

Contol 2

Prof. Claudio Romero

Prof. Aux. Patricio Cubillos, Sebastián Díaz

7 de octubre de 2007

PROBLEMA 2:

Elijo el origen de mis coordenadas en el punto de equilibrio. entonces el Lagrangiano del sistema sera:

$$L = T - V = \frac{m}{2}\dot{x}_1^2 + \frac{M}{2}\dot{x}_2^2 - \left\{ \frac{k_1}{2}x_1^2 + \frac{k_2}{2}(x_1 - x_2)^2 + \frac{k_1}{2}x_2^2 \right\} \quad (1)$$

luego el Lagrangiano de pequeñas oscilaciones es:

$$L = \frac{1}{2}\dot{\vec{x}}^t \mathbb{T} \dot{\vec{x}} + \frac{1}{2}\vec{x}^t \mathbb{V} \vec{x} \quad (2)$$

con:

$$\mathbb{T} = \begin{pmatrix} m & 0 \\ 0 & M \end{pmatrix} \quad (3)$$

$$\mathbb{V} = \begin{pmatrix} \frac{\partial^2 V}{\partial x_1^2} & \frac{\partial^2 V}{\partial x_1 \partial x_2} \\ \frac{\partial^2 V}{\partial x_1 \partial x_2} & \frac{\partial^2 V}{\partial x_2^2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} k_1 + k_2 & -k_2 \\ -k_2 & k_1 + k_2 \end{pmatrix} \quad (4)$$

las frecuencias propias se encuentran resolviendo $\det(\mathbb{V} - \omega^2 \mathbb{T}) = 0$

$$\Rightarrow \omega_{\pm}^2 = \frac{(k_1 + k_2)(m + M)}{2mM} \pm \sqrt{\frac{(k_1 + k_2)^2(m + M)^2}{4m^2M^2} - \frac{(k_1 + k_2)^2 - k_2^2}{mM}} \quad (5)$$

PROBLEMA 3:

a. El Lagrangiano:

$$L = T - V = \frac{1}{2}m(\dot{r}^2 + r^2\dot{\theta}^2 + r^2\dot{\phi}^2 \sin^2 \theta) - mgr \cos \theta \quad (6)$$

Notando que $r=R=\text{cte.}$

$$L = \frac{1}{2}m(R^2\dot{\theta}^2 + R^2\dot{\phi}^2 \sin^2 \theta) - mgR \cos \theta \quad (7)$$

b. Cantidades conservadas? De las ecuaciones de Euler Lagrange: $\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} = \frac{\partial L}{\partial q}$ si L no depende de q, entonces

$$P_q = \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} = cte$$

$$\Rightarrow P_\phi = mR^2 \dot{\phi} \sin^2 \theta = cte \quad (8)$$

Ademas $\frac{\partial L}{\partial t} = 0$ entonces H se conserva.

$$\Rightarrow H = \sum_i P_i \dot{q}_i - L = \frac{1}{2} m (R^2 \dot{\theta}^2 + R^2 \dot{\phi}^2 \sin^2 \theta) + mgR \cos \theta = cte \quad (9)$$

c. y como $\frac{\partial x_i}{\partial t} = 0$ entonces E=H.

Reemplazando $\dot{\phi}$ por el momentum generalizado en la energia:

$$E = \frac{1}{2} m R^2 \dot{\theta}^2 + \underbrace{\frac{P_\phi^2}{2mR^2 \sin^2 \theta}}_{V_{eff}} + mgR \cos \theta \quad (10)$$

d. el potencial efectivo es minimo cuando $\partial V_{eff} / \partial \theta = 0$, luego:

$$0 = -\frac{P_\phi^2 \cos \theta_0}{mR^2 \sin^3 \theta_0} - mgR \sin \theta_0 \quad (11)$$

$$\Rightarrow P_\phi^2 \cos \theta_0 = -m^2 R^3 g \sin^4 \theta_0 \quad (12)$$

Cuando $P_\phi=0$ $\theta_0 = \pi$, y a medida que P_ϕ va creciendo θ_0 se va alejando de π hasta $\pi/2$ o $3\pi/2$.

e.

$$E(\dot{\theta} = 0) = \frac{P_\phi^2}{2mR^2 \sin^2 \theta} + mgR \cos \theta \quad (13)$$

□