



## 2. Conceptos matemáticos básicos para el estudio de sistemas trifásicos

2.1 Introducción

2.2 Sistemas de corriente alterna: términos y modelos

2.3 Sistemas equilibrados

2.4 Equivalentes monofásicos

2.5 Potencia en sistemas alternos

2.6 Magnitudes y cálculo en por unidad

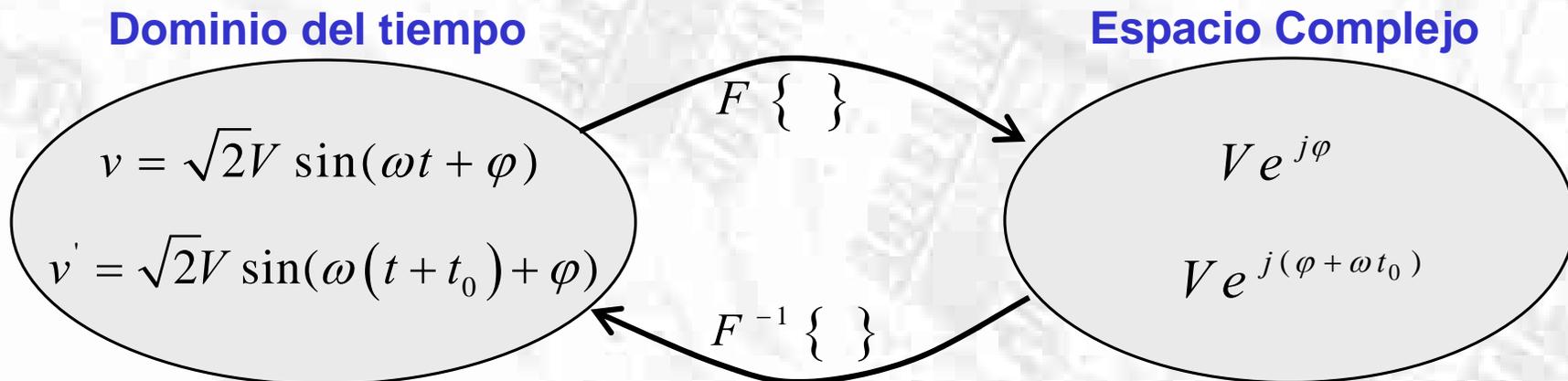


## Herramientas básicas de análisis adquiridas en otros cursos

Cálculo con números complejos, representación fasorial, cálculo matricial, funciones de transferencia.

## Representación sinusoidal y fasorial de corrientes y voltajes

F tiene la propiedad de ser lineal y biyectiva.

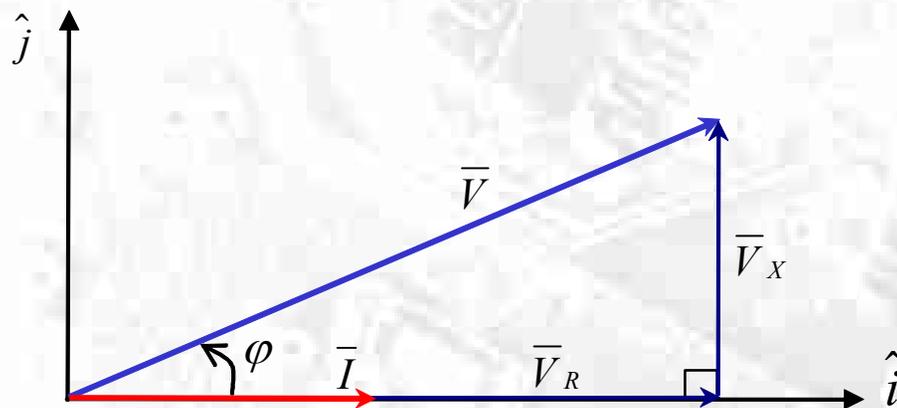
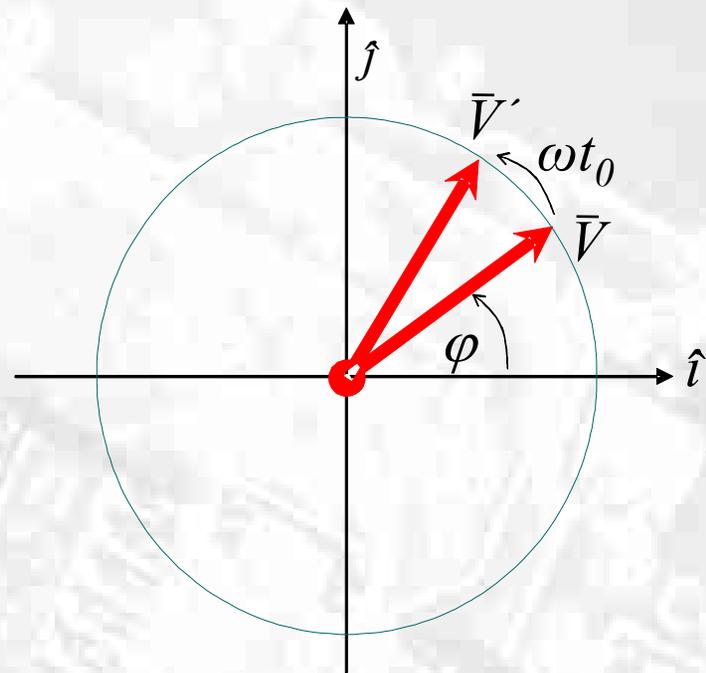
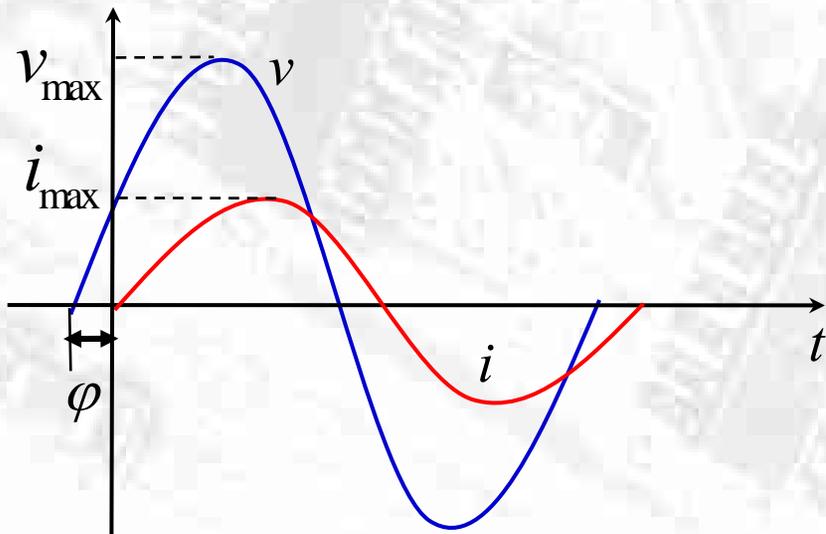


$$F \left\{ \sqrt{2}V \text{sen}(\omega t + \varphi) \right\} = V e^{j\varphi}$$

$$F^{-1} \left\{ V e^{j\varphi} \right\} = \sqrt{2}V \text{sen}(\omega t + \varphi)$$



## Representación sinusoidal y fasorial de corrientes y voltajes





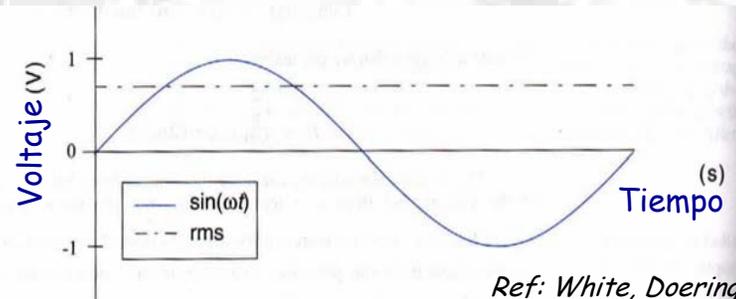
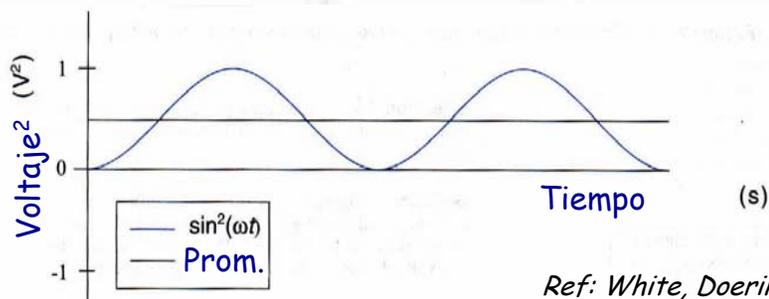
## Concepto de Valor Efectivo o RMS

$$V = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T v^2(t) dt} = \frac{V_{\max}}{\sqrt{2}}$$

Valor efectivo (rms) en función de la potencia

$$V_{rms} = \frac{V_p}{\sqrt{2}}$$

Relación entre valor efectivo (rms) y forma de onda original





### Representación fasorial a través de Valor Efectivo

$$\bar{V} = Ve^{j\varphi} = V[\cos \varphi + j \sin \varphi]$$

- La suma de dos funciones sinusoidales en el tiempo corresponde con la suma de vectores en el plano complejo.
- Derivadas y/o integrales de funciones del tiempo (capacidades, inductancias) se traducen en el plano complejo en giros de fasores. Ecuaciones diferenciales comunes se transforman en ecuaciones algebraicas.



## Diferenciación

$$F\{i(t)\} = F\{I_{\max} \cos(\omega t + \varphi)\} = I_{\max} e^{j\varphi}$$

$$\frac{di(t)}{dt} = \frac{d(I_{\max} \cos(\omega t + \varphi))}{dt}$$

$$= -\omega I_{\max} \sin(\omega t + \varphi)$$

$$= \omega I_{\max} \cos(\omega t + \varphi + \frac{\pi}{2})$$

$$F\left\{\frac{di(t)}{dt}\right\} = F\left\{\omega I_{\max} \cos(\omega t + \varphi + \frac{\pi}{2})\right\}$$

$$= \omega I_{\max} e^{j\varphi + j\frac{\pi}{2}} = \omega F\{i(t)\} e^{j\frac{\pi}{2}} = j\omega F\{i(t)\}$$

**-Diferenciación -> fasor gira  $\pi/2$  en contra del sentido del reloj y es amplificado en un factor  $\omega$**

## Integración

$$\int i(t) dt =$$



## Voltaje en bobina

$$v(t) = L \frac{di(t)}{dt}$$

$$\bar{U} = j\omega L \bar{I} = jX_L \bar{I}$$

**XL:** reactancia inductiva

## Voltaje en capacidad

$$v(t) = \frac{1}{C} \int i(t) dt$$

$$\bar{U} = \frac{1}{j\omega C} \bar{I} = -jX_C \bar{I}$$

**XC:** reactancia capacitiva

## Representación general de una impedancia

$$\bar{Z} = \frac{\bar{V}}{\bar{I}} = Z(\cos\varphi_z + j\sin\varphi_z)$$

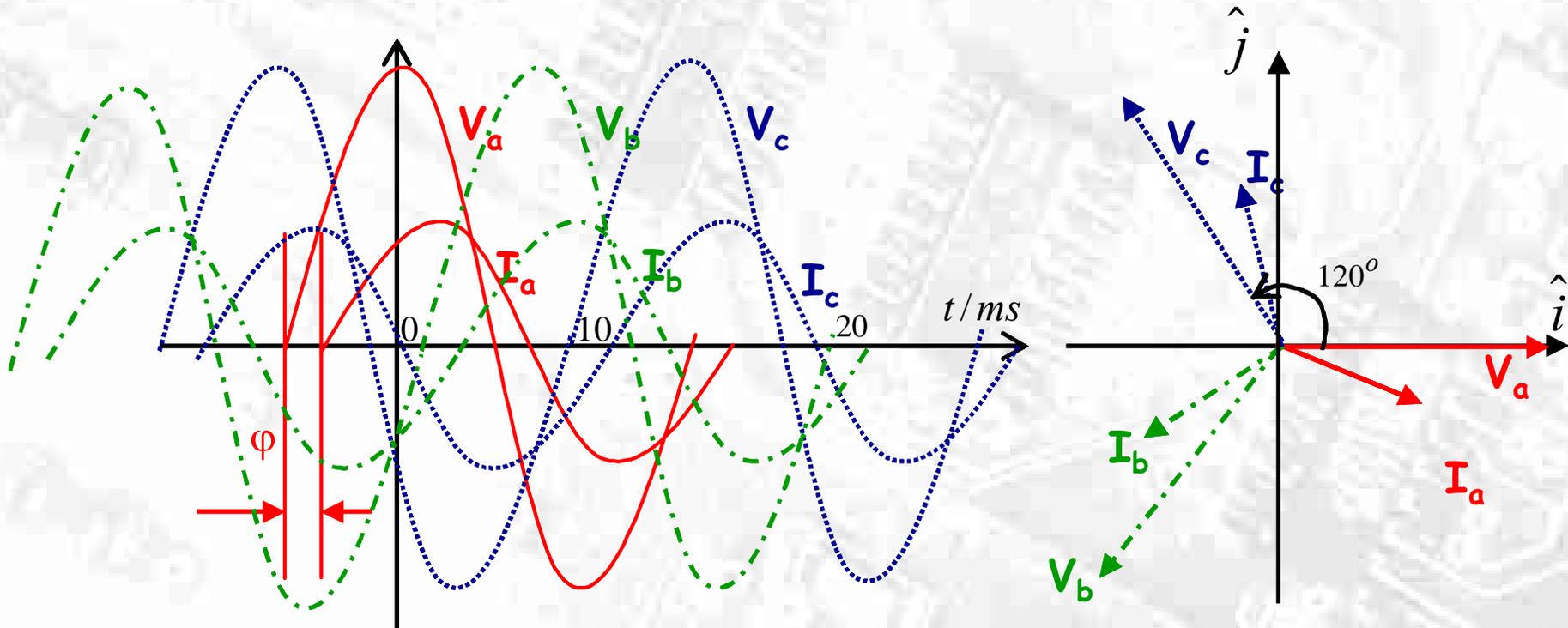
-Definiciones asociadas:  $R$ ,  $X$ ,  $Y$ ,  $G$ ,  $B$



## Representación de sistemas trifásicos

- 3 tensiones de igual magnitud desfasadas en  $120^\circ$
- Carga simétrica --> tres corrientes de igual magnitud y desfasadas en  $120^\circ$

$$v_a(t) = V_{\max} \cos(\omega t) \quad v_b(t) = V_{\max} \cos(\omega t - 120^\circ)$$





## Relaciones válidas en sistemas equilibrados

$$\bar{V}_a + \bar{V}_b + \bar{V}_c = 0$$

- factor de giro

$$\bar{a} = e^{j120^\circ} = -\frac{1}{2} + j\frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$1 + \bar{a} + \bar{a}^2 = 0$$

$$\bar{a}^2 = e^{j240^\circ} = -\frac{1}{2} - j\frac{\sqrt{3}}{2}$$

- relaciones adicionales

$$1 - \bar{a}^2 = \sqrt{3}e^{j30^\circ} = -j\bar{a}\sqrt{3}$$

$$\bar{a} - 1 = \sqrt{3}e^{j150^\circ} = -j\bar{a}^2\sqrt{3}$$

$$\bar{a}^2 - \bar{a} = \sqrt{3}e^{j270^\circ} = -j\sqrt{3}$$

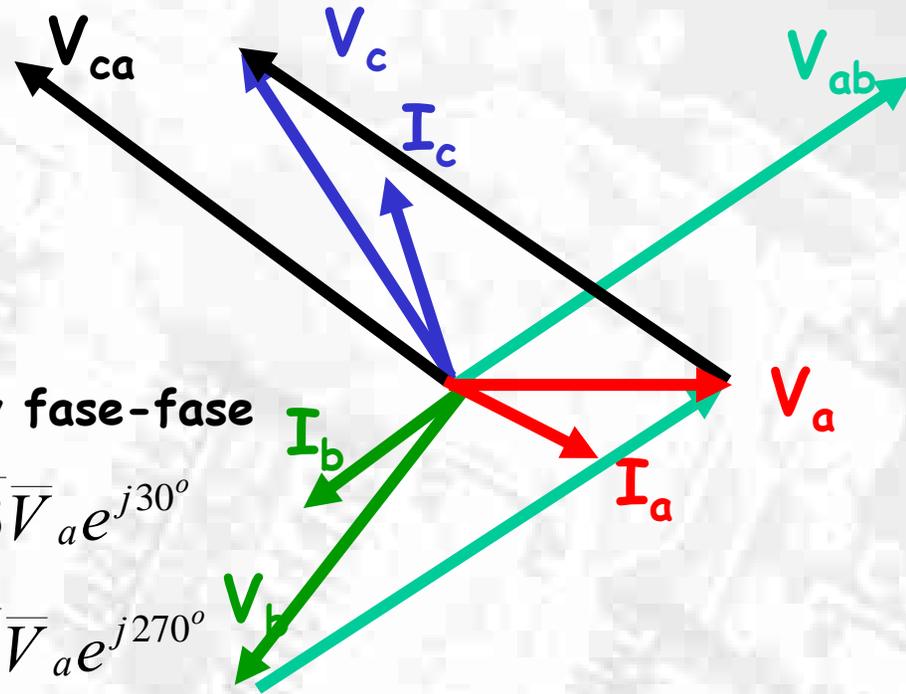


## - Representación matemática de voltajes fase-neutro

$$\bar{V}_a = \bar{V}_a$$

$$\bar{V}_b = \bar{a}^2 \bar{V}_a$$

$$\bar{V}_c = \bar{a} \bar{V}_a$$



## - Relación entre voltajes fase-neutro y fase-fase

$$\bar{V}_{ab} = \bar{V}_a - \bar{V}_b = \bar{V}_a(1 - \bar{a}^2) = \sqrt{3}\bar{V}_a e^{j30^\circ}$$

$$\bar{V}_{bc} = \bar{V}_b - \bar{V}_c = \bar{V}_a(\bar{a}^2 - \bar{a}) = \sqrt{3}\bar{V}_a e^{j270^\circ}$$

$$\bar{V}_{ca} = \bar{V}_c - \bar{V}_a = \bar{V}_a(\bar{a} - 1) = \sqrt{3}\bar{V}_a e^{j150^\circ}$$

Esta operación puede realizarse en forma análoga para las corrientes respectivas.



## Cargas simétricas en conexión estrella

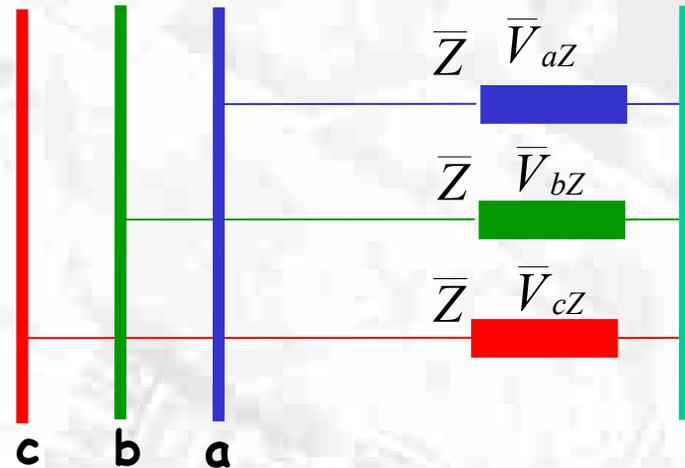
$$\bar{Z} = Ze^{j\varphi_z} = R + jX$$

### Corrientes resultantes

$$\bar{I}_a = \frac{\bar{V}_{az}}{\bar{Z}}, \quad \bar{I}_b = \frac{\bar{V}_{bz}}{\bar{Z}}, \quad \bar{I}_c = \frac{\bar{V}_{cz}}{\bar{Z}}$$

$$\bar{I}_a = \bar{a}\bar{I}_b = \bar{a}^2 \bar{I}_c$$

## Conexión estrella Y



### Corriente por el neutro

$$\bar{I}_N = \bar{I}_a + \bar{I}_b + \bar{I}_c = 0$$

### Razón por la cual es posible eliminar conductor neutro

$$V_{\Delta} = \sqrt{3}V_{\lambda} \quad I = I_{\lambda}$$



## Cargas simétricas en conexión delta

$$\bar{Z} = Ze^{j\varphi_z} = R + jX$$

### Corrientes resultantes

$$\bar{I}_{ab} = \frac{\bar{V}_{ab}}{\bar{Z}}, \quad \bar{I}_{bc} = \frac{\bar{V}_{bc}}{\bar{Z}}, \quad \bar{I}_{ca} = \frac{\bar{V}_{ca}}{\bar{Z}}$$

Para el circuito en Delta se cumple

$$\bar{I}_{ab} + \bar{I}_{bc} + \bar{I}_{ca} = \frac{1}{\bar{Z}} (\bar{V}_{ab} + \bar{V}_{bc} + \bar{V}_{ca}) = 0$$

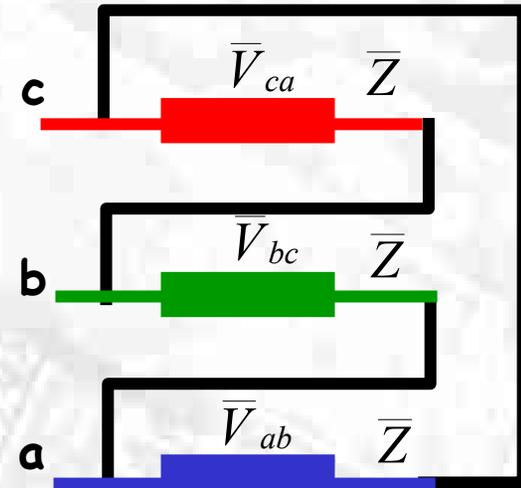
$$\bar{I}_a = -\bar{I}_{ca} + \bar{I}_{ab}$$

$$\bar{I}_b = \bar{I}_{bc} - \bar{I}_{ab}$$

$$\bar{I}_c = \bar{I}_{ca} - \bar{I}_{bc}$$

$$\bar{I}_a + \bar{I}_b + \bar{I}_c = 0$$

## Conexión delta $\Delta$



$$V = V_{\Delta} \quad I = \sqrt{3}I_{\Delta}$$

¿Qué sucede en un cambio de conexión de estrella a delta, para el caso de cargas iguales?



## Representación fasorial de consumos trifásicos

- Relación válida en general para consumos trifásicos

$$\begin{bmatrix} \bar{V}_a \\ \bar{V}_b \\ \bar{V}_c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \bar{A} & \bar{B} & \bar{C} \\ \bar{C} & \bar{A} & \bar{B} \\ \bar{B} & \bar{C} & \bar{A} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \bar{I}_a \\ \bar{I}_b \\ \bar{I}_c \end{bmatrix}$$

Red constituida por elementos pasivos !

**Matriz  
cíclica !!**

- Caso particular: conexión simétrica, sin considerar acoplamiento entre conductores

$$\begin{bmatrix} \bar{V}_a \\ \bar{V}_b \\ \bar{V}_c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \bar{A} & 0 & 0 \\ 0 & \bar{A} & 0 \\ 0 & 0 & \bar{A} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \bar{I}_a \\ \bar{I}_b \\ \bar{I}_c \end{bmatrix}$$

- Caso particular: conexión simétrica, considerando acoplamiento entre conductores

$$\begin{bmatrix} \bar{V}_a \\ \bar{V}_b \\ \bar{V}_c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \bar{A} & \bar{B} & \bar{B} \\ \bar{B} & \bar{A} & \bar{B} \\ \bar{B} & \bar{B} & \bar{A} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \bar{I}_a \\ \bar{I}_b \\ \bar{I}_c \end{bmatrix}$$



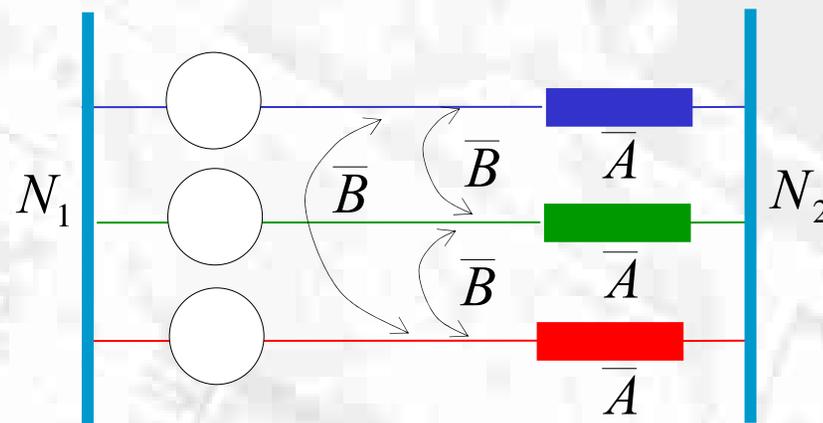
# Equivalentes Monofásicos (II)

- Suficiencia de representación monofásica

$$\bar{I}_N = 0; \longrightarrow \bar{I}_a = -(\bar{I}_b + \bar{I}_c)$$

$$\bar{V}_a = \bar{A}\bar{I}_a + \bar{B}(\bar{I}_b + \bar{I}_c)$$

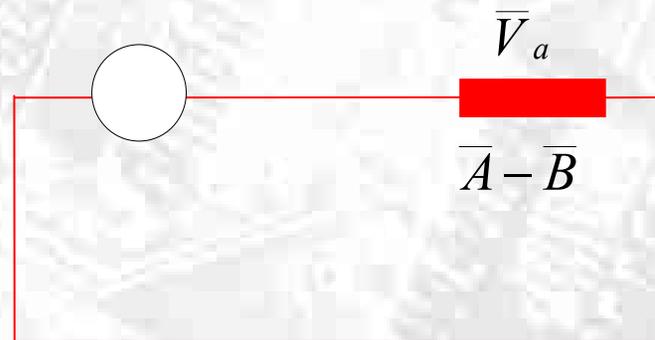
$$\longrightarrow \frac{\bar{V}_a}{\bar{I}_a} = (\bar{A} - \bar{B})$$



Análogamente para otros conductores

$$\begin{bmatrix} \bar{V}_a \\ \bar{V}_b \\ \bar{V}_c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \bar{A} & \bar{B} & \bar{B} \\ \bar{B} & \bar{A} & \bar{B} \\ \bar{B} & \bar{B} & \bar{A} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \bar{I}_a \\ \bar{I}_b \\ \bar{I}_c \end{bmatrix}$$

**Matriz  
cíclica  
y simétrica**



$$N_1 = N_2 = N$$



## Potencia instantánea

$$v(t) = V_{\max} \sin(\omega t) \longrightarrow V \angle 0$$

$$i(t) = I_{\max} \sin(\omega t - \varphi) \longrightarrow I \angle -\varphi$$

$$\sin x \sin y = \frac{1}{2} (\cos(x - y) - \cos(x + y))$$

**Propiedad  
trigonométrica**

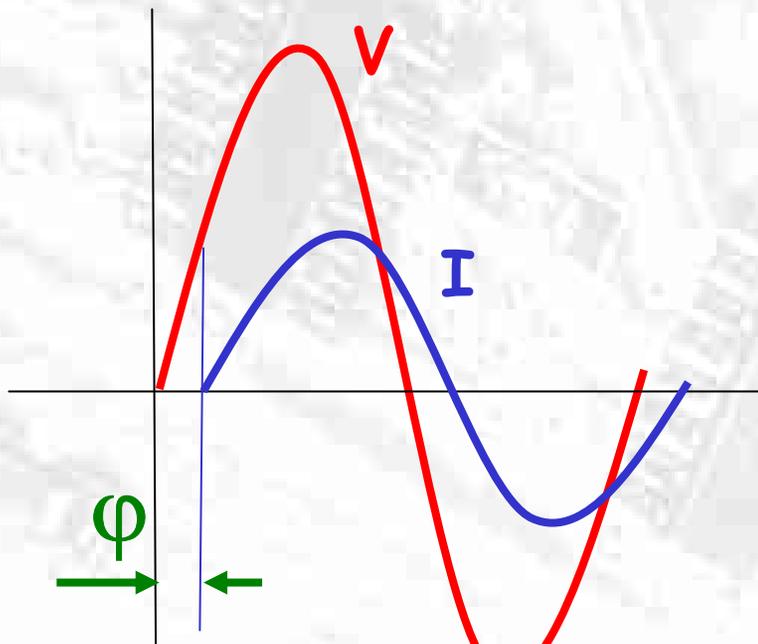
$$\begin{aligned} p(t) &= v(t)i(t) = \frac{V_{\max} I_{\max}}{2} (\cos(\varphi) - \cos(2\omega t - \varphi)) \\ &= VI \cos(\varphi) - VI \cos(2\omega t - \varphi) \end{aligned}$$

**Potencia  
aparente**

**Potencia instantánea transmitida: forma sinusoidal, doble de la frecuencia de la tensión aplicada, oscila en torno a valor promedio (potencia media, real o activa).**



## Potencia instantánea en forma gráfica

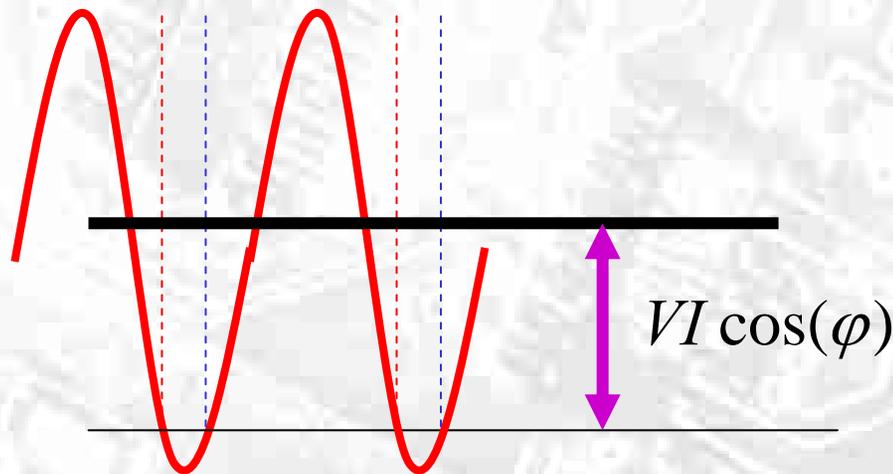
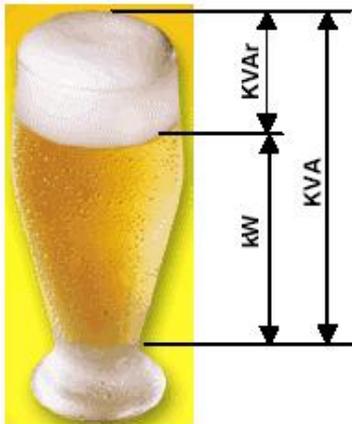


$$p(t) = VI \cos(\phi) - VI \cos(2\omega t - \phi)$$

$$= P(1 - \cos(2\omega t)) - Q \sin(2\omega t)$$

$P = VI \cos(\phi)$  **Potencia activa (MW)**

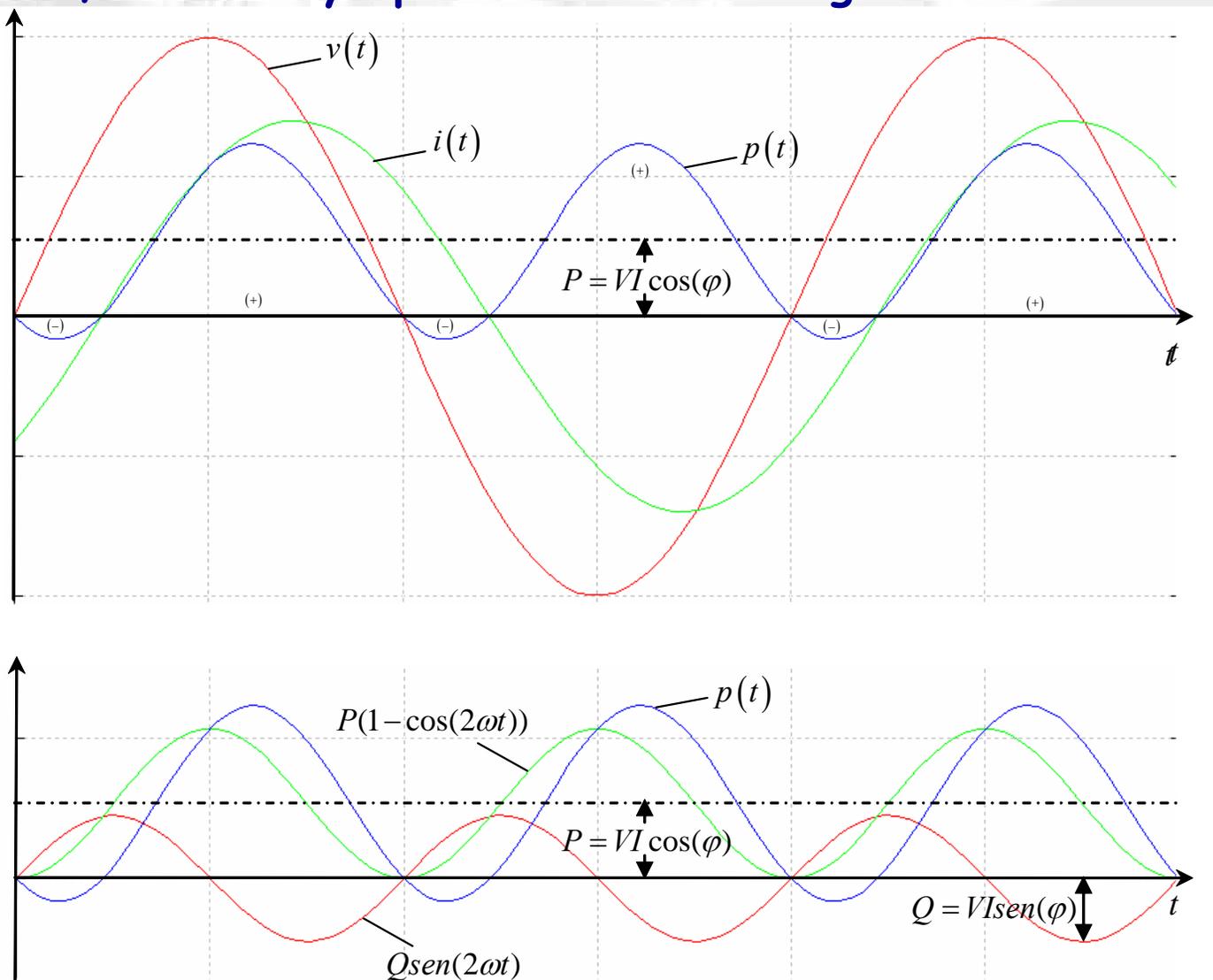
$Q = VI \sin(\phi)$  **Potencia reactiva (MVar)**





# Potencia en Sistemas Alternos (III)

## Potencia activa, reactiva y aparente en forma gráfica





### Potencia fasorial o potencia compleja $\bar{S}$

$$\bar{V} = V \angle 0^\circ \qquad \bar{S} = \bar{V} \bar{I}^* = VI \cos \varphi + jVI \sin \varphi$$

$$\bar{I} = I \angle -\varphi \qquad = P + jQ = \bar{Z} \bar{I} \bar{I}^* = \bar{Z} |\bar{I}|^2$$

### Circuito trifásico

$$p_{3\phi} = v_a i_a + v_b i_b + v_c i_c$$

$$= 2VI \left[ \sin(\omega t) \sin(\omega t - \varphi) + \sin(\omega t - 120^\circ) \sin(\omega t - 120^\circ - \varphi) + \sin(\omega t - 240^\circ) \sin(\omega t - 240^\circ - \varphi) \right]$$

$$p_{3\phi} = VI \left[ \cos(\varphi) - \cos(2\omega t - \varphi) + \cos(\varphi) - \cos(2\omega t - 240^\circ - \varphi) + \cos(\varphi) - \cos(2\omega t - 480^\circ - \varphi) \right]$$

$$p_{3\phi} = 3VI \cos \varphi = 3V_{f-n} I \cos \varphi = \sqrt{3} V_{f-f} I \cos \varphi = 3p_{1\phi}$$

La potencia instantánea trifásica es constante y vale 3 veces la potencia media de cada fase. De lo anterior se desprende que no existe una potencia reactiva trifásica (si existe por cada una de las fases --> caso similar al de las corrientes).



## Definición

Un sistema en „por unidad“ o en „tanto por uno“ se realiza expresando las diversas magnitudes eléctricas (V, I, Z, etc.) como proporciones de magnitudes base o de referencia apropiadas:

$$\longrightarrow Valor(pu) = Valor[o/1] = \frac{Valorreal}{Valorbase}$$

## Ventajas

- Debido a que los valores reales se mueven entre fronteras estrechas, se facilita la detección de valores erróneos.
- Se simplifica el trabajo a través de distintos niveles de tensión, debido a que en el modelo equivalente no es necesario considerar el transformador ideal. Estos pueden ser reemplazados por su impedancia serie equivalente
- En el sistema expresado en „por unidad“, los valores de los voltajes son cercanos a uno.



## Sistemas Monofásicos

- $V$ ,  $I$ ,  $S$ ,  $Z$ , son cantidades relacionadas entre sí --> fijando dos valores --> se fijan los otros dos.
- Generalmente se emplea la tensión  $V_B$  (kV) y la potencia aparente  $S_B$  (MVA) como bases de referencia --> bases de corriente (A) e impedancia ( $\Omega$ ) se calculan posteriormente

$$I_B = \frac{S_B}{V_B} \quad Z_B = \frac{V_B}{I_B} = \frac{V_B^2}{S_B} \quad S_B = V_B I_B = V_B \frac{V_B}{Z_B} = \frac{V_B^2}{Z_B}$$

- Valores base son escalares !

$$Z_B = X_B = R_B$$

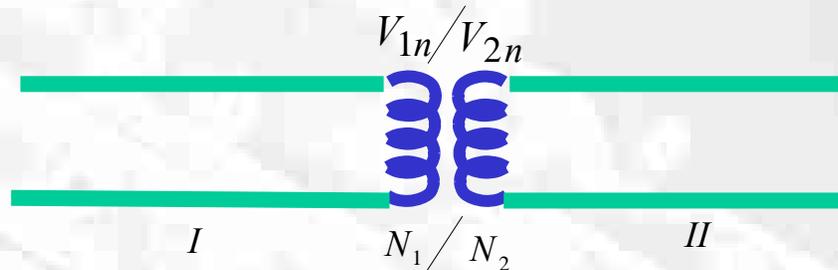
$$P_B = Q_B = S_B$$

- Forma general de cálculo para magnitudes conocidas!

$$V_{pu} = \frac{V \text{ Volts}}{V_B \text{ Volts}} \quad I_{pu} = \frac{I \text{ Amp.}}{I_B \text{ Amp.}} \quad S_{pu} = \frac{S \text{ VoltAmp.}}{S_B \text{ VoltAmp.}} \quad Z_{pu} = \frac{Z \text{ Ohm}}{Z_B \text{ Ohm}}$$



## - Transformador



- Transformador con razón de transformación  $N_1:N_2$  e impedancia serie  $Z$
- Suponemos impedancia referida al lado I,  $Z_1$

-  $Z_1$  puede ser referido al lado II como

$$Z_2 = \left[ \frac{N_2}{N_1} \right]^2 Z_1$$

- Definiendo impedancias base para cada uno de los sectores se obtiene:

$$Z_{BI} = \frac{V_{BI}^2}{S_B} \quad Z_{BII} = \frac{V_{BII}^2}{S_B} \quad Z_1(pu) = \frac{Z_1 S_B}{V_{BI}^2} \quad Z_2(pu) = \frac{Z_2 S_B}{V_{BII}^2}$$

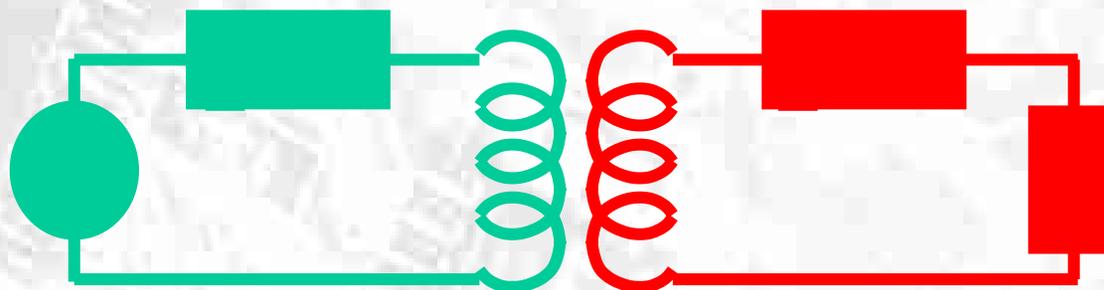
$$Z_2(pu) = \frac{Z_2}{Z_1} \frac{V_{BI}^2}{V_{BII}^2} Z_1(pu) \quad Z_2(pu) = \left[ \frac{N_2}{N_1} \right]^2 \frac{V_{BI}^2}{V_{BII}^2} Z_1(pu)$$

Si  $\frac{V_{BII}}{V_{BI}} = \frac{N_2}{N_1}$

$$Z_2(pu) = Z_1(pu)$$



## Situación de cálculo en pu en sistema monofásico



**Generador**  
datos  
entregados  
en base propia  
10 MVA  
15 kV

**Transformador**  
datos  
entregados  
en base propia  
25 MVA  
10:100 kV

**Datos de Línea**  
y consumos  
entregados en otras  
bases

Seleccionar una potencia base común para todo el sistema (ejemplo 10 MVA)

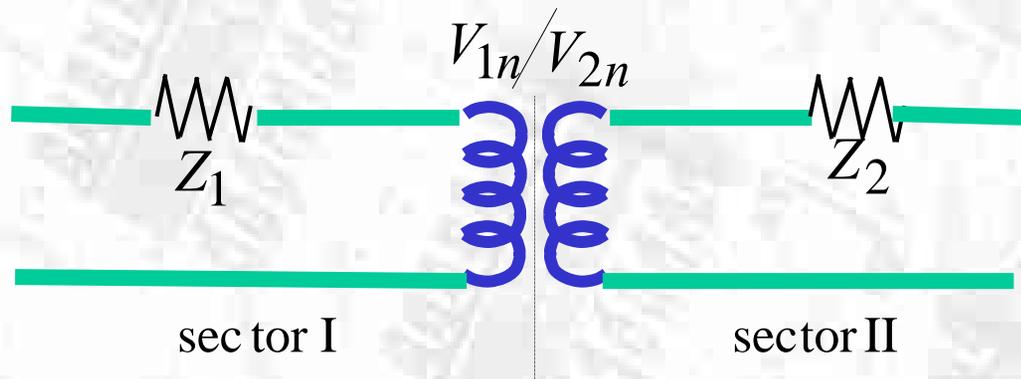
Voltajes base para el sector verde y rojo deben ser elegidos, de forma que la razón entre ellos sea 1:10 (ejemplo 10 kV (verde) y 100 kV (rojo))



## Operatoria General

- 1- Se elige una potencia base  $S_B$  común a todo el sistema
- 2- Se elige una tensión base en alguno de los sectores. Criterio de simplicidad para calcular otras tensiones base en el sistema
- 3- Las tensiones base en los sectores deben cumplir las relaciones

$$\frac{V_{BI}}{V_{BII}} = \frac{V_{1n}}{V_{2n}}$$



- 4- Teniendo  $V_B$  y  $S_B$  en cada sector --> impedancias en por uno (cuidado con valores expresados en base propia !)

$$Z(\text{pu base 1}) = Z(\text{pu base 2}) \frac{S_{B1}}{S_{B2}} \left( \frac{V_{B2}}{V_{B1}} \right)^2$$



## Sistemas trifásicos

Para los sistemas trifásicos se tienen las mismas ventajas y procedimientos antes señalados, en la medida que se respeten las siguientes reglas:

1- Se hace uso de una potencia base trifásica común para todo el sistema

$$S_{\text{base } 3\phi} = 3S_{\text{base } 1\phi}$$

2- Una vez elegido un voltaje base en un punto del sistema, los voltajes base para otros sectores deben variar acorde a la razón de transformación fase-fase de los transformadores.

3- Fórmulas convenientes que relacionan sistemas trifásicos y monofásicos

$$S_{\text{base } 1\phi} = V_{\text{base } f-n} I_{\text{base}}$$

$$I_{\text{base } 1\phi} = \frac{S_{\text{base } 1\phi}}{V_{\text{base } 1\phi}} = \frac{S_{\text{base } 3\phi} / 3}{V_{\text{base } f-f} / \sqrt{3}} = \frac{1}{\sqrt{3}} \frac{S_{\text{base } 3\phi}}{V_{\text{base } 3\phi}}$$

$$Z_{\text{base}} = \frac{V_{\text{base } f-n}^2}{S_{\text{base } 1\phi}} = \frac{\left[ \frac{V_{\text{base } f-f}}{\sqrt{3}} \right]^2}{\frac{S_{\text{base } 3\phi}}{3}} = \frac{V_{\text{base } f-f}^2}{S_{\text{base } 3\phi}}$$