,0		3,0
REQUISITOS		REQUISITOS DE CONTENIDOS ESPECÏFICOS			CARÁCTER DEL CURSO	
MI51G,MI51A,MI42D,MI52E		Procesos Metalúrgicos, Planteamiento y solución de ecuaciones diferenciales lineales			Optativo	
PROPÓSITO DEL CURSO						

Este curso permite que usted sea capaz de Analizar y modelar el comportamiento dinámico de procesos y aplicar conceptos básicos de Control automático y su implementación en Planta

#### OBJETIVO GENERAL

Comprender los fundamentos de la teoría de Modelación y su aplicación en el control automático de procesos metalúrgicos. Dominar la terminología de la implementación de sistemas de control



#### **Unidades Temáticas**

- 1. INTRODUCCIÓN AL CONTROL DE PROCESOS
- 2. MODELACIÓN Y SIMULACIÓN DE PROCESOS DINÁMICOS
- 3. CONTROL CLÁSICO
- 4. CONTROL AVANZADO
- 5. IMPLEMENTACIÓN DE SISTEMAS DE CONTROL

#### **EVALUACIÓN**

#### <u>Instancias de calificación:</u>

Control Nº1: Unidades 1 y 2 Control Nº2 Unidades 3, 4 y 5

Tarea <u>Nº1</u> Unidad 2

Tarea Nº2 Unidad 3

Examen: Integrador del curso, se evalúan las competencias que fueron declaradas en el programa, como logro a ser alcanzado por el estudiante.

Nota Final: 55% Nota Controles y 45% Nota Ejercicios, tarea y Laboratorio.

# ¿Sistemas Dinámicos?











## ¿Qué es un modelo?

# Una representación de la Realidad

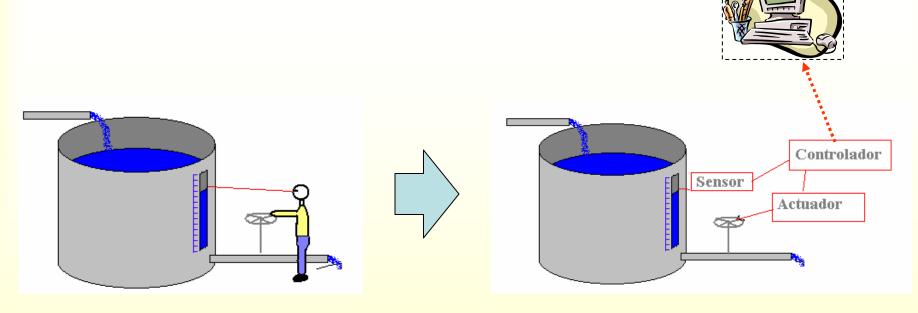
# ¿Por qué modelar?

- Diseño de nuevos procesos
- Optimización de procesos existentes
- Control de procesos

## Modelación y Simulación

- Modelo: representación
- Simulador: Implementación de un modelo

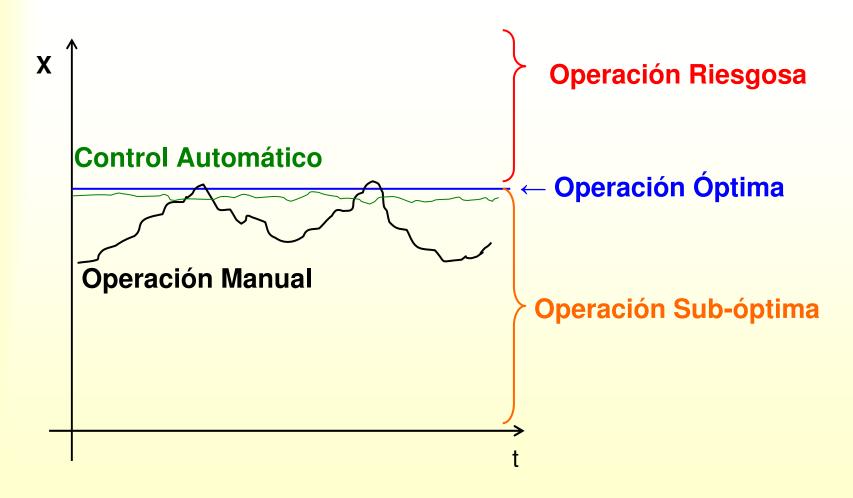
### Motivaciones del Control Automático



- **✓** Calidad
- **✓** Seguridad
- **✓** Optimización
- **✓** Información



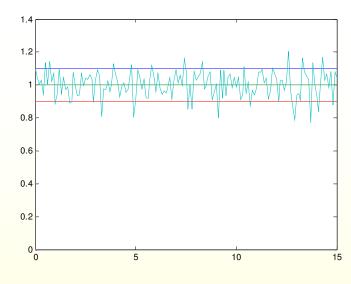
### Motivaciones del Control Automático

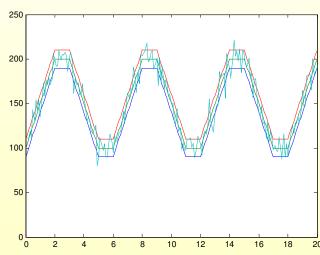


### Objetivos de Control

Regulación

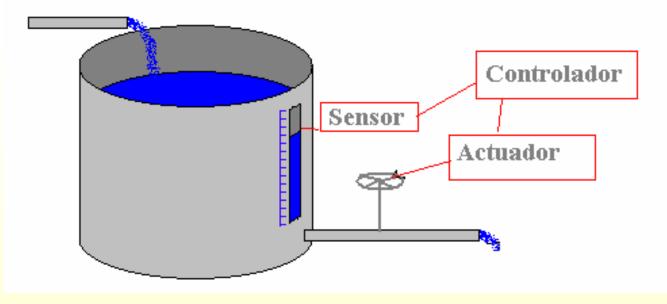
Seguimiento







# Elementos de un Sistema de Control



Proceso

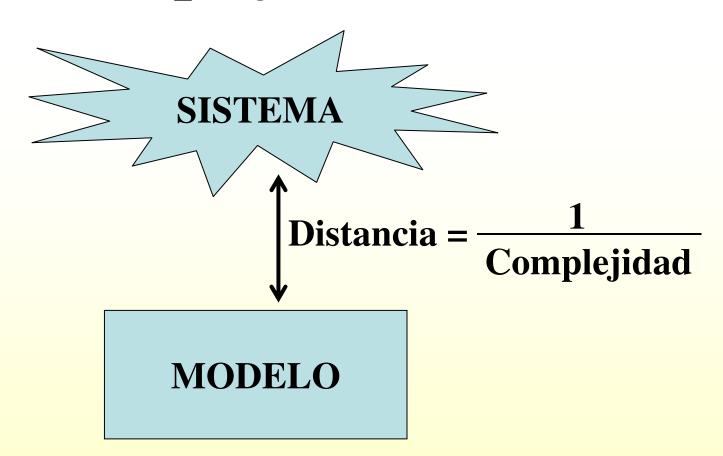
### Modelación en el Diseño

- Dimensionamiento de equipos
- Evaluación de riesgos
- Optimización de Procesos
- Diseño de Estrategias de Operación/Control

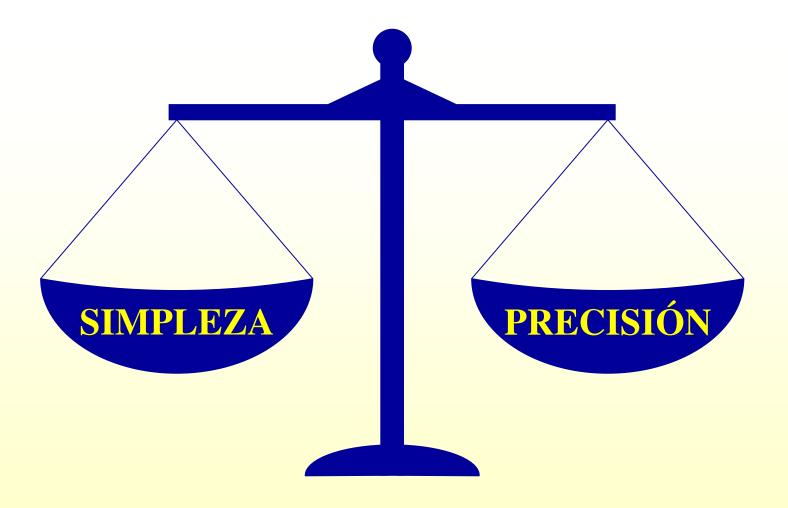
### Modelos en sistemas de Control

- Ajuste de parámetros (sintonización)
- Sistemas Expertos
- Control Predictivo

### Complejidad de un Modelo

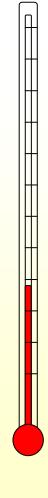


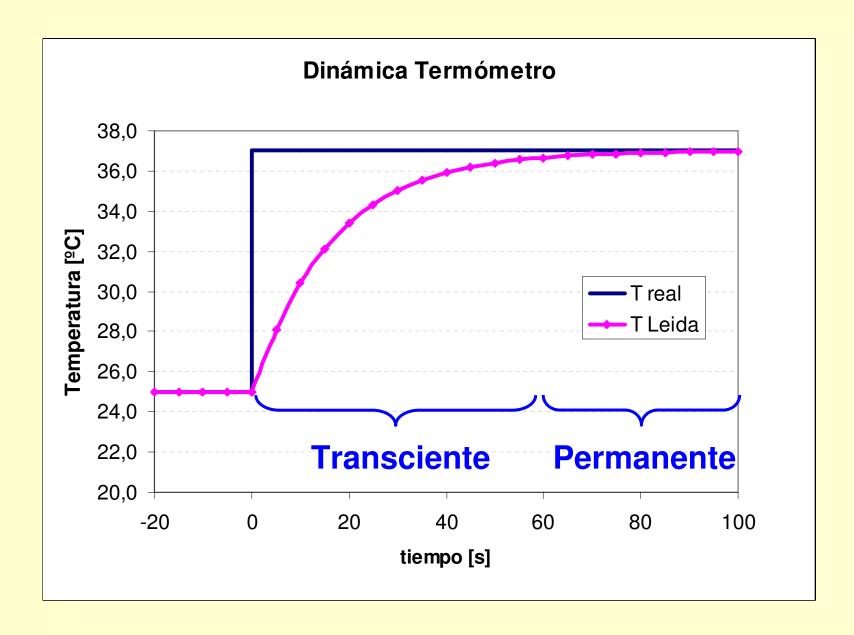
### Complejidad de un Modelo



### Sistema Dinámico

• Ejemplo: Termómetro





# ¿Es el termómetro un Sistema Dinámico?

¿Es relevante su Dinámica?

### Elementos de un Sistema

Variables Manipuladas (u)

Perturbaciones (w) medidas no medidas

Variables internas

Entradas

Estado (x)

Parámetros

Salidas (y)

Variables "externas"

### Elementos del sistema Termómetro

• Entradas (u): Temperatura Externa (real)

• Salidas (y): Lectura de temperatura

• Estados (x): Calor en Mercurio

• Parámetros: Capacidad Calórica

Coeficiente de Dilatación

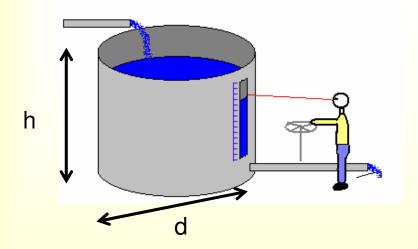
Geometría Termómetro

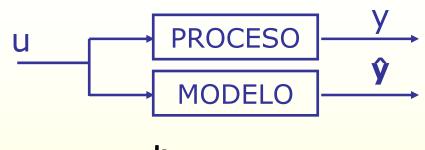


### ¿Cómo Analizamos estos Sistemas?

- Modelar
- Estimar Parámetros
- Simular
- Evaluar

### Estimación de Parámetros





$$\mathbf{J} = \sum_{i=1}^k \left\| \, \boldsymbol{y}(i) - \boldsymbol{\hat{y}}(i) \right\|^2$$

# Tipos de Modelos (1)

Punto de Vista	Clasificación		
Generación	Fenomenológico - Empírico		
Naturaleza	Determinísticos – Aleatorios		
Número de variables	Monovariables – Multivariables		
Continuidad de variables	<ul> <li>T. continuo – V. continuas</li> <li>T. continuo – V. discretas</li> <li>T. discreto – V. continuas</li> <li>T. discreto – V. discretas</li> </ul>		



## Tipos de Modelos (2)

Punto de Vista	Clasificación		
Comportamiento espacial	V. concentradas – V. distribuidas		
Comportamiento temporal	Variables - Invariables		
Linealidad de Variables	Lineales – No lineales		
Realizabilidad	Causales - Anticipativos		

- Basados en la Fenomenología del sistema, es decir fenómenos:
  - Mecánicos
  - Hidráulicos
  - Químicos
  - Eléctricos
  - Entre otros

- Aplicar Leyes de Conservación
- Aplicar Principio de Mínima Acción

# Leyes de Conservación

- Conservación de:
  - Masa
  - Energía
  - Momentum
  - Carga eléctrica

## Leyes de Conservación

1.- Plantear ecuaciones de balance dinámico

2.- Expresar ecuaciones de balance, en función de variables de entrada y salida.

3.- Determinar parámetros

• Ejemplo 1: Termómetro

Balance de calor: Q

$$dQ/dt = Q_{in} + Q_{gen}$$

$$Q_{in} = -k*A*(T_{ext}-T_{ter})/I$$

k: Conductividad térmica vidrio (1.1)

A: Área de Contacto

l: Espesor vidrio

 $Q_{in} = -\alpha * (T_{ext}-T_{ter})$ 

$$T_{ter} = Q/C_p$$

Cp: Capacidad calórica Mercurio

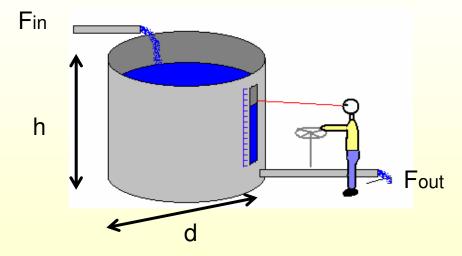
$$dQ/dt = -\alpha * (T_{ext} - Q/C_p)$$

$$dQ/dt = \alpha *Q/C_p-\alpha *T_{ext}$$

Propuesto: Ajustar parámetros obtener curva!!

### Trabajo en Clase

• Obtener el modelo fenomenológico del siguiente sistema



### Trabajo en Clase

• Definir: Entradas, Salidas, Estado y parámetros.

Plantear Leyes de Conservación