

### EJERCICIO N°13

#### 1. Torsión: Método Semi-Inverso de Saint - Venant

- i) Considere las siguientes funciones de desplazamientos:  $u_1 = -\theta x_2$ ,  $u_2 = \theta x_1$ ,  $u_3 = u_3(x_1, x_2)$  y la condición  $\theta = \chi x_3$ , deduzca expresiones para las **deformaciones unitarias**.
- ii) Considerando las relaciones obtenidas en el punto anterior, obtenga ahora relaciones para las **tensiones** correspondientes. Generalice estas mismas relaciones en **términos vectoriales** utilizando las siguientes definiciones:  $\vec{r} = x_1 \hat{k}_1 + x_2 \hat{k}_2$  y  $\vec{\sigma}_3 = \sigma_{13} \hat{k}_1 + \sigma_{23} \hat{k}_2$ .
- iii) Reemplace las componentes de tensiones en las ecuaciones de equilibrio  $\sigma_{ij,j} + f_i = 0$ , y obtenga una ecuación para la **función de alabeo**  $u_3$ . ¿Cómo se **denomina** la función obtenida?
- iv) Considere que la condición de borde, de la superficie cilíndrica libre de tensiones, puede expresarse como  $\vec{r} \cdot \vec{\sigma}_3 = 0$ . Reemplace en esta ecuación la expresión vectorial para  $\vec{\sigma}_3$ , obteniendo una **expresión para la derivada** de  $u_3$  en la dirección normal a la curva  $u_{3,n}$ .
- v) Considere las siguientes expresiones para las tensiones internas en las caras perpendiculares al manto cilíndrico:  $p_1 = G(u_{3,1} - \chi x_2)$ ,  $p_2 = G(u_{3,2} + \chi x_1)$  y  $p_3 = 0$ . Verifique que las **resultantes de corte son nulas** realizando las siguientes integraciones:

$$Q_1 = G\chi \iint_A p_1 dA = 0 \text{ y } Q_2 = G\chi \iint_A p_2 dA = 0. \quad \text{Hint: } \iint_A (P_{2,1} - P_{1,2}) dA = \oint_C (P_1 dx_1 + P_2 dx_2) = \oint_C \vec{P} \cdot d\vec{r}$$

- vi) Considere que el momento torsional esta dado por  $\vec{M} = \iint_A \vec{r} \times \vec{\sigma}_3 dA$ , reemplace en esta ecuación la expresión para  $\vec{\sigma}_3$  y obtenga una **expresión para el momento** en función de la **inercia polar** de la sección y la **integral de línea de la función de alabeo**.

#### 2. Torsión: Función de Tensiones de Prandtl

- i) Suponga una función  $\phi(x_1, x_2)$  tal que las tensiones estén dadas por las derivadas parciales de éstas, del siguiente modo:  $\sigma_{31} = G\chi\phi_{,2} = G(-\chi x_2 + u_{3,1})$ ,  $\sigma_{32} = -G\chi\phi_{,1} = G(\chi x_1 + u_{3,2})$ . Utilice las ecuaciones de equilibrio y las condiciones de compatibilidad de desplazamiento para obtener una **expresión para la función**  $\phi(x_1, x_2)$ .

- ii) Al igual que en el problema anterior, el momento torsor esta dado por  $\vec{M} = \iint_A \vec{r} \times \vec{\sigma}_3 dA$ . Reemplace en esta ecuación los esfuerzos en función de la función  $\phi(x_1, x_2)$  y obtenga una expresión para la **inercia torsional**. Suponiendo que la sección es **multiconexa**, ¿Cómo podrían **interpretarse** los términos que describen la inercia torsional  $J$ ?
- iii) La tensión de corte puede expresarse como  $\vec{\sigma}_3 = G\chi \hat{k}_3 \times \nabla \phi = G\chi (\phi_2 \hat{k}_1 - \phi_1 \hat{k}_2)$ . Considere una sección transversal del cuerpo cilíndrico y establezca en ella un sistema de **coordenadas curvilíneas** siguiendo la trayectoria de un punto que se desplaza por esta sección. **Re-escriba** la expresión para la tensión de corte en estas coordenadas, e **identifique** cada uno de los términos que las componen. ¿Cuál es la **interpretación geométrica** que podría dársele a algunos de estos términos?

### 3. Torsión: Secciones Multiconexas

Considérese un cuerpo cilíndrico sometido a torsión, en el caso de secciones multiconexas sometidos a cortes.

- i) ¿Cómo se expresa matemáticamente la condición de **no existencia de desplazamientos relativos** entre las caras de cada corte?
- ii) Establezca la forma que adquiere la **deformación unitaria por corte** entre las direcciones 3 y s, en función de las **derivadas de los corrimientos**.
- iii) Establezca la **expresión para el giro** de las secciones como cuerpo rígido, en función de su distancia al centro de giro de la tangente.
- iv) Utilice las tres relaciones anteriores para establecer cuanto vale  $\oint e_{3s} ds$ .
- v) Establezca la **relación tensión - deformación** en el plano 3.
- vi) En la definición de la función de Prandtl en **coordenadas curvilíneas** identifique el término  $\sigma_{3s}$ .
- vii) Utilice estas dos últimas relaciones para establecer el valor de  $e_{3s}$  en función de  $\phi$ .
- viii) Finalmente, utilice los resultados de los puntos **iv)** y **vii)** para establecer el valor de  $\oint_C \phi_{,s} ds$ .