

**Pauta Ejercicio 1**  
**Gabriel Cuevas**  
**03/08/2006**

1. **Parte a).**

Primero debemos fijar un origen. Para ello debemos elegir un punto fijo, por lo tanto resulta conveniente elegir el punto  $O$ .

A partir de esto los vectores posición, velocidad y aceleración que describen al centro de la barra quedan descritos de la siguiente forma:

$$\begin{aligned}\vec{r} &= \frac{d}{2} (\sin \theta \hat{i} + \cos \theta \hat{j}) \\ \frac{d\vec{r}}{dt} = \vec{v} &= \frac{d}{2} (\cos \theta \hat{i} - \sin \theta \hat{j}) \dot{\theta} \\ \frac{d\vec{v}}{dt} = \vec{a} &= \frac{d}{2} \left( (-\sin \theta \dot{\theta}^2 + \cos \theta \ddot{\theta}) \hat{i} - (\cos \theta \dot{\theta}^2 + \sin \theta \ddot{\theta}) \hat{j} \right)\end{aligned}$$

2. **Parte b).**

Para obtener el radio de curvatura, realizamos lo siguiente:

$$|\vec{v}|^3 = \left( \frac{d}{2} \dot{\theta} \right)^3$$

Ahora realizamos el producto cruz:

$$\begin{aligned}\|\vec{a} \times \vec{v}\| = \|\vec{v} \times \vec{a}\| &= \left| -\cos(\theta)^2 \dot{\theta}^3 - \cos(\theta) \sin(\theta) \dot{\theta} \ddot{\theta} - \sin(\theta)^2 \dot{\theta}^3 + \sin(\theta) \cos(\theta) \dot{\theta} \ddot{\theta} \right| \left( \frac{d}{2} \right)^2 \\ \Rightarrow \|\vec{a} \times \vec{v}\| &= \dot{\theta}^3 \left( \frac{d}{2} \right)^2\end{aligned}$$

Finalmente se obtiene que el radio de curvatura:

$$\rho_c = \frac{|\vec{v}|^3}{\|\vec{a} \times \vec{v}\|} = \frac{d}{2}$$

Lo cual resulta lógico ya que al encontrarse los extremos unidos al suelo y pared, producen que el centro de giro describa una circunferencia de radio  $\frac{d}{2}$ .

3. **Parte c).**

En este caso supondremos que el punto inferior se mueve a la derecha. En caso contrario sólo nos cambiará un signo dentro del resultado.

Así la posición del punto inferior,  $x_p$ , está dada por:

$$x_p = d \sin \theta$$

Por lo tanto la velocidad del punto inferior:

$$\dot{x}_p = d \cos \theta \dot{\theta}$$

Y lo anterior será igual a la rapidez, que en este caso es  $v_o$  (en el caso de moverse a la izquierda sería  $-v_o$ ).

Por lo tanto:

$$v_o = d \cos \theta \dot{\theta}$$

Así integramos  $\theta$  considerando que el ángulo inicial es  $\theta_o$ . Según lo anterior se obtiene:

$$\frac{v_o}{d} = \cos \theta \frac{d\theta}{dt}$$

$$\int_0^t \frac{v_o}{d} dt = \int_{\theta_o}^{\theta} \cos \theta d\theta$$

$$\sin \theta = \sin \theta_o + \frac{v_o}{d} t$$

$$\Rightarrow \theta(t) = \arcsin \left( \sin \theta_o + \frac{v_o}{d} t \right)$$

Para el caso que  $\theta$  decrezca en el tiempo, es decir, que el punto inferior se mueva para la izquierda se tiene que la solución será:

$$\theta(t) = \arcsin \left( \sin \theta_o - \frac{v_o}{d} t \right)$$

Por lo tanto la solución general sería:

$$\theta(t) = \arcsin \left( \sin \theta_o \pm \frac{v_o}{d} t \right)$$

Otro punto a destacar es que la función seno en el intervalo que nos interesa puede ir de 0 a 1, por lo tanto el argumento del arco seno debe cumplir esta misma condición. Es decir:

$$0 \leq \sin \theta_o + \frac{v_o}{d} t \leq 1$$