

Control 3 MA-33A-1 2006-2

Profesor Dr. Gonzalo Hernandez - Auxiliar Gonzalo Rios

UChile - Departamento de Ingeniería Matemática

1) Ecuaciones No-Lineales:

En la molécula diatómica de la sal común, cloruro de sodio NaCl, el potencial de interacción entre los iones Na⁺ y Cl⁻ está dado por:

$$V(r) = -\frac{q^2}{4\pi\epsilon_0 r} + V_0 e^{-\frac{r}{r_0}}$$

donde r es la distancia que los separa, q es la carga del protón, ϵ_0 es la permitividad eléctrica del vacío, y V_0 y r_0 son constantes que dependen de la molécula. Los datos para la molécula NaCl son:

$$\frac{q^2}{4\pi\epsilon_0} = 14.4 [\text{\AA} \cdot \text{eV}] \quad V_0 = 1090 [\text{eV}] \quad r_0 = 0.33 [\text{\AA}]$$

Para que la molécula esté en equilibrio, la fuerza de interacción entre los iones debe ser cero, y se cumple la siguiente relación entre fuerza y potencial:

$$f(r) = -\frac{dV(r)}{dr}$$

Se desea encontrar la distancia entre los iones, cuando la molécula está en equilibrio. Para esto, sigamos los siguientes pasos (Para todo el problema, use una aritmética finita de 4 cifras significativas con redondeo):

- (a) Plantee el sistema no lineal a resolver. Compruebe la existencia de un cero dentro del intervalo $[2, 4]$
- (b) Se proponen dos métodos para obtener un punto inicial r_0 para aplicar el método de Newton.
 - i) El polinomio normalizado de aproximación por mínimos cuadrados de $f(r)$ en el intervalo $[2, 4]$ es:

$$p(x) = x^3 - 9.55x^2 + 29.9x - 30.6$$

Se desea aproximar las raíces de $f(r)$ por las raíces reales de $p(x)$. Haga 2 iteraciones del método de Graeffe aplicado al polinomio $p(x)$, y de las tres raíces obtenidas, quédese con aquella que hace a $f(r)$ más cercano a cero. Llame a este punto inicial r_1 .

Obs: $(x^3 + ax^2 + bx + c)(-x^3 + ax^2 - bx + c) = -x^6 + (a^2 - 2b)x^4 + (2ac - b^2)x^2 + c^2$

- ii) Haga 2 iteraciones con el método de la Bisección, y luego quédese con el punto medio del intervalo encontrado. Llame a este punto inicial r_2 .

- (c) Aplicando el método de Newton

- i) Haga 1 iteración del método de Newton a partir de r_1 . Llame a este resultado d_1 .
 - ii) Haga 1 iteración del método de Newton a partir de r_2 . Llame a este resultado d_2

- (d) Determine el número de operaciones para calcular r_1 y r_2 . Compare la precisión de las soluciones d_1 y d_2 .

2) Modelación en Optimización:

Suponga que una compañía produce un producto para satisfacer una demanda conocida y que la producción debe ser determinada en T períodos. La producción se puede hacer con fuerza laboral estable o temporal. Las variables del modelo son: cantidad de producto producido (fuerza laboral estable), niveles de inventario y cantidad de fuerza laboral temporal. La función objetivo y restricciones consideran:

- i) Función Objetivo: Costo de producción, inventario y de trabajo temporal (Para evitar fluctuaciones el costo es proporcional al cuadrado de la diferencia en la fuerza de trabajo temporal entre dos períodos sucesivos)
- ii) Restricciones: Balance de demanda y capacidad máxima de producción b .

Los datos del problema son: nivel de inventario inicial I_0 , fuerza de trabajo temporal inicial L_0 y demanda d_k conocida durante el período k . Sea p es el número de unidades producidas por unidad de fuerza de trabajo temporal durante cualquier período.

Determine un modelo matemático que entregue la cantidad de producto producido, nivel de inventario y fuerza de trabajo temporal durante los T períodos, de manera que las restricciones sean satisfechas y el costo total sea minimizado.

3) Integración:

En la Cuadratura de Gauss Chebyshev consideramos el caso de la regla de tres nodos en $[-1, 1]$:

$$I(f) = \int_{-1}^1 \frac{f(x)}{\sqrt{1-x^2}} dx = \omega_{-1}f(x_{-1}) + \omega_0f(x_0) + \omega_1f(x_1)$$

Las parámetros x_i y ω_i (6 en total), se eligen de modo que $I(f)$ sea exacta para polinomios de grado $2n - 1 = 5$. Esto genera el siguiente sistema de ecuaciones no lineales:

$$\begin{aligned} f(x) = 1 &\Rightarrow \omega_{-1} \cdot 1 + \omega_0 \cdot 1 + \omega_1 \cdot 1 = \int_{-1}^1 \frac{dx}{\sqrt{1-x^2}} = \pi \\ f(x) = x &\Rightarrow \omega_{-1}x_{-1} + \omega_0x_0 + \omega_1x_1 = \int_{-1}^1 \frac{x dx}{\sqrt{1-x^2}} = 0 \\ f(x) = x^2 &\Rightarrow \omega_{-1}x_{-1}^2 + \omega_0x_0^2 + \omega_1x_1^2 = \int_{-1}^1 \frac{x^2 dx}{\sqrt{1-x^2}} = \frac{\pi}{2} \\ f(x) = x^3 &\Rightarrow \omega_{-1}x_{-1}^3 + \omega_0x_0^3 + \omega_1x_1^3 = \int_{-1}^1 \frac{x^3 dx}{\sqrt{1-x^2}} = 0 \\ f(x) = x^4 &\Rightarrow \omega_{-1}x_{-1}^4 + \omega_0x_0^4 + \omega_1x_1^4 = \int_{-1}^1 \frac{x^4 dx}{\sqrt{1-x^2}} = \frac{3\pi}{8} \\ f(x) = x^5 &\Rightarrow \omega_{-1}x_{-1}^5 + \omega_0x_0^5 + \omega_1x_1^5 = \int_{-1}^1 \frac{x^5 dx}{\sqrt{1-x^2}} = 0 \end{aligned}$$

Dada la simetría del problema, es razonable hacer el siguiente Ansatz:

$$x_0 = 0 \quad -x_{-1} = x_1 = \lambda \quad \omega_0 = \alpha \quad \omega_{-1} = \omega_1 = \beta$$

- (a) Demuestre que aplicando el Ansatz, el sistema anterior se reduce a:

$$2\beta + \alpha = \pi \quad 2\beta\lambda^2 = \frac{\pi}{2} \quad 2\beta\lambda^4 = \frac{3\pi}{8}$$

y obtenga su solución.

- (b) Considere $f(x) = \frac{1}{1+x^4}$. Con esto:

$$I(f) = \int_{-1}^1 f(x) dx = \int_{-1}^1 \frac{1}{1+x^4} dx$$

- i) Calcule $I(f)$ mediante Cuadratura de Chebyshev.
- ii) Calcule $I(f)$ mediante Simpson Compuesto ($n = 6$).
- (c) Si el valor exacto es $I(f) = 1.7339460$, compare los métodos de Cuadratura de Chebyshev y Simpson Compuesto, en cuanto a precisión, facilidad de aplicación y cantidad de operaciones.