

EJERCICIO N°9

1. Torsión: Método Semi-Inverso de Saint - Venant

- i) Considere las siguientes funciones de desplazamientos: $u_1 = -\theta x_2$, $u_2 = \theta x_1$, $u_3 = u_3(x_1, x_2)$ y la condición $\theta = \chi x_3$, deduzca expresiones para las **deformaciones unitarias**.
- ii) Considerando las relaciones obtenidas en el punto anterior, obtenga ahora relaciones para las **tensiones** correspondientes. Generalice estas mismas relaciones en **términos vectoriales** utilizando las siguientes definiciones: $\vec{r} = x_1 \hat{k}_1 + x_2 \hat{k}_2$ y $\vec{\sigma}_3 = \sigma_{13} \hat{k}_1 + \sigma_{23} \hat{k}_2$.
- iii) Reemplace las componentes de tensiones en las ecuaciones de equilibrio $\sigma_{ij,j} + f_i = 0$, y obtenga una ecuación para la **función de alabeo** u_3 . ¿Cómo se **denomina** la función obtenida?
- iv) Considere que la condición de borde, de la superficie cilíndrica libre de tensiones, puede expresarse como $\nu \cdot \vec{\sigma}_3 = 0$. Reemplace en esta ecuación la expresión vectorial para $\vec{\sigma}_3$, obteniendo una **expresión para la derivada** de u_3 en la dirección normal a la curva $u_{3,n}$.
- v) Considere las siguientes expresiones para las tensiones internas en las caras perpendiculares al manto cilíndrico: $p_1 = G(u_{3,1} - \chi x_2)$, $p_2 = G(u_{3,2} + \chi x_1)$ y $p_3 = 0$. Verifique que las **resultantes de corte son nulas** realizando las siguientes integraciones:

$$Q_1 = G\chi \iint_A p_1 dA = 0 \text{ y } Q_2 = G\chi \iint_A p_2 dA = 0. \quad \text{Hint: } \iint_A (P_{2,1} - P_{1,2}) dA = \oint_C (P_1 dx_1 + P_2 dx_2) = \oint_C \vec{P} \cdot d\vec{r}$$

- vi) Considere que el momento torsional esta dado por $\vec{M} = \iint_A \vec{r} \times \vec{\sigma}_3 dA$, reemplace en esta ecuación la expresión para $\vec{\sigma}_3$ y obtenga una **expresión para el momento** en función de la **inercia polar** de la sección y la **integral de línea de la función de alabeo**.

2. Torsión: Función de Tensiones de Prandtl

- i) Suponga una función $\phi(x_1, x_2)$ tal que las tensiones estén dadas por las derivadas parciales de éstas, del siguiente modo: $\sigma_{31} = G\chi\phi_{,2} = G(-\chi x_2 + u_{3,1})$ y $\sigma_{32} = -G\chi\phi_{,1} = G(\chi x_1 + u_{3,2})$. Utilice las ecuaciones de equilibrio y las condiciones de compatibilidad de desplazamiento para obtener una **expresión para la función** $\phi(x_1, x_2)$.

- ii) Al igual que en el problema anterior, el momento torsor esta dado por $\vec{M} = \iint_A \vec{r} \times \vec{\sigma}_3 dA$. Reemplace en esta ecuación los esfuerzos en función de la función $\phi(x_1, x_2)$ y obtenga una expresión para la **inercia torsional**. Suponiendo que la sección es **multiconexa**, ¿Cómo podrían **interpretarse** los términos que describen la inercia torsional J ?
- iii) La tensión de corte puede expresarse como $\vec{\sigma}_3 = G\chi \hat{k}_3 \times \nabla \phi = G\chi(\phi_{,2}\hat{k}_1 - \phi_{,1}\hat{k}_2)$. Considere una sección transversal del cuerpo cilíndrico y establezca en ella un sistema de **coordenadas curvilíneas** siguiendo la trayectoria de un punto que se desplaza por esta sección. **Re-escriba** la expresión para la tensión de corte en estas coordenadas, e **identifique** cada uno de los términos que las componen. ¿Cuál es la **interpretación geométrica** que podría dársele a algunos de estos términos?

3. Torsión: Secciones Multiconexas

Considérese un cuerpo cilíndrico sometido a torsión, en el caso de secciones multiconexas sometidos a cortes.

- i) ¿Cómo se expresa matemáticamente la condición de **no existencia de desplazamientos relativos** entre las caras de cada corte?
- ii) Establezca la forma que adquiere la **deformación unitaria por corte** entre las direcciones 3 y s, en función de las **derivadas de los corrimientos**.
- iii) Establezca la **expresión para el giro** de las secciones como cuerpo rígido, en función de su distancia al centro de giro de la tangente.
- iv) Utilice las tres relaciones anteriores para establecer cuanto vale $\oint e_{3s} ds$.
- v) Establezca la **relación tensión - deformación** en el plano 3.
- vi) En la definición de la función de Prandtl en **coordenadas curvilíneas** identifique el término σ_{3s} .
- vii) Utilice estas dos últimas relaciones para establecer el valor de e_{3s} en función de ϕ .
- viii) Finalmente, utilice los resultados de los puntos **iv)** y **vii)** para establecer el valor de $\oint_C \phi_{,s} ds$.