



Profesor: Gonzalo Hernández.
Auxiliar: Gonzalo Ríos.
Fecha: 30 de Agosto

Auxiliar 4: Métodos Iterativos

Resumen Materia

1. Método Iterativo:

- La idea es empezar con una aproximación inicial $\vec{x}^{(0)}$ a la solución \vec{x} del sistema $A\vec{x} = \vec{b}$, y generar una sucesión de vectores $\{\vec{x}^{(k)}\}_{k=0}^{\infty}$ que converge a \vec{x} .
- La forma de los elementos de la sucesión es $\vec{x}^{(k+1)} = f(\vec{x}^{(k)})$
- Los métodos más utilizados son del tipo $f(\vec{x}^{(k)}) = B\vec{x}^{(k)} + \vec{h}$ donde $B \in \mathbb{R}^{n \times n}$ y $\vec{h} \in \mathbb{R}^n$

2. Construyendo un Método Iterativo:

- Sean M y $N \in \mathbb{R}^{n \times n}$ tales que: M es invertible y $A = M - N$
- $Ax = b \iff Mx = Nx + b \iff x = M^{-1}Nx + M^{-1}b$
- $B = M^{-1}N$ y $h = M^{-1}b$
- Se puede descomponer A como $A = diag(A) + low(A) + up(A)$ donde

$$\begin{aligned} \text{i. } diag(A)_{ij} &= \begin{cases} a_{ij} & \text{si } i = j \\ 0 & \text{si } i \neq j \end{cases} \text{ matriz diagonal} \\ \text{ii. } low(A)_{ij} &= \begin{cases} a_{ij} & \text{si } i > j \\ 0 & \text{si } i \leq j \end{cases} \text{ matriz triangular inferior} \\ \text{iii. } up(A)_{ij} &= \begin{cases} a_{ij} & \text{si } i < j \\ 0 & \text{si } i \geq j \end{cases} \text{ matriz triangular superior} \end{aligned}$$

3. Método de Jacobi:

- se define M y N
 - $M = diag(A)$
 - $N = -[low(A) + up(A)]$
 - $B = -diag(A)^{-1}[low(A) + up(A)]$
 - $h = diag(A)^{-1}b$
- El vector de la iteración k del método de Jacobi satisface la siguiente fórmula iterativa:

$$x_i^{(k)} = \frac{\left(-\sum_{j=1, j \neq i}^n a_{ij} x_j^{(k-1)} + b_i\right)}{a_{ii}} \quad 1 \leq i \leq n, k = 1, 2, 3\dots$$

4. Método de Gauss - Seidel:

- se define M y N
 - $M = [diag(A) + low(A)]$
 - $N = -up(A)$
 - $B = -[diag(A) + low(A)]^{-1} [up(A)]$
 - $h = [diag(A) + low(A)]^{-1} b$
- El vector de la iteración k del método de Gauss-Seidel satisface la siguiente fórmula iterativa:

$$x_i^{(k)} = \frac{\left(-\sum_{j=1}^{i-1} a_{ij} x_j^{(k)} - \sum_{j=i+1}^n a_{ij} x_j^{(k-1)} + b_i\right)}{a_{ii}} \quad 1 \leq i \leq n, k = 1, 2, 3\dots$$

5. Método Sor:

(a) Es una modificación al método de Gauss-Seidel, ya que se construye:

- i. $M = [diag(A) + low(A)]$
- ii. $N = -up(A)$
- iii. $B = -[diag(A) + low(A)]^{-1} [up(A)]$
- iv. $h = [diag(A) + low(A)]^{-1} b$

(b) Pero, $\vec{x}^{(k)} = (1-w)\vec{x}^{(k-1)} + w(B\vec{x}^{(k-1)} + \vec{h})$, con $w \geq 1$

(c) El vector de la iteración k del método de Sor satisface la siguiente fórmula iterativa:

$$x_i^{(k)} = (1-w)x_i^{(k-1)} + w \frac{\left(-\sum_{j=1}^{i-1} a_{ij}x_j^{(k)} - \sum_{j=i+1}^n a_{ij}x_j^{(k-1)} + b_i \right)}{a_{ii}} \quad 1 \leq i \leq n, k = 1, 2, 3\dots$$

(d) Para matrices tridiagonales y simétricas, el valor óptimo de w , que aumenta la rapidez de convergencia es: $\bar{w} = \frac{2}{1+\sqrt{1-\rho(B)}}$, donde $\rho(B)$ es el radiopectral de la matriz B .

6. Análisis de Error de los Métodos Iterativos: Si $x^{(k)}$ es la iteración k de J o G-S y $Ax = b$:

$$\frac{\|x-x^{(k)}\|}{\|x\|} \leq \|A\| \|A^{-1}\| \frac{\|b-Ax^{(k)}\|}{\|b\|}$$

7. Polinomio característico de A: $p(\lambda) = \det(A - \lambda I)$

8. Valores propios de A: Si $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$, entonces las n raíces de $p(\lambda)$ son los valores propios de A .

9. Vectores propios de A: Si λ es un valor propio de A , y $\vec{x} \neq \vec{0}$ cumple la propiedad que $(A - \lambda I)\vec{x} = 0$, entonces \vec{x} es un vector propio de A asociado al valor propio λ .

10. Radiopectral de A:

(a) $\rho(A) = \max_{i=1\dots n} |\lambda_i|$ donde λ_i es un valor propio de A

(b) Proposiciones:

- i. $\|A\|_2 = \rho(A^t A)^{\frac{1}{2}}$
- ii. $\rho(A) \leq \|A\|$

11. Matriz convergente:

(a) Una matriz A es convergente si: $\lim_{k \rightarrow \infty} (A^k)_{ij} = 0 \quad \forall i, j = 1, \dots, n$

(b) Las siguientes proposiciones son equivalentes:

- i. A es una matriz convergente
- ii. $\lim_{k \rightarrow \infty} \|A^k\| = 0$
- iii. $\rho(A) < 1$
- iv. $\lim_{k \rightarrow \infty} A^k x = 0 \quad \forall x \in \mathbb{R}^n$

12. Relación entre métodos iterativos y valores propios: si x^k es la iteración k de $x^{k+1} = Bx^k + h$ y $Ax = b$ entonces

$$\text{Para } k \rightarrow \infty, \|x^k - x\| \approx \rho(B)^k \|x^0 - x\|$$

Obs: Si los métodos anteriores convergen, entonces se cumple que $0 \leq \rho(B_{GS}) < \rho(B_J) < 1$

13. Método de la potencia: Sea la matriz A con los valores propios $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ y los vectores propios $\vec{v}^{(1)}, \dots, \vec{v}^{(n)}$. Supongamos que $|\lambda_1| > |\lambda_j| \quad j = 2, 3, \dots, n$. Sea $\vec{x} \in \mathbb{R}^n$, entonces existen β_1, \dots, β_n tal que $\vec{x} = \sum_{j=1}^n \beta_j \vec{v}^{(j)}$. Si multiplicamos por A , obtenemos $A\vec{x} = \sum_{j=1}^n \beta_j A\vec{v}^{(j)} = \sum_{j=1}^n \beta_j \lambda_j \vec{v}^{(j)}$. Si repetimos k veces obtenemos $A^k \vec{x} = \sum_{j=1}^n \beta_j \lambda_j^k \vec{v}^{(j)}$. Si factorizamos por λ_1 obtenemos $A^k \vec{x} = \lambda_1^k \sum_{j=1}^n \beta_j \left(\frac{\lambda_j}{\lambda_1}\right)^k \vec{v}^{(j)}$. Como $|\lambda_1| > |\lambda_j|$, $\lim_{k \rightarrow \infty} \left(\frac{\lambda_j}{\lambda_1}\right)^k = 0 \quad \forall j = 2, \dots, n$ lo que implica que $\lim_{k \rightarrow \infty} A^k \vec{x} = \lim_{k \rightarrow \infty} \lambda_1^k \beta_1 \vec{v}^{(1)}$. El problema de esto es que si $|\lambda_1| < 1$ converge a cero, y si $|\lambda_1| > 1$ diverge. Para evitar esto, se utiliza un proceso de escalamiento.

14. Escalamiento en el método de la potencia:

(a) Primero se selecciona \vec{x} como un vector unitario $\vec{x}^{(0)}$ en relación con $\|\cdot\|_\infty$, y una componente $x_{p_0}^{(0)}$ tal que $|x_{p_0}^{(0)}| = 1 = \|\vec{x}^{(0)}\|_\infty$, de modo que $\beta_1 \neq 0$.

(b) Se define $\vec{y}^{(1)} = Ax^{(0)}$ y $\mu^{(1)} = y_{p_0}^{(1)} = \frac{y_{p_0}^{(1)}}{x_{p_0}^{(0)}} = \frac{\beta_1 \lambda_1 v_{p_0}^{(1)} + \sum_{j=2}^n \beta_j \lambda_j v_{p_0}^{(j)}}{\beta_1 v_{p_0}^{(1)} + \sum_{j=2}^n \beta_j v_{p_0}^{(j)}} = \lambda_1 \left[\frac{\beta_1 v_{p_0}^{(1)} + \sum_{j=2}^n \beta_j \frac{\lambda_j}{\lambda_1} v_{p_0}^{(j)}}{\beta_1 v_{p_0}^{(1)} + \sum_{j=2}^n \beta_j v_{p_0}^{(j)}} \right]$

(c) Sea p_1 el menor entero tal que $|y_{p_1}^{(1)}| = \|\vec{y}^{(1)}\|_\infty$. Se define $\vec{x}^{(1)} = \frac{\vec{y}^{(1)}}{y_{p_1}^{(1)}}$ y se tiene que $|x_{p_1}^{(1)}| = 1 = \|\vec{x}^{(1)}\|_\infty$

(d) Se define $\vec{y}^{(2)} = A\vec{x}^{(1)}$ y $\mu^{(2)} = y_{p_1}^{(2)} = \frac{y_{p_1}^{(2)}}{|A\vec{x}^{(1)}|} = \frac{[\beta_1 \lambda_1^2 v_{p_1}^{(1)} + \sum_{j=2}^n \beta_j \lambda_j^2 v_{p_1}^{(j)}] / y_{p_1}^{(1)}}{[\beta_1 \lambda_1 v_{p_1}^{(1)} + \sum_{j=2}^n \beta_j \lambda_j v_{p_1}^{(j)}] / y_{p_1}^{(1)}} = \lambda_1 \left[\frac{\beta_1 v_{p_1}^{(1)} + \sum_{j=2}^n \beta_j \left(\frac{\lambda_j}{\lambda_1}\right)^2 v_{p_1}^{(j)}}{\beta_1 v_{p_1}^{(1)} + \sum_{j=2}^n \beta_j \left(\frac{\lambda_j}{\lambda_1}\right) v_{p_1}^{(j)}} \right]$

(e) Sea p_2 el menor entero tal que $|y_{p_2}^{(2)}| = \|\vec{y}^{(2)}\|_\infty$

(f) Se define $\vec{x}^{(2)} = \frac{\vec{y}^{(2)}}{y_{p_2}^{(2)}} = \frac{A\vec{x}^{(1)}}{y_{p_2}^{(2)}} = \frac{A^2\vec{x}^{(0)}}{y_{p_2}^{(2)}y_{p_1}^{(1)}}$ y se tiene que $|x_{p_2}^{(2)}| = 2 = \|\vec{x}^{(2)}\|_\infty$

(g) De modo semejante se definen las sucesiones $\{\vec{x}^{(m)}\}_{m=0}^\infty$, $\{\vec{y}^{(m)}\}_{m=1}^\infty$ y $\{\mu^{(m)}\}_{m=1}^\infty$ mediante:

$$\text{i. } \vec{y}^{(m)} = A\vec{x}^{(m-1)}$$

$$\text{ii. } \mu^{(m)} = y_{p_{m-1}}^{(m)} = \lambda_1 \left[\frac{\beta_1 v_{p_{m-1}}^{(1)} + \sum_{j=2}^n \beta_j \left(\frac{\lambda_j}{\lambda_1}\right)^m v_{p_{m-1}}^{(j)}}{\beta_1 v_{p_{m-1}}^{(1)} + \sum_{j=2}^n \beta_j \left(\frac{\lambda_j}{\lambda_1}\right)^{m-1} v_{p_{m-1}}^{(j)}} \right]$$

$$\text{iii. } p_m \text{ el menor entero tal que } |y_{p_m}^{(m)}| = \|\vec{y}^{(m)}\|_\infty$$

$$\text{iv. } \vec{x}^{(m)} = \frac{\vec{y}^{(m)}}{y_{p_m}^{(m)}} = \frac{A^m \vec{x}^{(0)}}{\prod_{k=1}^m y_{p_k}^{(k)}}$$

(h) Se tiene que $\lim_{m \rightarrow \infty} \mu^{(m)} = \lambda_1$ y $\lim_{m \rightarrow \infty} \vec{x}^{(m)} = \vec{v}^{(1)}$ donde $\|\vec{v}^{(1)}\| = 1$.

Problemas

1. Dado el SEL:

$$A = \begin{bmatrix} 4 & 2 & 0 \\ 2 & 4 & 2 \\ 0 & 2 & 4 \end{bmatrix} \quad b = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Resuelva el SEL mediante el método Gauss-Seidel, y calcule el error relativo.

$$(a) \text{ Obs: } \vec{x} = \begin{bmatrix} \frac{1}{4} \\ 0 \\ \frac{1}{4} \end{bmatrix}$$

2. Sea la matriz A y el vector $\vec{x}^{(0)}$ dados, obtenga el mayor valor propio de A através del método de la potencia.

$$A = \begin{bmatrix} -4 & 14 & 0 \\ -5 & 13 & 0 \\ -1 & 0 & 2 \end{bmatrix} \quad \vec{x}^{(0)} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Obs: 6, 3, 2 son valores propios de A.

Respuestas

1. Gauss-Seidel

$$(a) M = -(D + L)^{-1}U = -\begin{bmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 2 & 4 & 0 \\ 0 & 2 & 4 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{4} & -\frac{1}{2} \\ 0 & -\frac{1}{8} & \frac{1}{4} \end{bmatrix}$$

$$(b) \vec{N} = (D + L)^{-1}\vec{b} = \begin{bmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 2 & 4 & 0 \\ 0 & 2 & 4 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{4} \\ \frac{1}{8} \\ \frac{3}{16} \end{bmatrix}$$

$$(c) \vec{x}^{k+1} = M\vec{x}^k + \vec{N} = \begin{bmatrix} 0 & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{4} & -\frac{1}{2} \\ 0 & -\frac{1}{8} & \frac{1}{4} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1^k \\ x_2^k \\ x_3^k \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{1}{4} \\ \frac{1}{8} \\ \frac{3}{16} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{2}x_2^k + \frac{1}{4} \\ \frac{1}{4}x_2^k - \frac{1}{2}x_3^k + \frac{1}{8} \\ -\frac{1}{8}x_2^k + \frac{1}{4}x_3^k + \frac{3}{16} \end{bmatrix}$$

$$\text{i. } \vec{x}^0 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\text{ii. } \vec{x}^1 = \begin{bmatrix} \frac{1}{4} \\ \frac{1}{8} \\ \frac{3}{16} \end{bmatrix}$$

$$\text{iii. } \vec{x}^2 = \begin{bmatrix} \frac{1}{16} \\ \frac{1}{32} \\ \frac{7}{32} \end{bmatrix}$$

$$\text{iv. } \vec{x}^3 = \begin{bmatrix} \frac{7}{32} \\ \frac{1}{32} \\ \frac{15}{64} \\ \frac{1}{64} \end{bmatrix}$$

$$\text{v. } \vec{x}^4 = \begin{bmatrix} \frac{15}{64} \\ \frac{1}{64} \\ \frac{64}{128} \\ \frac{31}{128} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.234\,375 \\ 0.015\,625 \\ 0.242\,187\,5 \end{bmatrix}$$

$$\text{vi. } \vec{x}^5 = \begin{bmatrix} \frac{31}{128} \\ \frac{1}{128} \\ \frac{63}{256} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.242\,187\,5 \\ 0.007\,812\,5 \\ 0.246\,093\,75 \end{bmatrix}$$

$$(d) E_{rel} = \frac{\left\| \begin{bmatrix} \frac{1}{4} \\ 0 \\ \frac{1}{4} \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0.242\,187\,5 \\ 0.007\,812\,5 \\ 0.246\,093\,75 \end{bmatrix} \right\|}{\left\| \begin{bmatrix} \frac{1}{4} \\ 0 \\ \frac{1}{4} \end{bmatrix} \right\|} = \frac{0.007\,812\,5}{0.25} = 0.031\,25 \leq 5 \times 10^{-2}$$

2. Método de la Potencia

m	$(\vec{y}^{(m)})^t = (A\vec{x}^{(m-1)})^t$	$\mu^{(m)} = y_{p_{m-1}}^{(m)}$	p_m tal que $ y_{p_m}^{(m)} = \ \vec{y}^{(m)}\ _\infty$	$(\vec{x}^{(m)})^t = \frac{(\vec{y}^{(m)})^t}{y_{p_m}^{(m)}}$
0			1	
1	$[10 \ 8 \ 1]$	10	1	$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$
2	$[7.2 \ 5.4 \ -0.8]$	7.2	1	$\begin{bmatrix} 1 & 0.8 & 0.1 \end{bmatrix}$
3	$[6.5 \ 4.75 \ -1.222\,222]$	6.5	1	$\begin{bmatrix} 1 & 0.75 & -0.111\,111 \end{bmatrix}$
4	$[6.230\,766 \ 4.499\,997 \ -1.376\,068]$	6.230 766	1	$\begin{bmatrix} 1 & 0.730\,769 & -0.188\,034 \end{bmatrix}$
5	$[6.111\,108 \ 4.388\,886 \ -1.441\,7]$	6.111 108	1	$\begin{bmatrix} 1 & 0.722\,222 & -0.220\,850 \end{bmatrix}$
6	$[6.054\,548 \ 4.336\,366 \ -1.471\,83]$	6.054 548	1	$\begin{bmatrix} 1 & 0.718\,182 & -0.235\,915 \end{bmatrix}$
7	$[6.027\,024 \ 4.310\,808 \ -1.486\,19]$	6.027 024	1	$\begin{bmatrix} 1 & 0.716\,216 & -0.243\,095 \end{bmatrix}$
8	$[6.013\,458 \ 4.298\,211 \ -1.493\,175\,6]$	6.013 458	1	$\begin{bmatrix} 1 & 0.715\,247 & -0.246\,5878 \end{bmatrix}$
9	$[6.006\,71 \ 4.291\,945 \ -1.496\,612]$	6.006 71	1	$\begin{bmatrix} 1 & 0.714\,765 & -0.248\,306 \end{bmatrix}$
10	$[6.003\,35 \ 4.288\,825 \ -1.498\,314]$	6.003 35	1	$\begin{bmatrix} 1 & 0.714\,525 & -0.249\,157 \end{bmatrix}$
11	$[6.001\,67 \ 4.287\,265 \ -1.499\,16]$	6.001 67	1	$\begin{bmatrix} 1 & 0.714\,405 & -0.249\,580 \end{bmatrix}$
12	$[6.000\,83 \ 4.286\,485 \ -1.499\,58]$	6.000 83	1	$\begin{bmatrix} 1 & 0.714\,345 & -0.249\,790 \end{bmatrix}$