



Profesor: Gonzalo Hernández.
Auxiliar: Gonzalo Ríos.
Fecha: 31 de Marzo

Auxiliar 3: Factorización y Métodos Iterativos

Resumen Materia

1. **Matriz tridiagonal:** Una matriz A cuadrada es tridiagonal si sus coeficientes no nulos se ubican en las diagonales principal y secundarias.

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & 0 & 0 & \dots & 0 \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & a_{32} & a_{33} & a_{34} & \dots & 0 \\ 0 & 0 & a_{43} & a_{44} & \ddots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & a_{n(n-1)} & a_{nn} \end{bmatrix}$$

2. **Método de Crout para matrices tridiagonales:** Una matriz tridiagonal puede ser factorizada $A = LU$ como:

$$L = \begin{bmatrix} l_{11} & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ l_{21} & l_{22} & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & l_{32} & l_{33} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & l_{43} & l_{44} & \ddots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & l_{n(n-1)} & l_{nn} \end{bmatrix} \quad U = \begin{bmatrix} 1 & u_{12} & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & u_{23} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & u_{34} & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \ddots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & u_{(n-1)n} \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

(a) Condición Inicial

- i. $l_{11} = a_{11}$
- ii. $u_{12} = \frac{a_{12}}{l_{11}}$

(b) Para $i = 2, \dots, n - 1$

- i. $l_{i(i-1)} = a_{i(i-1)}$
- ii. $l_{ii} = a_{ii} - l_{i(i-1)}u_{(i-1)i}$
- iii. $u_{i(i+1)} = \frac{a_{i(i+1)}}{l_{ii}}$

(c) Para $i = n$

- i. $l_{n(n-1)} = a_{n(n-1)}$
- ii. $l_{nn} = a_{nn} - l_{n(n-1)}u_{(n-1)n}$

3. Matriz Definida Positiva:

- (a) Una matriz cuadrada A es definida positiva si y solo si: $\vec{x}^t A \vec{x} > 0 \forall \vec{x} \in \mathbb{R}^n$

(b) Teorema: Si A es definida positiva, entonces se cumple:

- i. $\det(A) \neq 0$
- ii. $a_{kk} > 0 \forall k = 1, \dots, n$
- iii. $\max_{1 \leq j, k \leq n} |a_{kj}| \leq \max_{1 \leq k \leq n} |a_{kk}|$
- iv. $(a_{ij})^2 \leq a_{ii}a_{jj} \forall i \neq j$

(c) Teorema: A es definida positiva si y solo si los determinantes de las matrices cofactores principales son positivos: $\det(A_{kk}) > 0 \forall k = 1, \dots, n$ donde

$$A_{kk} = \begin{bmatrix} a_{11} & \dots & a_{1k} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{k1} & \dots & a_{kk} \end{bmatrix}$$

- (d) Teorema: A es definida positiva si y solo si puede factorizarse como $A = LL^t$ donde L es una matriz triangular inferior con $l_{ii} > 0 \forall i = 1, \dots, n$.

4. Método de Cholesky:

(a) $l_{11} = \sqrt{a_{11}}$

(b) Para $j = 2, \dots, n$ $l_{j1} = \frac{a_{j1}}{l_{11}}$

(c) Para $i = 2, \dots, n - 1$ y $j = (i + 1), \dots, n$

$$\text{i. } l_{ii} = \sqrt{a_{ii} - \sum_{k=1}^{i-1} (l_{ik})^2} \quad l_{ji} = \frac{a_{ji} - \sum_{k=1}^{i-1} l_{jk}l_{ik}}{l_{ii}}$$

$$\text{(d) } l_{nn} = \sqrt{a_{nn} - \sum_{k=1}^{n-1} (l_{nk})^2}$$

5. Método Iterativo:

- (a) La idea es empezar con una aproximación inicial $\vec{x}^{(0)}$ a la solución \vec{x} del sistema $A\vec{x} = \vec{b}$, y generar una sucesión de vectores $\{\vec{x}^{(k)}\}_{k=0}^{\infty}$ que converge a \vec{x} .
- (b) La forma de los elementos de la sucesión es $\vec{x}^{(k+1)} = f(\vec{x}^{(k)})$
- (c) Los métodos más utilizados son del tipo $f(\vec{x}^{(k)}) = B\vec{x}^{(k)} + \vec{h}$ donde $B \in \mathbb{R}^{n \times n}$ y $\vec{h} \in \mathbb{R}^n$

6. Construyendo un Método Iterativo:

(a) Sean M y $N \in \mathbb{R}^{n \times n}$ tales que: M es invertible y $A = M - N$

(b) $Ax = b \iff Mx = Nx + b \iff x = M^{-1}Nx + M^{-1}b$

(c) $B = M^{-1}N$ y $h = M^{-1}b$

(d) Se puede descomponer A como $A = diag(A) + low(A) + up(A)$ donde

$$\text{i. } diag(A)_{ij} = \begin{cases} a_{ij} & \text{si } i = j \\ 0 & \text{si } i \neq j \end{cases} \text{ matriz diagonal}$$

$$\text{ii. } low(A)_{ij} = \begin{cases} a_{ij} & \text{si } i > j \\ 0 & \text{si } i \leq j \end{cases} \text{ matriz triangular inferior}$$

$$\text{iii. } up(A)_{ij} = \begin{cases} a_{ij} & \text{si } i < j \\ 0 & \text{si } i \geq j \end{cases} \text{ matriz triangular superior}$$

7. Método de Jacobi:

(a) se define M y N

i. $M = diag(A)$

ii. $N = -[low(A) + up(A)]$

iii. $B = -diag(A)^{-1}[low(A) + up(A)]$

iv. $h = diag(A)^{-1}b$

(b) El vector de la iteración k del método de Jacobi satisface la siguiente fórmula iterativa:

$$x_i^{(k)} = \frac{\left(-\sum_{j=1, j \neq i}^n a_{ij}x_j^{(k-1)} + b_i\right)}{a_{ii}} \quad 1 \leq i \leq n, k = 1, 2, 3\dots$$

8. Método de Gauss - Seidel:

(a) se define M y N

i. $M = [diag(A) + low(A)]$

ii. $N = -up(A)$

iii. $B = -[diag(A) + low(A)]^{-1} [up(A)]$

iv. $h = [diag(A) + low(A)]^{-1} b$

(b) El vector de la iteración k del método de Gauss-Seidel satisface la siguiente fórmula iterativa:

$$x_i^{(k)} = \frac{\left(-\sum_{j=1}^{i-1} a_{ij}x_j^{(k)} - \sum_{j=i+1}^n a_{ij}x_j^{(k-1)} + b_i\right)}{a_{ii}} \quad 1 \leq i \leq n, k = 1, 2, 3\dots$$

9. **Análisis de Error de los Métodos Iterativos:** Si $x^{(k)}$ es la iteración k de J o G-S y $Ax = b$:

$$\frac{\|x - x^{(k)}\|}{\|x\|} \leq \|A\| \|A^{-1}\| \frac{\|b - Ax^{(k)}\|}{\|b\|}$$

Problemas

1. Dada la matriz tridiagonal A :

$$A = \begin{bmatrix} 1 & \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & 1 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & 1 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} & 1 \end{bmatrix}$$

- (a) Determine su descomposición LU
- (b) Para $b = (1 \ 0 \ 1 \ 0)^t$ resuelva el SEL (A, b) mediante el Método de Crout.
- (c) Es la matriz A definida positiva? Si lo es determine su descomposición de Cholesky.

2. Sea la matriz de Pascal:

$$P = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 \\ 1 & 3 & 6 \end{bmatrix}$$

- (a) Determine si es definida positiva
- (b) Si lo es, determine su descomposición de Cholesky.

3. Sea el SEL definido por:

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \end{bmatrix} \quad b = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

- (a) Resuelva el SEL mediante el método de iterativo de Jacobi (5 iteraciones)
- (b) Resuelva el SEL mediante el método iterativo de Gauss-Seidel (5 iteraciones)
- (c) Compare las soluciones entregadas por los métodos iterativos con respecto a la solución entregada por el método

$$\text{de Gauss: } x = \begin{bmatrix} \frac{3}{11} \\ \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \\ \frac{3}{11} \end{bmatrix} \approx \begin{bmatrix} 0.272727272727 \\ 0.181818181818 \\ 0.181818181818 \\ 0.272727272727 \end{bmatrix}$$

Obs: ocupe $\vec{x}^0 = \vec{0}$