

# Resumen Ecuaciones Diferenciales Ordinarias

## MA26A

### Cálculo de Variaciones

Profesor: Leonardo Sanchez, Auxiliares: Jorge Lemus, Oscar Peredo

15 de junio de 2005

#### 1. PROBLEMAS VARIACIONALES

El objetivo es encontrar las funciones  $x : I \subseteq \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  de clase  $C^1(I, \mathbb{R})$ , que minimizan o maximizan el siguiente funcional:

$$J(x) = \int_0^T L(t, x(t), x'(t)) dt$$

,donde  $L : \Omega \subseteq \mathbb{R} \times \mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  es continua y diferenciable al menos una vez en cada coordenada.

Para efectos prácticos, se considerará que para cada problema de minimización o maximización presentado, se sabe de antemano que la solución existe (para probar la existencia, se puede consultar [1]).

#### 2. PROBLEMAS CLÁSICOS [2]

##### a) BRAQUISTÓCRONA

**Problema:** Entre todas las curvas que unen los puntos A y B, hallar aquella a lo largo de la cual una masa puntual, moviéndose bajo la fuerza de la gravedad desde A llega al punto B en el menor tiempo.

**Solución:** Suponiendo que parte desde A con velocidad nula y la energía en ese punto es  $E$ , por la ley de conservación de energía, se tiene que:

$$mgh_A = mgh + \frac{1}{2}mv^2 + mgh$$

donde el lado derecho representa la energía en cualquier otro punto distinto de A. Despejando, se obtiene que  $v = \sqrt{2g(h_A - h)}$ . Llamando  $x = h_A - h$  a la coordenada vertical y recordando que la longitud de una curva se calcula como  $s(x) = \int_0^x \sqrt{(y'(w))^2 + 1} dw$  (o equivalentemente  $ds = \sqrt{(y'(x))^2 + 1} dx$ ), se puede definir la rapidez  $v$  como  $v = \frac{ds}{dt}$ , con lo que se obtiene:

$$dt = \sqrt{\frac{(y'(x))^2 + 1}{2gx}} dx$$

$$\int_A^B dt = \int_A^B \sqrt{\frac{(y'(x))^2 + 1}{2gx}} dx$$

Es decir, el tiempo total empleado depende de la función  $y$  que describe la curva, por lo tanto, podemos definir el funcional  $J(y)$  como

$$J(y) = \int_A^B \sqrt{\frac{(y'(x))^2 + 1}{2gx}} dx$$

La solución se obtiene minimizando el funcional  $J$  con condiciones de borde  $x_A = 0, x_B = h_A - h_B$ .

b) GEODÉSICAS

Las geodésicas son aquellas curvas contenidas en una superficie regular que minimizan la distancia entre dos puntos de la misma.

**Problema:** Encontrar la geodésica entre los puntos  $A$  y  $B$ , con  $A, B \in S$ ,  $S$  superficie regular representada por la ecuación  $f(x, y, z) = 0$  y con parametrización  $r(t) = (x(t), y(t), z(t))$ .

**Solución:** Se debe minimizar el funcional

$$J(x, y, z) = \int_{t_0}^{t_1} \sqrt{x'(t)^2 + y'(t)^2 + z'(t)^2} dt$$

y las funciones  $x(t), y(t)$  y  $z(t)$  deben cumplir  $f(x(t), y(t), z(t)) = 0$  con  $t \in [t_0, t_1]$ .

c) ISOPERIMÉTRICAS

**Problema:** De entre todas las curvas de longitud  $\lambda$ , dada, que unen el punto  $(0, 0)$  con un punto variable  $(\xi, 0)$ , encontrar aquella que, junto con el eje  $OX$ , encierra una superficie mínima (o máxima).

**Solución:** Se debe encontrar una función  $u$  y un número  $\xi$  tales que  $u(0) = 0, u(\xi) = 0, u \geq 0$  y que minimicen (o maximizen) el funcional  $J(u, \xi) = \int_0^\xi u(t) dt$

y que además satisfagan la restricción  $\int_0^\xi \sqrt{1 + (u'(t))^2} dt = \lambda$ .

3. ECUACIÓN DE EULER

Entrega una caracterización de las funciones extremales del funcional  $L(t, x(t), x'(t))$ .

$$\frac{\partial}{\partial x} L(t, x, x') - \frac{d}{dt} \left( \frac{\partial}{\partial x'} L(t, x, x') \right) = 0$$

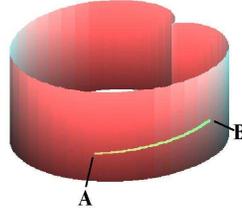
Si  $L$  no depende de  $x$ , la ecuación se reduce a  $\frac{d}{dt} \left( \frac{\partial}{\partial x'} L(t, x, x') \right) = 0$  y si no depende de  $x'$ , se reduce a  $\frac{\partial}{\partial x} L(t, x, x') = 0$ .

La idea es aplicar la ecuación de Euler en el funcional  $L(t, x, x')$  y tratar de llegar a una EDO para  $x$  o  $x'$ , la cual debe resolverse por métodos ya conocidos.

4. EJEMPLO: PROBLEMA 1, PARTE (A), EXAMEN MA26A 2004-02

■ **Problema:**

Determine la ecuación de la geodésica (curva más corta) entre dos puntos A y B sobre un cilindro vertical cuya directriz en el plano OXY esta definida por la cardioide  $\rho = a(1 + \cos \phi)$ ,  $a > 0$ . Indique específicamente la curva extremal que une los puntos  $A(\rho_1, \phi_1, z_1) = (2a, 0, 0)$  y  $B(\rho_2, \phi_2, z_2) = (a, \frac{\pi}{2}, 2a\sqrt{2})$ .



■ **Solución:**

Utilizamos coordenadas cilíndricas:

$$\begin{aligned} x &= \rho(\phi) \cos(\phi) \\ y &= \rho(\phi) \operatorname{sen}(\phi) \\ z &= z \end{aligned}$$

con  $\rho(\phi) = a(1 + \cos \phi)$ ,  $a > 0$ .

El diferencial  $ds$  queda de la forma:

$$\begin{aligned} ds &= \sqrt{\left(\frac{dx}{d\phi}\right)^2 + \left(\frac{dy}{d\phi}\right)^2 + \left(\frac{dz}{d\phi}\right)^2} d\phi \\ &= \sqrt{(\rho' \cos \phi + \rho(-\operatorname{sen} \phi))^2 + (\rho' \operatorname{sen} \phi + \rho \cos \phi)^2 + (z')^2} d\phi \\ &= \sqrt{(\rho')^2 + \rho^2 + (z')^2} d\phi \\ &= \sqrt{a^2 \operatorname{sen}^2 \phi + a^2(1 + \cos \phi)^2 + (z')^2} d\phi \\ &= \sqrt{2a^2(1 + \cos \phi) + (z')^2} d\phi \\ &= \sqrt{4a^2 \cos^2\left(\frac{\phi}{2}\right) + (z')^2} d\phi \end{aligned}$$

Con esto, la acción queda  $S = \int_{\phi_1}^{\phi_2} \underbrace{\sqrt{4a^2 \cos^2\left(\frac{\phi}{2}\right) + (z')^2}}_{F(z', \phi)} d\phi$ .

$F(z', \phi)$  no depende de  $z$ , por lo tanto, la ecuación de Euler nos dice que:

$$\frac{\partial F}{\partial z'} = C_1$$

$$\begin{aligned} \frac{z'}{\sqrt{4a^2 \cos^2\left(\frac{\phi}{2}\right) + (z')^2}} &= C_1 \\ (z')^2 &= C_1^2(4a^2 \cos^2\left(\frac{\phi}{2}\right) + (z')^2) \\ z' &= \frac{2a \cos\left(\frac{\phi}{2}\right)}{\sqrt{1 - C_1^2}} C_1 \\ z' &= K \cos\left(\frac{\phi}{2}\right) \\ z &= A \operatorname{sen}\left(\frac{\phi}{2}\right) + B \end{aligned}$$

Evaluando en los puntos  $A$  y  $B$ , se obtiene que la curva geodésica (en cilíndricas, parametrizada por  $\phi$ ) es:

$$\begin{aligned} \phi &= \phi \\ \rho &= a(1 + \cos \phi) \\ z &= 4a \operatorname{sen}\left(\frac{\phi}{2}\right) \end{aligned}$$

## Referencias

- [1] Alvarez, Felipe, *Cálculo de Variaciones*, II Esc. de Verano 2002 (Proyecto-Sensei/cursos/ma45b).
- [2] <http://orion.ciencias.uniovi.es/~galiano/docencia/main03.pdf>