## Clase Auxiliar Algebra Lineal 4 Octubre 2007

Profesor: María Leonor Varas

Auxiliares: Sebastián Astroza & Diego Morán

P1 Considere la matriz

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Sea  $\varphi: M_{2\times 2}(\mathbb{R}) \to M_{2\times 2}(\mathbb{R})$  la transformación lineal cuya representación matricial, con respecto a las bases canónicas sea la matriz A.

- a) Encontrar la fórmula general de  $\varphi$ .
- b) Encontrar una base de  $\mathbb{K}er\varphi$  y de  $\mathbb{I}m\varphi$ .

 $\mathbf{P2}$  a) Dado  $\theta \in \mathbb{R}$  se define la función  $\mathcal{R}_{\theta} : \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$  como

$$\mathcal{R}_{\theta}(x,y) = (x\cos\theta - y\sin\theta, x\sin\theta + y\cos\theta)$$

Calcule el determinante de alguna matriz representante de  $\mathcal{R}_{\theta}$ , con respecto a bases elegidas de alguna manera por Ud. ¿Depende el valor del determinante de las bases que Ud escogió?¿Porqué? Demuéstrelo.

b) Sea  $A \in M_{n \times n}$  una matriz antisimétrica (ie,  $A^t = -A$ ). Pruebe que si A es invertible, entonces n es par.

HINT: Use de alguna manera creativa el determinante  $(det(\cdot))$ .

P3 Calcule

$$\det \left( \begin{bmatrix} \frac{1+i}{3} & \frac{1-2i}{3} & \frac{1+i}{3} \\ \frac{1-2i}{3} & \frac{1+i}{3} & \frac{1+i}{3} \\ \frac{1+i}{3} & \frac{1+i}{3} & \frac{1-2i}{3} \end{bmatrix} \right)$$

HINT: Use las conocidas y famosísimas propiedades del determinante para simplificar los cálculos.

- **P4** Un compañero de otra sección le presenta una transformación  $T: M_{2\times 2}(\mathbb{R}) \to M_{2\times 2}(\mathbb{R})$  definida sobre toda matriz cuadrada de  $2\times 2$  con coeficientes reales A por  $T(A) = M\cdot A + A\cdot M$ , donde  $M = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$ .
  - (a) Pruebe que T es lineal.
  - (b) Encuentre la matriz representante de T con respecto a la base canónica de  $M_{2\times 2}(\mathbb{R})$ .

 $\textit{HINT}: \text{Su amigo tiene escrito en su cuaderno: } T \left( \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \right) = \begin{bmatrix} b+c & a+d \\ a+d & b+c \end{bmatrix}$ 

- (c) Calcular una base y la dimensión de Ker(T) e Im(T). Su compañero asegura que T no es inyectiva ni epiyectiva ¿Qué puede decir usted al respecto?
- (d) Por último su compañero le confiesa que aún no entiende lo que es una suma directa. Para ayudarlo demuestre que  $Ker(T)\oplus Im(T)=M_{2\times 2}(\mathbb{R})$

*HINT*: 
$$\frac{x+y}{2} + \frac{x-y}{2} = x$$
 y  $\frac{x+y}{2} - \frac{x-y}{2} = y$ 

**P5** Sea  $\varphi: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^4$ , transformación lineal cuya matriz representante con respecto a las bases canónicas es:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 4 & 6 \\ -1 & 4 & 1 \\ 2 & -8 & -2 \end{bmatrix}$$

- a) Encontrar una base de  $\mathbb{K}er\varphi$  y de  $\mathbb{I}m\varphi$ . ¿Es  $\varphi$  inyectiva?.
- b) Considere  $\beta_3,\,\beta_4$  las bases canónicas de  $\mathbb{R}^3$  y  $\mathbb{R}^4,$  respectivamente. Se define

$$\beta_{3}^{'} = \{e_1 + e_2 - 2e_3, e_1 + e_2 + 2e_3, -e_1 + e_2\}$$

donde  $e_i \in \beta_3, i = 1, 2, 3.$ 

Pruebe que  $\beta_3'$  es base de  $\mathbb{R}^3$ .

- c) Sea  $\psi: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^4$  la función lineal representada por la matriz A, con respecto a las bases  $\beta_3'$  y  $\beta_4$ , es decir,  $\mathcal{M}(\psi)_{\beta_3'\beta_4} = A$ . Verifique que  $\varphi \neq \psi$ . ¿Porqué ocurre esto, aún cuando sabemos que ambas transformaciones tienen a A como matriz representante?.
- d) Ahora suponga que  $\varphi : \mathbb{R}^3 \to M_{2 \times 2}(\mathbb{R})$  y que  $\mathcal{M}(\psi)_{\beta_3 \beta_4} = A$ , con  $\beta_3$ ,  $\beta_4$  las bases canónicas respectivas. Encuentre una fórmula explícita para  $\varphi$ .